

3. Übung zur Vorlesung Virtual Reality Embodied Locomotion



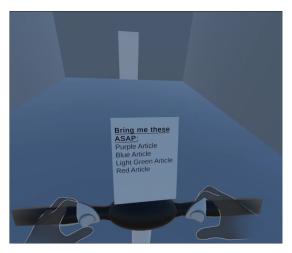


Abbildung: Locomotion

Metapher

- Steering-Leaning:
 - 1 DOF vTranslation: Durch Lehnen entlang der z-Achse
 - 1 DOF vRotation: Durch Bewegen der Controller entlang der x-Achse

Travel-Task

Search

Funktion

- Leaning:
 - Powerfunktion mit Deadzone von 5 cm
 - Maximalgeschwindigkeit: 5 Meter pro Sekunde nach 34.8 cm

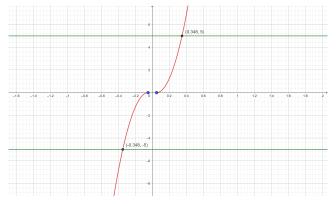


Abbildung: Movement

Funktion

- Steering:
 - Funktion: Powerfunktion mit Deadzone von 10 cm
 - Maximalgeschwindigkeit: 30 Grad pro Sekunde nach 28.3 cm

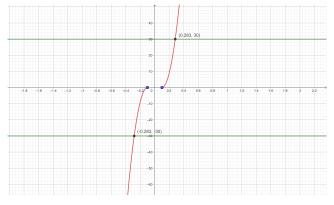


Abbildung: Rotation

Aufgabe a)

• Fahre in der Mall und kaufe die 4 Items auf der Liste

2 Items befinden sich unten, 2 oben



Abbildung: Mallfahrt

Aufgabe a) Performance

- Movement bedienbar
- Aufgabe kann schnell gelöst werden
- Rolltreppe als kurze Ruhepause
- Nutzerfreiheit (außer auf der Rolltreppe)
- Rotation war zu schnell $(45^{\circ}/s -> 30^{\circ}/s)$



Abbildung: [1]

Aufgabe b) Wahl des Interfaces

- Uns bekannte Fortbewegung mit Hand und Kopf Steuerung
- Was plausibles f
 ür mehr Immersion und Wiedererkennung
- Rolltreppe statt Rampe f
 ür das Mall-Design



Aufgabe b) Stärken

- Multimodale Interaktion mit der Lenkstange
- Immersion durch ein plausibles Szenario
- Kontrolle der Fortbewegung über Powerfunktion
- Stoppen der Bewegung über die Deadzone



Abbildung: [3]

Aufgabe b) Schwächen

- Physische Rotation zerstört das Interface
- Rotation verursacht trotz Maßnahmen Cybersickness
- Vertikale Bewegung nur begrenzt möglich
- Bewegung nicht gut auf höhere Distanzen skalierbar
- Immersionsverlust durch sich streckende Stange



Abbildung: [4]

Aufgabe b) Messung der Nutzbarkeit

Durchführung einer empirischen Studie zur Usability:

- Einkaufsaufgabe durchführen
- Probanden merken sich wo Artikel gefunden worden
- Nutzbarkeit über standardisierte Fragebögen (z.B. SUS, NASA-TLX) bewerten
- Vergleich mit anderen Interfaces (z.B. pointing-based Steering, redirected walking)

Aufgabe b) Messung der Performance

- Wir messen für jeden Probanden die Zeit
- Wir loggen die Anzahl der Kollisionen mit Wänden oder anderen Objekten
- Bei hoher Anzahl an Kollisionen konnte die Umgebung nicht gut wahrgenommen werden

Quellen

- [1] https://vectorportal.com/de/vector/rolltreppe-nach-oben-vektorzeichen/9123
- [2] https://www.flaticon.com/free-icon/segway_1061246
- [3] https://iconmonstr.com/smiley-2-png/
- [4] https://iconmonstr.com/smiley-4-png/
- [5] Assets: siehe README.txt