Écrit par Jämes Ménétrey

Physics Compendium

Recueil de formules utilisées en physique.

Les thématiques traitées sont évoquées dans le cursus des études suivantes:

• Études Supérieures en Suisse

Table des matières

NEWTON	2
LOIS DE NEWTON	2
GRAVITATION UNIVERSELLE	3
CHAMP DE PESANTEUR (GRAVITÉ)	3
MOUVEMENT CIRCULAIRE	4
UNIFORME	4
Uniformément accéléré	4
ÉQUATIONS GÉNÉRALES	4
FORCE CENTRIPÈTE SUR VIRAGE SURÉLEVÉ	4
ORBITE GÉOSTATIONNAIRE	6
ÉNERGIE ET PUISSANCE	7
Travail d'une force	7
FORCE CONSERVATIVE	7
FORCE DISSIPATIVE	8
ÉNERGIE CINÉTIQUE	8
Puissance	8
RENDEMENT ET PERTE	9
ONDES SONORES ET RÉPONSES AUDITIVES	10
Intensité et décibel	10
RAPPORT DES INTENSITÉS	10
RELATION AVEC LA PRESSION	10
Drinicide de dicherción	10

Certains textes sont cités de Wikipédia. Ces derniers restent la propriété de leur auteur respectif.

 $\label{lem:commons:attribution - Partage dans les Mêmes Conditions.}$

Pour plus d'informations, dépôt de publication : https://github.com/ZenLulz/PhysicsCompendium.

Écrit par Jämes Ménétrey

Newton

Lois de Newton

[à compléter]

Écrit par Jämes Ménétrey

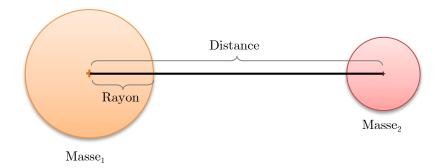
Gravitation universelle

La gravitation est le phénomène d'interaction physique qui cause l'attraction réciproque des corps massifs entre eux, sous l'effet de leur masse.

La constante universelle de gravitation (aussi appelée constante gravitationnelle) G est une constante de proportionnalité de la force de gravitation. Cette valeur correspond à la force entre deux masses d'un kilogramme chacune, distante d'un mètre.

$$G = 6.67 \cdot 10^{-11} \, [\text{N} \cdot \text{m}^2 \cdot \text{kg}^{-2}]$$

La force d'attraction entre deux corps massifs est proportionnelle au produit de leur masse et inversement proportionnelle au carré de la distance qui sépare leur centre de masse respectif.



$$F_G = G \cdot \frac{m_1 \cdot m_2}{d^2}$$
 $G = G \cdot \frac{m_1 \cdot m_2}{d^2}$ $G = G \cdot \frac{m_1 \cdot m_2}{d^2}$

Champ de pesanteur (gravité)

Le champ de pesanteur (aussi appelé pesanteur) est le champ attractif qui s'exerce sur tout corps matériel (donc doté d'une masse) au voisinage d'une planète. Dérivé de la formule présente ci-dessus, la gravité d'une planète peut être déterminée ainsi.

$$g = \text{Gravit\'e} [\text{m·s}^{-2}]$$

$$M = \text{Masse de la planète [kg]}$$

$$m = \text{Masse d'un corps [kg]}$$

$$r = \text{Rayon de la planète [m]}$$

$$F_P = \text{Force de pesanteur [N]}$$

C'est avec cette formule que la gravité à la surface de la Terre est déterminée approximativement à 9.81.

Attention à ne pas confondre : gravité = pesanteur = champ de pesanteur \neq gravitation = force de pesanteur ! La gravitation est une force et la pesanteur en est sa résultante.

Écrit par Jämes Ménétrey

Mouvement circulaire

Uniforme

Le mouvement circulaire uniforme caractérise le déplacement d'un corps dont la trajectoire dans le référentiel considéré est un cercle et dont la vitesse est constante.

$$\begin{cases} \ddot{\theta} = 0\\ \omega = const\\ \theta = w_0 \cdot t + \theta_0 \end{cases}$$

 $\alpha = \text{Accélération } nulle \text{ } [\text{m} \cdot \text{s}^{-2}]$

 ω = Vitesse angulaire [rad·s⁻¹]

 θ = Angle [rad]

 θ_0 = Angle initial [rad]

t = Temps [s]

Uniformément accéléré

Le mouvement circulaire uniforme caractérise le déplacement d'un corps dont la trajectoire dans le référentiel considéré est un cercle et dont la vitesse varie linéairement avec le temps.

$$\begin{cases} a_{ang} = const \\ \omega = \omega_0 + a_{ang} \cdot t \\ \theta = \theta_0 + \omega_0 \cdot t + \frac{1}{2} \cdot a_{ang} \cdot t^2 \end{cases}$$

 a_{ang} = Accélération angulaire constante [m·s⁻²]

 ω_0 = Vitesse angulaire initiale [rad·s⁻¹]

Équations générales

Équations générales applicables dans le domaine du mouvement circulaire.

$$\begin{cases} v = w \cdot r \\ \alpha_c = \frac{v^2}{r} = w^2 \cdot r \\ F_c = \alpha_c \cdot m \end{cases}$$

 $v = \text{Vitesse tangentielle } [\text{m} \cdot \text{s}^{-1}]$

m = Masse [kg]

r = Rayon de courbure [m]

 $\alpha_c = \text{Accélération centripète } [\text{m} \cdot \text{s}^{-2}]$

 F_c = Force centripète [N]

Force centripète sur virage surélevé

Équations applicables lors du calcul du dévers d'un virage.

$$\begin{cases} F_R = m \cdot \sqrt{g^2 + \frac{v^4}{r^2}} \\ \tan \alpha = \frac{v^2}{g \cdot r} = \frac{w^2 \cdot r}{g} \end{cases}$$

 α = Angle du dévers [deg]

 $g = \text{Gravit\'e} \text{ (champ de pesanteur) } [\text{m·s}^{-2}]$

 F_R = Force de réaction [N]

Écrit par Jämes Ménétrey

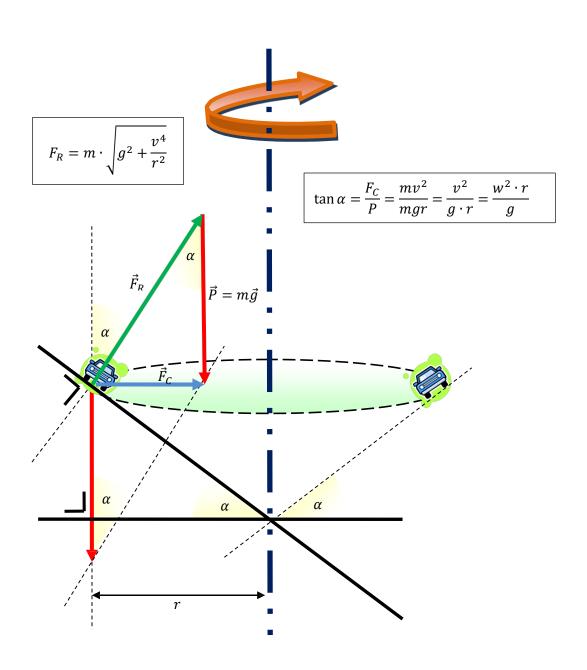
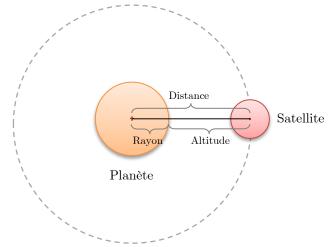


Illustration réalisée par Olivier Pittet

Écrit par Jämes Ménétrey

Orbite géostationnaire

L'orbite géostationnaire s'inscrivant dans le plan équatorial d'une planète fait qu'un corps se trouvant sur cette orbite possède une période de révolution très exactement égale à la période de rotation de cette planète sur elle-même.



Voici les équations générales afin de mettre un objet en orbite géostationnaire.

$$t = \text{Temps du parcours de l'angle [s]}$$

$$\omega = \text{Vitesse angulaire des deux masses [rad·s⁻¹]}$$

$$\begin{cases} \omega_{pla} = \omega_{sat} & r = \text{Rayon de la planète [m]} \\ \omega = \frac{angle}{t} & alt = \text{Altitude du satellite [m]} \\ d = r + alt \\ G \cdot M = \omega^2 \cdot d^3 & g = \text{Constante gravitationnelle [N·m²·kg⁻²]} \\ M = \text{Masse de la planète [kg]} \end{cases}$$

angle = Angle parcouru autour de la planète [rad]

Dans le cas où le référentiel considéré est un point sur la planète, le nombre de passages au-dessus de ce point varie selon le sens dans laquelle le satellite en orbite se déplace.

$$\omega = \text{Vitesse angulaire des deux masses [rad·s-1]}$$

$$\omega = \frac{2\pi \cdot (n\pm 1)}{t}$$

$$n = \text{Nombre de passage du satellite}$$

$$t = \text{Temps afin de faire un tour complet [s]}$$

Le signe de l'équation est déterminé ainsi :

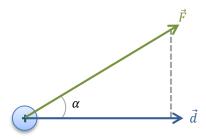
- Si le sens dans lequel la planète tourne est <u>identique</u> au sens du satellite, le signe est <u>positif</u>
- Si le sens dans lequel la planète tourne est contraire au sens du satellite, le signe est négatif

Écrit par Jämes Ménétrey

Énergie et Puissance

Travail d'une force

Le travail d'une force est l'énergie fournie par cette force lorsque son point d'application se déplace. Il est responsable de la variation de l'énergie cinétique du système qui subit cette force. Si par exemple on pousse une voiture, le travail de la poussée est l'énergie produite par cette poussée.



$$W = \vec{F} \cdot \vec{d}$$
$$= \vec{F} \cdot \vec{d} \cdot \cos \alpha$$

$$W = \text{Travail de force } [J]$$

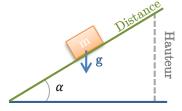
$$\vec{F} = \text{Force [N]}$$

$$\vec{d}$$
 = Distance [m]

 α = Angle séparant la force du mouvement [deg]

Force conservative

Une force est dite conservative lorsque le travail produit par cette force est indépendant du chemin suivi par son point d'action. Un objet peut ensuite récupérer cette énergie sous une autre forme (potentiel, cinétique, etc.). Par exemple, un cycliste aura plus de facilité à descendre une montagne, car il aura généré du potentiel en la gravissant.



Travail d'une force sur une pente

$$W = \pm m \cdot g \cdot h$$
$$h = \sin \alpha \cdot d$$

$$m = \text{Masse [kg]}$$

$$g = \text{Gravité} [\text{m} \cdot \text{s}^{-2}]$$

$$h = \text{Hauteur (dénivelé) [m]}$$

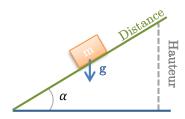
Le signe de la première équation est déterminé ainsi :

- Si le sens dans lequel la masse se déplace est identique au sens de la gravité, le signe est positif
- Si le sens dans lequel la masse se déplace est contraire au sens de la gravité, le signe est négatif

Écrit par Jämes Ménétrey

Force dissipative

Une force est dite dissipative lorsque le travail produit par cette force perd de l'énergie au cours du temps. Cette perte est principalement due aux frottements et l'énergie correspondante est alors dégradée en chaleur, une forme d'énergie qui ne pourra pas être intégralement retransformée en énergie mécanique. Par exemple, un cycliste montant une montagne avec un vélo ayant des freins appuyant légèrement sur ses roues (chaleur). Dans le cas d'une force dissipative, la force est dépendante du chemin suivi par son point d'action.



Travail d'une force sur une pente

$$W_{dissi} = \vec{F} \cdot \vec{d}$$

$$W_{dissi} = {\it Travail}$$
 de force dissipatif [J]

$$\vec{F}$$
 = Force [N]

$$\vec{d}$$
 = Distance (parcouru par la masse) [m]

Énergie cinétique

Définition de l'énergie cinétique

$$E_{cin} = \frac{1}{2} \cdot m \cdot v^2$$

$$E_{cin}$$
 = Énergie cinétique [J]

$$m = \text{Masse [kg]}$$

$$v$$
 = vitesse [m·s⁻¹]

Définition du théorème de l'énergie cinétique

$$\sum W_{AB} = E_{cin_B} - E_{cin_A}$$

$$\sum W_{AB} =$$
 Somme des travaux de force [N]

$$E_{cin_x}~=$$
Énergie cinétique d'une masse au point x [J]

Puissance

Expression de l'énergie avec une notion de temps, connu sous l'unité Watt

$$P = \text{Puissance } [\text{J} \cdot \text{s}^{-1}] \text{ ou } [\text{W}]$$

$$E = \text{Énergie } [\text{J}]$$

$$t = \text{Temps } [\text{s}]$$

$$= \frac{F \cdot d}{t}$$

$$= F \cdot v$$

$$f = \text{Force } [\text{N}]$$

$$d = \text{Distance } [\text{m}]$$

$$v = \text{Vitesse } [\text{m} \cdot \text{s}^{-1}]$$

Écrit par Jämes Ménétrey

Rendement et perte

Définition du rendement

Définition de perte

$$\begin{array}{lll} \Delta_E = E_{fournie} - E_{utile} & E &= \text{\'Energie} \; [\text{J}] \\ \Delta_P = P_{fournie} - P_{utile} & P &= \text{Puissance} \; [\text{W}] \end{array}$$

Écrit par Jämes Ménétrey

Ondes sonores et réponses auditives

Intensité et décibel

L'intensité exprimée en [W·m⁻²] est une unité dite extensive, il est dès lors possible d'additionner et multiplier plusieurs intensités entre elles. Au contraire, le décibel est une unité dite intensive, par conséquent, il n'est pas possible d'additionner ni de multiplier plusieurs valeurs de cette unité.

$$\beta = 10 \cdot \log_{10} \left(\frac{n \cdot I}{I_0} \right)$$
$$\Delta \beta = 10 \cdot \log_{10}(n)$$

 β = Décibel des sources [db]

n = Nombre de source(s)

 $I = \text{Intensit\'e d'une source } [W \cdot m^{-2}]$

 $I_0~={\rm Seuil~d'audition~(10^{-12})~[W\cdot m^{-2}]}$

Rapport des intensités

Le rapport des intensités exprime la différence de décibels entre deux sources.

$$\Delta\beta = 10 \cdot \log_{10} \left(\frac{I_2}{I_1}\right)$$

 $\Delta\beta =$ Différence entre les sources I_1 et I_2 [db]

 $I_n = \text{Intensit\'e d'une source [W·m}^{-2}]$

Relation avec la pression

$$I = \frac{\Delta p^2}{2 \cdot \rho \cdot v_{son\ milieu}}$$

 $\Delta p = \text{Amplitude (différence) de pression [Pa]}$

 ρ = Masse volumique du milieu [kg·m⁻³]

 $v_{son}=$ Vitesse du son dans un milieu $m~[\mathrm{m}\cdot\mathrm{s}^{\text{-}1}]$

Principe de dispersion

Définition de la dispersion du son sans amortissement. Soit une source I est perceptible à la distance r_1 à l'intensité I_1 et est perceptible à la distance r_2 à l'intensité I_2 .

$$\frac{I_2}{I_1} = \frac{{r_1}^2}{{r_2}^2}$$

 $I_n = \text{Intensit\'e}$ de I perçue à $r_n \text{ [W} \cdot \text{m}^{-2}]$

 r_n = Distance entre les sources I et I_n [m]

