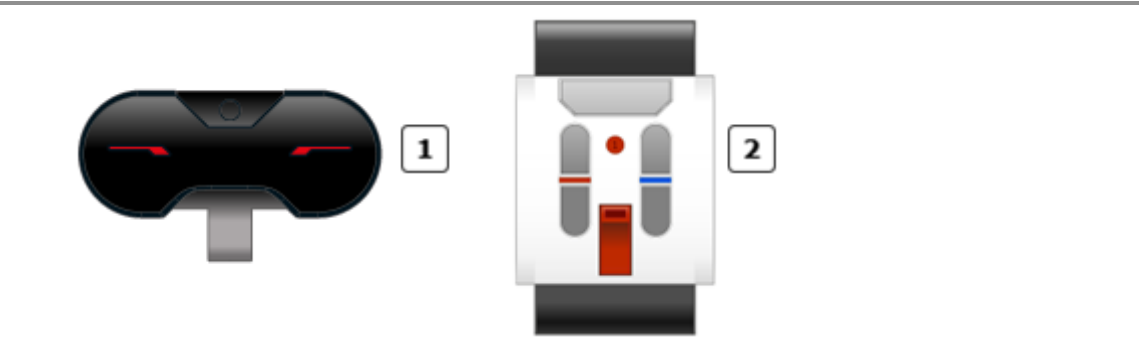
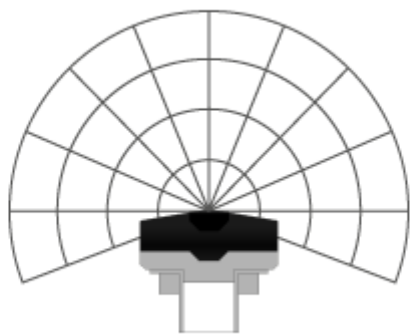


# Utilizar el modo Baliza del Sensor infrarrojo



- 1 Sensor infrarrojo
- 2 Baliza infrarroja remota

En el modo Baliza, el Sensor infrarrojo puede detectar la posición aproximada de la Baliza infrarroja remota (IR) frente al sensor. El sensor puede proporcionarle la Proximidad (distancia relativa del sensor) y la Dirección (ángulo de la dirección en la que está apuntando el sensor) de la Baliza. Puede utilizar el modo Baliza para, por ejemplo, hacer que el robot busque la Baliza IR y se impulse hacia él.



## Encienda la baliza y elija un Canal

Para encender la baliza debe presionar el botón Modo baliza en la parte superior de la Baliza IR. El indicador LED se encenderá y permanecerá encendido. La Baliza permanecerá encendida y transmitirá continuamente hasta que presione de nuevo el botón Modo Baliza para apagarla.

Elija uno de los cuatro canales del Selector de canal. El Sensor infrarrojo solo detectará una baliza en el canal que se especificó en el programa.

## Datos del modo Baliza del Sensor infrarrojo

En modo Baliza, el Sensor infrarrojo le proporciona los siguientes datos:

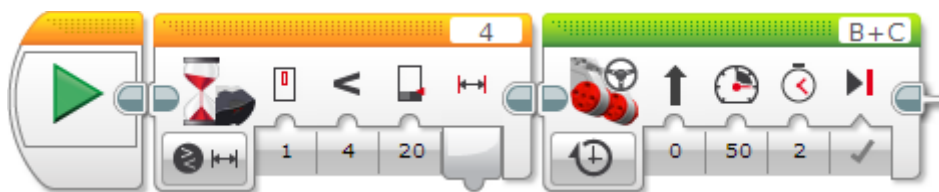
Datos	Tipo	Valores	Notas
-------	------	---------	-------

Detectado	Lógico	Verdadero/Falso	Es Verdadero si se detecta una Baliza IR en el canal especificado. Si no es así, es Falso.
Proximidad	Numérico	Entre 0 y 100	La distancia relativa a la baliza. 0 es muy cerca y 100 es muy lejos. La Proximidad será 100 si no se detecta la baliza.
Dirección	Numérico	Entre -25 y 25	0 significa que la baliza está directamente enfrente del sensor; los valores negativos, que está hacia la izquierda y los valores positivos, que está hacia la derecha.

### Consejos y trucos

Los valores de Proximidad y Dirección no corresponden de manera directa a distancias y ángulos específicos. Los valores dependerán de la intensidad de la señal y de otros factores.

### Ejemplo



Este programa hará que el robot se impulse cuando la Baliza IR esté encendida y se acerque lo suficiente al Sensor infrarrojo. Utiliza el bloque **Esperar** en el modo Sensor infrarrojo: Comparar: Proximidad de la baliza para esperar que la Proximidad sea menor a 20 y, luego, se impulsa hacia adelante durante 2 segundos.

### Modos y Bloques del modo Baliza del Sensor infrarrojo

La siguiente tabla muestra todos los modos y bloques de programación que pueden utilizarse con el modo Baliza del Sensor Infrarrojo.

Bloque	Modo	Uso
Esperar	Sensor infrarrojo: Comparar: Dirección de la Baliza	Espera a que se detecte la baliza y que la Dirección alcance un valor específico.
Esperar	Sensor infrarrojo: Comparar: Proximidad de la baliza	Espera a que se detecte el la balixa y que la Proximidad alcance un valor específico.
Esperar	Sensor infrarrojo: Cambiar: Dirección de la Baliza	Espera a que la Dirección de la baliza cambie en una cantidad específica.
Esperar	Sensor infrarrojo: Cambiar: Proximidad de la baliza	Espera a que la Proximidad de la baliza cambie en una cantidad específica.
Bucle	Sensor infrarrojo: Orientación de la baliza	Repite una secuencia de bloques hasta que la Dirección de la baliza alcance un valor específico.

Bucle	Sensor infrarrojo: Proximidad de la baliza	Repite una secuencia de bloques hasta que la Proximidad de la baliza alcanza un valor específico.
Interruptor	Sensor infrarrojo: Dirección de la baliza	Elige entre dos secuencias de bloques según la Dirección de la baliza.
Interruptor	Sensor infrarrojo: Proximidad de la baliza	Elige entre dos secuencias de bloques según la Proximidad de la baliza.
Sensor infrarrojo	Medida: Baliza	Obtiene la Dirección y la Proximidad de la baliza mediante cables de datos Numéricos y el estado Detectado en un cable de datos Lógico.
Sensor infrarrojo	Comparar: Dirección de la Baliza	Compara la Dirección de la Baliza con un límite y obtiene el resultado mediante un cable de datos Lógico.
Sensor infrarrojo	Comparar: Proximidad de la baliza	Compara la Proximidad de la baliza con un límite y obtiene el resultado mediante un cable de datos Lógico.