Vysoké učení technické v Brně Fakulta informačních technologií

Strojové učení a rozpoznávání Dokumentace projektu

1 Úvod

Cílem projektu bylo vytvořit a natrénovat detektor jedné osoby z obrázku obličeje a hlasové nahrávky. Pro tento účel byly vytvořeny a natrénovány dva klasifikátory.

2 Obecné požadavky pro spuštění projektu

Projekt byl implementován v jazyce Python 3.7.4. Knihovny potřebné k zprovoznění projektu jsou uvedeny v souboru requirements.txt, ve složce se zdrojovými soubory. Složka projektu obsahuje zároveň několik složek, jejichž význam je následující:

- data/ předpokládá se, že složka obsahuje složky jednotlivých datasetů, tak jak byly postkytnuty, tzn. složky eval,non_target_dev, non_target_train, target_dev a target_train
- src/ složka se zdrojovými soubory
 - models/ složka obsahuje námi natrénované modely. Dále slouží pro ukládání nových modelů.
 - features/ složka obsahuje objekty Numpy. Array uložené na disk, které obsahují příznaky zvukových nahrávek
 - out/ složka slouží pro ukládání výstupu evaluace

3 Detekce ze snímku obličeje

Pro detekci obličeje jsme vytvořili konvoluční neuronovou síť pomocí knihovny PyTorch.

3.1 Průběh implementace

Prvotní snahou bylo vytvořit konvoluční neuronovou síť s třemi konvolučními a dvěma plně propojenými vrstvami, na výstupu této síťe byla umístěna aktivační funkce sigmoida, kde její hodnota je interpretována jako pravděpodobnost, že obličej patří hledané osobě. Architekturou jsme se inspirovali u sítí jako VGG-16 [4] a AlexNet [3]. Jakožto loss funkci jsme zvolili Binární cross entropii. Jako učicí algoritmus jsme zvolili Adam.

Síť s touto architekturou však při tréninku nesnižovala hodnotu loss funkce, byly proto přidány normalizační vrstvy.

I přes přidání normalizačních vrstev a úpravu parametrů sítě nebylo dosaženo požadované generalizace modelu, síť si vždy perfektně zapamatovala trénovací data. Změnili jsme proto architekturu sítě na síť ze článku [5].

Zároveň jsme zvětšili trénovací sadu pomocí transformací rotace, zvětšení a také jsme přidali gaussovský šum, tyto úpravy jsou implementovány ve skriptu

augment_image_dataset.py. Při trénovaní této sítě jsme navíc využili techniky early stopping, kdy jsme již při trénování modelu zároveň testovali na validačním datasetu a jakmile se přesnost přestala zvyšovat ukončili jsme trénování. Tímto způsobem jsme nakonec natrénovali model, který dosahuje přesnosti 88% na validačním datasetu.

3.2 Zprovoznění implementace

Detektor obličeje je implementován v jediném souboru, a to image_nn.py. Ten se nachází v adresáři src/ projektu. Skript přijímá několik parametrů, všechny jsou vypsány na standardní výstup při spuštění skriptu s přepínačem -h. Jsou to parametry --mode [MODE], který může nabývat hodnot:

- "tv" defaultní hodnota tohoto paremetru, který spustí trénování a poté validaci.
- "t"- skript provede pouze trénování modelu
- "v"-skript provede pouze validaci modelu, tento parametr musí doprovázet parametr --loadmodel, viz. dále.

parameter --loadmodel [MODEL], kde [MODEL] je název modelu bez koncovky. Skript hledá modely ve složce /src/models. A parametr --savemodel [MODEL]. Pokud je tento parametr uveden, je na konci trénování model uložen s názvem [MODEL] do složky /src/models.

Pro natrénování modelu a jeho uložení je skript možno spustit následovně python image_nn.py --savemodel=first_model

4 Detekce z hlasové nahrávky

Pro detekci hlasu byla vytvořena neuronová síť s dvěma konvolučními a čtyřmi plně propojenými vrstvami pomocí knihovny Pytorch v jazyce Python.

4.1 Průběh implementace

Pro detekci hlasu bylo z nahrávek potřeba extrahovat příznaky. Kromě MFCC koeficientů, které extrahuje funkce wav16khz2mfcc knihovny ikrlib.py používáme navíc následjící příznaky: chromagram, mel-spektrogram, spektrální kontrast a příznaky tonálního těžiště. Extrakce těchto příznaků je převzata z článku [1].

Po trénovaní a validaci na několika architekturách byla zvolena architektura obsahující dvě 1D konvoluční vrstvy na začátku sítě a čtyři plně propojené vrstvy síť byla trénovaná na originálním targev_train a non_target_train datasetu v průběhu padesáti epoch. Jakožto optimalizační algoritmus byl zvolen stochastic gradient descent a v průběhu trénování byla kontrolována jak hodnota loss funkce, tak přesnost na validačním datasetu. Takto natrénovaná síť dosahovala přesnosti 94 % na validačním datasetu.

4.2 Zprovoznění implementace

Detektor hlasu je implementován v jediném souboru, a to voice_nn.py. Ten se nachází v adresáři src/ projektu. Skript obsahuje totožné parametry jako detekor obličeje, ty je popřípadě taktéž možno vypsat přepínačem -h.

Pro natrénování modelu a jeho uložení je skript možno spustit následovně: python voice_nn.py --savemodel=first_model

Narozdíl od detekce z obrázku je potřeba u hlasu extrahovat příznaky. Tato operace může být v závislosti na počtu dat časově náročná. Po prvním spuštění skriptu je do adresáře src/features/ uložen Numpy. Array obsahující extrahované příznaky. Při dalším spuštění si skript příznaky jednoduše načte.

5 Detekce na evaluačního datasetu

Výstupem projektu jsou dva detektory, jeden pro obličej a druhý pro hlas hledané osoby. Pro detekci na evaluačním datasetu byla použita kombinace obou detektorů. Pro jejich spojení bylo využito sum rule z článku [2], ve kterém jsou shrnuty metody kombinace klasifikátorů. Mimo jiné v článku řeší téměř totožný problém, ve kterém mají autoři k dispozici fotku osoby z dvou různých úhlu a její hlasovou nahrávku, přičemž se snaží o detekci hledané osoby. Na každou úlohu používají jiný klasifikátor, podobně jako v našem případě. Ve výsledcích autoři uvádějí, že nejlepší výsledky vykazovalo použití sum rule.

V projektu se nám ale nepovedlo natrénovat dobře generalizující detekor obličeje a kombinací klasifikátorů se přesnost spíše zhoršila. Odevzdáváme proto i výsledky klasifikátorů samostatně.

5.1 Zprovoznění implementace

Detekce na evaluačním datasetu je implementována ve skriptu validate.py. Přijímá následující parametry. Volba módu --mode [v,i,vi,all], kde v je zkratka pro voice a i pro image. Volba vi provede detekci na kombinaci klasifikátorů. Možnost all pak provede všechny tři zmíněné volby. Výsledky jsou, ve formátu specifikovaném v zadání, uloženy do složky src/out. Volba modelu pro detekci hlasu --voice=[VOICE] a volba modelu pro detekci obličeje --image=[IMAGE], kde [VOICE] a [IMAGE] jsou názvy modelů ve složce src/models.

6 Limity

Natrénovaný detektor obrazu negeneralizoval příšil dobře. Větší dataset by problém vylepšil, jako jedno z možných vylepšení se nabízí využití trénovací techniky cross-validation, která dovoluje trénovat na celém datasetu. Model by se tak mohl lépe naučit generalizaci. Druhým možným vylepšením se nabízí použít techniku data augmentation pro zvukové nahrávky.

Reference

- [1] Jurgen Arias. How to build a neural network for voice classification by jurgen arias towards data science. https://towardsdatascience.com/how-to-build-a-neural-network-for-voice-classification-5e2810fe1efa, Květen 2020. Zobrazeno 30.04 2022.
- [2] J. Kittler, M. Hatef, R.P.W. Duin, and J. Matas. On combining classifiers. *IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence*, 20(3):226–239, 1998.
- [3] Alex Krizhevsky, Ilya Sutskever, and Geoffrey E Hinton. Imagenet classification with deep convolutional neural networks. In F. Pereira, C.J. Burges, L. Bottou, and K.Q. Weinberger, editors, *Advances in Neural Information Processing Systems*, volume 25. Curran Associates, Inc., 2012.
- [4] Karen Simonyan and Andrew Zisserman. Very deep convolutional networks for large-scale image recognition, 2014.
- [5] Fadhlan Zaman. Gender classification using custom convolutional neural networks architecture. *International Journal of Electrical and Computer Engineering (IJECE)*, 10:5758, Prosinec 2020.