



**ECUACIONES DIFERENCIALES PARA LAS QUE SE PUEDE  
OBTENER SOLUCIONES EXPLÍCITAS**

**AUTOR**

**MARLON ANDRES ÑAÑEZ POPAYAN**

**INSTRUCTOR**

**JHONATAN COLLAZOS RAMIREZ**

**UNIVERSIDAD DEL CAUCA - SEDE NORTE**

**FACULTAD DE INGENIERIA CIVIL**

**CARRERA DE INGENIERIA CIVIL**

**Santander de Quilichao**

**29 de agosto de 2022**

# Índice

<b>1. Introducción</b>	<b>4</b>
<b>2. Ecuaciones diferenciales para las que podemos obtener soluciones explicitas</b>	<b>4</b>
2.1. Ecuaciones lineales . . . . .	4
2.2. Ecuaciones de Bernoulli . . . . .	5
2.3. Ecuaciones de Ricatti . . . . .	6
2.4. Factor integrante . . . . .	8
2.5. Transformaciones lineales . . . . .	9
2.6. Ecuacion de Clairaut . . . . .	10
<b>3. Bibliografía</b>	<b>11</b>

## 1. Introducción

Los temas a tratar en este trabajo están relacionados con las **ecuaciones diferenciales para las que podemos obtener soluciones explícitas**, entre las cuales están las Ecuaciones lineales, de Bernoulli, de Riccati, de Clairaut, factor integrante y transformaciones lineales. La finalidad de esta obra es aprender nuevos conocimientos y fortalecer algunos ya previamente estudiados, la estructura del trabajo va dividida por secciones en donde se toca cada uno de los temas, con sus respectivos ejercicios, demostrando así la ardua investigación que se realizó.

## 2. Ecuaciones diferenciales para las que podemos obtener soluciones explícitas

Como dice claramente en el título nos enfocaremos en aquellas ecuaciones donde nos den como resultado una solución explícita, es decir, en la cual la variable dependiente se expresa sólo en términos de la variable independiente y las constantes.

### 2.1. Ecuaciones lineales

En esta sección nos enfocaremos en aquellas ecuaciones diferenciales lineales que tienen soluciones explícitas, estas son de primer orden y su forma es la siguiente:

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = Q(x)$$

Ahora vamos a sacar la solución general a partir de la fórmula

- Se debe conocer un teorema llamado **Criterio de exactitud**, que nos dice: Sean  $M$  y  $N$  funciones en las variables  $x$  y  $y$ , con derivadas parciales continuas en una región  $R$  del plano.  $M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0$  es una ecuación diferencial si y solo si  $M_y(x, y) = N_x(x, y)$ .
- tomamos nuestra edl y la organizamos de una manera similar a nuestro anterior teorema de la siguiente forma.

$$\begin{aligned}\frac{dy}{dx} + P(x)y &= Q(x) \\ -dy &= (P(x)y - Q(x))dx \\ P(x)y - Q(x)dx + 1 &= 0\end{aligned}$$

- sabemos que  $M_y = P(x)$  y  $N_x = 0 \Leftrightarrow M_y \neq N_x$ , por lo tanto no es una ecuación diferencial exacta, pero ya que cumple con el primer factor integrante

$$\frac{M_y - N_x}{N} = \frac{P(x)}{1} = P(x)$$

Por tanto usaremos en nuestra ecuación original el factor integrante

$$\mu(x) = e^{\int P(x)dx}$$

- Se agrega el factor integrante a cada lado de la igualdad. Además se da paso a la solución y al despeje de  $y$  y de ese modo se obtendrá el modelo para encontrar la solución explícita de cualquier edl. El desarrollo se vera a continuación.

$$\begin{aligned}e^{\int P(x)dx} \left[ \frac{dy}{dx} + P(x)y \right] &= e^{\int P(x)dx} Q(x) \text{ e.d. exacta} \\ (e^{\int P(x)dx}) \frac{dy}{dx} + yP(x)e^{\int P(x)dx} &= e^{\int P(x)dx} Q(x) \\ \frac{d}{dx} (ye^{\int P(x)dx}) &= e^{\int P(x)dx} Q(x)\end{aligned}$$

- Integrando a ambos lados nos queda de la siguiente forma:

$$\int d(ye^{\int P(x)dx}) = \int [e^{\int P(x)dx} Q(x)] dx + C$$

$$ye^{\int P(x)dx} = \int [e^{\int P(x)dx} Q(x)] dx + C$$

- Quedando la siguiente formula:

$$y = e^{-\int P(x)dx} [\int e^{\int P(x)dx} Q(x) dx + C]$$

Entonces para resolver una ecuación diferencial se deben seguir los siguientes pasos:

1. Debemos llevar la ecuación diferencial a la forma inicial
2. Por último obtenemos la solución general con la ultima formula

A continuación se presentara un ejemplo para complementar con la teoría:

Hallemos la solución general para  $\frac{dy}{dx} + (\tan x)y = \cos^2 x$

sabemos que  $P(x) = \tan x$  y  $Q(x) = \cos^2 x$   
entonces:

$$y = e^{-\int \tan x dx} [\int e^{\int \tan x dx} \cos^2 x dx + C] = e^{\ln(\cos x)} (\int e^{-\ln(\cos x)} \cos^2 x dx + C)$$

$$y = \cos x (\int e^{\ln(\cos x)^{-1}} \cos^2 x dx + C) = \cos x (\int \frac{1}{\cos x} \cos^2 x dx + C)$$

$$y = \cos x (\int \cos x dx + C) = \cos x (\sin x + c)$$

## 2.2. Ecuaciones de Bernoulli

Una ecuación diferencial de Bernoulli es aquella que tiene la forma

$$\frac{dy}{dx} + P(x)y = Q(x)y^n$$

Si tenemos dicha ecuación podemos notar dos cosas

- si  $n = 1$  o  $n = 0$  se puede obtener una ecuación diferencial lineal
- si  $n \neq 1$  y  $n \neq 0$  nos tocaría aplicar un método de solución que consiste en un cambio de variable, que se mostrara a continuación.

$$z = y^{1-n} \Rightarrow \frac{dz}{dx} = (1-n)y^{-n} \frac{dy}{dx}$$

Dicho cambio de variable nos transforma una edb a una edl en las variables  $z$  y  $x$

A continuación se presentara un ejemplo para complementar con la teoría:  
Encontremos la solución general de la siguiente edb

$$x \frac{dy}{dx} + 1 = x^2 y^2 \quad (1)$$

De (1) tenemos que

$$x \frac{dy}{dx} + x^{-1} y = x y^2 \quad (2)$$

Sean

$$z = y^{1-2} = y^{-1} \quad (3)$$

$$\frac{dz}{dx} = -y^{-2} \frac{dy}{dx} \quad (4)$$

Multiplicando la ecuación (2) por  $-y^{-2}$  obtenemos

$$-y^{-2} \frac{dz}{dx} - x^{-1} y^{-1} = -x \quad (5)$$

Sustituimos (3) y (4) en (5)

$$\frac{dz}{dx} - \frac{1}{x} z = -x \quad (6)$$

donde  $P(x) = -\frac{1}{x}$  y  $Q(x) = -x$

La solución general de (6) es:

$$z = e^{\int \frac{dx}{x}} \left( - \int e^{\int \frac{-dx}{x}} x dx + C \right) = x \left( - \int dx + C \right) z = x(-x + C) = Cx - x^2 \quad (7)$$

por último sustituyendo (3) en (7) obtenemos la solución general de la ecuación (1)

$$y^{-1} = Cx - x^2 \Leftrightarrow y = \frac{1}{Cx - x^2}$$

## 2.3. Ecuaciones de Ricatti

Una ecuación diferencial de Ricatti es aquella que est dada de la siguiente forma

$$\frac{dy}{dx} = P(x) + Q(x)y + R(x)y^2$$

Podemos encontrar una solución general para la e.d.R siempre y cuando conozcamos una solución particular de dicha ecuación, a continuación se mostrara un modelo de como debería estar.

sea

$$\frac{dy}{dx} = P(x) + Q(x)y + R(x)y^2$$

**$Y_p$  : solución particular de la edR**

Por otro lado , un método para resolver dichas ecuaciones es:

Paso 1, Realizar el cambio de variable que se indica

$$y = y_p + \frac{1}{v} \quad (1)$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy_p}{dx} - \frac{1}{v^2} \frac{dv}{dx} \quad (2)$$

Paso 2, Se debe sustituir (1) en dos en la edR, Nota: la ecuación diferencial resultante es una edl

Paso 3, Resolver la edl obtenida en el paso 1

Paso 4, Expresar la solución general como  $y = y_p + \frac{1}{v}$ , donde  $v(x)$  es la solución general obtenida de un cambio de variable.

**COSA IMPORTANTE POR ANALIZAR**

Si  $y_p$  es solución particular de una edR, se puede aplicar la siguiente sustitución en (1):

$$y = y_p + \frac{1}{v} \quad (3)$$

Gracias a esto se obtiene una edl de la forma:

$$\frac{dv}{dx} + (Q(x) + 2R(x)y_p)v = -R(x) \quad (4)$$

Derivemos en la ecuación (3)

$$\frac{dv}{dx} = \frac{dy_p}{dx} - \frac{1}{v^2} \frac{dv}{dx} \quad (5)$$

Sustituyamos (3) y (5) en (1)

$$\frac{dy_p}{dx} - \frac{1}{v^2} \frac{dv}{dx} = P(x) + Q(x)(y_p + \frac{1}{v}) + R(x)(y_p + \frac{1}{v})^2 \quad (6)$$

Como  $y_p$  es solución de (1), entonces

$$\frac{dy_p}{dx} = P(x) + Q(x)y_p + R(x)(y_p)^2 \quad (7)$$

Reemplazando (7) en (6) obtenemos lo siguiente:

$$P(x) + Q(x)y_p + R(x)(y_p)^2 - \frac{1}{v^2} \frac{dv}{dx} = P(x) + Q(x)(y_p + \frac{1}{v}) + R(x)(y_p + \frac{1}{v})^2$$

De la ultima igualdad se tiene que:

$$-\frac{1}{v^2} \frac{dv}{dx} = Q(x)\frac{1}{v} + 2R(x)\frac{y_p}{v} + R(x)\frac{1}{v^2} \quad (8)$$

De (8)

$$-\frac{dv}{dx} = Q(x)v + 2R(x)y_p v + R(x) \quad [Q(x) + 2R(x)y_p]v + R(x) \quad (9)$$

$$\frac{dv}{dx} + [Q(x) + 2R(x)y_p]v = -R(x)$$

Con esto comprobamos que (9) es una edl en la variable dependiente  $v$  y la variable independiente  $x$ . Ahora hagamos un ejercicio. Encontremos la solución de la siguiente edR, sabiendo que  $y_p = 3$  es una solución particular.

$$\dot{y} = y^2 + 2y - 15 \quad (1)$$

Paso 1:

$$y = 3 + \frac{1}{v} \quad (2)$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{1}{v^2} \frac{dv}{dx} \quad (3)$$

Paso 2: Sustituyamos (2) y (3) en (1)

$$-\frac{1}{v^2} \frac{dv}{dx} = (3 + \frac{1}{v})^2 + 2(3 + \frac{1}{v}) - 15 \quad (4)$$

De (4) tenemos que:

$$-\frac{1}{v^2} \frac{dv}{dx} = \frac{8}{v} + \frac{1}{v^2} \quad (5)$$

$$\frac{dv}{dx} + 8v = -1$$

Paso 3: Resolver la edl que se obtuvo en (5)

$$v = e^{-\int 8dx} [\int e^{\int 8dx} (-1) dx + C] = e^{-8x} (-\int e^{8x} dx + C)$$

$$e^{-8x} (-\frac{1}{8} e^{8x} + C) = -\frac{1}{8} + C e^{-8x} \quad (6)$$

Paso 4: Sustituyamos (6) en (2)

$$y = 3 + \frac{1}{-\frac{1}{8} + C e^{-8x}} = 3 + \frac{8e^{8x}}{-e^{8x} + 8C}$$

Entonces la solución general de la edR es:

$$y = \frac{24C + 5e^{8x}}{8C - e^{8x}}$$

## 2.4. Factor integrante

Podemos decir que  $\mu(x, y)$  es un **factor integrante** para  $M(x, y)dx + N(x, y)dy = 0$  siempre que  $\mu(x, y)M(x, y)dx + \mu(x, y)N(x, y)dy = 0$  sea una ecuación e.d.exacta

Cosa a tener en cuenta: Si en una ecuación diferencial se obtiene un factor integrante, para encontrar su solución se procede así:

- Parte 1, multiplicar a la ecuación por el factor integrante
- Parte 2, Se resuelve la ede obtenida en el paso 1, y luego se aplica el método para resolver la ecuación diferencial exacta

**Nota:** Dado que  $M(x, y) + N(x, y)dy = 0$  donde  $M_Y \neq N_x$ , A continuación se mostrara la condición para aplicar el factor integrante.

Condición sobre la ecuación diferencial	Factor integrante
a) $\frac{M_y - N_x}{N} = f(x)$	$\mu(x) = e^{\int f(x)dx}$
b) $\frac{N_x - M_y}{M} = g(y)$	$\mu(y) = e^{\int g(y)dy}$
c) $\frac{M_y - N_x}{N - M} = h(z), z = x + y$	$\mu(x, y) = e^{\int h(z)dz}$
d) $\frac{M_y - N_x}{N + M} = h(z), z = x - y$	$\mu(x, y) = e^{\int h(z)dz}$
e) $\frac{M_y - N_x}{yN - xM} = h(z), z = xy$	$\mu(x, y) = e^{\int h(z)dz}$
f) $\frac{M_y - N_x}{xN - yM} = h(z), z = x^2 + y^2$	$\mu(x, y) = e^{\frac{1}{2} \int h(z)dz}$
g) $\frac{nN}{x} - \frac{mM}{y} = M_y - N_x$	$\mu(x, y) = x^n y^m$

Ahora miremos un ejemplo en el cual encontraremos una solución explicita; para llegar a dicha solución tomaremos una edl y la desarrollaremos aplicando el factor integrante.

Esta es nuestra ecuación

$$dy + (3x^2y - x^2)dx = 0 \quad (1)$$

Queremos ver a (1) de la siguiente forma  $\frac{dy}{dx} + P(x)y = Q(x)$  edl quedando de la siguiente forma:

$$\frac{dy}{dx} + 3x^2y = x^2 \quad (2)$$

Sabemos que nuestra ecuación cumple la condición (a) de nuestra tabla, lo sabemos gracias al mismo procedimiento que se nos mostro en la sección de edl, por lo tanto usaremos F.I =  $e^{\int f(x)dx}$

$$= e^{\int 3x^2 dx} = e^{x^3} \quad (3)$$

Multiplicamos (3) en (2)

$$e^{x^3} \frac{dy}{dx} + 3x^2 e^{x^3} y = e^{x^3} x^2 \quad (4)$$

aplicamos la derivada de un producto a (4)

$$d[e^{x^3} y] = e^{x^3} x^2 \quad (5)$$



Sacamos integral a la ecuación (5) en ambos lados de la igualdad

$$e^{x^3} y = \frac{1}{3} e^{x^3} + C \quad (6)$$

Por último despejamos nuestra y de (5)

$$y = \frac{1}{3} + \frac{C}{e^{x^3}}$$

## 2.5. Transformaciones lineales

Vamos a ver una aplicación del álgebra de transformaciones lineales para resolver una ecuación diferencial

Primero se resolverá una ed por un método llamado separacion de variables y después se aplicara el álgebra lineal para resolver una ecuación más compleja

Entonces si tenemos:

■

$$\dot{y} - \alpha y = 0 \Rightarrow \quad (\text{Ecuación diferencial lineal ordinaria homogenea de coeficientes constantes})$$

Es lineal porque si la multiplicamos por un escalar obtenemos otra ecuación diferencial de la misma naturaleza , y si la volvemos a sumar nos volverá a dar otra e.l

la expresaremos como notación de Smith

$$\frac{dy}{dx} - \alpha y = 0$$

Aplicamos separación de variables e integramos

$$\frac{dy}{y} = \alpha dx \Rightarrow \int \frac{dy}{y} = \int \alpha dx \Rightarrow \ln y + C_1 = \alpha x + C_2 \Rightarrow y = C e^{\alpha x}$$

Sabemos que  $(\alpha)$  en ambas ecuaciones deben ser los mismos por lo que podemos plantearlos como polinomios

$$\dot{y} - \alpha y = 0 \quad (1)$$

$$y = C e^{\alpha x} \quad (2)$$

Sabemos que la derivada es un operador lineal, es una transformación por eso recordaremos lo siguiente

$$D(y) = \dot{y} \quad (\text{La imagen de } z \text{ bajo la derivada es igual a } z' \text{ prima})$$

$$I(y) = y \quad (\text{La imagen de } z \text{ bajo transformación identidad es la misma funcion } z)$$

$$O(y) = 0 \quad (\text{La trasformacion nula al trasformar a } z \text{ me devuelva a cero})$$

Por lo que nuestra ecuación (1) queda:

$$D(y) - \alpha I(y) = O(y) \quad (3)$$

Recordemos que: La imagen de "T" bajo  $\bar{\cdot}$  es equivalente a multiplicar la matriz asociada por el vector. Como se muestra a continuación.

$$T(\bar{u}) \Rightarrow A\bar{u}$$

Ahora se escribirá (3) de la anterior forma quedando:

$$Dy - \alpha Iy = Oy \Rightarrow (D - \alpha I)y = Oy \quad (\text{Entonces } D - \alpha I = 0 \text{ (4)})$$

Gracias al teorema de Kaley Hamilton que nos dice "Toda matriz es raíz de su polinomio característico, es decir podemos pasar de un polinomio matricial a uno escalar, entonces (4) lo puedo expresar como:

$$\lambda - \alpha = 0 \Rightarrow \lambda = \alpha$$

- Con los conceptos vistos anteriormente podemos resolver esta ecuación diferencial  $\ddot{y} - 3\dot{y} + 2y = 0$

Primero la pasamos a su representación de transformación lineal

$$D(D(y)) - 3D(y) + 2I(y) = 0(y)$$

Por notación de la matriz asociada nos queda

$$D^2y - 3Dy + 2Iy = 0y \Rightarrow (D^2 - 3D + 2I)y = 0y$$

En términos de polinomio matricial ,Además sustituyendo la identidad por uno y el operador derivada por  $\lambda$  nos queda de la siguiente forma :

$$D^2 - 3D + 2I = 0$$

$$\lambda^2 - 3\lambda + 2 = 0 \quad (\lambda_1 = 1 \text{ y } \lambda_2 = 2)$$

Entonces la ecuación  $\ddot{y} - 3\dot{y} + 2y = 0$  la satisfacen:

$$y = K_1 e^x$$

$$y = K_2 e^{2x}$$

## 2.6. Ecuacion de Clairaut

La **ecuación diferencial de Clairaut** llamada así en honor a su creador (Alexis-Claude), es aquella que tiene la forma:

$$y(x) = x \frac{dy}{dx} + f\left(\frac{dy}{dx}\right) \quad (1)$$

Esta tiene dos distintas soluciones la general y la singular ahora miremos como llegar a ellas:

- Para resolver la ecuación, diferenciamos respecto a  $x$ , quedando:

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dx} + x \frac{d^2y}{dx^2} + f'\left(\frac{dy}{dx}\right) \frac{d^2y}{dx^2}$$

- por tanto

$$0 = (x + f'\left(\frac{dy}{dx}\right)) \frac{d^2y}{dx^2} \Leftrightarrow 0 = \frac{d^2y}{dx^2} \text{ ó } 0 = x + f'\left(\frac{dy}{dx}\right)$$

- para nuestro primer caso,  $C = dy/dx$  para cualquier constante C. Si sustituimos esta a la ecuación de Clairaut, nos da la ecuación que nos dará las soluciones generales de Clairaut.

$$y(x) = Cx + f(C),$$

En otro caso

$$0 = x + f'\left(\frac{dy}{dx}\right),$$

La cual define solo una solución  $y(x)$ , llamada solución singular

Ahora miremos un ejemplo: solucionemos la ecuación  $y = x \frac{dy}{dx} + 1 - \ln \frac{dy}{dx}$

- Paso 1:llevar la ecuación a la forma estándar, que para este caso ya esta en dicha forma
- Paso 2:Hacer cambio de variable  $\frac{dy}{dx} = P$  y desarrollamos

$$y = xp + 1 - \ln P \quad (2)$$

- Paso 3:Derivamos con respecto a x

$$\frac{dy}{dx} = P + x \frac{dp}{dx} - \frac{1}{p} \frac{dp}{dx}$$

$$P = P + x \frac{dp}{dx} - \frac{1}{p} \frac{dp}{dx}$$

$$0 = x \frac{dp}{dx} - \frac{1}{p} \frac{dp}{dx}$$

$$0 = \frac{dp}{dx} \left(x - \frac{1}{p}\right)$$

Para que se cumpla la igualdad hay dos posibilidades  $\int \frac{dp}{dx} = 0 \Leftrightarrow P = C$  ó  $x - \frac{1}{p} \Leftrightarrow p = \frac{1}{x}$

Por ultimo reemplazamos P en (2) obteniendo así nuestra solución general y singular

$$y = xC + 1 - \ln C \quad (\text{solución general})$$

$$y = x \frac{1}{x} + 1 - \ln \frac{1}{x} \Leftrightarrow y = 2 - \ln \frac{1}{x} \quad (\text{solución particular})$$

### 3. Bibliografía

guzman, L. M. (s.f.). Ecuaciones diferenciales.

Academic, ©. ( 2000). Academic. Obtenido de <https://es-academic.com/dic.nsf/eswiki/400214>

Arteaga, A. J. (20 de abril de 2021). youtube. Obtenido de <https://www.youtube.com/watch?v=D7pPQVcQeVM>

Juliana. (18 de enero de 2017). youtube. Obtenido de <https://www.youtube.com/watch?v=J1xc23Xe-ys>