ระบบควบคุมสภาพแวดล้อมภายในโรงเรือนด้วยไอโอที

Greenhouse environment monitoring and control by using IoT technology

พงศรร คำเล็ก 1 และ อธิติยา จำเหล่ 2

^{1,2} ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ กำแพงแสน มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์ วิทยาเขตกำแพงแสน 1 หมู่ 6 ต.กำแพงแสน อ.กำแพงแสน จ.นครปฐม 73140 โทรศัพท์: 034-352853 E-mail: {pongsathon.k, athitiya.cham}@ku.ac.th

บทคัดย่อ

การทำการเกษตรสมัยใหม่เกษตรกรสามารถตัดสินใจได้อย่าง รวดเร็วและเหมาะสม โดยอาศัยข้อมูลการปลูกพืชแบบเรียลไทม์ ทำให้ ช่วยเพิ่มผลผลิตและผลตอบแทนจากการลงทุน โดยควบคุมการทำงาน ของอณหภมิและความชื้นให้เหมาะสมกับพืชใดๆ แบบอัตโนมัติ และส่ง สัญญาณไปยังคลาวค์ เพื่อเก็บข้อมูลและแสดงผล ดังนั้นทางคณะผู้จัดทำ จึงมีความคิดในการพัฒนาระบบควบคุมสภาพแวคล้อมภายในโรงเรือน ด้วยใอโอที เพื่อที่จะวัดอุณหภูมิและควบคุมความชื้นเริ่มต้นจากการเปิด ระบบควบคุมสภาพแวคล้อมอัตโนมัติ และเข้าสู่สภาวะเริ่มต้น เมื่อ ต้องการกำหนดค่าเป้าหมาย ระบบจะเข้าสู่กระบวนการเปลี่ยนแปลง อณหภมิตามที่กำหนดไว้ ถ้าอณหภมิที่วัดได้กับอณหภมิที่กำหนดไม่ ตรงกัน จะเข้าสู่ระบบควบคุมการทำงาน โดยถ้าอุณหภูมิที่วัดได้มีค่า มากกว่าอณหภมิที่กำหนดจะสั่งให้พัดลมทำงาน และเมื่ออณหภมิลดลง จนเท่ากับค่าที่กำหนดแล้วพัดลมจะหยดทำงานและระบบจะกลับไปอย่ สถานะเริ่มต้นอีกครั้ง ถ้าความขึ้นในดินที่วัดได้กับค่าความขึ้นที่กำหนด ไม่ตรงกัน จะเข้าสู่ระบบควบคุมการทำงาน โดยถ้าค่าความชื้นในดินที่วัด ได้มีค่าน้อยกว่าค่าความชื้นที่กำหนด จะสั่งให้ปั้มทำงาน และเมื่อ ความชื้นในดินเพิ่มขึ้นจนเท่ากับค่าที่กำหนดไว้แล้วปั้มจะหยุดทำงาน และระบบจะกลับไปอย่สถานะเริ่มต้นอีกครั้ง

คำสำคัญ: ระบบควบคุมสภาพแวคล้อม, ภายในโรงเรือน, ไอโอที

Abstract

Modern farming, farmers can make decisions quickly and appropriately. Based on real-time cropping data This helps to increase productivity and return on investment. It automatically controls the temperature and humidity to suit any plant and sends a signal to the cloud. To Store data and display on monitor. Therefore, my team has an idea to develop the Greenhouse environment monitoring and control by using IoT technology control to measure temperature and control humidity Start by turning on the automatic environment control system. and enter the default state to set a goal the system will enter the temperature change process as specified. If the measured temperature

and the specified temperature do not match will enter the operation control system if the measured temperature is higher than the specified temperature, the fan will be activated. And when the temperature is reduced to the specified value, the fan will stop working and the system will return to the initial state again. If the measured soil moisture content and the specified moisture content do not match. will enter the operation control system If the measured soil moisture value is less than the specified moisture value will command the pump to work and when the moisture in the soil increases to the predetermined value, the pump will stop working, and the system will return to the default state again

Keywords: Environment Control System, Inside the Greenhouse,
Internet of Thing

1. บทน้ำ

การพัฒนาระบบควบคุมสภาพแวดล้อมภายในโรงเรือนที่ สามารถควบคุมอุณหภูมิ และความชื้น มีความสำคัญในการผลิตพืช ที่มี ความต้องการเฉพาะ ตัวอย่างเช่น ระบบควบคุมอัตโนมัติสำหรับ โรงเรือนเกษตรอินทรีย์ โดย ธนยศและคณะ(2564) ที่มีลักษณะการ ทำงานในส่วนของระบบควบคมอัตโนมัติที่จะเน้นทำงานในลักษณะ พื้นที่จำกัด เพื่อรักษาเสถียรภาพของโรงเรือน แต่สภาพแวดล้อมภายใน โรงเรือนที่ตรวจวัดได้จะถูกส่งขึ้นระบบกลาวด์เพื่อให้ผู้ดูแล สามารถ เข้าถึงข้อมูลได้จากระยะใกล กับการนำเทคโนโลยีใอโอที (IoT) มา ประดิษฐ์ระบบควบคุมอุณหภูมิภายในโรงเรือนอัจฉริยะตัวอย่างเช่น กฤษฎาและณรงค์(2562) นำระบบของมอเตอร์เซอร์โว มาช่วยในเรื่อง การระบายความร้อนโดยการเปิดและปิดหลังคาโรงเรือน ระบบระบาย ความร้อยด้วยพัคลม โดยใช้เซนเซอร์วัคอุณหภูมิมาวัคอุณหภูมิ และการ ออกแบบตัวควบคุมการจัดการโรงเรือน ตัวอย่างเช่น รัฐศิลป์(2654) มี การใช้ฐานความรู้จากผู้เชี่ยวชาญที่เป็นมนุษย์ ซึ่งองค์ความรู้จาก ผู้เชี่ยวชาญดังกล่าวมีโอกาสผิดพลาดได้ อีกทั้งไม่อาจรับประกันได้ว่าจะ สามารถนำไปประยุกต์ใช้กับสภาพอากาศได้ในทุกพื้นที่ของประเทศไทย ด้วยเหตุนี้ผู้วิจัยจึงมีแนวกิดที่จะสร้างระบบควบคุมอัตโนมัติสำหรับการ ปลูกผักสลัด ในโรงเรือน

โครงการขี้จึงได้เน้นการพัฒนาระบบควบคุมสภาพแวดล้อม ภายในโรงเรือนด้วยใอโอทีด้วยอาคุยโน่ โดยระบบการควบคุม สภาพแวดล้อมแบบอัตโนมัติ ใช้การควบคุมจากโมคูล ESP32 ผ่านระบบ ใอโอทีที่สามารถควบคุมความชื้นในดิน ความชื้นในอากาส และอุณหภูมิ ในอากาส ผ่านเว็บแอพพลิเคชั่นและสามารถดูผลแบบเรียลไทม์ผ่าน อินเทอร์เน็ตและสามารถเก็บข้อมูลบนโครงข่ายไว้เป็นข้อมูลในการ พัฒนาให้มีประสิทธิภาพมากขึ้น

2. ทฤษฎีและหลักการที่เกี่ยวข้อง

2.1 ทฤษฎีเรื่องความต้องการของพืชในโรงเรือน

2.1.1 อุณหภูมิ และความชื้น

ในปัจจุบันกระแสการรักสุขภาพนั้นกำลังเป็นที่นิยมเป็นอย่าง มากทำให้คนเริ่มหันมาให้ความสนใจรับประทานผักสลัดเป็นอย่างมาก โดยผักสลัดที่นิยมทานประกอบไปด้วย ผักสลัดฟิลเลย์ ใอซ์เบิร์ก ผัก สลัดบัตเตอร์เฮด ผักสลัดคอส ผักสลัดเรด โอ๊ค ผักสลัดกรีน โอ๊ค โดยแต่ ละชนิดมีรายละเอียด ดังนี้

- 1. ผักสลัด ฟิลเลย์ ไอซ์เบิร์ก มีลักษณะ คือ เป็นพุ่มๆ ใบหชิก และห่อเข้าหากัน โดยผักชนิดนี้เป็นผักที่ นิยมรับประทานเป็นอันดับ ต้นๆ โดยการปลูกผักชนิดนี้นั้นต้องมีสภาพแวดล้อม คืออุณหภูมิที่ผัก ต้องการอยู่ในช่วง ระหว่าง 15-25 องศาเซลเซียส ค่าความชื้นสัมพัทธ์ที่ เหมาะสม คือ 70-80% ถ้าในพืชที่ที่มีอากาศร้อน และแสงแดดจัดต้องหา มงลดแสงมากลุม
- 2. ผักสลัดบัตเตอร์เฮด มีลักษณะ คือ ใบนั้นจะนุ่ม ผิวของใบ มัน เรียงกันหนาๆ และห่อตัวกันแบบ หลวมๆ โดยการปลูกผักชนิดนี้นั้น ต้องมีสภาพแวดล้อม คือ อุณหภูมิที่ผักต้องการอยู่ในช่วง ระหว่าง 15 – 27 องสาเซลเซียส ค่าความชื้นสัมพัทธ์ที่เหมาะสม คือ 60-70% และต้อง ใด้รับแสงตลอดทั้งวัน โดยผักชนิดนี้ ไม่ทนต่อฝน
- 3. ผักสลัค คอส มีอยู่ 2 สายพันธุ์ คือ ใบสีเขียว และสีแคง โคย มีลักษณะ คือ ใบนั้นจะหนา และใบนั้นตั้งตรง และส่วนปลายของใบงอ โดยการปลูกผักชนิดนี้นั้นต้องมีสภาพแวดล้อม คือ อุณหภูมิที่ผักต้องการ อยู่ในระหว่าง 15 – 27 องศาเซสเซียล ค่าความชื้นสัมพัทธ์ที่เหมาะสม คือ 70-80% เป็นผักที่ไม่ชอบอากาสร้อน
- 4. ผักสลัด เรดโอ๊ก เป็นพุ่มเตี้ย ใบสีแดง แต่ในส่วนของก้าน นั้นจะเป็นสีเขียวอ่อนตรงปลายของใบมีลักษณะเป็นมนกลม และนุ่ม การปลูกผักชนิดนี้นั้นต้องมีสภาพแวคล้อม คือ อุณหภูมิที่ผักต้องการอยู่ ในระหว่าง 20 - 28 องสาเซสเซียล ค่าความชื้นสัมพัทธ์ที่เหมาะสม คือ 60-80% เป็นผักที่เติบโตได้ดีในอุณหภูมิต่ำ เป็นผักที่เดิบโตได้ดีใน อุณหภูมิต่ำ
- 5. ผักสลัด กรีนโอ๊ค จะมีลักษณะคล้ายผักสลัด เรคโอ๊ค คือ เป็นพุ่มเตี้ย ใบสีเขียวอ่อน ตรงปลายของใบมีลักษณะเป็นมนกลม และ นุ่ม โดยการปลูกผักชนิดนี้นั้นต้องมีสภาพแวดล้อม คือ อุณหภูมิที่ผัก

ต้องการอยู่ในระหว่าง 10 - 28 องศาเซสเซียล ค่าความชื้นสัมพัทธ์ที่ เหมาะสม คือ 60 -80% เป็นผักที่เติบโตได้คีในอุณหภูมิต่ำเช่นเคียวกับผัก สลัด เรดโล๊ค

2.1.2 ความชื้นในดิน

ความชื้นในดินมีความสำคัญมากต่อการเจริญเติบโตของพืช ซึ่งการควบคุมความชื้นของดินให้เหมาะสมกับการเจริญเติบโตของพืช ในแต่ละชนิด สามารถทำได้ด้วยการใช้เซ็นเซอร์เข้ามาช่วยตรวจวัด หาก ความชื้นในดินต่ำ สามารถเปิด/เพิ่มการให้น้ำ เพื่อเพิ่มความชื้นให้กับดิน และหากความชื้นในดินสูง สามารถปิด/ลดการให้น้ำ หรือเปิดแสลน พรางแสงเพื่อให้แดดเข้าถึง หรือเปิดพัดลมเพื่อช่วยลดความชื้นภายใน โรงเรือน ความชื้นในดินถึจะลดลงด้วยเช่นกัน

ระดับความชื้นสัมพัทธ์ที่พืชสามารถรับได้จะคิดเป็นเปอร์เซ็นต์ดังนี้

- ความชื้นสัมพัทธ์: 80% RH 100% RH สภาวะอันตรายต่อ พืช ถ้ามีความชื้นสูงในระดับนี้เป็นเวลานาน มีโอกาสสูงมากที่จะทำให้ รากเน่า หรือเกิดเชื้อราขึ้นได้
- ความชื้นสัมพัทธ์: 70% RH 79% RH สภาวะดินแฉะ หาก ไม่ควบคุมให้ดี หรือปล่อยเป็นเวลานานก็อาจเข้าสู่สภาวะอันตรายได้
- ความชื้นสัมพัทธ์: 50% RH -69% RH สภาวะที่พืชชอบ เนื่องจากพืชจะมีการเจริญเติบโตได้ดีที่สุดในสภาวะนี้
- ความชื้นสัมพัทธ์: 40% RH 49% RH สภาวะแห้ง ควรเพิ่ม ความชื้นให้แก่ดิน เพื่อให้พืชเจริญเติบโตได้
- ความชื้นสัมพัทธ์: 0% RH 39% RH สภาวะวิกฤติ สามารถ ทำให้ฟืชแห้งและเหี่ยวเฉาตายได้

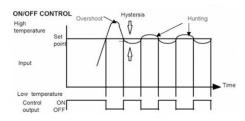
2.2 การควบคุมแบบเปิดปิด

ในระบบควบคุมแบบเปิดปิด (on-off control) เครื่องควบคุมจะ สั่งเอาท์พุตทำงานเพียง 2 สภาวะเท่านั้น คือเปิด และ ปิด เป็นการควบคุม แบบง่ายๆ และราคาไม่แพง ดังนั้น จึงนิยมใช้กันอย่างกว้างขวางในงาน ควบคุมทางอุตสาหกรรม ในกรณีที่ผลจากการแกว่งของอุณหภูมิเป็นที่ ยอมรับได้

SP คือ Set point หรือ ค่าที่ต้องการควบคุม PV คือ Process Variable หรือ ค่าที่วัดมาจากเซนเซอร์ MV คือ Manipulated Variable หรือ สัญญาณควบคุมที่เครื่อง ควบคุม

กำนวณได้มีหน่วยเป็น เปอร์เซ็นต์ (0-100 %) E คือ Error หรือ ผลต่างระหว่างก่าที่ต้องการกวบกุมกับก่าที่วัด ได้

(E= SP-PV)



รูปที่ 1 กราฟแสคงการทำงานของ On/Off (ที่มา: PHA Automation, ม.ป.ป.)

2.3 หลักการทำงานของ NETPIE 2020

NETPIE 2020 เป็นแพลตฟอร์มที่ถูกพัฒนาขึ้นเพื่อตอบสนอง ผู้ใช้งานเชิงพาณิชย์ เช่น ผู้ผลิตอุปกรณ์ IoT, อุตสาหกรรม, โรงงาน และ องค์กรที่พัฒนาสู่ยุก Digital Transformation 4.0 ซึ่งจะช่วยธุรกิจให้มี ประสิทธิภาพยิ่งขึ้น ด้วยเทคโนโลยีการเชื่อมต่อทุกสรรพสิ่ง หรือ Internet of Things (IoT) โดยแพลตฟอร์มจะช่วยให้อุปกรณ์ สามารถ สื่อสารกันได้ เกิดการรับ-ส่งข้อมูลระหว่างอุปกรณ์แบบ real-time ทำให้ ผู้ใช้งานทราบถึงข้อมูลของอุปกรณ์ ณ เวลานั้นไม่ว่าผู้ใช้งานจะอยู่ที่ไหน เวลาใดก็ตาม ทั้งยังรองรับการเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ IoT ได้จำนวน มหาสาล ทำให้ตอบโจทย์กลุ่มผู้ใช้งานเชิงพาณิชย์ที่มีอุปกรณ์ IoT จำนวนมากอย่างแน่นอน

คุณสมบัติหลักๆของ NETPIE 2020 ประกอบไปด้วย

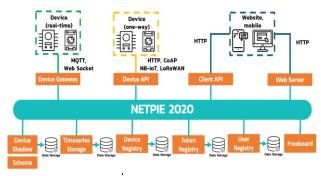
การแสดงค่าข้อมูลจากเซ็นเซอร์หรืออุปกรณ์แบบ Real-time (Monitoring)

การควบคุมการทำงานของอุปกรณ์ผ่าน Cloud Platform (Controlling)

การเก็บค่าข้อมูลที่ได้จากเซ็นเซอร์หรืออุปกรณ์ (Data Storage)

การแจ้งเตือนความผิดปกติของเซ็นเซอร์หรืออุปกรณ์จากที่ได้ กำหนดไว้ (Notification)

การแสดงผลและควบคุมการทำงานของอุปกรณ์ผ่าน Dashboard (Dashboard for monitor & control)



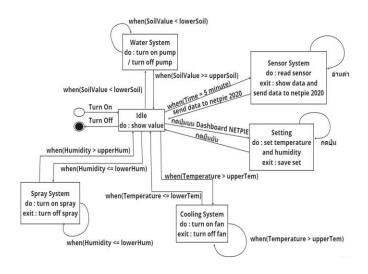
รูปที่ 2 ภาพรวมของ NETPIE 2020 (ที่มา: NETPIE 2020, ม.ป.ป.)

จากรูปที่ 2 ภาพรวมของ NETPIE 2020 สามารถแบ่งออกเป็น 4 ส่วน คือ ส่วนของ Device Gateway ซึ่งเป็นการเชื่อมต่อระหว่างบอร์ค ESP32 และ NETPIE 2020 ผ่านแพลตฟอร์ม MQTT ส่วนที่สองเป็น ส่วนของ Device API ซึ่งเป็นส่วนของการรับ/ส่งค่าข้อมูล ส่วนที่สามเป็น ส่วนของ Client API และ Web Server ซึ่งเป็นส่วนของการสร้างเว็บไซต์ เพื่อรับข้อมูลและนำมาแสดงผลบนแคชบอร์คของ NETPIE 2020 และ ส่วนสุดท้ายเป็นส่วนของฐานข้อมูล ซึงประกอบด้วยข้อมูลของ Device Shadow, Schema, Timeseries Storage, Device Registy, Token Registy, User Registy และ Freeboard

3. ภาพรวมและการออกแบบระบบ

3.1 ผังการทำงาน

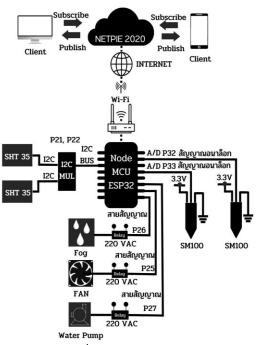
แผนภาพแสดงสถานะ (state diagram) จำลองการทำงานของ ระบบควบคุมสภาพแวคล้อมภายในโรงเรือน สามารถอธิบายการทำงาน ได้ดังนี้ เริ่มต้นที่การเปิดระบบควบคุมสภาพแวดล้อมภายในโรงเรือน อัตโนมัติ และเข้าสู่สภาพเริ่มต้น เมื่อเวลาผ่านไป 5 นาที จะเริ่มการ ทำงานของเซนเซอร์ โดยเซนเซอร์ทั้งหมดจะทำการอ่านค่าและส่งค่า ทั้งหมดไปยัง NETPIE 2020 และจบกระบวนการ โดยกระบวนการนี้จะ ทำทุก ๆ 5 นาที เมื่อต้องการกำหนดค่าเป้าหมาย ระบบจะเข้าสู่ กระบวนการเปลี่ยนแปลงอณหภมิตามที่กำหนดไว้ ถ้าอณหภมิที่วัดได้กับ อุณหภูมิที่กำหนดไม่ตรงกัน จะเข้าสู่ระบบควบคุมการทำงาน โดยถ้า อุณหภูมิที่วัดได้มีค่ามากกว่าอุณหภูมิที่กำหนดจะสั่งให้พัดลมทำงาน และ เมื่ออุณหภูมิลคลงจนเท่ากับค่าที่กำหนดแล้วพัคลมจะหยุดทำงานและ ระบบจะกลับไปอยู่สถานะเริ่มต้นอีกครั้ง ถ้าความขึ้นสัมพัทธ์ในอากาศที่ วัดได้กับความชื้นสัมพัทธ์ที่กำหนดไม่ตรงกันจะเข้าสู่ระบบควบคุมการ ทำงาน โดยถ้าความชื้นสัมพัทธ์ในอากาศที่วัดได้มีค่าน้อยกว่าความชื้น สัมพัทธ์ที่กำหนดจะสั่งให้สเปรย์ทำงาน และเมื่อความชื้นสัมพัทธ์ใน อากาศเพิ่มขึ้นจนเท่ากับค่าที่กำหนดแล้วสเปรย์จะหยุดทำงานและระบบ จะกลับไปอยู่สถานะเริ่มต้นอีกครั้ง ถ้าความชื้นในดินที่วัดได้กับค่า ความชื้นที่กำหนดไม่ตรงกัน จะเข้าสู่ระบบควบคุมการทำงาน โดยถ้าค่า ความชื้นในดินที่วัดได้มีค่าน้อยกว่าค่าความชื้นที่กำหนด จะสั่งให้ปั๊ม ทำงาน และเมื่อความชื้นในคินเพิ่มขึ้นจนเท่ากับค่าที่กำหนดไว้แล้วปั๊มจะ หยุดทำงาน และระบบจะกลับไปอยู่สถานะเริ่มต้นอีกครั้ง คังรูปที่ 3



รูปที่ 3 แผนภาพแสดงสถานะจำลองการทำงานของระบบควบคุม สภาพแวดล้อมภายในโรงเรือน

3.2 การออกแบบระบบ

รายละเอียดโครงงานทั้งหมด แบ่งเป็นสองส่วนหลักๆ ในส่วนแรกเป็นการอ่านค่าที่วัดได้จากเซนเซอร์ ได้แก่ เซนเซอร์วัดอุณหภูมิวัดความชื้นในอากาส (SHT35) โดยมีช่วงอุณหภูมิที่วัดได้ -40~90 องสา และมีความแม่นยำในการวัดอุณหภูมิ ± 0.2 องสา มีช่วงการวัดความชื้น 0 -100% RH และมีความแม่นยำของการวัดความชื้น ± 1.5% RH และ เซนเซอร์วัดความชื้นในดิน (SM100) มีช่วงกวามชื้นที่วัดได้ 0-100 % VWC และมีความแม่นยำของการวัดกวามชื้นที่ ± 3% VWC ซึ่งค่าที่วัดได้ นั้นจะถูกส่งไปยังส่วนที่สอง โดยทำการส่งค่าผ่าน MQTT Client ซึ่งเป็น ตัวกลางที่ใช้เชื่อมต่อระหว่าง ESP32 กับ NETPIE2020 และสามารถ ควบคุมการทำงานของระบบผ่านเว็บแอพพลิเคชั่น โดยสามารถควบการ เปิดปิดของพัดลมและปั้มน้ำผ่านโมดูสรีเลย์ ดังรูปที่ 4



รูปที่ 4 การออกแบบระบบ

3.3 ฟีเจอร์ของระบบ

การใช้งานฟีเจอร์ของระบบออกแบบด้วยแคชบอร์คของ NETPIE 2020 และส่งค่าไปยังบอร์ค ESP32 ซึ่งมีวิธีการการใช้งานเริ่ม จากการเลือกใช้ฟีเจอร์ในการทำงานของระบบ ได้แก่ ฟีเจอร์การสั่งการ ด้วยตนเอง หรือฟีเจอร์การทำงานแบบอัตโนมัติ ฟีเจอร์การสั่งการด้วย ตัวเองสามารถสั่งเปิด/ปิด ปั้มน้ำและพัดลมได้ทันที ส่วนฟีเจอร์การ ทำงานแบบอัตโนมัติ จำเป็นต้องกำหนดค่าเป้าหมายของค่าอุณหภูมิและ ความชื้นเพื่อให้ระบบทำงานตามค่าที่กำหนดไว้ ระบบจะมีกราฟแสดงค่า ทั้ง 3 ตามที่วัดได้บนหน้าแดชบอร์ค เมื่อผู้ใช้ต้องการเปลี่ยนค่าเป้าหมาย ระหว่างที่เครื่องทำงานสามารถเปลี่ยนค่าโดยเปลี่ยนเลื่อนสไลด์ไปตาม ค่าที่ต้องการ เมื่อกำหนดค่าเป้าหมายเสร็จระบบจะส่งค่าไปยังบอร์คเพื่อ ควบคุมการทำงานตามค่าที่กำหนดไว้



รูปที่ *5* การออกแบบแอพพลิเคชั่น

รูปที่ 5 เป็นภาพรวมฟีเจอร์ของระบบกับผู้ใช้ โดยมีใอค่อน ทั้งหมด 8 ส่วน ประกอบด้วย

- 1. เปิด/ปิดการทำงานแบบอัตโนมัติ
- 2. เปิด/ปิดพัดลมและปั๊มน้ำ
- 3. กำหนดอุณหภูมิที่ต้องการควบคุม
- 4. กำหนดความชื้นที่ต้องการควบคุม
- ร. เกจแสดงค่าอุณหภูมิและความชื้นที่วัดได้
- 6. กราฟแสดงค่าอุณหภูมิและความชื้น
- 7. กำหนดความชื้นในดินที่ต้องการควบคุม
- 8. กราฟแสดงค่าความชื้นในดิน

4. ผลการทดลอง

4.1 ผลการทำงานของเว็บแอพพลิเคชั่น

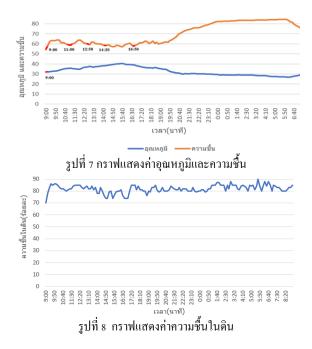
ผลการทำงานของระบบควบคุมสภาพแวดล้อมภายใน โรงเรือนประกอบไปด้วย การควบคุมอุณหภูมิ ความชื้นในอากาส และ ความชื้นในคิน ดังรูปที่ 6



รูปที่ 6 การทำงานของเว็บแอพพลิเคชั่น

การทำงานของระบบเริ่มจากการเลือกฟีเจอร์การควบคุมแบบ อัตโนมัติ โดยกำหนดค่าอุณหภูมิไว้ที่ 30 องสาเซลเซียส กำหนดช่วงที่ ควบคุม ±2 องสาเซลเซียส กำหนดค่าความชื้น 60 เปอร์เซ็นต์ ช่วงที่ ควบคุม ±3 เปอร์เซ็นต์ และกำหนดค่าความชื้นในดิน 75 เปอร์เซ็นต์ ช่วง ที่ควบคุม ±3 เปอร์เซ็นต์ จากนั้นระบบจะทำงานตามค่าที่กำหนดไว้

การทดลองการควบคุมอุณหภูมิและความชื้นจะได้ดังรูปที่ 7 ผลการควบคุมอุณหภูมิจะอยู่ในช่วงของอุณหภูมิที่กำหนดไว้โดยถ้าค่า อุณหภูมิที่กำหนดไว้มีค่ามากกว่าค่าที่วัดได้จากเซนเซอร์ จะสั่งให้พัดลม ทำงาน พัดลมจะทำงานจนกว่าค่าอุณหภูมิที่วัดได้กลับมาอยู่ในช่วงที่ กำหนดไว้ จึงจะหยุดการทำงาน และผลการควบคุมความชื้นจะอยู่ในช่วง ของความชื้นที่กำหนดไว้ โดยถ้าค่าความชื้นที่กำหนดไว้มีค่าน้อยกว่า ค่าที่วัดได้จากเซนเซอร์ จะสั่งให้ปั๊มน้ำทำงาน ปั๊มน้ำจะทำงานจนกว่าค่า ความชื้นที่วัดได้กลับมาอยู่ในช่วงที่กำหนดไว้ จึงจะหยุดการทำงาน



จากกราฟรูปที่ 7 และกราฟรูปที่ 8 จะได้ว่าพัดลมเริ่มต้น ทำงานเวลา 9.00 น. และหยุดการทำงานเวลา 20.30 น.การทำงานของปั๊ม น้ำ เริ่มต้นการทำงานครั้งแรกเวลา 9.00 น. และทำงานครั้งต่อไปเวลา 11.00 น. 12.50 น. 14.20 น. และ 16.50 น. ตามลำดับ และสิ้นสุดการ ทำงานเวลา 17.30 น. โดยเมื่อปั๊มมีการทำงานจะส่งผลให้ค่าความชื้นใน ดินเพิ่มขึ้นตามช่วงระยะเวลาที่ปั๊มทำงาน

4.2 ผลการทดสอบการทำงานของระบบเทียบกับอุปกรณ์ตรวจสอบ อุณหภูมิ

ผลการเปรียบเทียบอุณหภูมิที่ได้ตามช่วงเวลาทุก 5 นาที ของอุณหภูมิที่ วัดได้จากเซนเซอร์และอุณหภูมิจริงภายในโรงเรือน ดังตารางที่ 1

ครั้งที่	ผลจากเซนเซอร์	อุณหภูมิจริง	ความคลาดเคลื่อน
	(องศาเซลเซียส)	(องศาเซลเซียส)	(เปอร์เซ็นต์)
1	33.75	34.8	3.02
2	34.23	35.7	4.12
3	36.55	37.8	3.30
4	38.20	39.4	3.04
5	40.11	41.3	2.88
6	41.48	43.1	3.75
7	37.03	39.1	5.29
8	34.45	35.7	3.50
9	30.04	31.5	4.63
10	27.17	28.8	5.65
เปอร์เซ็นต์ความคลาดเคลื่อนเฉลี่ย		3.92	

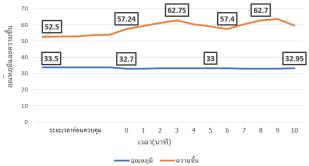
ตารางที่ 1 การเปรียบเทียบอุณหภูมิจากเซนเซอร์กับค่าจริง ภายในโรงเรือน

ครั้งที่	ผลจากเซนเซอร์	ความชื้นจริง	ความคลาดเคลื่อน
612.4M	(ร้อยละ)	(ร้อยละ)	(เปอร์เซ็นต์)
1	80	85	5.88
2	91	94	3.19
3	90	92	2.17
4	92	96	4.17
5	88	90	2.22
6	92	96	4.17
7	89	91	2.20
8	93	97	4.12
9	92	96	4.17
10	91	94	3.19
เา	อร์เซ็นต์ความคลาดเค	ลื่อนเฉลี่ย	3.55

ตารางที่ 3 การเปรียบเทียบความชื้นในคินจากเซนเซอร์กับค่าจริง ภายในโรงเรือน

จากตารางที่ 3 แสคงผลการเปรียบเทียบความชื้นในดินที่วัด ได้จากเซนเซอร์และความชื้นในดินจริงภายในโรงเรือนโดยกำหนดค่า ความชื้นในดินที่ร้อยละ 75 ช่วงที่ควบคุม ±3 เมื่อทำการทคลองจำนวน 10 ครั้ง พบว่าจะได้ค่าความชื้นเฉลี่ยที่วัดได้ร้อยละ 89.8 เมื่อเทียบกับค่า จริงพบว่ามีความคลาดเคลื่อน 3.55 เปอร์เซ็นต์

4.4 ผลการทดสอบการควบคุมอุณภูมิและความชื้นเป็นระชะเวลา 10 นาที ในช่วง 9.00 น. – 9.10 น. ได้ค่าอุณภูมิและความชื้น ดังรูปที่ 9



รูปที่ 9 ผลการควบคุมอุณหภูมิและความชื้นเป็นระยะเวลา 10 นาที

จากกราฟรูปที่ 9 จะเห็น ได้ว่าพัดลมเริ่มต้นทำงานเวลา 9.00 น. และมีการทำงานตลอดช่วงที่ควบคุม การทำงานของปั๊มน้ำ เริ่มต้นการ ทำงานครั้งแรกเวลา 9.00 น. และทำงานครั้งต่อไปเวลา 9.06 น.

จากตารางที่ 1 แสคงผลการเปรียบเทียบอุณหภูมิที่วัดได้จาก เซนเซอร์และอุณหภูมิจริงภายในโรงเรือนโดยกำหนดก่าอุณหภูมิที่ร้อย ละ 30 ช่วงที่ควบคุม ±2 เมื่อทำการทดลองจำนวน 10 ครั้ง พบว่าจะได้ค่า อุณหภูมิเฉลี่ยที่วัดได้ร้อยละ 35.30 เมื่อเทียบกับค่าจริงพบว่ามีความ กลาดเกลื่อน 3.92 เปอร์เซ็นต์

4.2 ผลการทคสอบการทำงานของระบบเทียบกับการตรวจวัดความชื้นใน บรรยากาศ ผลการเปรียบเทียบความชื้นที่ได้ตามช่วงเวลา ทุก 5 นาที ของความชื้นที่ วัดได้จากเซนเซอร์และความชื้นจริงภายในโรงเรือน ดังตารางที่ 2

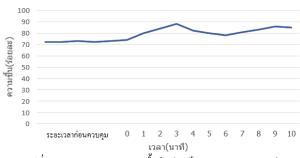
ครั้งที่	ผลจากเซนเซอร์ (ร้อยละ)	ความชื้นจริง (ร้อยละ)	ค่าความคลาดเคลื่อน (เปอร์เซ็นต์)
1	54.30	52.4	3.62
2	58.35	56.1	4.01
3	62.10	60.4	2.81
4	60.02	58.1	3.30
5	64.74	61.8	4.75
6	58.54	55.9	4.72
7	60.16	58.2	3.37
8	63.50	61.2	3.75
9	61.08	58.6	4.23
10	55.32	53.1	4.18
ıı		าลื่อนเฉลี่ย	3.87

ตารางที่ 2 การเปรียบเทียบความชื้นจากเซนเซอร์กับค่าจริง ภายในโรงเรือน

จากตารางที่ 2 แสดงผลการเปรียบเทียบความชื้นที่วัดได้จาก เซนเซอร์และความชื้นจริงภายในโรงเรือนโดยกำหนดค่าความชื้นที่ร้อย ละ 60 ช่วงที่ควบคุม ±3 เมื่อทำการทดลองจำนวน 10 ครั้ง พบว่าจะได้ค่า ความชื้นเฉลี่ยที่วัดได้ร้อยละ 59.81 เมื่อเทียบกับค่าจริงพบว่ามีความ กลาดเกลื่อน 3.87 เปอร์เซ็นต์

4.3 ผลการทดสอบการทำงานของระบบเทียบกับการตรวจวัดความชื้น ในดิน

ผลการเปรียบเทียบความชื้นในดินที่ได้ตามช่วงเวลา 5 นาที ของความชื้น ในดินที่วัดได้จากเซนเซอร์และความชื้นจริงภายในโรงเรือน ดังตารางที่ 3

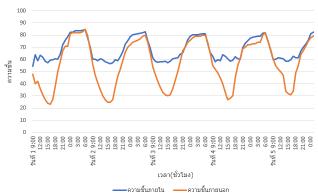


รูปที่ 10 ผลการควบคุมความชื้นในดินเป็นระยะเวลา 10 นาที

จากกราฟรูปที่ 10 จะเห็นได้ว่ามีความชื้นเพิ่มขึ้นในช่วงเวลา 9.00 น. และเวลา 9.06 น. เนื่องจากการทำงานของปั๊มน้ำส่งผลให้ดินมี ความชื้นเพิ่มขึ้นตลอดช่วงเวลาที่ปั๊มน้ำทำงาน

4.5 ผลการทคสอบวัคค่าความชื้นอากาศ ภายในและภายนอกโรงเรือน ระยะเวลา 5 วัน

ผลการทดสอบการตรวจวัดความชื้นอากาส ณ วันที่ 09/04/2566 ถึง 14/04/2566 เป็นเวลา 5 วัน ได้ค่าความชื้นอากาส ดังรูปที่ 11

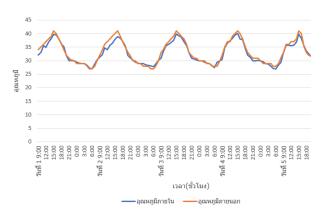


รูปที่ 11 ผลการทคสอบความชื้นอากาศตลอคช่วงระยะเวลา 5 วัน

จากรูปที่ 11 ผลการทคสอบความชื้นตลอคช่วงระยะเวลา ทศสอบ พบว่าการตั้งค่าความชื้นร้อยละ 60 ตลอดระยะเวลา 5 วัน มีค่า ความชื้นเฉลี่ยอยู่ที่ 68.91 ซึ่งมีค่าความคลาดเคลื่อนกับค่าเป้าหมายอยู่ที่ 14.85 เปอร์เซ็นต์ และมีค่าความคลาดเคลื่อนระหว่างความชื้นภายในและ ภายนอกโรงเรือนอยู่ที่ 18.23 เปอร์เซ็นต์

4.6 ผลการทดสอบวัดค่าอุณหภูมิภายในและภายนอกโรงเรือน ใน ระยะเวลา 5 วัน

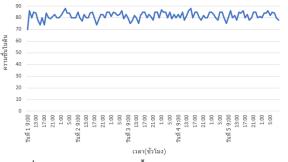
ผลการทดสอบการตรวจวัดค่าอุณหภูมิ ณ วันที่ 09/04/2566 ถึง 14/04/2566 เป็นเวลา 5 วัน ได้ค่าอุณหภูมิ ดังรูปที่ 12



รูปที่ 12 ผลการทคสอบอุณหภูมิตลอคช่วงระยะเวลา 5 วัน

จากรูปที่ 12 ผลการทคสอบการควบคุมอุณหภูมิตลอดช่วง ระยะเวลาทดสอบ พบว่าการตั้งค่าอุณหภูมิที่ 30 องศาเซลเซียส ตลอด ระยะเวลา 5 วัน มีค่าอุณภูมิเฉลี่ยอยู่ที่ 32.7 องศาเซลเซียส ซึ่งมีค่าความ คลาดเคลื่อนกับค่าเป้าหมายอยู่ที่ 9 เปอร์เซ็นต์ และมีค่าความคลาดเคลื่อน ระหว่างอุณหภูมิภายในและภายนอกโรงเรือนอยู่ที่ 2.8 เปอร์เซ็นต์

4.7 ผลการทคสอบวัคค่าความชื้นในคินภายในโรงเรือนระยะเวลา 5 วัน ผลการทคสอบการตรวจวัดความชื้นในคิน ณ วันที่ 09/04/2566 ถึง 14/04/2566 เป็นเวลา 5 วัน ได้ค่าความชื้นในคิน ดังรูปที่ 13



รูปที่ 13 ผลการทดสอบความชื้นในดินตลอดช่วงระยะเวลา 5 วัน

จากรูปที่ 13 ผลการทคสอบการควบคุมชื้นในคินตลอดช่วง ระยะเวลาทคสอบ พบว่าการตั้งค่าความชื้นในคินร้อยละ 75 ตลอด ระยะเวลา 5 วัน มีค่าความชื้นในคินเฉลี่ยอยู่ร้อยละ 81.71 และมีค่าความ คลาดเคลื่อนกับค่าเป้าหมายอยู่ที่ 8.9 เปอร์เซ็นต์

4.8 ผลการทคสอบการทำงานของระบบแบบสั่งการค้วยตนเอง
ผลการเปรียบเทียบช่วงเวลาการตอบสนองการสั่งงานบนแคชบอร์คของ
NETPIE 2020 โดยทำการทคลอง เปิค/ปิคการทำงานของระบบสั่งการ
ค้วยตนเอง โดยทำการทคลองเปิค/ปิดพัคลมจำนวน 10 ครั้งได้ผลการ
ทคลอง ดังตารางที่ 4

ครั้งที่	เวลาตอบสนองของ	เวลาตอบสนองของ
A12.4M	การเปิดพัดลม(วินาที)	การปิดพัดลม(วินาที)
1	8	7
2	7	7
3	7	7
4	8	7
5	8	8
6	7	8
7	7	7
8	7	7
9	8	7
10	8	7

ตารางที่ 4 การเปรียบเทียบช่วงเวลาเปิด/ปิคการทำงานของพัดลม

จากผลการทคลองตารางที่ 4 พบว่าช่วงเวลาการตอบสนอง การสั่งงานบนแคชบอร์คของ NETPIE 2020 ของการเปิดพัดลมมีค่าเฉลี่ย อยู่ที่ 7.5 วินาที และการปิดพัดลมมีค่าเฉลี่ยอยู่ที่ 7.2 วินาที

4.9 ผลการทคสอบการทำงานของระบบแบบสั่งการค้วยตนเอง
ผลการเปรียบเทียบช่วงเวลาการตอบสนองการสั่งงานบนแคชบอร์คของ
NETPIE 2020 โดยทำการทคลอง เปิด/ปิดการทำงานของระบบสั่งการ
ค้วยตนเอง โดยทำการทคลองเปิด/ปิดปื้มน้ำจำนวน 10 ครั้งได้ผลการ
ทคลอง ดังตารางที่ร

ครั้งที่	เวลาตอบสนองของ การเปิดปั๊มน้ำ(วินาที)	เวลาตอบสนองของ การปิดปั๊มน้ำ(วินาที)
1	10	7
2	7	7
3	8	7
4	7	7
5	8	7
6	8	8
7	7	8
8	7	7
9	8	7
10	8	7

ตารางที่ 5 การเปรียบเทียบช่วงเวลาเปิด/ปิดการทำงานของปั๊มน้ำ

จากผลการทคลองตารางที่ 5 พบว่าช่วงเวลาการตอบสนอง การสั่งงานบนแคชบอร์คของ NETPIE 2020 ของการเปิดปั๊มน้ำมีค่าเฉลี่ย อยู่ที่ 7.8 วินาที และการปิดปั๊มน้ำมีค่าเฉลี่ยอยู่ที่ 7.2 วินาที

5. สรุปผลการทดลอง

การออกแบบและพัฒนาระบบควบคุมสภาพแวคล้อมภายใน โรงเรือน สามารถควบคุมอุณหภูมิ ความชื้น และความชื้นในคินได้ตาม คาดที่กำหนด จากการทดลองการกำหนดค่าอุณหภูมิไว้ที่ 30 องศา เซลเซียส กำหนดช่วงที่ควบคุม ±2 องศาเซลเซียส พบว่ามีค่าความ คลาดเคลื่อน 9 เปอร์เซ็นต์ กำหนดค่าความชื้น 60 เปอร์เซ็นต์ ช่วงที่ ควบคุม ±3 เปอร์เซ็นต์ พบว่ามีค่าความคลาดเคลื่อน 14.85 เปอร์เซ็นต์ กำหนดค่าความชื้นในดิน 75 เปอร์เซ็นต์ ช่วงที่ควบคุม ±3 เปอร์เซ็นต์ พบว่ามีค่าความคลาดเคลื่อน 9.1 เปอร์เซ็นต์

6. กิตติกรรมประกาศ

ขอขอบคุณ อ.คร.พิเชษฐ์ สืบสายพรหม ประธานกรรมการ อ.ร้อยโทอนุมัติ อิงคนินันท์ รองประธานกรรมการโครงงาน ที่ช่วยให้ คำปรึกษา ดูแลโครงงานเป็นอย่างคื

เอกสารอ้างอิง

- [1] ศุภฤกษ์ เชาวลิตตระกูล. (2560). ระบบปลูกผักสลัดไฮโดรโปนิกส์ แบบอัตโนมัติ. แหล่งที่มา : http://dspace.bu.ac.th/bitstream/123456789/ 3065/1/supalak_chow.pdf, 1 พฤศจิกายน 2565.
- [2] ชัชวาล การะวัล, ธนยศ อริสริยวงศ์, ธนากร วงศ์อมเรศ, โปษิน จัน ทนมัฏฐะ. (2564). ระบบควบคุมอัต โนมัติสำหรับ โรงเรือนเกษตร อินทรีย์. แหล่งที่มา: https://ejournals.swu.ac.th/index.php/SWUJournal/article/view/13695, 1 พฤศจิกายน 2565.
- [3] จนันญา เฉิดจำรัส, ควงพร รัตนสังข์, ณัฐธิดา รุณรุทธิ์, ทิพวรรณ หงษาวงศ์. (2560). เซ็นเซอร์วัดความชื้น. แหล่งที่มา :

http://ias.it.msu.ac.th/course/1201377-Linux-script/1-2561/RPI-report/PRI-Soil-moisture-sensor.pdf, 4 พฤศจิกายน 2565.

[4] ชาญฉรงค์ ศรีทรงเมือง, ชุติกานต์ หอมทรัพย์, ปวันนพัสตร์ ศรี ทรงเมือง, ศุภกาญจน์ คงสมแสวง, สุมนา บุษบก. (2563). การพัฒนา รูปแบบระบบควบคุมฟาร์มอัจฉริยะในโรงเรือนปลูกพืช โดยใช้คอมพิวเตอร์แบบฝัง. แหล่งที่มา :

https://research.rmutsb.ac.th/fullpaper/2563/research.rmutsb-2563-20200805134658195.pdf, 6 พฤศจิกายน 2565.

- [5] ธนากร น้ำหอมจันทร์, อติกร เสรีพัฒนานนท์. (2556). ระบบ ควบคุมอุณหภูมิและความชื้นสัมพัทธ์ในโรงเรือนเพาะปลูกพืช. แหล่งที่มา: https://dehum-mdthai.com/2021/02/11/, 20 พฤศจิกายน 2565.
- [6] ที่ปกร คุณาพรวิวัฒน์, วรพจน์ พันธุ์คง, อภิรักษ์ สวัสดิ์กิจ, จิรายุ ยอคปัญญา. (2564). การเพิ่มประสิทธิผลโรงเรือนขนาดเล็กระบบปิด ด้วยระบบควบคุมอุณหภูมิและความชื้นผ่านใอโอที. แหล่งที่มา:

http://www.dspace.spu.ac.th/bitstream/123456789/8340/1/paper%2025 64%20%28apirak%29.pdf, 21 พฤศจิกายน 2565.



นาย พงศธร คำเล็ก ศึกษาอยู่มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์กำแพงแสน ชั้นปีที่ 4 วิศวกรรมศาสตร์ สาขาคอมพิวเตอร์ งานวิจัยที่สนใจเป็นเรื่องที่เกี่ยวกับสมาร์ทฟาร์ม



นางสาว อธิติยา จำเหล่ ศึกษาอยู่มหาวิทยาลัยเกษตรศาสตร์กำแพงแสน ชั้นปีที่ 4 วิศวกรรมศาสตร์ สาขาคอมพิวเตอร์ งานวิจัยที่สนใจเป็นเรื่องที่เกี่ยวกับไอโอที

ได้รับการพิจารณาเห็นชอบโดย
(อ.คร.พิเชษฐ์ สืบสายพรหม)
ประธานกรรมการโครงงาน
(อ.ร้อยโทอนุมัติ อิงคนินันท์)
รองประธานกรรมการโครงงาน
(ผศ.คร.อมรฤทธิ์ พุทธิพิพัฒน์ขจร)
กรรมการ โครงงาน