

Bloque Rotación del motor



El bloque Rotación del motor obtiene datos del sensor de Rotación del motor que está incorporado en los motores medianos, grandes y NXT. Puede medir cuánto giró un motor en grados o rotaciones. También puede obtener el nivel de potencia actual en el cual está funcionando un motor.

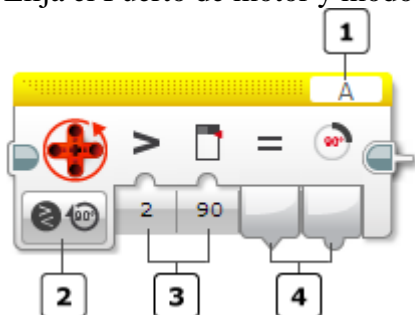
El bloque Rotación del motor también puede comparar la cantidad de rotación o el nivel de potencia con un Valor del límite y obtener una salida lógica (Verdadera o Falsa).

Consulte [Utilizar el sensor de Rotación del motor](#) para obtener más información sobre cómo funciona la Rotación del motor, los datos que proporciona y ejemplos de programación.

Consejos y trucos

El bloque Rotación del motor extrae datos con un [Cable de datos](#). Consulte [Utilizar la Rotación del motor](#) para conocer otras formas de usar el sensor de Rotación del motor que no requieran un cable de datos.

Elija el Puerto de motor y modo Sensor



- 1 Selector de puerto
- 2 Selector del modo
- 3 Entradas
- 4 Salidas

Utilice el [Selector de puerto](#) en la parte superior del bloque para seleccionar el puerto de motor en el Bloque EV3 (A, B, C o D) al cual está conectado el motor que desea medir. El bloque Rotación del motor funciona como un sensor, pero debe utilizarse con un motor conectado al puerto de motor. No puede utilizarse en un puerto de sensor.

Use el Selector del modo para seleccionar el modo para el bloque. Las [entradas y salidas](#) disponibles cambiarán según el modo.

Modos

Medida: Grados



El modo Medida: Grados muestra la cantidad de rotación del motor actual en la salida [Grados](#). La rotación del motor se mide en grados, en relación a la última vez que se lo reinició con el modo [Reiniciar](#).

Consulte el ejemplo de programación 3 en [Utilizar el sensor de Rotación del motor](#).

Medida: Rotaciones



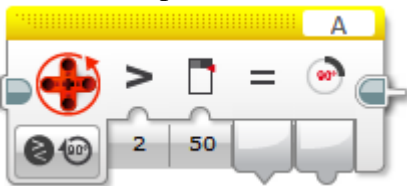
El modo Medida: Rotaciones muestra la cantidad de rotación del motor actual en la salida [Rotaciones](#). La rotación del motor se mide en rotaciones, en relación a la última vez que se lo reinició con el modo [Reiniciar](#).

Medida: Potencia actual



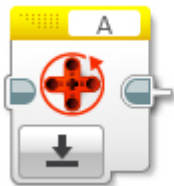
El modo Medida: Potencia actual muestra el nivel de potencia actual del motor en la salida [Potencia actual](#).

Modos Comparar



Los modos Comparar comparan los datos del sensor (Grados, Rotaciones o Nivel de potencia) con el [Valor del límite](#) utilizando el [Tipo de Comparación](#) seleccionado. El resultado Verdadero/Falso se muestra en [Comparar resultado](#) y los datos del sensor se muestran en el tipo de dato del sensor elegido.

Reiniciar



El modo reiniciar reinicia la cantidad de rotación a cero (0 grados o rotaciones). Las mediciones futuras de la cantidad de rotación del motor realizadas con el sensor de

Rotación del motor se medirán en relación a la posición de reinicio.

Reiniciar un sensor de Rotación del motor no tiene ningún efecto en el nivel de potencia o la posición del motor. Solo afecta a las lecturas del sensor de Rotación del motor.

Entradas y salidas

Las entradas disponibles para el bloque Rotación del motor dependerán del modo que se seleccione. Puede ingresar los valores de entrada directamente en el bloque. De manera alternativa, los valores de entrada pueden suministrarse a través de [Cables de datos](#) desde las salidas de los otros bloques de programación.

Entrada	Tipo	Valores permitidos	Notas
Comparar tipo	Numérico	Entre 0 y 5	0: = (Igual a) 1: ≠ (No es igual a) 2: > (Mayor que) 3: ≥ (Mayor o igual que) 4: < (Menor que) 5: ≤ (Menor o igual que)
Valor del límite	Numérico	Cualquier número	Valor con el cual comparar los datos del sensor

Las salidas disponibles dependerán del modo seleccionado. Para usar una salida, utilice un [Cable de datos](#) para conectarla a otro Bloque de programación.

Salida	Tipo	Notas
Grados	Numérico	Cantidad de rotación en grados. Medido desde el último reinicio. Reiniciar con el modo Reiniciar.
Rotaciones	Numérico	Cantidad de rotación en rotaciones. Medido desde el último reinicio. Reiniciar con el modo Reiniciar.
Potencia actual	Numérico	Nivel de potencia actual del motor (entre -100 y 100).
Comparar resultado	Lógico	Resultado Verdadero/Falso de un modo Comparar.