

Diario di lavoro

Luogo	SAM Trevano
Data	2019-01-09

Lavori svolti

Oggi abbiamo continuato con lo sviluppo delle varie classi, soprattutto la Navigation.java nella quale siamo avanzati molto e dobbiamo ancora finire piccole cose.

Inoltre abbiamo anche fatto svariati test sul robot NXT stesso per capire come funzionavano esattamente certi metodi della libreria di leJOS come il rotate(angle) e il readValue() del SoundSensor.

Problemi riscontrati e soluzioni adottate

-

Punto della situazione rispetto alla pianificazione

Siamo in orario rispetto al diagramma.

Programma di massima per la prossima giornata di lavoro

Finire la classe Navigator

Iniziare la classe Explorer