

## ŘEŠENÍ ÚLOH

### Úkol A)

Řešení je velmi jednoduchý a slouží pouze k opakování.

```
1  void setup() {  
2    Serial.begin(9600);  
3    for (int count=0; count<255; count++) {  
4      Serial.println(i);  
5      delay(10);  
6    }  
7  }  
8  
9  void loop() {  
10  
11 }
```

### Úkol B)

Všimněte si, že byla také deklarována proměnná **timer**, pro definici pauzy programu.

```
1  int pinArray[] = {5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12};
2  int count = 0;
3  int timer = 50;
4
5  void setup() {
6      for (count=0;count<8;count++) {
7          pinMode(pinArray[count], OUTPUT);
8      }
9  }
10
11 void loop() {
12     for (count=0; count<8; count++) {
13         changeLED(pinArray[count]);
14     }
15 }
16
17 void changeLED(int pin) {
18     digitalWrite(pin, HIGH);
19     delay(timer);
20     digitalWrite(pin, LOW);
21     delay(timer);
22 }
```

### Úkol C)

```
1  int pinArray[] = {5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12};
2  int count = 0;
3  int timer = 50;
4
5  void setup() {
6      for (count=0;count<8;count++) {
7          pinMode(pinArray[count], OUTPUT);
8      }
9  }
10
11 void loop() {
12     for (count=0; count<8; count++){ // jeden směr
13         changeLED(pinArray[count]);
14     }
15     for (count=7; count>=0; count--){ // druhý směr
16         changeLED(pinArray[count]);
17     }
18 }
19
20 void changeLED(int pin) {
21     digitalWrite(pin, HIGH);
22     delay(timer);
23     digitalWrite(pin, LOW);
24     delay(timer);
25 }
```