

Trabalho 5 - parte 2

□ Exceções

- Eventos que mudam o fluxo normal de execução, diferentes dos desvios ou saltos (*branches/jump*), Podem ser de dois tipos (jargão do MIPS)
 - Assíncronas
 - Geradas **externamente** através da(s) entrada(s) de interrupção do processador
 - Podem acontecer a qualquer momento, sem relação temporal alguma com o programa em execução
 - Síncronas
 - Geradas **internamente** pela execução de uma instrução (e.g. instrução inválida, divisão por zero, *overflow*)
 - Acontecem sempre na execução da mesma instrução, considerando um certo estado do sistema (memória e registradores)
-

Trabalho 5 - parte 2

□ Exceções

- As exceções síncronas (internas) podem também ser geradas a partir de **instruções específicas** com a finalidade de chamar funções do *kernel* do sistema operacional
 - Chamadas de sistemas (*system calls*)
 - Tipicamente as aplicações não tem acesso ao hardware. Quando necessitam de alguma operação de entradas/saída (e.g. ler teclado, mostrar algo na tela, imprimir) elas chamam funções do *kernel* (chamadas de sistema) para realizar tais operações. O sistema operacional tem acesso a todos os recursos de hardware de um sistema computacional
 - Em um sistema real, não se pode fazer uma chamada de sistema com instruções de salto (e.g. *jal*, *jalr*) a partir da aplicação, porque o endereço destino está fora da área de memória da aplicação
 - Funções do kernel podem ser chamadas apenas através de instruções específicas
-

Trabalho 5 - parte 2

☐ Terminologia mais genérica

■ Interrupções

- ☐ Desvio de execução para o *kernel* com origem **externa**
- ☐ Geradas externamente através da(s) entrada(s) de interrupção do processador

■ *Traps*

- ☐ Qualquer tipo de desvio de execução para o *kernel* com origem **interna**
 - Chamada de sistema: desvio intencional (planejado)
 - Exceção: desvio inesperado (e.g. divisão por zero, *overflow*)

■ Outras arquiteturas usam termos diferentes

- ☐ Intel chama tudo de interrupção, diferenciando apenas na origem (interna ou externa)
-

Trabalho 5 - parte 2

□ Exceções

- O objetivo do trabalho é adicionar suporte à exceções **síncronas** (*traps*) ao processador MIPS
 - Sempre que uma exceção síncrona ocorrer, a execução deve desviar para um endereço fixo onde iniciará a execução da **rotina de tratamento de exceções** (ESR - *Exception Service Routine*)
 - Ao entrar nesta rotina, as interrupções externas devem ser desabilitadas via *hardware* e reabilitadas no final através da instrução ERET
 - O endereço de retorno deve ser armazenado no EPC
 - O endereço da ESR deve ser armazenado no registrador ESR_AD através da instrução MTC0
 - Adicionar o registrador ESR_AD no *data path* e mapear no registrador C0[30]
-

Trabalho 5 - parte 2

☐ Exceções

- Deve-se adicionar também o registrador CAUSE (C0[13]) o qual registra o identificador da exceção
 - ☐ 1: *Invalid Instruction*
 - ☐ 8: SYSCALL (instrução)
 - ☐ 12: *Overflow em complemento de 2*
 - Deve ser gerado apenas pelas instruções ADD, ADDI e SUB (implementar)
 - ☐ 15: *Division-by-zero* (gerada pela instrução DIVU)
 - A “causa” da exceção deve ser escrita via *hardware* no registrador CAUSE
 - Para possibilitar a leitura deste registrador, deve-se implementar a instrução MFC0
-

Trabalho 5 - parte 2

☐ Exceções

- Para cada uma das quatro exceções, deve-se ter um *handler*
- A chamada de um *handler* deve seguir a mesma idéia das interrupções (*jump table*)
 - ☐ Definir um *array* com os endereços dos *handlers*
 - ☐ Indexar o *array* utilizando o identificador lido do registrador CAUSE

Trabalho 5 - parte 2

■ Exceções

□ Estrutura da rotina de tratamento de exceções

ExceptionServiceRoutine:

1. Salvamento de contexto no PCB (todos regs menos 0, 26 e 27)
2. Ler do reg CAUSE o número da exceção
3. Indexar jump table e gravar em algum registrador o endereço do handler
4. jalr rs (chama handler)
5. Recuperação de contexto do PCB
6. Retorno (ERET)

Handler1:

```
...  
jr $ra  
...
```

Na arquitetura MIPS, o endereço para o tratamento de exceções é o mesmo, independente do tipo. A rotina tem que verificar se é interna ou externa.
Se quisermos implementar assim, basta setar o mesmo endereço nos registradores ISR_AD e EXC_AD.

Trabalho 5 - parte 2

☐ Exceções

- A tarefa do *handler* da exceção é decidir se o problema é recuperável ou não
 - ☐ Se o problema não pode ser recuperado, a aplicação é abortada
 - ☐ Caso contrário, o *handler* tenta solucionar o problema e retorna para a aplicação
 - Para este trabalho, no caso das exceções *invalid instruction*, *division by zero* e *overflow*, o *handler* deve apenas enviar uma mensagem de erro para o módulo TX indicando qual exceção ocorreu e o endereço da instrução que causou a exceção (hexadecimal). Em seguida retornar ao programa.
 - ☐ Implementar a função `char *IntegerToHexString (int n)`
 - ☐ Formato da *string*: 0XXXXXXXXX
 - Instruções que causam estas exceções não devem ser concluídas
 - ☐ Nenhum registrador do banco de registradores deve ser alterado
-

Trabalho 5 - parte 2

□ Exceções

- As exceções que fazem chamadas de sistema são geradas a partir da instrução *syscall* (implementar)
 - Neste trabalho teremos três chamadas de sistema
 - 0: *PrintString*
 - 1: *IntegerToString*
 - 2: *IntegerToHexString*
 - Para identificar a função a ser chamada, deve-se utilizar o registrador *v0*

```
li $v0, 0          # PrintString
la $a0, msg
syscall             # Salta para a rotina de tratameto de exceção
```
 - O *handler* da exceção SYSCALL deve verificar a função solicitada (*\$v0*) e chamar a função correspondente
 - *Jump table* (definir *array* com os endereços das três funções)
-

Trabalho 5 - parte 2

■ Exceções

□ Estrutura do *handler* SYSCALL

SystemCallHandler:

1. Ler do reg v0 o número da função solicitada
2. Indexar jump table e gravar em algum registrador o endereço da função
3. jalr rs (chama função)
4. jr ra

Trabalho 5 - parte 2

■ Aplicação

■ Teste de exceções

Tipo de ordenação:
crescente ou decrescente

main:

1. jal BubbleSort(order)
 - Imprimir array inicial (syscall funções da biblioteca)
 - Delay
 - Imprimir array final (syscall funções da biblioteca)
2. Forçar exceção add
 - Delay
3. Forçar exceção addi
 - Delay
4. Forçar exceção sub
 - Delay
5. Forçar exceção instrução inválida
 - Delay
6. not order (inverter ordenação do bubble sort)
7. j main

Pode-se adicionar mais mensagens e *delays* a fim de facilitar o entendimento do que está acontecendo

Fora do
BubbleSort

Trabalho 5 - parte 2

■ Aplicação

■ Exemplo de exceções

```
li $8, 0x7fffffff          # r8 <- greatest positive number (2's)
addiu $9, $8, 1             # Ignore overflow
addi $10, $8, 1             # Overflow!
li $8, 0x80000000          # r8 <- smallest negative number (2's)
addiu $9, $8, -1           # Ignore overflow
addi $10, $8, -1           # Overflow!
Adicionar instruções para testar SUB e ADD
divu $8, $0                 # Division by 0
add.s $f0, $f1, $f2        # Invalid instruction
```

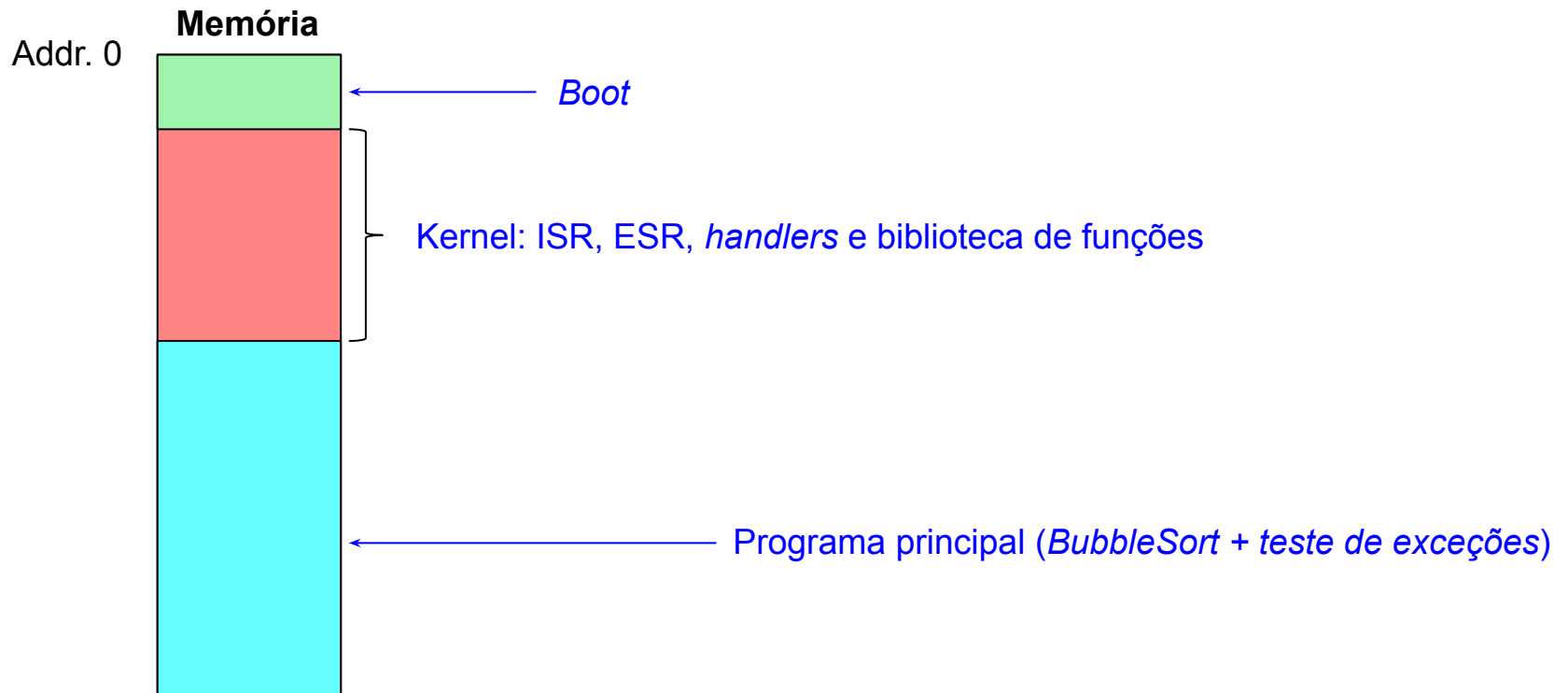
Trabalho 5 - parte 2

■ Aplicação

- O sistema deve ser prototipado utilizando a placa Nexys 3
 - Apenas o MIPS_uC (sem *CryptoMessages*)
- Para visualização das mensagens geradas pelo sistema, deve-se utilizar algum terminal de comunicação serial como PuttY ou Hiper Terminal

Trabalho 5 - parte 2

□ Estrutura do código na memória



Trabalho 5 - parte 2

- Chamadas de sistema tipicamente não são invocadas diretamente a partir de uma linguagem de alto nível porque dependem de instruções específicas que variam de acordo com o ISA do processador
 - MIPS: *syscall*; ARM: *swi*; Intel: *int*
 - As linguagens de programação de alto nível disponibilizam sub-rotinas que possibilitam a invocação das chamadas de sistema
 - Por exemplo, a chamada de sistema *write* (Linux, Mac OS X) é utilizada pelo kernel para escrever em dispositivos de saída (e.g. monitor, HD). Ela pode ser invocada através da função *write()* da *libc* padrão. Esta chamada de sistema é invocada por todas as funções de saída da *libc* como *printf()*, *fprintf()*, *putc()*, *fputc()*, *puts()*, *fputs()* através da função *write()*
-

Trabalho 5 - parte 2

□ write/read

```
#include <unistd.h>
```

```
int main() {
```

```
    char buffer[50];
```

```
    int nbytes;
```

```
    // printf("Hello world!\n");
```

```
    write(1,"Hello world!\n",13);
```

```
    // printf("Leitura de teclado: ");
```

```
    write(1,"Leitura de teclado: ",20);
```

```
    nbytes = read(0,buffer,50);    // gets(buffer);
```

```
    buffer[nbytes] = 0;            // Set the end-of-string
```

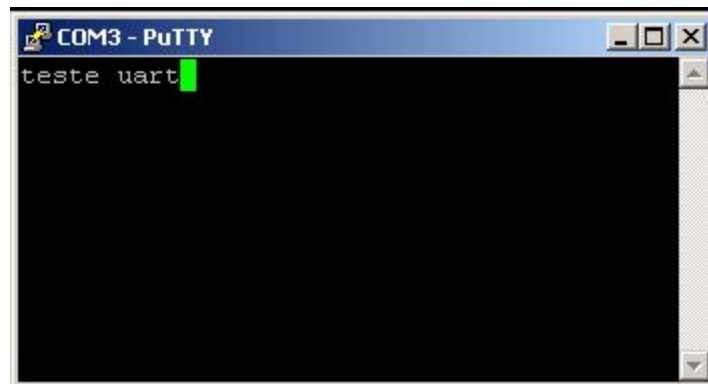
```
    write(1,buffer,nbytes);        // printf("%s",buffer);
```

```
    return 0;
```

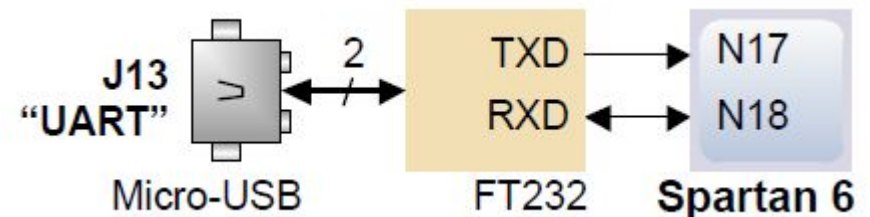
```
}
```

Tarefa

- UART Terminal
 - Mostra no terminal caracter digitado no teclado
 - Utiliza comunicação serial segundo o padrão RS232
 - Moodle: `uart_terminal.bit`



Necessita mais um cabo USB

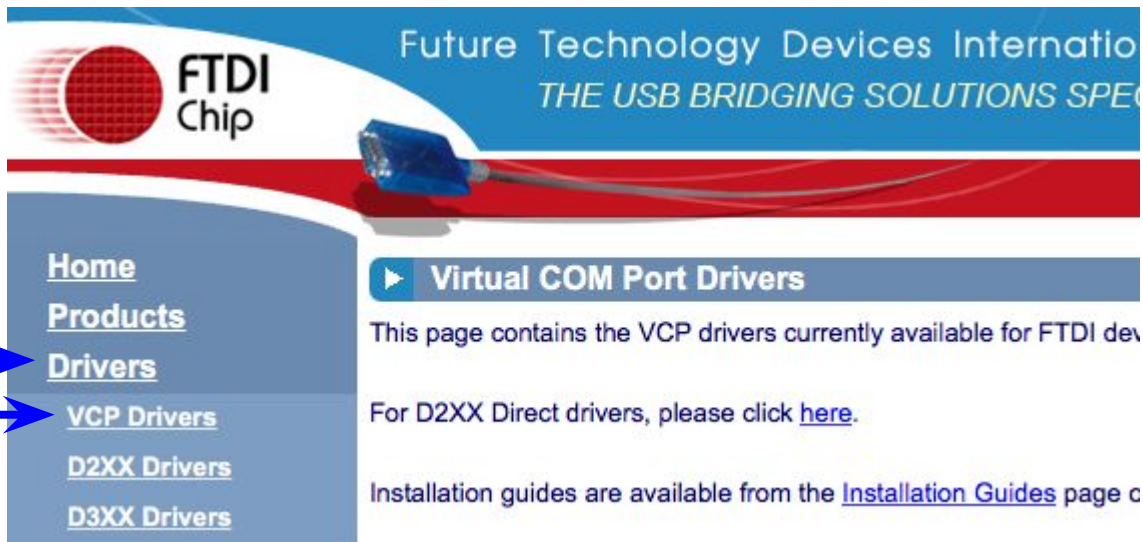
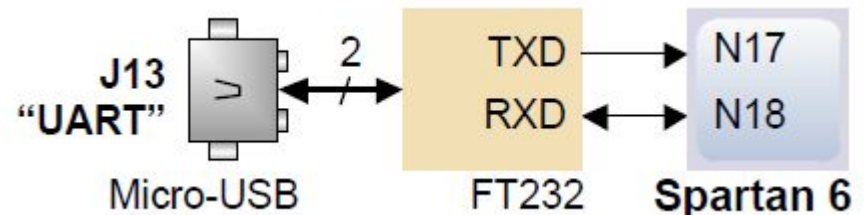


Tarefa

□ UART Terminal

- Instalar *driver* USB-COM a fim utilizar a interface USB como uma porta serial

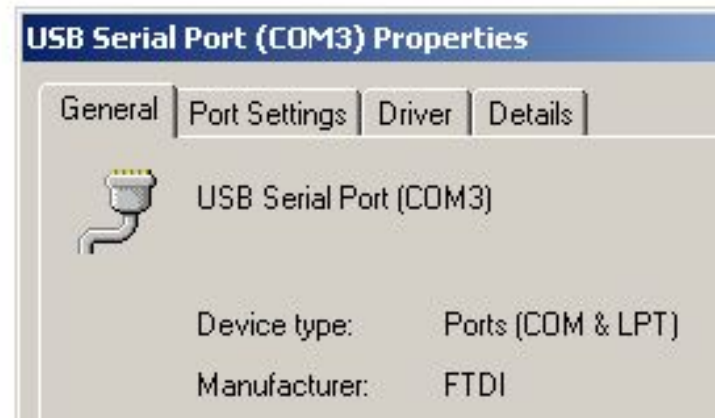
- www.ftdichip.com
- Mais detalhes no manual da placa



O windows pode instalar o *driver* automaticamente ao plugar a placa no computador

Tarefa

- UART Terminal
 - Uma nova porta aparecerá no Gerenciador de Dispositivos do windows (*USB Serial Port*)
 - Deve-se verificar o número da porta COM que apareceu



Tarefa

- UART Terminal
 - Configurar terminal
 - PuTTY (www.putty.org)
 - Hyper Terminal

