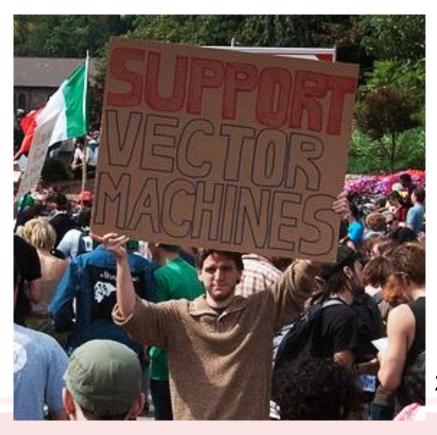
第六章: 支持向量机



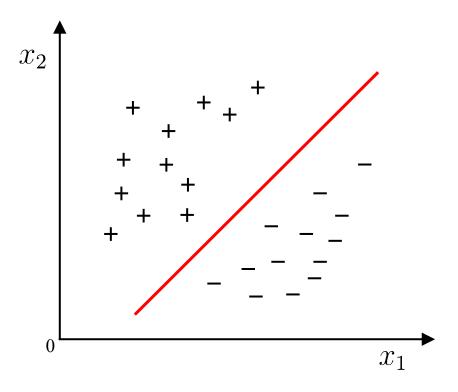
2009 Pittsburgh G20 Summit

大纲

- □ 间隔与支持向量
- □对偶问题
- □核函数
- □ 软间隔与正则化
- □支持向量回归
- □ 核方法

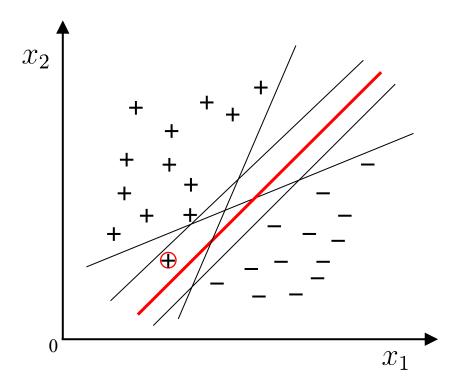
引子

线性模型: 在样本空间中寻找一个超平面, 将不同类别的样本分开.



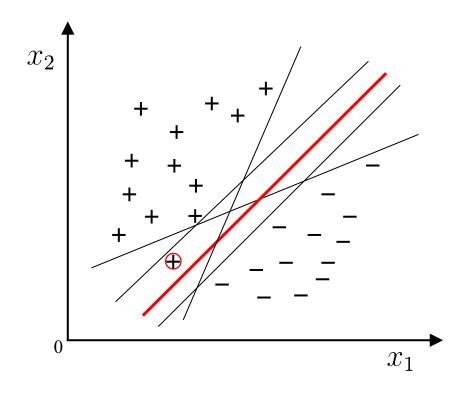
引子

-Q:将训练样本分开的超平面可能有很多,哪一个好呢?



引子

-Q:将训练样本分开的超平面可能有很多,哪一个好呢?



-A:应选择"正中间", 容忍性好, 鲁棒性高, 泛化能力最强.

间隔与支持向量

超平面H方程: $g(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^{\top}\mathbf{x} + b = 0$

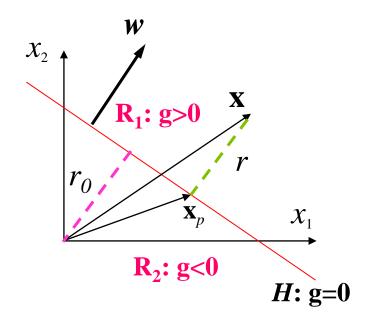
g(x)是点x到决策面H的距离的一种代数度量

函数间隔:量化分类的正确性、确信度

$$\hat{r}_i = y_i(\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}_i + b)$$

几何间隔

$$r_i = y_i \frac{(\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}_i + b)}{\|\boldsymbol{w}\|} = \frac{\hat{r}_i}{\|\boldsymbol{w}\|}$$



$$\mathbf{x} = \mathbf{x}_p + r \frac{\mathbf{w}}{\|\mathbf{w}\|}, \quad g(\mathbf{x}) = r \|\mathbf{w}\|$$

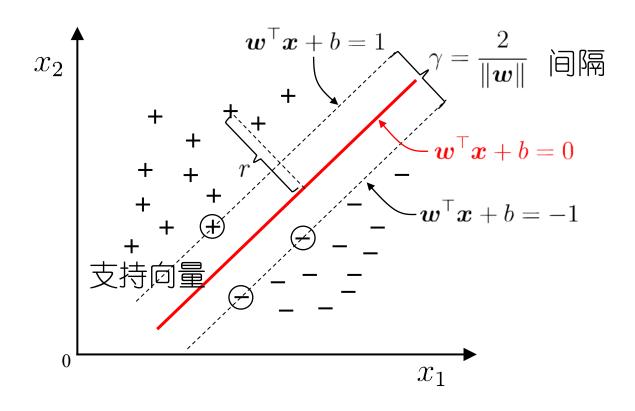
r是 \mathbf{x} 到H的垂直距离

 $\mathbf{x}_p \mathbf{x} \mathbf{x} \mathbf{x} \mathbf{H} \mathbf{L}$ 的投影向量

$$r = \frac{g(\mathbf{x})}{\|\mathbf{w}\|}, \quad r_0 = \frac{b}{\|\mathbf{w}\|}$$

间隔与支持向量

超平面方程: $\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x} + b = 0$



支持向量机基本型

■ 最大间隔: 寻找参数 \boldsymbol{w} 和 b, 使得 γ 最大.

$$\underset{\boldsymbol{w},b}{\operatorname{arg\,max}} \frac{2}{\|\boldsymbol{w}\|}$$
s.t. $y_i(\boldsymbol{w}^{\top}\boldsymbol{x}_i + b) \ge 1, \ i = 1, 2, \dots, m.$

$$\underset{\boldsymbol{w},b}{\operatorname{arg\,min}} \quad \frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^2$$

s.t. $y_i(\boldsymbol{w}^{\top}\boldsymbol{x}_i + b) \ge 1, \ i = 1, 2, \dots, m.$

大纲

- □间隔与支持向量
- □ 对偶问题
- □核函数
- □ 软间隔与正则化
- □支持向量回归
- □ 核方法

对偶问题

- □ 拉格朗日乘子法
 - 第一步:引入拉格朗日乘子 $\alpha_i \geq 0$ 得到拉格朗日函数

$$L(\boldsymbol{w}, b, \boldsymbol{\alpha}) = \frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^2 - \sum_{i=1}^{m} \alpha_i \left(y_i(\boldsymbol{w}^{\top} \boldsymbol{x}_i + b) - 1 \right)$$

• 第二步: 令 $L(\boldsymbol{w},b,\boldsymbol{\alpha})$ 对 \boldsymbol{w} 和 b 的偏导为零可得

$$\boldsymbol{w} = \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i, \quad \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i = 0.$$

● 第三步:回代

$$\min_{\boldsymbol{\alpha}} \quad \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_i \alpha_j y_i y_j \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{x}_j - \sum_{i=1}^{m} \alpha_i$$
s.t.
$$\sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i = 0, \ \alpha_i \ge 0, \ i = 1, 2, \dots, m.$$

对偶问题

$$L(\boldsymbol{w}, b, \boldsymbol{\alpha}) = \frac{1}{2} ||\boldsymbol{w}||^2 + \sum_{i=1}^m \alpha_i (1 - y_i (\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}_i + b))$$

$$= \frac{1}{2} ||\boldsymbol{w}||^2 + \sum_{i=1}^m (\alpha_i - \alpha_i y_i \boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}_i - \alpha_i y_i b)$$

$$= \frac{1}{2} \boldsymbol{w}^T \boldsymbol{w} + \sum_{i=1}^m \alpha_i - \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}_i - \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i b$$

$$\frac{\partial L}{\partial \boldsymbol{w}} = \frac{1}{2} \times 2 \times \boldsymbol{w} + 0 - \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i - 0 = 0 \Longrightarrow \boldsymbol{w} = \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i$$
$$\frac{\partial L}{\partial b} = 0 + 0 - 0 - \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i = 0 \Longrightarrow \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i = 0$$

对偶问题

$$\inf_{\boldsymbol{w},b} L(\boldsymbol{w},b,\boldsymbol{\alpha}) = \frac{1}{2} \boldsymbol{w}^T \boldsymbol{w} + \sum_{i=1}^m \alpha_i - \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}_i - \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i b$$

$$= \frac{1}{2} \boldsymbol{w}^T \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{w}^T \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i + \sum_{i=1}^m \alpha_i - b \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i$$

$$= -\frac{1}{2} \boldsymbol{w}^T \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i + \sum_{i=1}^m \alpha_i - b \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i$$

$$\inf_{\boldsymbol{w},b} L(\boldsymbol{w},b,\boldsymbol{\alpha}) = -\frac{1}{2} \boldsymbol{w}^T \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i + \sum_{i=1}^m \alpha_i$$

$$= -\frac{1}{2} (\sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i)^T (\sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i) + \sum_{i=1}^m \alpha_i$$

$$= -\frac{1}{2} \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i^T \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i + \sum_{i=1}^m \alpha_i$$

$$= \sum_{i=1}^m \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^m \sum_{i=1}^m \alpha_i \alpha_j y_i y_i \boldsymbol{x}_i^T \boldsymbol{x}_j$$

解的稀疏性

□ 最终模型: $f(\boldsymbol{x}) = \boldsymbol{w}^{\top} \boldsymbol{x} + b = \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{x} + b$

□ KKT条件:

$$\begin{cases} \alpha_i \ge 0, \\ y_i f(\boldsymbol{x}_i) \ge 1, \\ \alpha_i (y_i f(\boldsymbol{x}_i) - 1) = 0. \end{cases}$$

$$y_i f(\boldsymbol{x}_i) > 1$$
 $\boldsymbol{\alpha}_i = 0$

支持向量机解的稀疏性:训练完成后,大部分的训练样本都不需保留,最终模型仅与支持向量有关.

求解方法 - SMO

□ 基本思路:不断执行如下两个步骤直至收敛.

• 第一步: 选取一对需更新的变量 α_i 和 α_j .

• 第二步: 固定 α_i 和 α_j 以外的参数,求解对偶问题更新 α_i 和 α_j .

 \square 仅考虑 α_i 和 α_j 时, 对偶问题的约束变为

$$\alpha_i y_i + \alpha_j y_j = -\sum_{k \neq i,j} \alpha_k y_k, \quad \alpha_i \ge 0, \quad \alpha_j \ge 0.$$

用一个变量表示另一个变量, 回代入对偶问题可得一个单变量的二次规划, 该问题具有闭式解.

 \square 偏移项b: 通过支持向量来确定.

$$y_s \left(\sum_{i \in S} lpha_i y_i oldsymbol{x}_i^{\mathrm{T}} oldsymbol{x}_s + b
ight) = 1$$

大纲

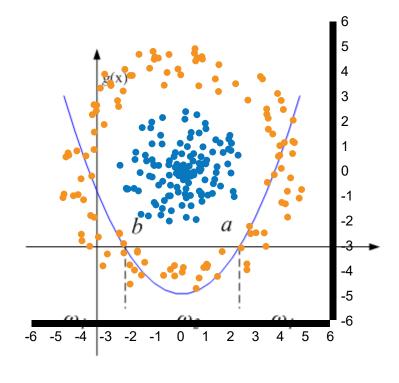
- □间隔与支持向量
- □对偶问题
- □ 核函数
- □ 软间隔与正则化
- □支持向量回归
- □ 核方法

线性不可分

- -Q:若不存在一个能正确划分两类样本的超平面,怎么办?
- -A:将样本从原始空间映射到一个更高维的特征空间,使得样本在这个特征空间内线性可分。
- □广义线性判别函数

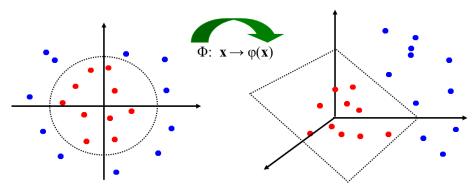
如果
$$\begin{cases} x < b \ \vec{y} \ x > a & 则决策x \in \omega_1 \\ b \le x \le a & 则决策x \in \omega_2 \end{cases}$$

$$g(x) = (x-a)(x-b)$$



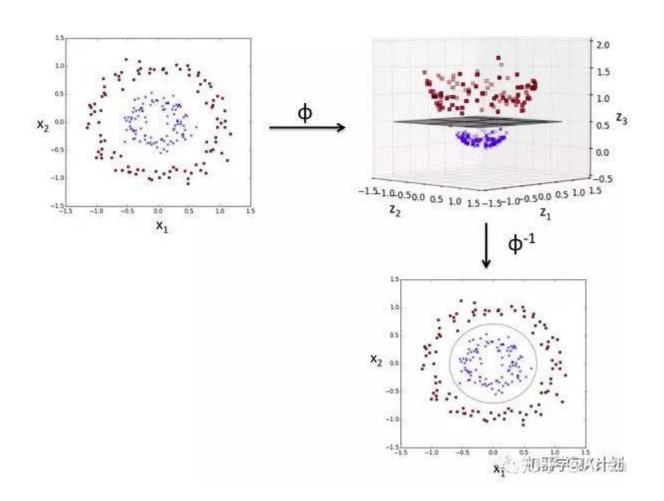
广义线性判别函数

□二次函数的一般形式



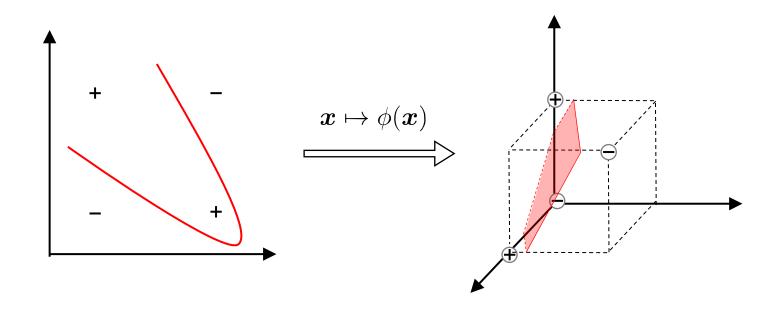
● 按照上述原理,任何非线性函数g(x)用级数展开成高次多项式后,都可转化成线性来处理;"维数灾难"

线性不可分



线性不可分

□ 异或问题



核支持向量机

 $lacksymbol{\square}$ 设样本 $m{x}$ 映射后的向量为 $\phi(m{x})$,划分超平面为 $f(m{x}) = m{w}^{\top}\phi(m{x}) + b$.

原始问题 $\begin{aligned} \min_{\boldsymbol{w},b} \ \frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^2 \\ \text{s.t.} \ y_i(\boldsymbol{w}^\top \phi(\boldsymbol{x}_i) + b) \geq 1, \ i = 1, 2, \dots, m. \end{aligned}$

 $\min_{\boldsymbol{\alpha}} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_i \alpha_j y_i y_j \boxed{\phi(\boldsymbol{x}_i)^{\top} \phi(\boldsymbol{x}_j)} - \sum_{i=1}^{m} \alpha_i$

对偶问题

s.t. $\sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i = 0$, 只以内积的形式出现

预测 $f(\boldsymbol{x}) = \boldsymbol{w}^{\top} \phi(\boldsymbol{x}) + b = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i | \phi(\boldsymbol{x}_i)^{\top} \phi(\boldsymbol{x}) | + b$

核函数

□ 基本想法: 不显式地设计核映射, 而是设计核函数.

$$\kappa(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) = \phi(\boldsymbol{x}_i)^{\top} \phi(\boldsymbol{x}_j)$$

□ Mercer定理(充分非必要):只要一个对称函数所对应的核矩阵半正定,则它就能作为核函数来使用.

(1)交换性:

$$\kappa(x_i, x_j) = \kappa(x_j, x_i)$$

(2)半正定性:

$$\forall \alpha_i \in R, \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^m \alpha_i \alpha_j \kappa(x_i, x_j) \ge 0$$

核函数

□ 常用核函数:

名称	表达式	参数
线性核	$\kappa(oldsymbol{x}_i, oldsymbol{x}_j) = oldsymbol{x}_i^ op oldsymbol{x}_j$	
多项式核	$\kappa(oldsymbol{x}_i, oldsymbol{x}_j) = (oldsymbol{x}_i^ op oldsymbol{x}_j)^d$	$d \ge 1$ 为多项式的次数
高斯核	$\kappa(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) = \exp\left(-\frac{\ \boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{x}_j\ ^2}{2\delta^2}\right)$	$\delta > 0$ 为高斯核的带宽(width)
拉普拉斯核	$\kappa(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) = \exp\left(-\frac{\ \boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{x}_j\ }{\delta}\right)$	$\delta > 0$
Sigmoid核	$\kappa(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) = \tanh(\beta \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{x}_j + \theta)$	\tanh 为双曲正切函数, $\beta > 0$, $\theta < 0$

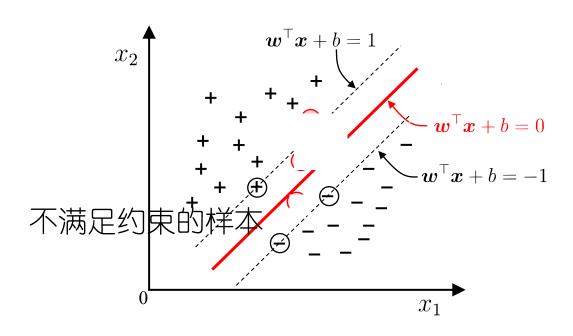
大纲

- □间隔与支持向量
- □对偶问题
- □核函数
- □ 软间隔与正则化
- □支持向量回归
- □ 核方法

软间隔

-Q:现实中,很难确定合适的核函数使得训练样本在特征空间中线性可分;同时一个线性可分的结果也很难断定是否是有过拟合造成的.

-A:引入"软间隔"的概念,允许支持向量机在一些样本上不满足约束.



0/1损失函数

□ 基本想法: 最大化间隔的同时, 让不满足约束的样本应尽可能少.

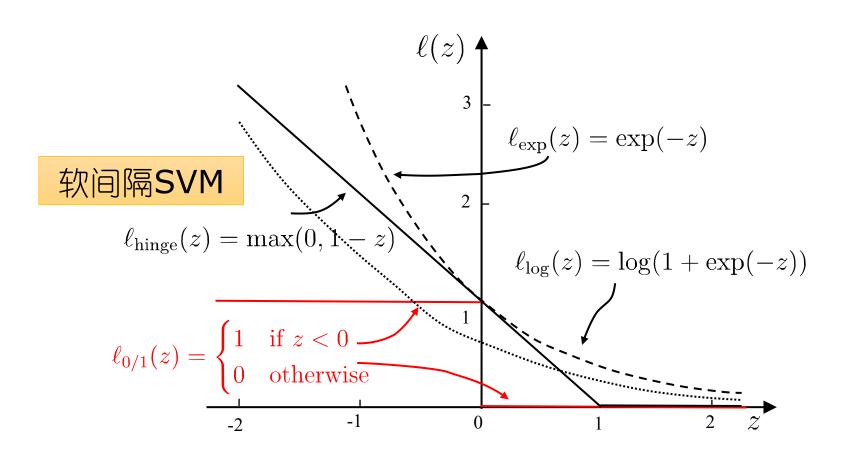
$$\min_{\boldsymbol{w},b} \ \frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^m l_{0/1} \left(y_i(\boldsymbol{w}^\top \phi(\boldsymbol{x}_i) + b) - 1 \right)$$

其中 $l_{0/1}$ 是"0/1损失函数"

$$l_{0/1} = \begin{cases} 1 & z < 0 \\ 0 & otherwise \end{cases}$$

□ 存在的问题: 0/1损失函数非凸、非连续, 不易优化!

替代损失



替代损失函数数学性质较好,一般是0/1损失函数的上界

软间隔支持向量机

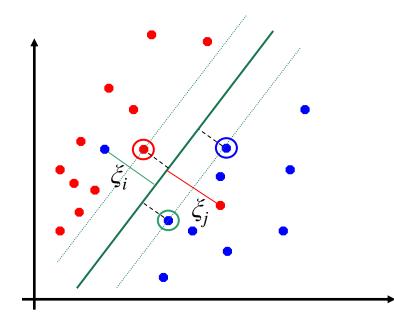
原始问题
$$\min_{\boldsymbol{w},b} \frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^m \max \left(0, 1 - y_i(\boldsymbol{w}^\top \phi(\boldsymbol{x}_i) + b)\right)$$

引入松弛变量 (Slack variables) $\xi_i > 0$

$$\min_{w,b,\xi_i} \left(\frac{1}{2} ||w||^2 + C \sum_{i=1}^m \xi_i \right)$$

$$y_i(w^T x_i + b) \ge 1 - \xi_i$$

$$\xi_i \ge 0, (i = 1, 2, ..., m)$$



软间隔支持向量机

原始问题
$$\min_{\boldsymbol{w},b} \frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^m \max \left(0, 1 - y_i(\boldsymbol{w}^\top \phi(\boldsymbol{x}_i) + b)\right)$$

对偶问题
$$\min_{\boldsymbol{\alpha}} \ \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_i \alpha_j y_i y_j \phi(\boldsymbol{x}_i)^{\top} \phi(\boldsymbol{x}_j) - \sum_{i=1}^{m} \alpha_i$$
s.t.
$$\sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i = 0, \ 0 \le \alpha_i \le C, \ i = 1, 2, \dots, m.$$

根据KKT条件可推得最终模型仅与支持向量有关,也即hinge损失函数依然保持了支持向量机解的稀疏性.

正则化

□ 支持向量机学习模型的更一般形式

$$\min_{f} \Omega(f) + C \sum_{i=1}^{m} l(f(\boldsymbol{x}_i), y_i)$$

结构风险,描述模型的某些性质

经验风险,描述模型与训练数据的契合程度

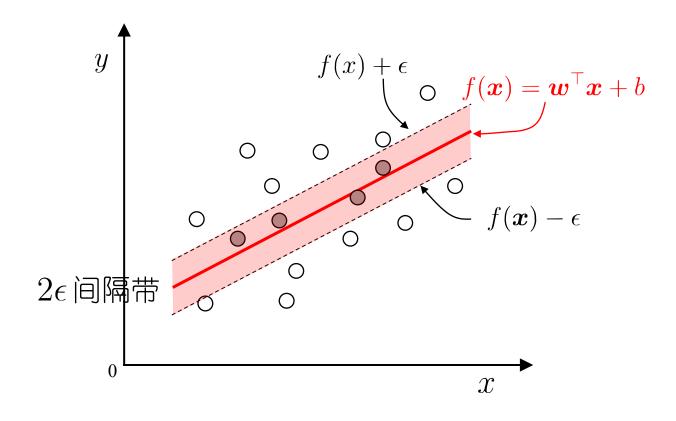
- □ 通过替换上面两个部分,可以得到许多其他学习模型
 - 对数几率回归(Logistic Regression)
 - 最小绝对收缩选择算子(LASSO)
 -

大纲

- □间隔与支持向量
- □对偶问题
- □核函数
- □ 软间隔与正则化
- □ 支持向量回归
- □核方法

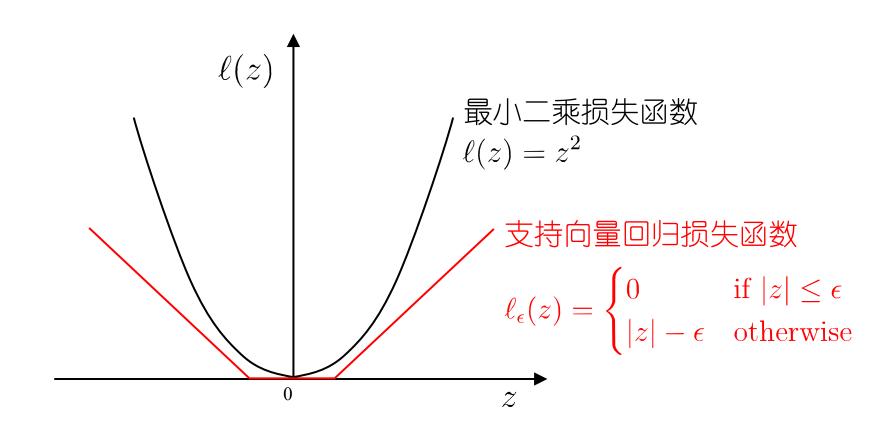
支持向量回归

特点:允许模型输出和实际输出间存在 2ϵ 的偏差。



损失函数

落入中间 2ϵ 间隔带的样本不计算损失,从而使得模型获得稀疏性。



形式化

原始问题

$$\min_{\boldsymbol{w},b,\xi_{i},\hat{\xi}_{i}} \frac{1}{2} \|\boldsymbol{w}\|^{2} + C \sum_{i=1}^{m} (\xi_{i} + \hat{\xi}_{i})$$
s.t.
$$y_{i} - \boldsymbol{w}^{\top} \phi(\boldsymbol{x}_{i}) - b \leq \epsilon + \xi_{i},$$

$$y_{i} - \boldsymbol{w}^{\top} \phi(\boldsymbol{x}_{i}) - b \geq -\epsilon - \hat{\xi}_{i},$$

$$\xi_{i} \geq 0, \ \hat{\xi}_{i} \geq 0, \ i = 1, 2, \dots, m.$$

$$\min_{\boldsymbol{\alpha}, \hat{\boldsymbol{\alpha}}} \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} (\alpha_i - \hat{\alpha}_i)(\alpha_j - \hat{\alpha}_j) \kappa(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) + \sum_{i=1}^{m} (\alpha_i (\epsilon - y_i) + \hat{\alpha}_i (\epsilon + y_i))$$

对偶问题

s.t.
$$\sum_{i=1}^{m} (\alpha_i - \hat{\alpha}_i) = 0,$$
$$0 \le \alpha_i \le C, \ 0 \le \hat{\alpha}_i \le C.$$

预测
$$f(\boldsymbol{x}) = \boldsymbol{w}^{\top} \phi(\boldsymbol{x}) + b = \sum_{i=1}^{m} (\hat{\alpha}_i - \alpha_i) y_i \kappa(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}) + b$$

大纲

- □间隔与支持向量
- □对偶问题
- □核函数
- □ 软间隔与正则化
- □支持向量回归
- □ 核方法

表示定理

支持向量机

$$f(\boldsymbol{x}) = \boldsymbol{w}^{\top} \phi(\boldsymbol{x}) + b = \sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i \kappa(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}) + b$$

支持向量回归

$$f(\boldsymbol{x}) = \boldsymbol{w}^{\top} \phi(\boldsymbol{x}) + b = \sum_{i=1} (\hat{\alpha}_i - \alpha_i) y_i \kappa(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}) + b$$

结论:无论是支持向量机还是支持向量回归,学得的模型总可以表示成核函数的线性组合.

更一般的结论(表示定理): 对于任意单调增函数 Ω 和任意非负损失函数l,优化问题

$$\min_{h \in \mathbb{H}} F(h) = \Omega(\|h\|_{\mathbb{H}}) + l(h(\boldsymbol{x}_1), \dots, h(\boldsymbol{x}_m))$$

的解总可以写为
$$h^* = \sum_{i=1}^m \alpha_i \kappa(\cdot, \boldsymbol{x}_i)$$
.

核线性判别分析

- □ 通过表示定理可以得到很多线性模型的"核化"版本
 - 核SVM
 - 核LDA
 - 核PCA
 -
- □ 核LDA: 先将样本映射到高维特征空间, 然后在此特征空间中做线性判别分析

$$\max_{\boldsymbol{w}} J(\boldsymbol{w}) = \frac{\boldsymbol{w}^{\top} \boldsymbol{S}_{b}^{\phi} \boldsymbol{w}}{\boldsymbol{w}^{\top} \boldsymbol{S}_{w}^{\phi} \boldsymbol{w}}$$

$$h(\boldsymbol{x}) = \boldsymbol{w}^{\top} \phi(\boldsymbol{x}) = \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} \kappa(\boldsymbol{x}_{i}, \boldsymbol{x})$$

$$\max_{\boldsymbol{\alpha}} J(\boldsymbol{\alpha}) = \frac{\boldsymbol{\alpha}^{\top} \boldsymbol{M} \boldsymbol{\alpha}}{\boldsymbol{\alpha}^{\top} \boldsymbol{N} \boldsymbol{\alpha}}$$