# Decomposição *LU* e Inversão de Matrizes

Este capítulo trata de uma classe de métodos de eliminação chamados de técnicas de decomposição LU. O interesse principal da decomposição LU é que o passo de eliminação, que consome muito tempo, pode ser formulado de modo que envolva apenas operações na matriz dos coeficientes, [A]. Assim, ele se adapta bem àquelas situações nas quais muitos vetores à direita,  $\{B\}$ , devem ser calculados para um único valor de [A]. Apesar de haver uma variedade de maneiras pelas quais isso pode ser feito, vamo-nos concentrar em mostrar como o método de eliminação de Gauss pode ser implementado como uma decomposição LU.

Um motivo para introduzir a decomposição LU é que ela fornece uma maneira eficiente de calcular a matriz inversa, a qual tem um grande número de aplicações valiosas na prática da engenharia. A decomposição LU também fornece um meio de avaliar o condicionamento do sistema.

# 10.1 DECOMPOSIÇÃO LU

Como descrito no capítulo anterior, a eliminação de Gauss é projetada para resolver sistemas de equações algébricas lineares,

$$[A]{X} = {B} \tag{10.1}$$

Embora certamente represente um método seguro de resolver tais sistemas, ele se torna ineficiente ao se resolver equações com os mesmos coeficientes [A], mas com diferentes constantes à direita (os b's).

Lembre-se que a eliminação de Gauss envolve dois passos: a eliminação progressiva e a substituição regressiva (Figura 9.3). Desses, a eliminação progressiva compreende o maior volume de esforço computacional (lembre-se da Tabela 9.1). Isso é particularmente verdadeiro para grandes sistemas de equações.

Os métodos de decomposição LU separam a eliminação da matriz [A], que consome tempo, das manipulações do lado direito  $\{B\}$ . Assim, uma vez que [A] tenha sido "decomposta", vetores múltiplos à direita podem ser calculados de maneira eficiente.

É interessante observar que a própria eliminação de Gauss pode ser escrita como uma decomposição *LU*. Antes de mostrar como isso pode ser feito, inicialmente será fornecida uma visão matemática geral da estratégia da decomposição.

## 10.1.1 Uma Visão Geral da Decomposição LU

Do mesmo modo como no caso da eliminação de Gauss, a decomposição *LU* requer pivotamento para se evitar divisões por zero. Entretanto, para simplificar a descrição a seguir, a questão do pivotamento será adiada até que a abordagem principal seja elaborada. Além disso, a explicação seguinte está limitada a um conjunto de três equações simultâneas. Os resultados podem ser estendidos diretamente a sistemas de *n* dimensões.

A Equação (10.1) pode ser reorganizada como

$$[A]{X} - {B} = 0 (10.2)$$

Suponha que a Equação (10.2) possa ser escrita como um sistema triangular superior:

$$\begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{22} & u_{23} \\ 0 & 0 & u_{33} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} d_1 \\ d_2 \\ d_3 \end{Bmatrix}$$
 (10.3)

Perceba que isso é parecido com os cálculos que ocorrem no primeiro passo da eliminação de Gauss. Ou seja, a eliminação é usada para reduzir o sistema a uma forma triangular superior. A Equação (10.3) também pode ser escrita em notação matricial e reorganizada para dar

$$[U]{X} - {D} = 0 (10.4)$$

Agora, suponha que exista uma matriz triangular inferior com 1's na diagonal,

$$[L] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ l_{21} & 1 & 0 \\ l_{31} & l_{32} & 1 \end{bmatrix}$$
 (10.5)

que tenha a propriedade de que, quando o primeiro membro da Equação (10.4) for multiplicado à esquerda por ela, o resultado seja o primeiro membro da Equação (10.2). Isto é,

$$[L]\{[U]\{X\} - \{D\}\} = [A]\{X\} - \{B\}$$
(10.6)

Se essa equação for válida para todo {X}, segue das regras de multiplicação de matrizes que

$$[L][U] = [A] \tag{10.7}$$

e

$$[L]{D} = {B} \tag{10.8}$$

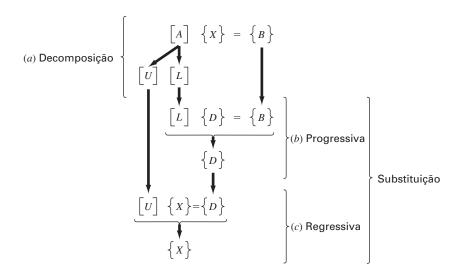
Uma estratégia de dois passos (ver Figura 10.1) para obter soluções pode basear-se nas Equações (10.4), (10.7) e (10.8):

- 1. Passo da decomposição LU. [A] é fatorada ou "decomposta" em matrizes triangulares inferior [L] e superior [U].
- 2. Passo de substituição. [L] e [U] são usadas para determinar a solução {X} para um lado direito {B}. Esse passo consiste em duas etapas. Primeiro, a Equação (10.8) é usada para gerar um vetor intermediário {D} por substituição progressiva. A seguir, o resultado é substituído na Equação (10.4), que pode ser resolvida por substituição regressiva, determinando-se {X}.

Agora, vejamos como a eliminação de Gauss pode ser implementada dessa forma.

#### FIGURA 10.1

Os passos da decomposição *LU*.



### 10.1.2 A Versão da Eliminação de Gauss por Decomposição LU

Embora à primeira vista pareça não estar relacionada com a decomposição LU, a eliminação de Gauss pode ser usada para decompor [A] em [L] e [U]. Isso pode ser visto facilmente para [U], que é um produto direto da eliminação progressiva. Lembre-se que o passo de eliminação progressiva tem por objetivo reduzir a matriz original dos coeficientes [A] para a forma

$$[U] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a'_{22} & a'_{23} \\ 0 & 0 & a''_{33} \end{bmatrix}$$
 (10.9)

que está na forma triangular superior procurada.

Embora possa não ser tão aparente, a matriz [L] também é produzida durante essa etapa. Isso pode ser prontamente ilustrado para um sistema de três equações,

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{Bmatrix}$$

A primeira etapa da eliminação de Gauss é multiplicar a linha 1 pelo fator [lembre-se da Equação (9.13)]

$$f_{21} = \frac{a_{21}}{a_{11}}$$

e subtrair o resultado da segunda linha para eliminar  $a_{21}$ . Analogamente, a linha 1 é multiplicada por

$$f_{31} = \frac{a_{31}}{a_{11}}$$

e o resultado é subtraído da terceira linha para eliminar  $a_{31}$ . O passo final é multiplicar a segunda linha modificada por

$$f_{32} = \frac{a_{32}'}{a_{22}'}$$

e subtrair o resultado da terceira linha para eliminar  $a'_{32}$ .

Agora, suponha que foram meramente efetuadas todas essas manipulações na matriz [A]. Claramente, se não se quer modificar a equação, também se deve fazer o mesmo com o lado direito  $\{B\}$ . Mas não há nenhuma razão que obrigue a efetuar essas operações simultaneamente. Assim, pode-se salvar os f's e manipular  $\{B\}$  depois.

Onde serão armazenados os fatores  $f_{21}$ ,  $f_{31}$  e  $f_{32}$ ? Lembre-se que a idéia por trás da eliminação era criar zeros em  $a_{21}$ ,  $a_{31}$  e  $a_{32}$ . Assim, é possível armazenar  $f_{21}$  em  $a_{21}$ ,  $f_{31}$  em  $a_{31}$  e  $f_{32}$  em  $a_{32}$ . Depois da eliminação, a matriz [A] poderia, portanto, ser escrita como

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ f_{21} & a'_{22} & a'_{23} \\ f_{31} & f_{32} & a''_{33} \end{bmatrix}$$
 (10.10)

Essa matriz, de fato, representa um armazenamento eficiente da decomposição LU de [A],

$$[A] \to [L][U] \tag{10.11}$$

onde

$$[U] = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a'_{22} & a'_{23} \\ 0 & 0 & a''_{33} \end{bmatrix}$$

e

$$[L] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ f_{21} & 1 & 0 \\ f_{31} & f_{32} & 1 \end{bmatrix}$$

O exemplo a seguir confirma que [A] = [L][U].

#### EXEMPLO 10.1

Decomposição LU com Eliminação de Gauss

Enunciado do Problema. Obtenha uma decomposição LU baseada na eliminação de Gauss efetuada no Exemplo 9.5.

Solução. No Exemplo 9.5, foi resolvido um sistema com a matriz

$$[A] = \begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0.1 & 7 & -0.3 \\ 0.3 & -0.2 & 10 \end{bmatrix}$$

Após a eliminação progressiva, foi obtida a seguinte matriz triangular superior:

$$[U] = \begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0 & 7.00333 & -0.293333 \\ 0 & 0 & 10.0120 \end{bmatrix}$$

Os fatores empregados para obter a matriz triangular superior podem ser reunidos em uma matriz triangular inferior. Os elementos  $a_{21}$  e  $a_{31}$  foram eliminados usando-se os fatores

$$f_{21} = \frac{0.1}{3} = 0.03333333$$
  $f_{31} = \frac{0.3}{3} = 0.1000000$ 

e o elemento  $a'_{32}$  foi eliminado usando-se o fator

$$f_{32} = \frac{-0.19}{7.00333} = -0.0271300$$

Assim, a matriz triangular inferior é

$$[L] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0\\ 0.0333333 & 1 & 0\\ 0.100000 & -0.0271300 & 1 \end{bmatrix}$$

Consequentemente, a decomposição LU é

$$[A] = [L][U] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0.0333333 & 1 & 0 \\ 0.100000 & -0.0271300 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0 & 7.00333 & -0.293333 \\ 0 & 0 & 10.0120 \end{bmatrix}$$

Esse resultado pode ser verificado efetuando-se a multiplicação de [L][U] para obter

$$[L][U] = \begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0.0999999 & 7 & -0.3 \\ 0.3 & -0.2 & 9.99996 \end{bmatrix}$$

cujas pequenas discrepâncias se devem a erros de arredondamento.

A seguir tem-se um pseudocódigo para uma sub-rotina que implemente a fase de decomposição:

```
SUB Decompose (a, n)

DOFOR \ k = 1, \ n - 1

DOFOR \ i = k + 1, \ n

fator = a_{i,k}/a_{k,k}

a_{i,k} = fator

DOFOR \ j = k + 1, \ n

a_{i,j} = a_{i,j} - fator * a_{k,j}

END \ DO

END \ DO
```

Observe que esse algoritmo é "ingênuo" no sentido que o pivotamento não está incluído. Esse recurso será acrescentado mais tarde, quando será desenvolvido um algoritmo completo para a decomposição LU.

Depois que a matriz é decomposta, pode-se produzir uma solução para um valor particular do vetor à direita  $\{B\}$ , o que é feito em duas etapas. Primeiro, uma substituição progressiva é executada, resolvendo-se a Equação (10.8) para  $\{D\}$ . É importante reconhecer que isso significa simplesmente efetuar as manipulações da eliminação em  $\{B\}$ . Assim, ao final desse passo, o lado direito estará no mesmo estado em que estaria se tivesse sido efetuada a eliminação progressiva em [A] e  $\{B\}$  simultaneamente.

O passo de substituição progressiva pode ser representado de modo conciso por

$$d_i = b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} d_j$$
 para  $i = 2, 3, ..., n$  (10.12)

O segundo passo, então, resume-se simplesmente em implementar a substituição regressiva, como na Equação (10.4). Novamente, é importante perceber que isso é idêntico à fase de substituição regressiva da eliminação de Gauss convencional. Assim, de maneira similar às Equações (9.16) e (9.17), o passo de substituição regressiva pode ser representado concisamente por

$$x_n = d_n/a_{nn} \tag{10.13}$$

$$x_{i} = \frac{d_{i} - \sum_{j=i+1}^{n} a_{ij} x_{j}}{a_{ii}}$$
 para  $i = n - 1, n - 2, ..., 1$  (10.14)

#### EXEMPLO 10.2

Os Passos de Substituição

Enunciado do Problema. Complete o problema iniciado no Exemplo 10.1, determinando a solução final por substituição progressiva e regressiva.

Solução. Como foi dito, o objetivo da substituição progressiva é impor as manipulações da eliminação, que foram aplicadas anteriormente a [A], no vetor do lado direito,  $\{B\}$ . Lembre-se que o sistema resolvido no Exemplo 9.5 é

$$\begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0.1 & 7 & -0.3 \\ 0.3 & -0.2 & 10 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 7.85 \\ -19.3 \\ 71.4 \end{Bmatrix}$$

e que a fase de eliminação progressiva da eliminação de Gauss convencional resultou em

$$\begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0 & 7,00333 & -0.293333 \\ 0 & 0 & 10,0120 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 7,85 \\ -19,5617 \\ 70,0843 \end{Bmatrix}$$
 (E10.2.1)

A fase de substituição progressiva é implementada aplicando-se a Equação (10.7) ao problema,

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0.0333333 & 1 & 0 \\ 0.100000 & -0.0271300 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ d_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7.85 \\ -19.3 \\ 71.4 \end{pmatrix}$$

ou multiplicando o lado esquerdo,

$$d_1 = 7.85$$
  

$$0.0333333d_1 + d_2 = -19.3$$
  

$$0.1d_1 - 0.02713d_2 + d_3 = 71.4$$

Pode-se determinar  $d_1$  a partir da primeira equação,

$$d_1 = 7.85$$

o que pode ser substituído na segunda equação para determinar

$$d_2 = -19.3 - 0.0333333(7.85) = -19.5617$$

Ambos,  $d_1$  e  $d_2$ , podem então ser substituídos na terceira equação para dar

$$d_3 = 71.4 - 0.1(7.85) + 0.02713(-19.5617) = 70.0843$$

Assim,

$$\{D\} = \left\{ \begin{array}{c} 7,85 \\ -19,5617 \\ 70,0843 \end{array} \right\}$$

que é idêntico ao lado direito da Equação (E10.2.1).

Esse resultado pode ser substituído na Equação (10.4),  $[U]{X} = {D}$ , para dar

$$\begin{bmatrix} 3 & -0.1 & -0.2 \\ 0 & 7.00333 & -0.293333 \\ 0 & 0 & 10.0120 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7.85 \\ -19.5617 \\ 70.0843 \end{bmatrix}$$

que pode ser resolvida por substituição regressiva (ver Exemplo 9.5 para detalhes) para determinar a solução final,

$$\{X\} = \begin{cases} 3\\ -2.5\\ 7,00003 \end{cases}$$

A seguir tem-se um pseudocódigo para uma sub-rotina que implementa as duas fases de substituição:

```
SUB Substitute (a, n, b, x)
  'substituição progressiva
  DOFOR i = 2, n
    soma = b_i
    DOFOR j = 1, i - 1
     soma = soma - a_{i,i} * b_i
    END DO
    b_i = soma
  END DO
  'substituição regressiva
  x_n = b_n/a_{n,n}
  DOFOR i = n - 1, 1, -1
    soma = 0
   DOFOR j = i + 1, n
      soma = soma + a_{i,i} * x_i
   END DO
   x_i = (b_i - soma)/a_{i,i}
  END DO
END Substitute
```

O algoritmo de decomposição LU exige o mesmo número de flops de multiplicação/divisão que a eliminação de Gauss. A única diferença é que um pouco menos de esforço é gasto na fase de decomposição, já que as operações não são aplicadas ao lado direito. Assim, o número de flops de multiplicação/divisão envolvidos na fase de decomposição pode ser calculado por

$$\frac{n^3}{3} - \frac{n}{3} \xrightarrow{\text{quando } n \text{ cresce}} \frac{n^3}{3} + O(n)$$
 (10.15)