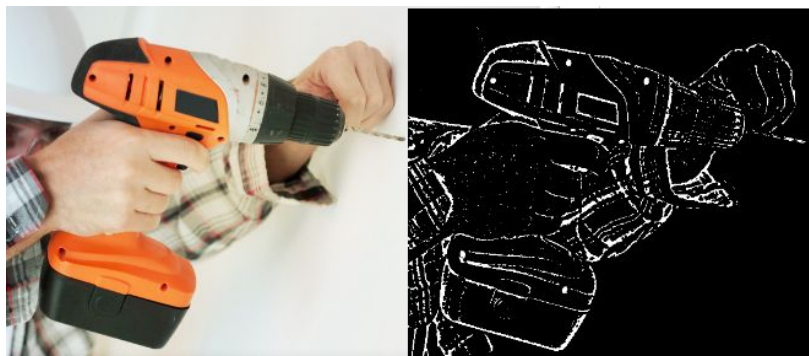


Detekcija proizvođača, vrste i vrste napajanja alata

Nikola Stajić, Stevan Jankulov
Fakultet tehničkih nauka, Novi Sad

Predprocesiranje slike iz RGB u binarnu sa
jednim prolazom erozije radi uklanjanja šuma



Detekcija tipa alata sa jednom
pogrešnom detekcijom



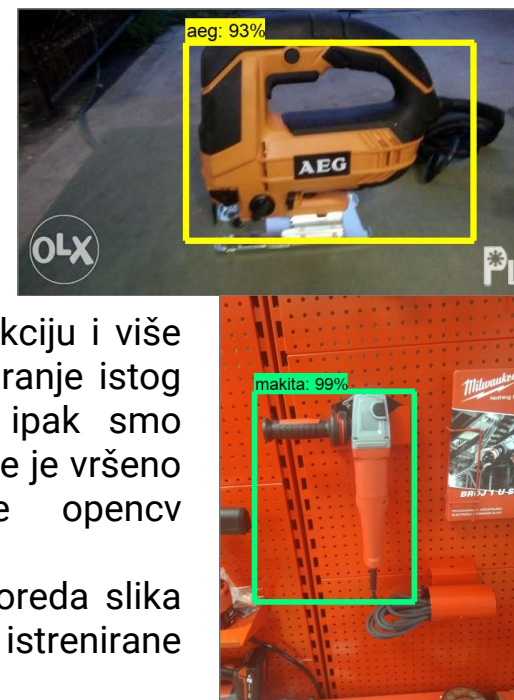
Kako bismo dobili bolje rezultate treniranja,
predprocesiranje smo vršili samo nad skupom
podataka detektora tipa alata zbog toga što nam
boja i tekstura alata nije relevantna, dok kod
proizvođača je moguće naći sličnosti dizajna
(ista boja, isti fini i tekstura)

Ideja je bila da se istrenira jedna mreža za detekciju i više
klasa nad istom anotiranom slikom (dualno notiranje istog
skupa podataka). Zbog poteškoća treniranja ipak smo
odлучili da trenirano dve različite mreže. Treniranje je vršeno
tensorflow bibliotekom, a predprocesiranje opencv
bibliotekom.

Zbog male količine podataka i nejednakog rasporeda slika
alata datih proizvođača tačnost pogodaka naše istrenirane
mreže je niža nego što smo se nadali.

Tačnost detekcije tipa alata:
Tačnost prebrojavanja: 69.49%
Tačno pronađeni: 70.24%
Ukupna tačnost: 69.87%

Korektna detekcija
proizvođača



Tačnost detekcije proizvođača:
Tačnost prebrojavanja: 72.39%
Tačno pronađeni: 78.38%
Ukupna tačnost: 75.38%