# Podstawy programownia (w języku C++)

Struktury danych

Marek Marecki

Polsko-Japońska Akademia Technik Komputerowych

13 grudnia 2020

## **OVERVIEW**

## Struktury danych

OOP

Zadania (OOP)



#### Po co?

STRUKTURY DANYCH

0000000

STRUKTURY DANYCH

Struktury (typy) danych wykorzystuje się jeśli zachodzi potrzeba zgrupowania pewnych danych mających wspólny raison d'être¹; reprezentujących zestaw danych i operacji na tych danych, których przechowywanie osobno nie miałoby większego sensu.

Biblioteka standardowa zawiera strukturę danych std::vector, która reprezentuje tablicę o zmiennej długości. Grupuje ona *dane* (zawartość i rozmiar), oraz *operacje* (np. dodawanie, usuwanie i dostęp do elementów).

https://en.wiktionary.org/wiki/raison\_d'être

#### Składniki

STRUKTURY DANYCH

Struktury (typy) danych składają się przede wszystkim z **p61** (ang. *fields* lub *member variables*), czasem zwanych zmiennymi lub stałymi składowymi, i **funkcji składowych** (ang. *member functions*).

#### Pola

STRUKTURY DANYCH

Pola służą do przechowywania *danych*, które dany typ grupuje. Na przykład rozmiar i zawartość wektora.

Pola mogą być zmienne - jeśli ich wartości mogą podlegać modyfikacji w trakcie życia obiektu danego typu (np. rozmiar std::vector), albo stałe - jeśli nie podlegają modyfikacji (np. rozmiar std::array).

Definiując pole trzeba użyć starego stylu deklaracji, czyli poprzedzić nazwę typem, a nie słowem kluczowym auto:

```
size_t number_of_lives { 1 };
```

#### Funkcje składowe

STRUKTURY DANYCH

Funkcje składowe służą do wykonywania *operacji* na danych zgrupowanych przez dany typ (np. std::vector::push\_back), lub do ogólnej interakcji z nim (np. Cat::make\_sound).

#### class vs struct

STRUKTURY DANYCH

Jedyna różnica to domyślna *widoczność* pól i funkcji składowych. Pola klas (class) są prywatne, a struktur (struct) publiczne. Widoczność można zmieniać słowami kluczowymi private i public.

```
class Foo {
   public:
   bool now_you_see_me { true };

   private:
   bool now_you_dont { false };
};
```

#### Widoczność pól

STRUKTURY DANYCH

STRUKTURY DANYCH

Po co jest widoczność? Niektóre pola w strukturze mogą nie być przeznaczone dla "użytkowników" lub wymagać zachowania pewnych warunków. Jeśli jest taka potrzeba zawsze można udzielić dostępu do pola przez funkcje składowe.

#### Konstruktor

STRUKTURY DANYCH

STRUKTURY DANYCH

Konstruktor (ang. *constructor*) jest specjalną funkcją składową odpowiedzialną za "przygotowanie" struktury danych do użycia. Konstruktor może zasygnalizować niemożność utworzenia instancji struktury (np. z powodu niewłaściwych wartości argumentów) używając wyjątków².

```
class Hour {
    // code from last slide here...
    public:
    Hour(unsigned);
};
Hour::Hour(unsigned v)
    : value{v} // initialise the field using values from parameters
{
    if (v > 23) { // throw if they don't make sense
        throw std::out_of_range{"hour value cannot exceed 23"};
    }
}
```

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>ponieważ konstruktor jako takie nie zwraca wartości więc nie ma jak inaczej zasygnalizować błędu

OOP

Zadania (OOP)

10/40

#### ZMIENNE

Pola

Definicja zmiennego pola wygląda tak jak definicja każdej innej zmiennej. Załóżmy, że chcemy stworzyć strukturę opisującą kota. Jak wiadomo, koty mają 9 żyć do wykorzystania:

```
struct Cat {
    constexpr static unsigned MAX_LIVES = 9;
    unsigned lives_left { MAX_LIVES };
};
```

### INICJALIZACJA ZMIENNYCH SKŁADOWYCH

Pola

STRUKTURY DANYCH

Zmienne składowe można zainicjalizować na kilka sposobów:

- 1. przypisując im wartość w liście inicjalizującej składowe (ang. member initialiser list)
- 2. przypisując im wartość w ciele konstruktora
- 3. pozostawiając ich wartości domyślne zdefiniowane w ciele struktury

#### INICJALIZACJA ZMIENNYCH SKŁADOWYCH (C.D.)

Pola

STRUKTURY DANYCH

```
struct Cat {
    constexpr static unsigned MAX_LIVES = 9;
    unsigned lives_left { MAX_LIVES }; // default value provided

    Cat() = default; // default ctor
    Cat(unsigned const);
};
Cat::Cat(unsigned const ll)
    : lives_left{ll} // use member initialiser list
{}
```

Jeśli definiujemy konstruktor to kompilator nie wygeneruje konstruktora domyślnego (z pustą listą parametrów). Jeśli chcemy w takiej sytuacji skorzystać z domyślnego konstruktora to możemy albo zdefiniować go samodzielnie, albo użyć konstrukcji = default.

#### Dostęp

Pola

Aby dostać się do pola struktury należy użyć operatora '.' (kropki):

```
auto a_cat = Cat{}; // an ordinary cat
std::cout << a_cat.lives_left << "\n";</pre>
```

Jeśli pole jest zmienne, można je zmodyfikować:

```
a_cat.lives_left -= 1; // the cat died
```

lub przypisać mu całkiem nową wartość:

```
a_cat.lives_left = 666; // cat from hell
```

#### STAŁE

Pola stałe (stałe składowe)

Definicja stałego pola wygląda tak jak definicja każdej innej stałej. Kontynuując przykład z kotem:

```
struct Cat {
    constexpr static unsigned MAX_LIVES = 9;
    unsigned lives_left { MAX_LIVES };

    std::string const name;

    Cat() = default;
    Cat(unsigned const);
};
```

Wartości pół stałych nie można $^3$  zmienić, nawet w ciele konstruktora. Do ich inicjalizacji służy specjalna notacja.

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Oh, rly?

#### INICJALIZACJA STAŁYCH SKŁADOWYCH

Pola stałe (stałe składowe)

STRUKTURY DANYCH

Żeby mieć możliwość inicjalizacji stałego pola różnymi wartościami w różnych instancjach struktury potrzebny jest konstruktor przyjmujący jako parametr wartość, którą stałe powinno być zainicjalizowane:

```
struct Cat {
    constexpr static unsigned MAX_LIVES = 9;
    unsigned lives_left { MAX_LIVES };

    std::string const name;

    Cat() = default;
    Cat(unsigned const, std::string);
};
Cat::Cat(unsigned const ll, std::string n)
    : lives_left{ll}
    , name{std::move(n)}
{}
```

#### Dostęp

Pola stałe (stałe składowe)

Do stałych pól struktury można się dostać za pomocą operatora '.' (kropki):

```
std::cout << mr_snuggles.name << "\n";</pre>
```

auto mr\_snuggles = Cat{ 9, "Mr. Snuggles" };

Możliwy jest jednak dostęp wyłącznie do odczytu, a kompilator zapobiegnie ich przypadkowej modyfikacji:

```
mr_snuggles.name = "Evil Elvis"; error!
```

#### Dostęp - modyfikacja stałych składowych?!

Pola stałe (stałe składowe)

STRUKTURY DANYCH



Rysunek: Hackerman<sup>4</sup>

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Kung Fury (2015), https://www.imdb.com/title/tt3472226/

#### Dostęp - modyfikacja stałych składowych?!

Pola stałe (stałe składowe)

STRUKTURY DANYCH

Jeśli chce się zaimponować cioci w odwiedzinach, albo babci na święta to można pokazać im jak oszukać kompilator i zmodyfikować stałe składowe!

```
std::cout << mr_snuggles.name << "\n";
auto wait_its_illegal = &mr_snuggles.name; // pointer to member
*const_cast<std::string*>(wait_its_illegal) = "Evil Elvis";
std::cout << mr_snuggles.name << "\n";</pre>
```

Przy okazji widać też jak można pobrać wskaźnik do składowej (ang. pointer to member). Nie jest to coś co często się przydaje, ale na pewno częściej niż modyfikacja stałych składowych.

Funkcje

OOP

Zadania (OOP)





20/40

#### Definiowanie funkcji składowych

Funkcje składowe

STRUKTURY DANYCH

Funkcję należy zadeklarować wewnątrz struktury, a następnie zdefiniować poza strukturą.

Definicje struktur (ich nazwy, pola, funkcje składowe) znajdują się zazwyczaj w plikach nagłówkowych, np. Cat.h (wyjątek to statyczne zmienne składowe, które trzeba dodatkowo zadeklarować w pliku z implementacją).

Definicje funkcji składowych znajdują się zazwyczaj w plikach z ich implementacją, np. Cat.cpp (wyjątek to np. funkcje inline albo szablony).

#### DEFINIOWANIE FUNKCJI SKŁADOWYCH (C.D.)

Funkcje składowe

STRUKTURY DANYCH

Deklaracja funkcji wewnątrz definicji struktury, definicja funkcji poza:

```
// Cat.h
struct Cat {
    auto make_sound() const -> void;
};

// Cat.cpp
auto Cat::make_sound() const -> void
{
    std::cout << ("Meow! (" + name + ")\n");
}</pre>
```

Wewnątrz definicji funkcji można używać jej pól (stała składowa name na przykładzie).

# **OVERVIEW**

Zadania

OOP

Zadania (OOP)







23/40

#### ZADANIE: STUDENT

STRUKTURY DANYCH

Zaimplementować strukturę danych opisującą studenta. Struktura powinna składać się z:

- 1. pól (imię, nazwisko, numer indeksu, aktualny semest, średnia ocen)
- 2. funkcji składowej 'to\_string() const' zwracającej std::string, którym opisuje studenta
- 3. konstruktora

Niech w funkcji main będzie utworzony obiekt reprezentujący was, a na std::cout wydrukowany będzie wynik działania funkcji Student::to\_string na tym obiekcie.

#### ZADANIE: CZAS

STRUKTURY DANYCH

Zaimplementować strukturę danych opisującą czas. Struktura powinna składać się z:

- 1. pól (godzina, minuta, sekunda)
- 2. funkcji składowych:
  - 2.1 'to\_string() const' zwracającej std::string pokazującej czas w formacie HH:MM:SS
  - 2.2 next\_hour(), next\_minute(), i next\_second() (wszystkie zwracające void) zwiększających czas
- 3. konstruktora

Niech w funkcji main pojawi się kod pozwalający na zweryfikowanie działania waszej struktury danych dla godziny 23:59:59 (np. niech drukuje godzinę, zwiększy mintę, wydrukuje znowu, itd.).

#### Zadanie: pora dnia

STRUKTURY DANYCH

Do struktury opisującej czas dodać funkcję składową 'time\_of\_day() const' zwracającą porę dnia (rano, dzień, wieczór, noc). Pora dnia powinna być opisana typem wyliczeniowym enum class Time\_of\_day.

Napisać funkcję to\_string(Time\_of\_day) zwracającą std::string, która zamieni wartość wyliczeniową na napis.

W funkcji main dodać kod pozwalający na zweryfikowanie działania dodanych funkcji.

#### ZADANIE: ARYTMETYKA

Do struktury opisującej czas dodać funkcje składowe:

```
auto operator+ (Time const&) const -> Time; auto operator- (Time const&) const -> Time; auto operator< (Time const&) const -> bool; auto operator> (Time const&) const -> bool; auto operator== (Time const&) const -> bool; auto operator!= (Time const&) const -> bool;
```

Umożliwią one arytmetykę (dodawanie, odejmowanie, porównywanie, itd.) na czasie. Do funkcji main dodać kod, który pozwoli na zweryfikowanie działania.

#### ZADANIE: SEKUNDY DO PÓŁNOCY

STRUKTURY DANYCH

Do struktury opisującej czas dodać funkcje składowe:

```
auto count_seconds() const -> uint64_t;
auto count_minutes() const -> uint64_t;
auto time_to_midnight() const -> Time;
```

Funkcje count\_seconds() i count\_minutes() liczą sekundy *od* godziny 00:00:00. Funkcja time\_to\_midnight() zwraca czas pozostały *do* północy. Do funkcji main dodać kod, który pozwoli na zweryfikowanie działania.

29/40



#### OOF

STRUKTURY DANYCH

OOP – programowanie zorientowane obiektowo (ang. object-oriented programming).

Na początku lat 70. XX wieku powstał język Smalltalk<sup>5</sup>. Jego głównym zamysłem była swobodna *wymiana wiadomości* między *obiektami* (dlatego "zorientowane obiektowo") współistniejącymi w systemie.

W późnych latach 80. XX wieku powstał język Erlang<sup>6</sup>, którego jednym z głównych mechanizmów była *asynchroniczna* wymiana wiadomości.

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>https://en.wikipedia.org/wiki/Smalltalk

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup>https://en.wikipedia.org/wiki/Erlang\_(programming\_language)

# OOP (c.d.)

STRUKTURY DANYCH

Na początku lat 60. XX wieku został opracowany język Simula<sup>7</sup>, który z językiem Smalltalk nie miał zbyt wiele wspólnego, ale za to posiadał klasy i dziedziczenie.

W 1985 powstał język C++<sup>8</sup>, który zmiksował składnię i funkcjonalność języka C z mechanizmami języka Simula (klasy i dziedziczenie).

<sup>&</sup>lt;sup>7</sup>https://en.wikipedia.org/wiki/Simula

<sup>8</sup>https://en.wikipedia.org/wiki/C++

FUNKCIE

# OOP (c.d.)

STRUKTURY DANYCH

W 1995 powstał język Java<sup>9</sup>, który wzorował się na Simuli i C++ - też miał klasy i dziedziczenie. W Java wszystkie klasy mają wspólną klasę bazową - nazwaną, pechowo, Object. Nie jest to jedyna pechowa decyzja w tym języku...

Dział marketingu Oracle uznał, że to oznacza, że język jest zorientowany obiektowo i od tamtego momentu OOP zmieniło się nie do poznania<sup>10</sup>.

Zamiast oznaczać swobodną, asynchroniczną wymianę wiadomości zaczęło oznaczać programowanie oparte na klasach i wzorce projektowe usiłujące zamaskować biedę semantyczną języka Java.

<sup>9</sup>https://en.wikipedia.org/wiki/Java\_(programming\_language)

<sup>&</sup>lt;sup>10</sup>na zajęciach OOP będzie oznaczać tą drugą, zdegenerowaną formę, a nie oryginalną ideę

# Dziedziczenie – po co?

STRUKTURY DANYCH

OOP

Dziedziczenie (ang. *inheritance*) polega na zbudowaniu jednego typu (*pochodnego*; ang. *derived type*), w oparciu o drugi typ (*bazowy*; ang. *base type*). Mówimy, że typ pochodny *dziedziczy po* typie bazowym.

Typ pochodny posiada "z automatu" wszystkie pola i funkcje składowe typu bazowego, ale dostęp ma tylko publicznych<sup>11</sup>, czyli typ pochodzny *dziedziczy implementację*<sup>12</sup> typu bazowego.

<sup>&</sup>lt;sup>11</sup>Tak naprawdę ma jeszcze dostęp do pól chronionych (słowo kluczowe protected), ale pola chronione to coś czego nie polecam używać. Dziedziczenie implementacji jest brudnym mechanizmem nawet bez dodatkowych komplikacji.

<sup>&</sup>lt;sup>12</sup>To czy odziedziczone pola są widoczne "na zewnątrz" typu pochodnego zależy od tego czy dziedziczył prywatnie (wtedy nie są) czy publicznie (wtedy są).

# Polimorfizm – Po co?

STRUKTURY DANYCH

Polimorfizm (ang. *polymorphism*) polega na wykorzystaniu wspólnego interfejsu dla wielu typów. Typy prezentujące ten interfejs mogą być używane zamiennie.

Polimorfizm w odniesieniu do funkcji oznacza, że może ona działać na wielu typach. 13

W C++ żeby móc wykorzystać polimorfizm potrzebe są wskaźniki lub referencje (na etapie działania programu, ang. *run time*), lub szablony (na etapie kompilacji, ang. *compile time*).

 $<sup>^{13}</sup>$ Jest to *de facto* druga strona tego co powiedzieliśmy o typach, bo można powiedzieć, że funkcja akceptuje typy spełniające pewien interfejs i w ten sposób zatoczyć koło.

COP

000

STRUKTURY DANYCH

Dziedziczenie w C++ jest sposobem na reprezentację relacji między typami danych. Czyli jego *pierwszorzędną* rolą jest zapewnienie hierarchii typów, a dopiero *drugorzędną* (niemal przy okazji) dziedziczenie implementacji.

Najprościej jak się da, nie ma co sobie komplikować życia. Jeśli chcemy współdzielić implementację mamy do tego dedykowany mechanizm - *procedural abstraction*<sup>14</sup> czyli funkcje.

<sup>&</sup>lt;sup>14</sup>patrz pierwszy wykład

36/40

OOP

Zadania (OOP)

#### ZADANIE: KALKULATOR

STRUKTURY DANYCH

Rozwinąć kalkulator napisany w stylu obiektowym tak, żeby nie odbiegał funkcjonalnością od kalkulatora napisanego w stylu proceduralnym zaimplementowanego w ramach poprzednich zajęć. Kod do wystartowania znajduje się w repozytorium z materiałami<sup>15</sup> w plikach src/04-rpn-calculator-oo.cpp (implementacja) i include/RPN\_calculator.h (plik nagłówkowy).

Wasz kod powinien znaleźć się w plikach src/s04-rpn-calculator-oo.cpp (implementacja) i include/RPN\_calculator.h (plik nagłówkowy).

 $<sup>^{15} \</sup>mathtt{https://git.sr.ht/\tilde{}^{mae}lkum/education-introduction-to-programming-cxx}$ 

OOP

Zadania (OOP)

Podsumowanie

#### Podsumowanie

STRUKTURY DANYCH

#### Student powinien umieć:

- 1. samodzielnie zaprojektować własny typ danych, jego pola i funkcje składowe
- 2. wytłumaczyć czym jest i jak działa funkcja składowa, oraz czym jest this
- 3. powiedzieć jaka jest rola konstruktora

#### Zadania

Podsumowanie

Zadania znajdują się na slajdach 24, 25, 26, 27, 28, 37.