

第二章 连续信号的分析

方璐 2教322

杭州电子科技大学 自动化学院

第二章 连续信号的分析

2.1 连续信号的时域描述和分析

2.2 连续信号的频域分析

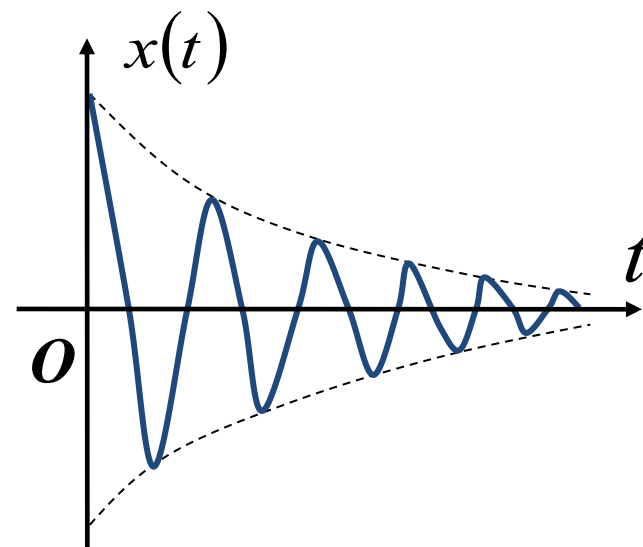
2.3 连续信号的复频域分析

*2.4 信号的相关分析

2.1 连续信号的时域描述和分析




● 信号的时域描述

- 信号取值随时间的变化关系;
- 直观地反映信号的时间历程;
- 不能反映信号的频率结构;
- 用于简单信号的描述.
- 推广:



信号取值随其它连续变量的关系，如：
表面粗糙度随测量长度的变化；
导线电阻随导线长度的变化；
热变形大小随温度的变化。

2.1 连续信号的时域描述和分析

- 一、时域描述 
 - 普通信号的时域描述
 - 奇异信号的时域描述
- 二、时域计算 
 - 基本运算
 - 叠加和相乘
 - 微分和积分
 - 卷积运算
- 三、信号分解 
 - 分解成冲激函数之和
 - 正交分解

2.1 连续信号的时域描述和分析

一、时域描述

1. 普通信号的时域描述

- 正弦信号
- 指数信号

2. 奇异信号的描述

- 单位斜坡信号
- 单位阶跃信号
- 单位冲激信号

一、时域描述—普通信号的时域描述

➤ 正弦信号

表达式: $f(t) = A \sin(\omega t + \theta)$

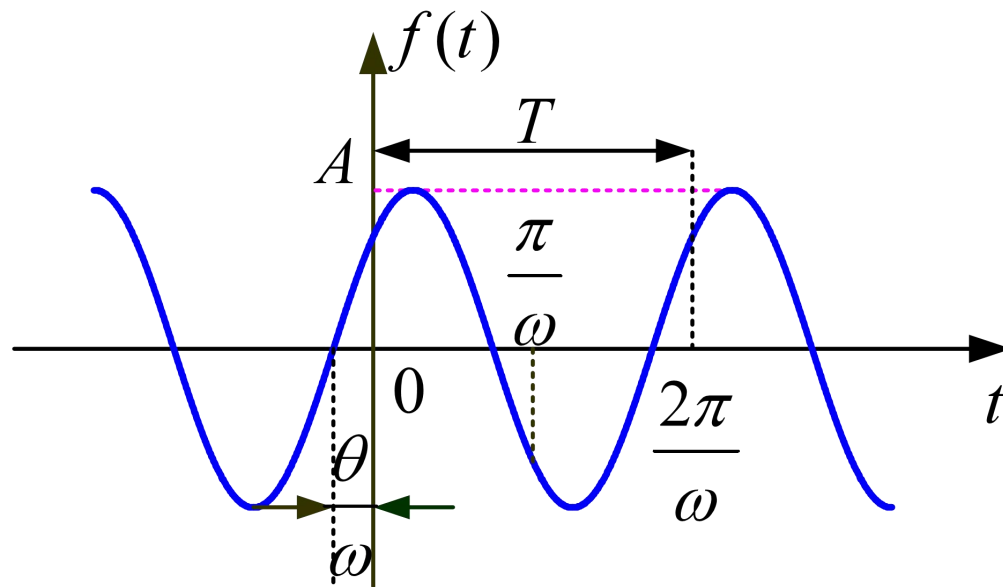
振幅: A

初相: θ

频率: f

周期: $T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{1}{f}$

角频率: $\omega = 2\pi f$



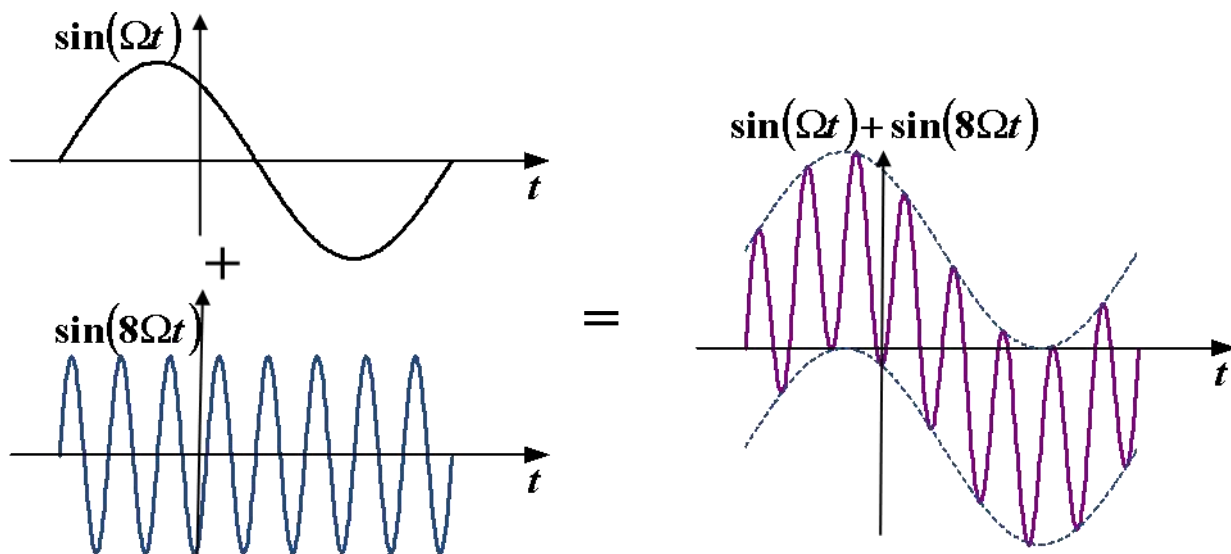
一、时域描述—普通信号的时域描述

➤ 正弦信号的性质

- 1) 正弦信号的微、积分仍为正弦信号。
- 2) 两个同频正弦信号相加，仍得同频信号，且频率不变，幅值和相位改变。
- 3) 频率比为整数的正弦信号合成为**非正弦周期**信号，以低频（基频 f_0 ）为基频，叠加一个高频(nf_0)分量。
- 4) 复杂周期信号可以分解成（无穷）多个正弦信号的线性组合。

一、时域描述—普通信号的时域描述

➤ 正弦信号的性质



一、时域描述—普通信号的时域描述

➤ 指数信号

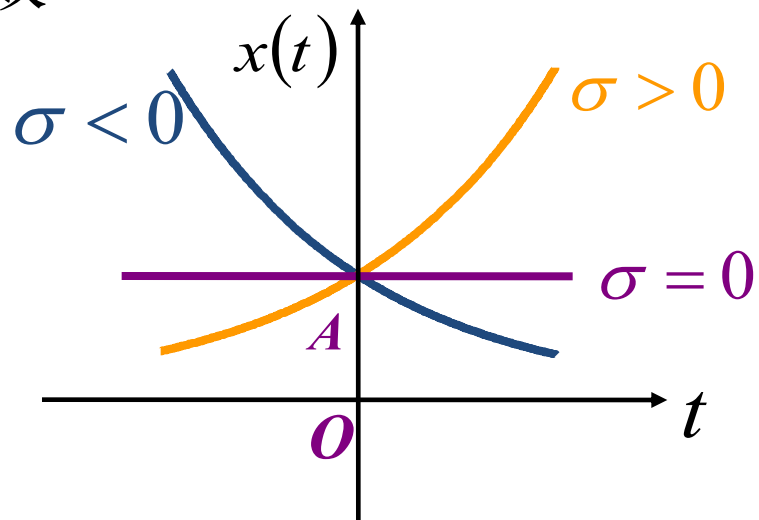
$$x(t) = A e^{st}, s = \sigma + j\omega \text{ 为复数}$$

当 $\omega = 0$ 时，为实指数信号

$\sigma = 0, \omega = 0$ 直流信号

$\sigma < 0, \omega = 0$ 指数衰减

$\sigma > 0, \omega = 0$ 指数增长



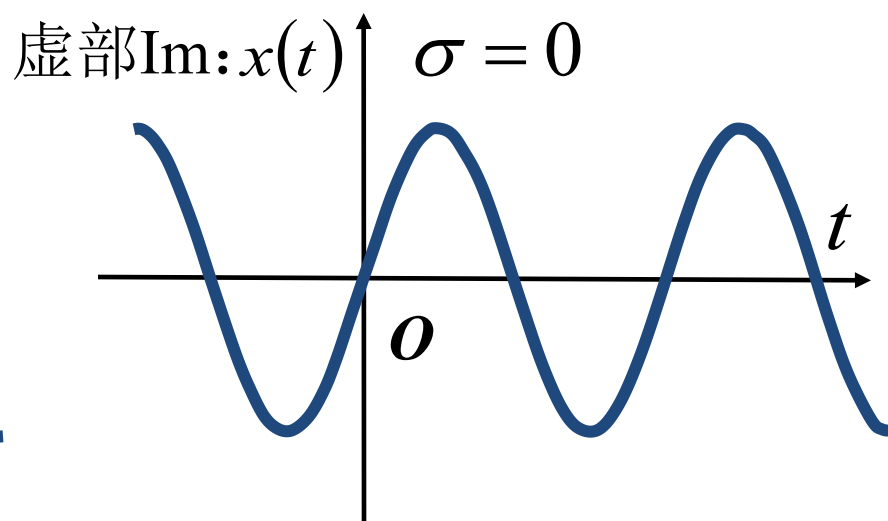
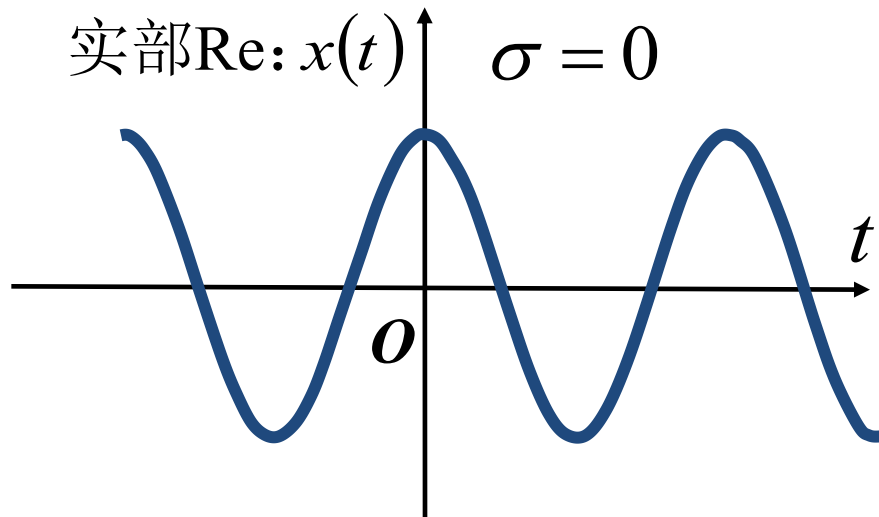
通常把 $\frac{1}{|\sigma|}$ 称为指数信号的时间常数，记作 τ ，代表信号衰减速度，具有时间的量纲。

一、时域描述—普通信号的时域描述

➤ 指数信号

当 $\omega \neq 0$, $\sigma \neq 0$ 时, 为复指数信号

$$x(t) = A e^{(\sigma + j\omega)t} = A e^{\sigma t} e^{j\omega t} = A e^{\sigma t} \cos \omega t + j A e^{\sigma t} \sin \omega t$$



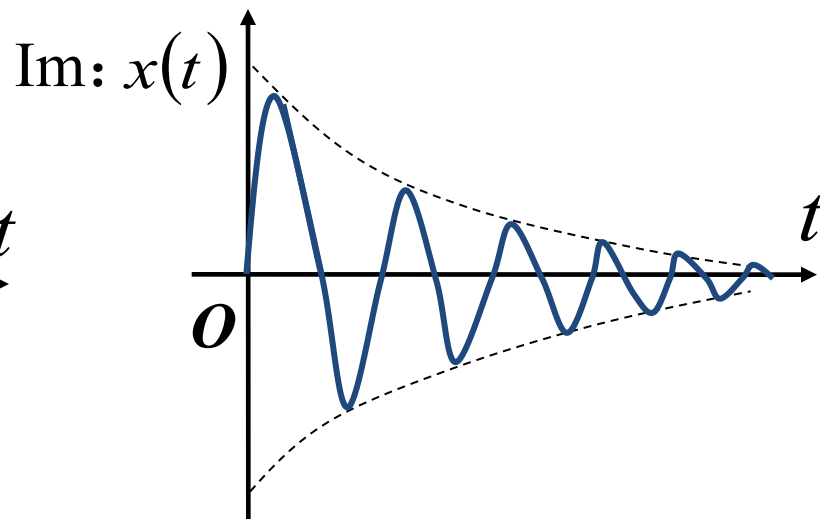
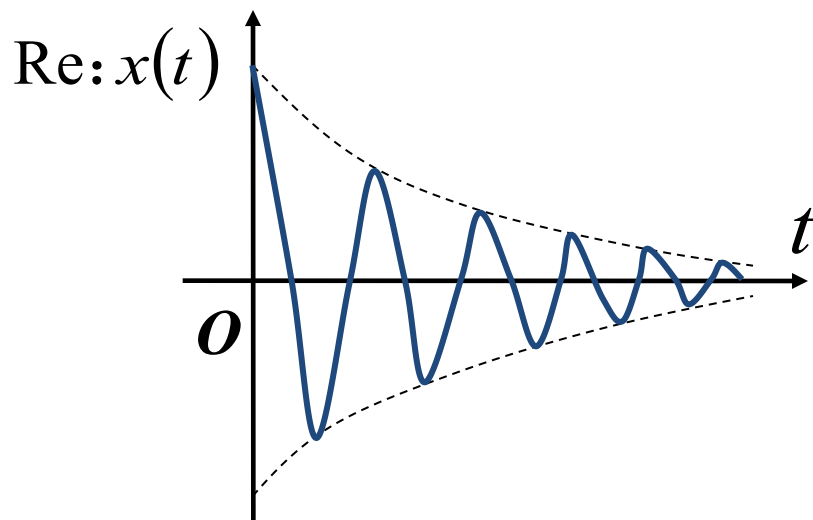
$s = \sigma + j\omega$ 称为复指数信号的复频率。

一、时域描述—普通信号的时域描述

➤ 指数信号

$$x(t) = Ae^{\sigma t} (\cos \omega t + j \sin \omega t)$$

$\sigma < 0$ 时, 衰减的复信号



$\sigma > 0$ 时, 发散复信号

一、时域描述—普通信号的时域描述

➤ 指数信号

正弦信号和余弦信号常借助于复指数信号来表示，由欧拉（Euler）公式：

$$e^{j\omega t} = \cos(\omega t) + j\sin(\omega t)$$

$$e^{-j\omega t} = \cos(\omega t) - j\sin(\omega t)$$

$$\cos(\omega t) = \frac{1}{2} (e^{j\omega t} + e^{-j\omega t})$$

$$\sin(\omega t) = \frac{1}{2j} (e^{j\omega t} - e^{-j\omega t})$$

一、时域描述—奇异信号的描述

➤ 单位阶跃信号

➤ 定义

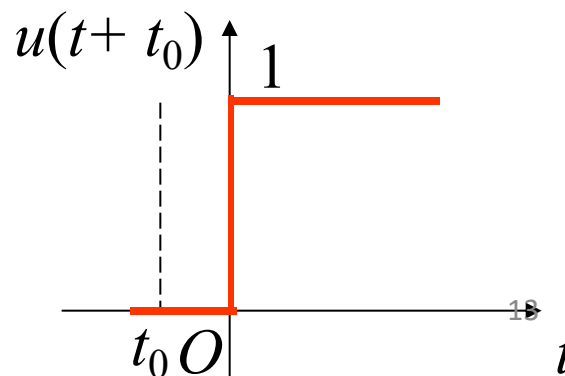
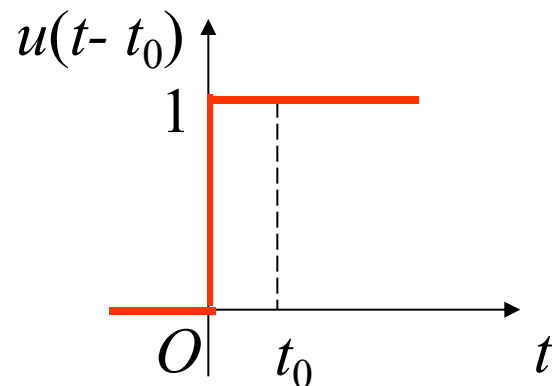
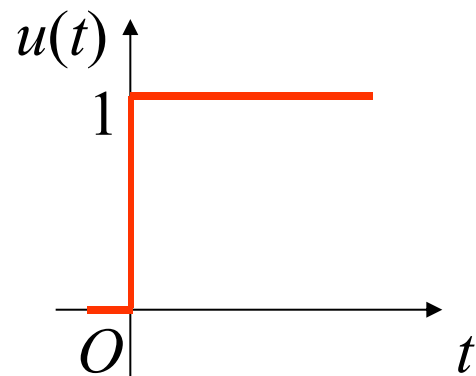
$$u(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ 1 & t > 0 \end{cases} \quad (0 \text{点无定义或} \frac{1}{2})$$

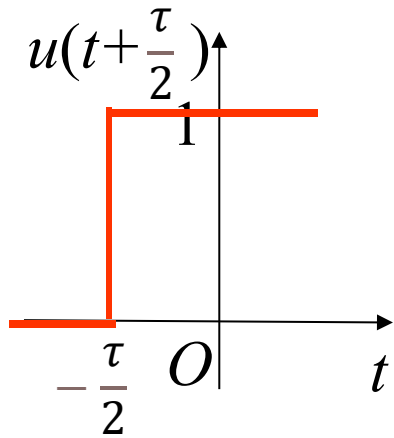
➤ 有延迟的单位阶跃信号

$$u(t - t_0) = \begin{cases} 0 & t < t_0 \\ 1 & t > t_0 \end{cases}, \quad t_0 > 0$$

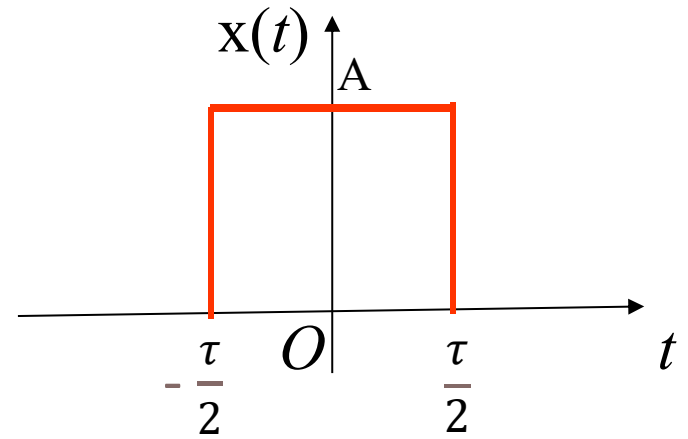
$$u(t + t_0) = \begin{cases} 0 & t < -t_0 \\ 1 & t > -t_0 \end{cases}, \quad t_0 > 0$$

在 $t = \pm t_0$ 处, 信号发生跳变

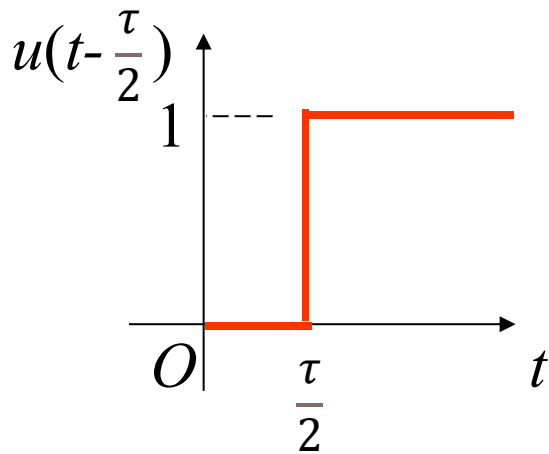




$$u(t - \frac{\tau}{2}) = \begin{cases} 0 & t < \frac{\tau}{2} \\ 1 & t > \frac{\tau}{2} \end{cases}$$



$$x(t) = A[u(t + \frac{\tau}{2}) - u(t - \frac{\tau}{2})]$$



$$u(t + \frac{\tau}{2}) = \begin{cases} 0 & t < -\frac{\tau}{2} \\ 1 & t > -\frac{\tau}{2} \end{cases}$$

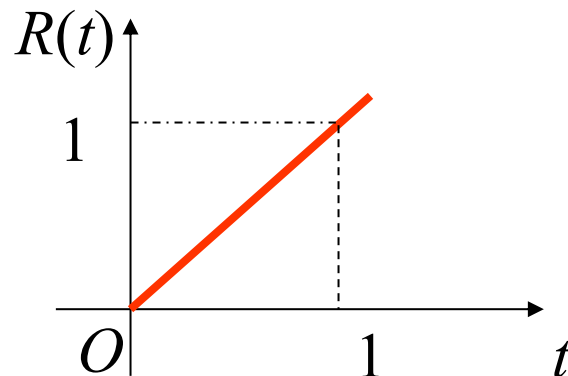
$$\sin \omega_0 t \cdot u(t - t_0)$$

一、时域描述—奇异信号的描述

➤ 单位斜坡信号

➤ 定义

$$R(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ t & t \geq 0 \end{cases}$$

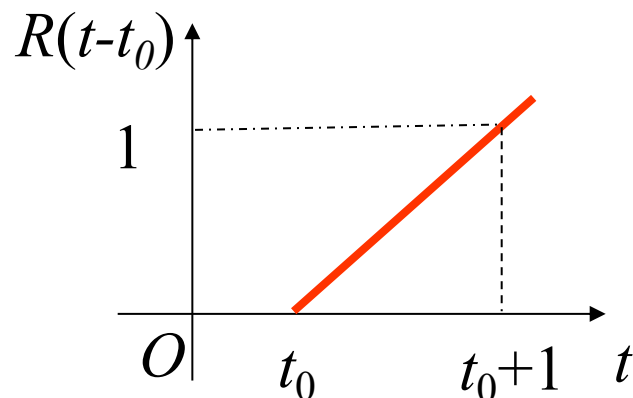


在 $t=0$ 处，导数不连续

$$R'(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ 1 & t > 0 \end{cases}$$

➤ 有延迟的单位斜坡信号

$$R(t-t_0) = \begin{cases} 0 & t < t_0 \\ t-t_0 & t > t_0 \end{cases}$$



在 $t-t_0 = 0$ 处，导数不连续

一、时域描述—奇异信号的描述

➤ 斜坡信号与阶跃信号对应关系

$$R(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ t & t \geq 0 \end{cases}$$

$$u(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ 1 & t > 0 \end{cases}$$



$$\frac{dR(t)}{dt} = u(t)$$

一、时域描述—奇异信号的描述

➤ 单位冲激信号

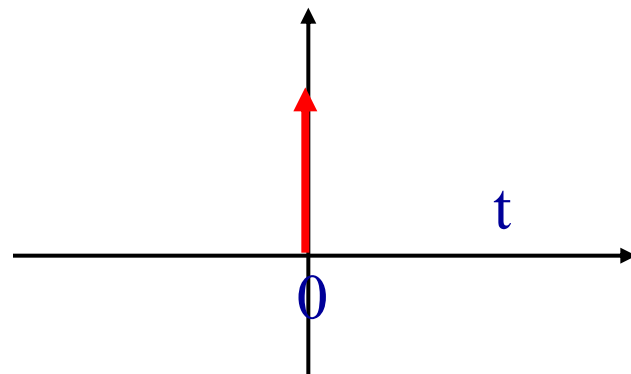
狄拉克给出的定义：

$$\left. \begin{aligned} \delta(t) &= 0, \quad (t \neq 0) \\ \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) dt &= 1 \end{aligned} \right\} \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) dt = \int_{0_-}^{0_+} \delta(t) dt$$

➤ 函数值只在 $t=0$ 时不为零；

➤ 积分面积为1；

➤ $t=0$ 时， $\delta(t) \rightarrow \infty$ ，为无界函数。



一、时域描述—奇异信号的描述

➤ 单位冲激信号 $\delta(t) = \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{1}{\tau} \left[u\left(t + \frac{\tau}{2}\right) - u\left(t - \frac{\tau}{2}\right) \right]$

$$\delta(t) = 0, (t \neq 0)$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) dt = 1$$

考虑：矩形脉冲函数宽度 $\rightarrow 0$ 时的极限

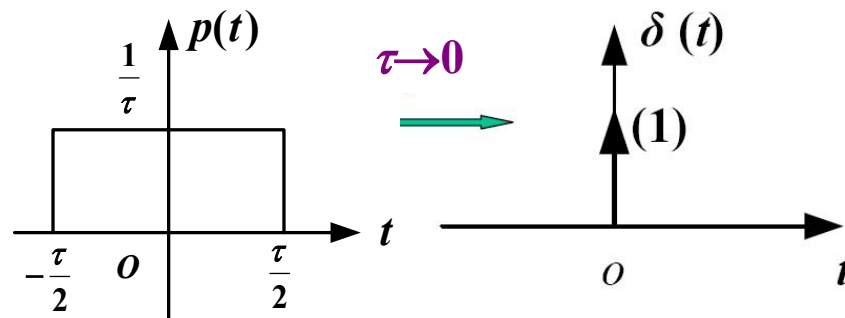
窗高=窗宽的倒数，面积 $\equiv 1$

脉宽 \downarrow ，脉冲高度 \uparrow

则窄脉冲集中于 $t=0$ 处，面积=1；当 $\tau \rightarrow 0$ 时，窗高 $\rightarrow \infty$

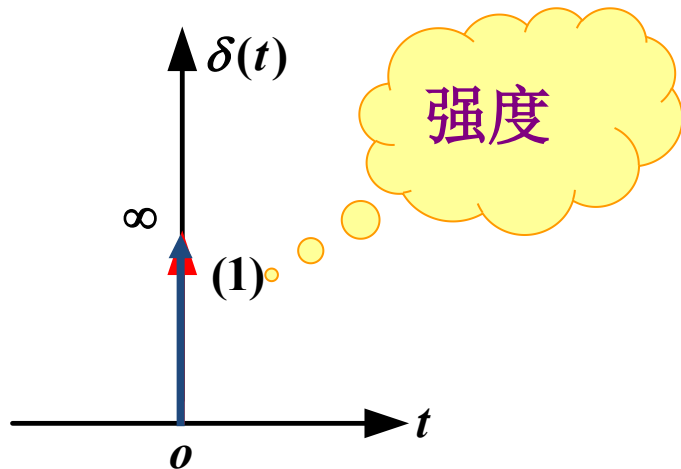
三个特点：

- ★ 面积恒为1
- ★ 宽度为0
- ★ 幅度 $\begin{cases} \text{无穷} & t=0 \\ 0 & t \neq 0 \end{cases}$



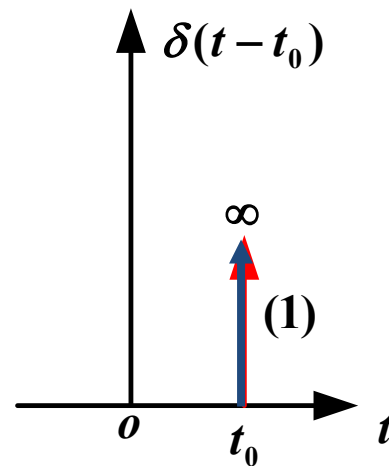
一、时域描述—奇异信号的描述

➤ 单位冲激信号



若面积为 k ，则强度为 k 。

时移的冲激函数



一、时域描述—奇异信号的描述

➤ 单位冲激信号的性质

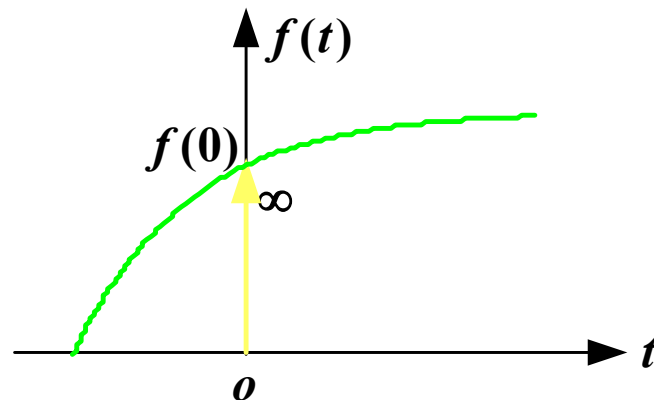
(1) 抽样性（筛选性）

积分筛选特性

如果 $f(t)$ 在 $t=0$ 处连续，且处处有界，则有

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) f(t) dt = f(0)$$

积分只与 $t=0$ 时
 $f(t)$ 的取值有关

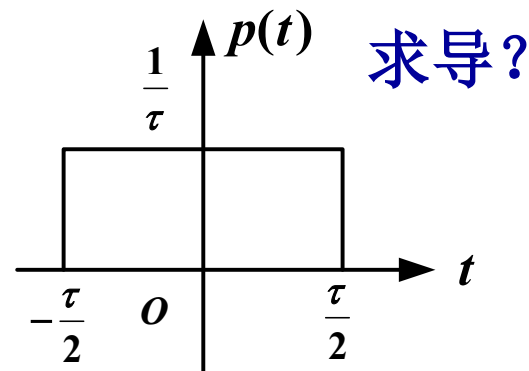


一、时域描述—奇异信号的描述

➤ 单位冲激信号的性质

(2) 奇偶性

$$\delta(t) = \delta(-t)$$



(3) 微积分特性：冲激信号与阶跃信号互为积分和微分关系

$$\int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = u(t) \quad \frac{du(t)}{dt} = \delta(t)$$

(4) 尺度变换特性：

$$\delta(at) = \frac{1}{|a|} \delta(t)$$

$$\int_{-2}^{+3} e^{-5t} \cdot \delta(t-1) dt$$

- ☐ A 0
- ☒ B e^{-5}
- ☐ C $e^{-5}\delta(t-1)$
- ☐ D e^{-5t}

$$\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-t} \cdot \delta(2 - 2t) dt$$

- ☐ A $2e^{-1}$
- ☐ B $-\frac{1}{2}e^{-1}$
- ☒ C e^{-1}
- ☐ D $\frac{1}{2}e^{-1}$

提交

一、时域描述—奇异信号的描述

利用冲激信号的特性，计算下列各式的值

$$(1) \int_{-\infty}^{+\infty} \sin(t) \cdot \delta(t - \frac{\pi}{4}) dt$$

$$(2) \int_{-2}^{+3} e^{-5t} \cdot \delta(t - 1) dt$$

$$(3) \int_{-4}^{+6} e^{-2t} \cdot \delta(t + 8) dt$$

$$(4) \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-t} \cdot \delta(2 - 2t) dt$$

2.1、连续信号的时域描述和分析

二、时域运算

1. 基本运算

- 尺度变换
- 翻转
- 平移
- 复合变换

2. 叠加和相乘

3. 微分和积分

4. 卷积运算

二、时域运算—基本运算

➤ 尺度变换

波形的压缩与扩展，又称标度变换，时间压扩。

幅度尺寸变换： $f(t) \rightarrow af(t), (a > 0 \text{ 常数})$,

基本特性不变，幅度放大或缩小a倍
如线性放大器。



时间尺寸变换： $f(t) \rightarrow f(at), (a > 0 \text{ 常数})$,

基本特性发生变化，时间坐标压缩或扩展。



原信号 $f(t)$ 以原点($t=0$)为基准，沿横坐标轴展缩到原来的 $1/a$ 。

方法：将原信号 $f(t)$ 中自变量 $t \rightarrow at$ ，得到 $f(at)$ 。

二、时域运算—基本运算

➤ 尺度变换

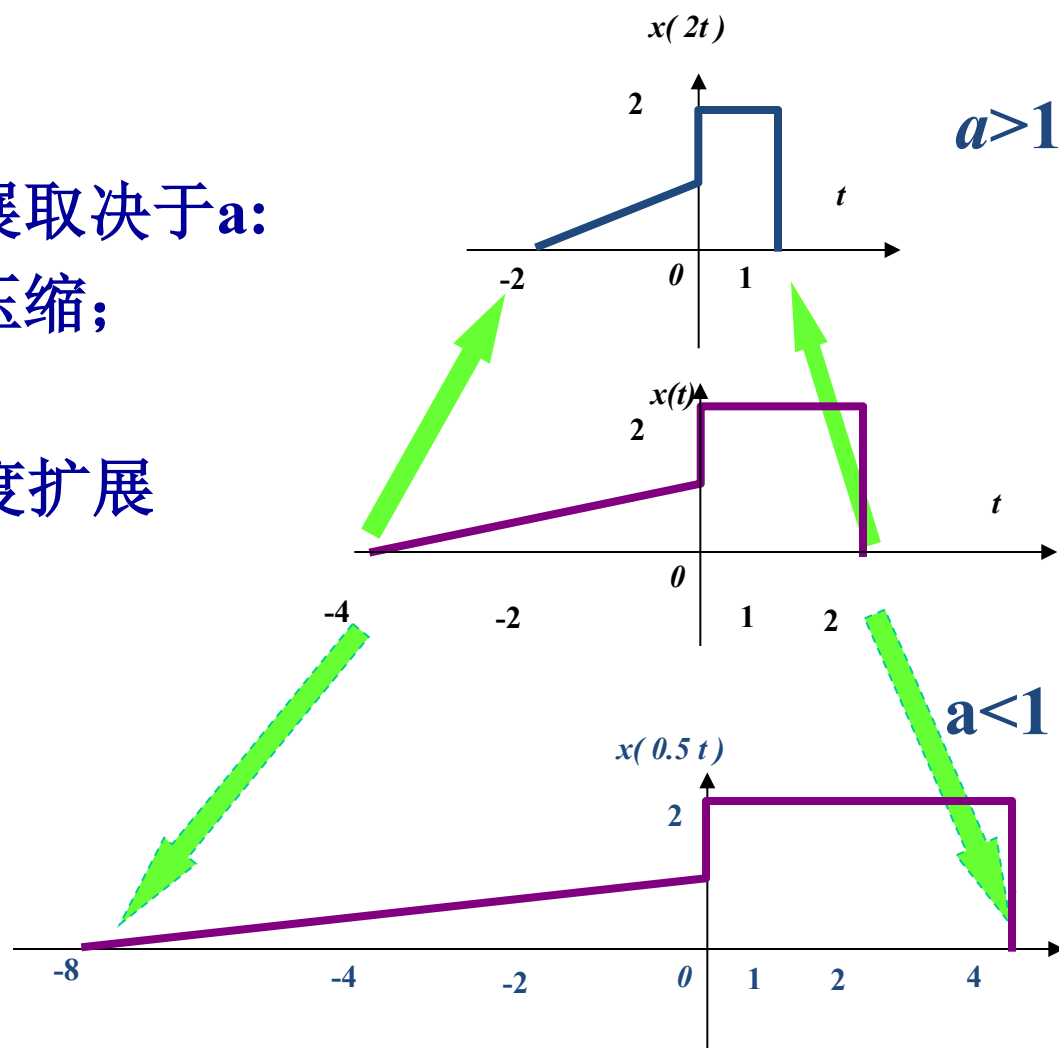
时间尺度压缩或扩展取决于 a :

➤ $a > 1 \rightarrow$ 时间尺度压缩;

录音带快放

➤ $0 < a < 1 \rightarrow$ 时间尺度扩展

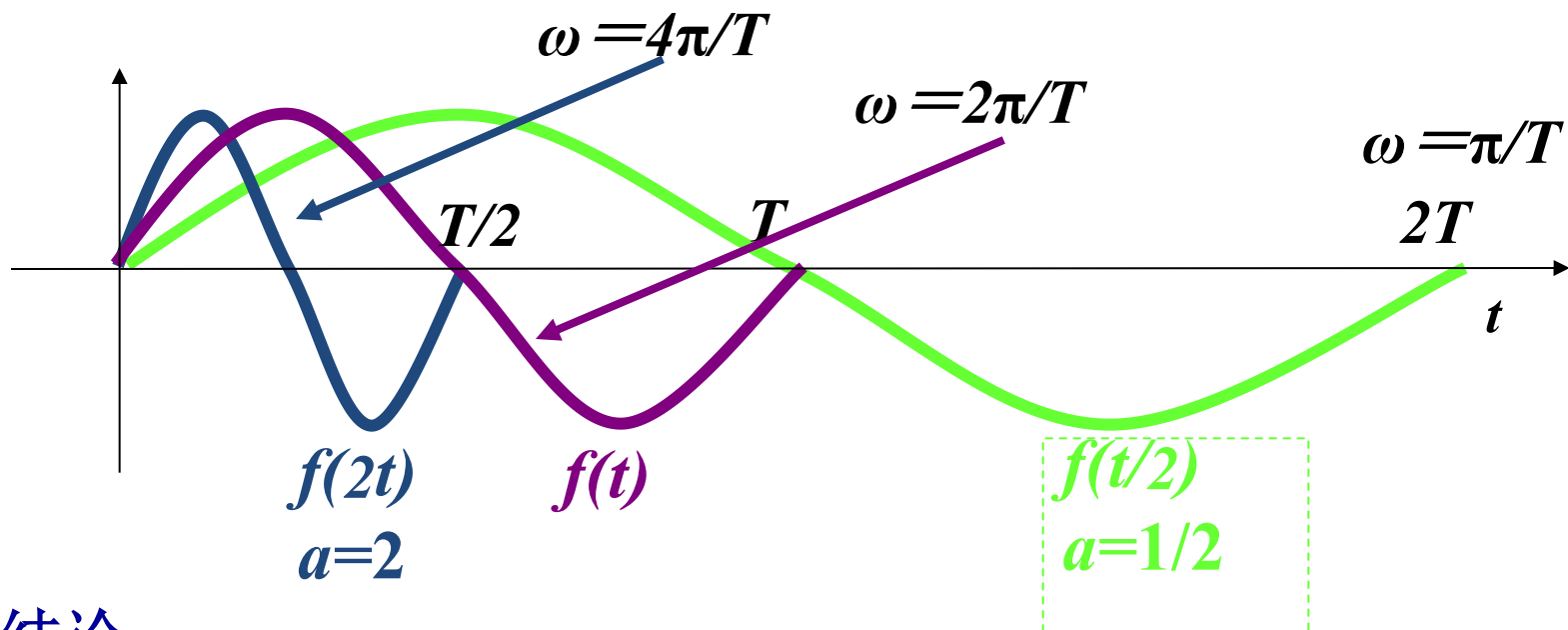
录音带慢放



二、时域运算—基本运算

➤ 尺度变换

正弦信号的尺度变换



■ 结论:

- $a > 1 \rightarrow$ 时域压缩 \rightarrow 频域（带）扩展
- $a < 1 \rightarrow$ 时域扩展 \rightarrow 频域（带）压缩

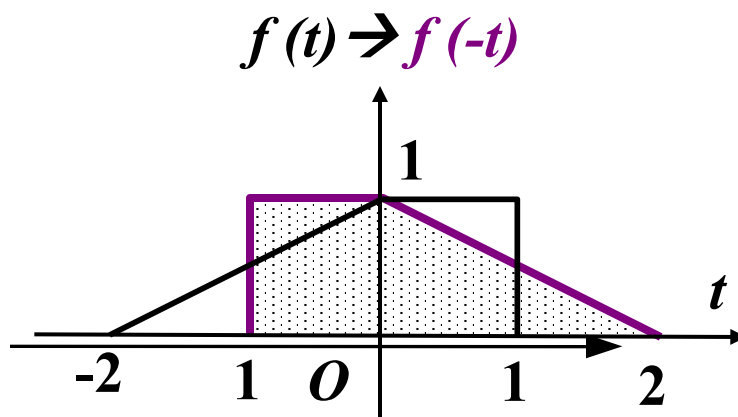
二、时域运算—基本运算

➤ 翻转

$$f(t) \rightarrow f(-t)$$

以纵轴为轴折叠，把信号的过去与未来对调，
 $t=0$ 点不动。方法： $t \rightarrow -t$

例：



二、时域运算—基本运算

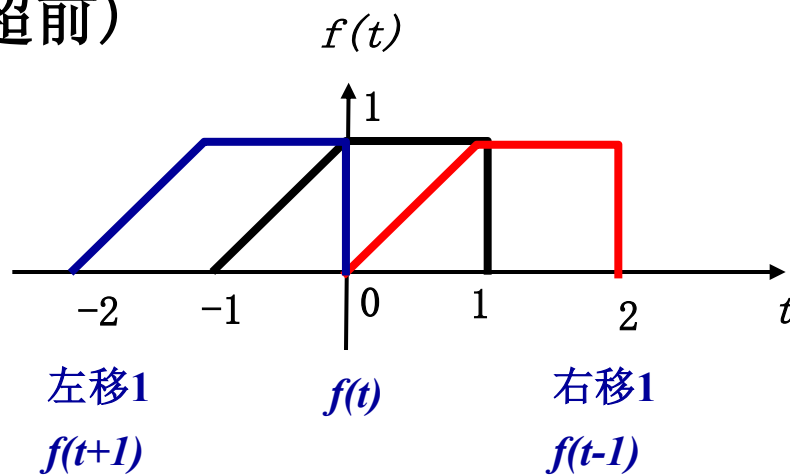
➤ 平移

将信号 $f(t)$ 沿时间轴 t 移动一段距离，得 $f(t-\tau)$ ，
即 $f(t) \rightarrow f(t-\tau)$ ，称为平移。

$\tau > 0$ ，右移(滞后)

$\tau < 0$ ，左移(超前)

例：



二、时域运算—基本运算

➤ 复合变换

一切变换都是相对 t 而言

$$f(t) \rightarrow f(-at \pm b) = f[a(-t \pm \frac{b}{a})] \quad (a > 0)$$

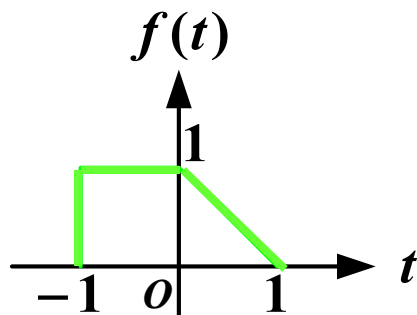
- 信号运算中，一般同时存在尺度变换、平移、翻转、以及幅度变换，变换准则：

- 尺度变换： $f(t) \rightarrow f(at)$ $a > 1$ ，压缩 a 倍；
 $a < 1$ ，扩展 $1/a$ 倍
- 平移： $f(at) \rightarrow f[a(t \pm \frac{b}{a})]$ $+$ ，左移 b/a 单位；
 $-$ ，右移 b/a 单位
- 翻转： $f[a(t \pm \frac{b}{a})] \rightarrow f[a(-t \pm \frac{b}{a})]$

二、时域运算—基本运算

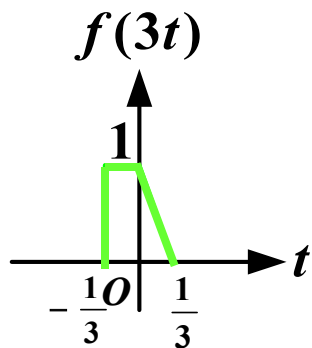
例：已知 $f(t)$ ，求 $f(3t+5)$ 。

解：



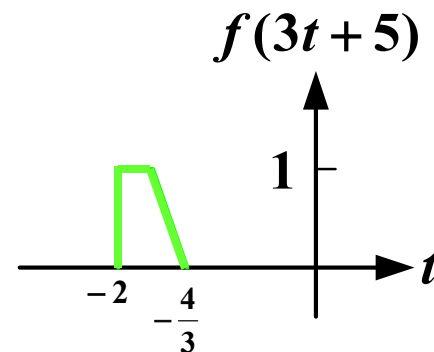
$$f(3t+5) = f[3(t+5/3)]$$

尺度
变换

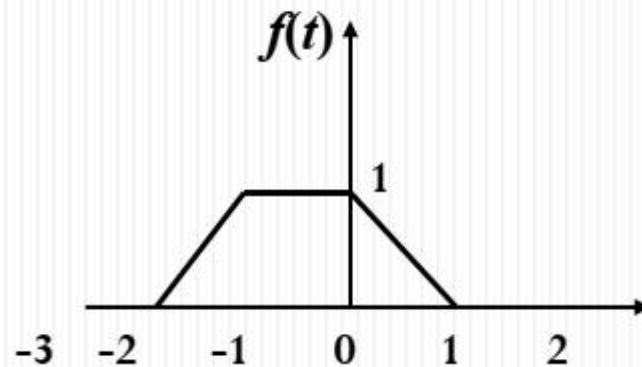


$$3t \rightarrow 3(t+5/3)$$

时移



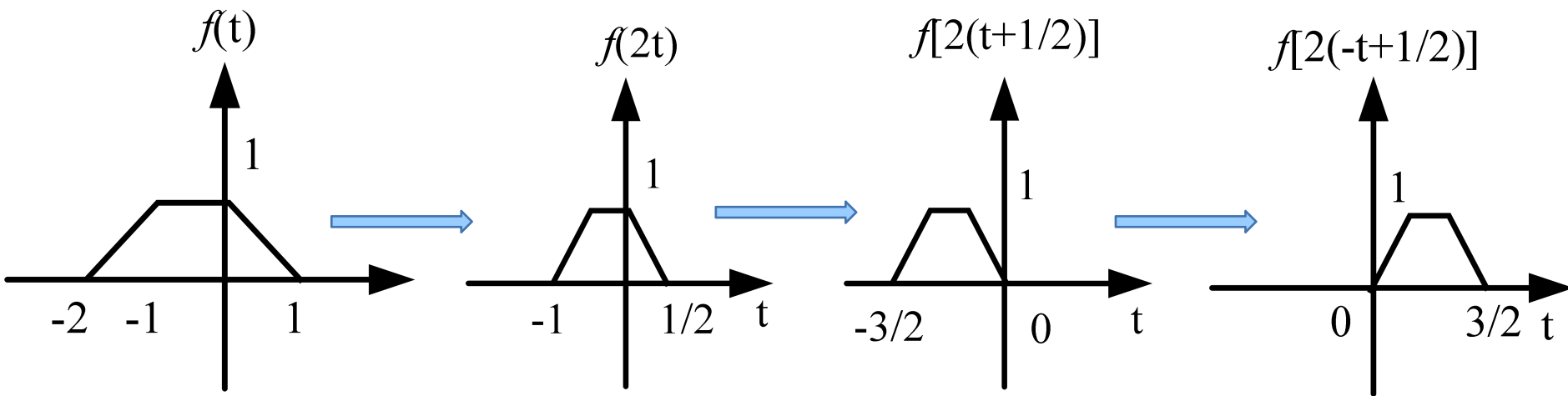
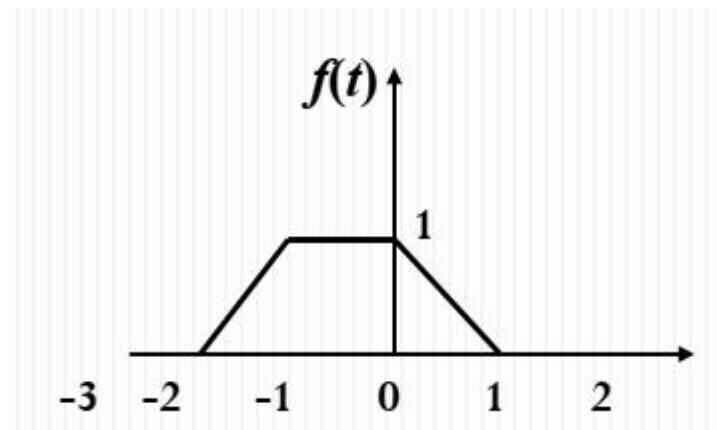
例：已知 $f(t)$ 如右图所示，求 $f(1-2t)$ 的波形。



作答

二、时域运算—基本运算

例：已知 $f(t)$ 如右图所示，求 $f(1-2t)$ 的波形。



尺度变换

延时

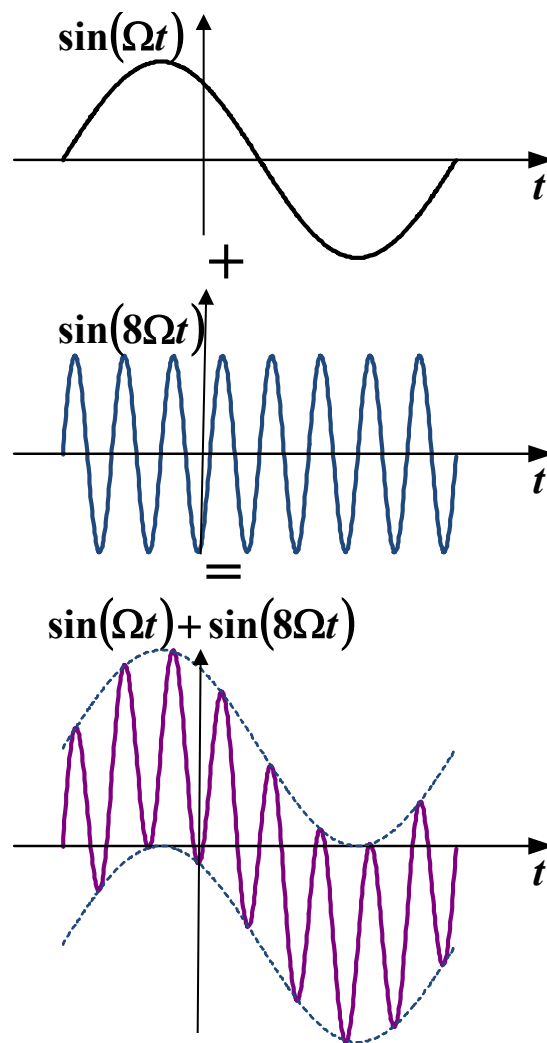
反折

二、时域运算—叠加和相乘

➤ 连续系统叠加

若 $x_1(t)$ 、 $x_2(t)$ 是两个连续信号，它们的和（差）定义为：两信号瞬时值和（差）

$$y(t) = x_1(t) \pm x_2(t)$$

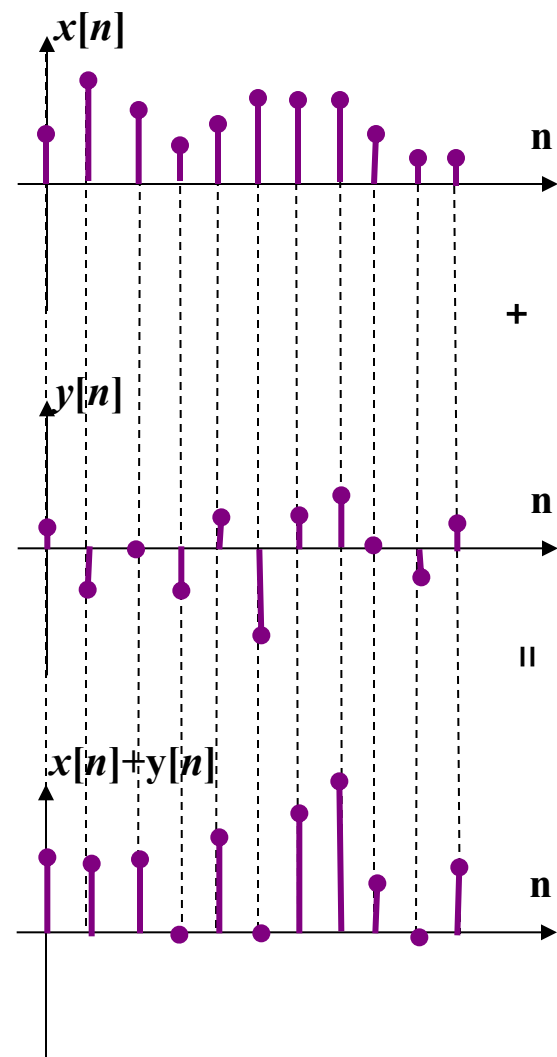


二、时域运算—叠加和相乘

➤ 离散系统叠加

- 若 $x[n]$ 、 $y[n]$ 是两个离散信号，它们的和（差）定义为：两信号对应点取值之和（差）

$$z[n] = x[n] \pm y[n]$$



二、时域运算—叠加和相乘

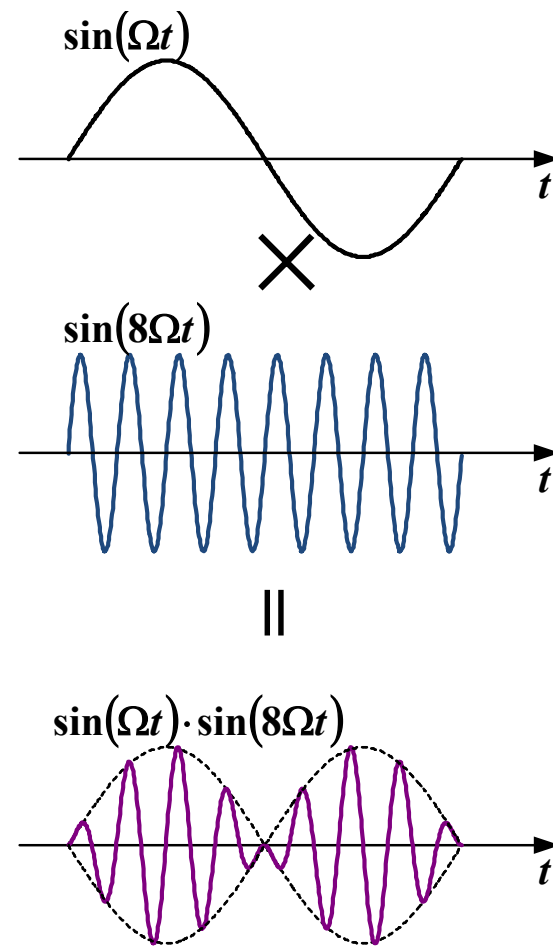
➤ 连续系统乘除

- 若 $x_1(t)$ 、 $x_2(t)$ 是两个连续信号，它们的积定义为：两信号瞬时值之积

$$y(t) = x_1(t) \times x_2(t)$$

- 两个连续信号，它们的商定义为：两信号瞬时值之商

$$y(t) = x_1(t) \div x_2(t)$$



二、时域运算—叠加和相乘

➤ 离散系统乘除

- 离散信号的积定义为两离散信号对应点的积，即内积。

$$Z[n] = x[n] \times y[n]$$

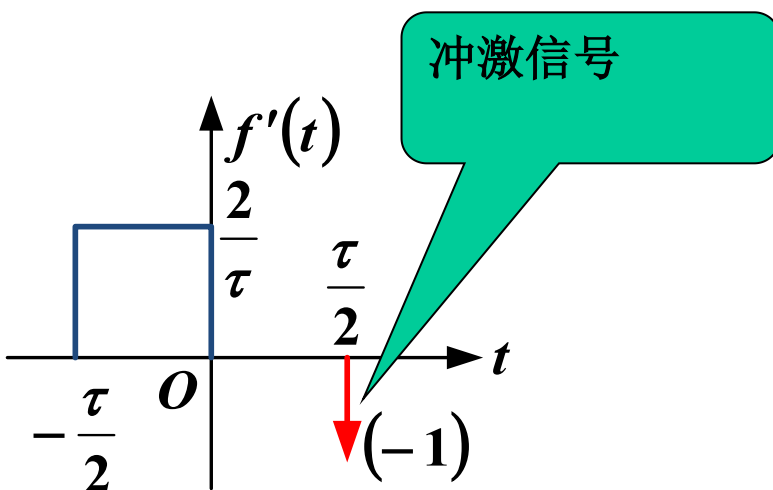
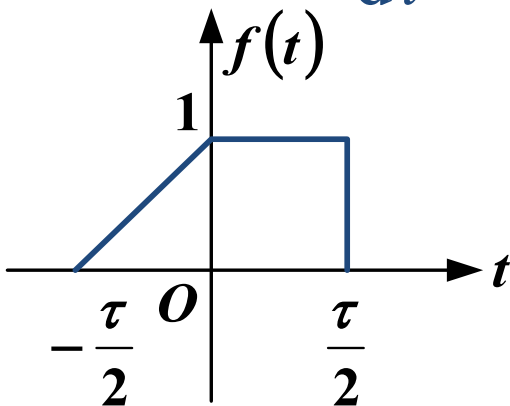
- 离散信号的商定义为两离散信号对应点的商。

$$z[n] = x[n] \div y[n]$$

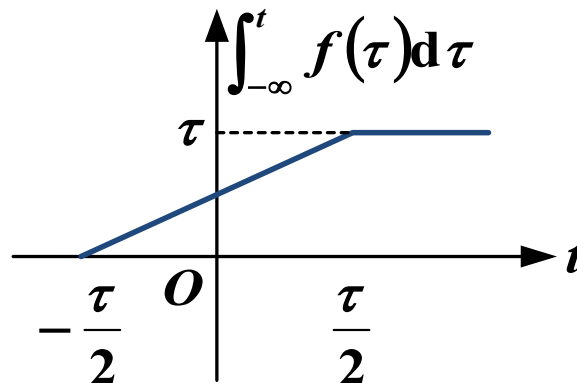
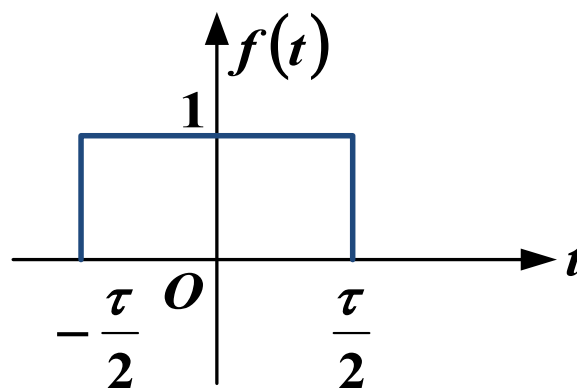
二、时域运算—微分和积分

微分: $f'(t) = \frac{d f(t)}{d t}$

信号的微分表示了信号的变化率



积分: $\int_{-\infty}^t f(\tau) d\tau$



二、时域运算—卷积

➤ 定义：称 $f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x_1(\tau) \cdot x_2(t - \tau) \cdot d\tau \rightarrow x_1(t) * x_2(t)$
为信号 $x_1(t)$ 和 $x_2(t)$ 的卷积。

➤ 运算：变量代换→翻转→平移→乘积→积分

二、时域运算—卷积

例：求两信号的卷积

$$x_1(t) = \begin{cases} 2 & , |t| < 2 \\ 0 & , |t| > 2 \end{cases}; \quad x_2(t) = \begin{cases} \frac{3}{4} & , 0 < t < 2 \\ 0 & , t < 0 / t > 2 \end{cases}$$

求： $x_1(t) * x_2(t)$

解：变量代换 $t \rightarrow \tau$

$$x_1(\tau) = \begin{cases} 2 & , |\tau| < 2 \\ 0 & , |\tau| > 2 \end{cases}; \quad x_2(\tau) = \begin{cases} \frac{3}{4} & , 0 < \tau < 2 \\ 0 & , \tau < 0 / \tau > 2 \end{cases}$$

$$x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x_1(\tau) \cdot x_2(t - \tau) \cdot d\tau \rightarrow x_1(t) * x_2(t)$$

➤ 变量代换: $t \rightarrow \tau$;

➤ x_2 翻转 $\rightarrow x_2(-\tau)$;

➤ 左移 $t \rightarrow x_2(-\tau + t)$, $t < 0$;

✓ $t < -2$ 时, $x(t) = 0$;

✓ $t = -2$ 时, $x(t) = 0$;

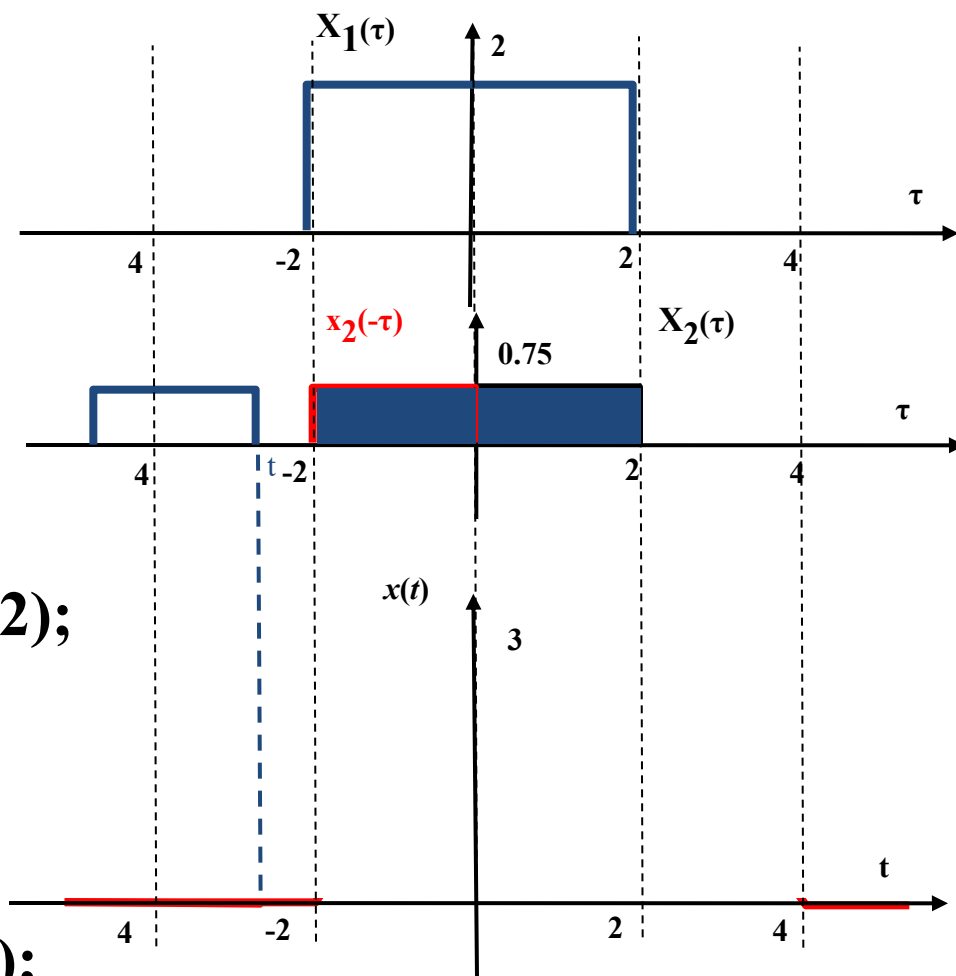
✓ $-2 < t \leq 0$ 时, $x(t) = 3/2 * (t + 2)$;

✓ $t = 0$ 时, $x(t) = 3$ (max);

✓ $0 < t < 2$ 时, $x(t) = 3$;

✓ $2 < t < 4$ 时, $x(t) = 3/2 * (4 - t)$;

✓ $t > 4$ 时, $x(t) = 0$.

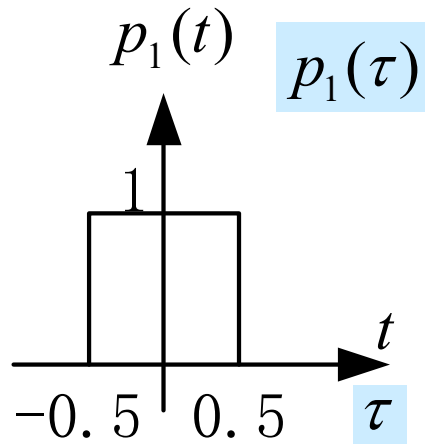


$$x(t) = x_1(t) * x_2(t) = \begin{cases} 0 & , \quad t \leq -2 \\ \frac{3}{2}(t+2) & , \quad -2 < t \leq 0 \\ 3 & , \quad 0 < t \leq 2 \\ \frac{3}{2}(-t+4) & , \quad 2 < t \leq 4 \\ 0 & , \quad t > 4 \end{cases}$$

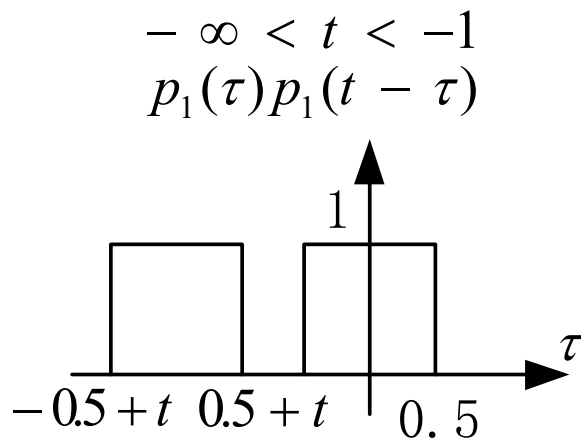
➤ 计算卷积的关键:

- 正确划分时间变量 t 的取值区间;
- 正确确定积分的上、下限。
- 分段函数**图解法**具有的效果好。

例：计算 $y(t) = p_1(t) * p_1(t)$ 。

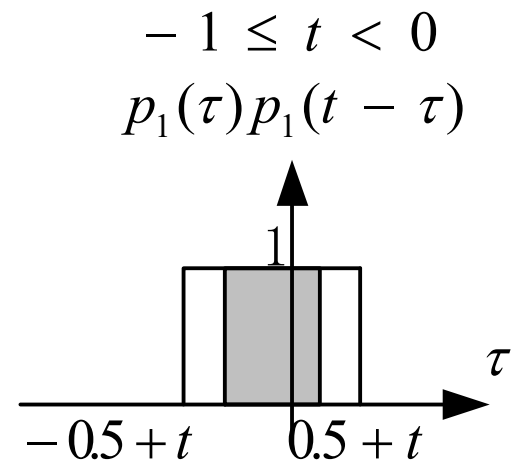


(1) $-\infty < t \leq -1, y(t)=0$



(2) $-1 \leq t < 0$

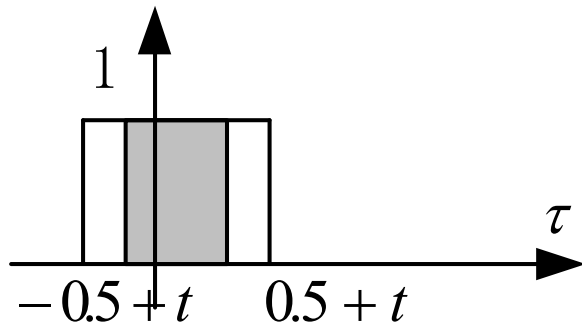
$$y(t) = \int_{-0.5}^{0.5+t} dt = 1 + t$$



例：计算 $y(t) = p_1(t) * p_1(t)$ 。

$$0 \leq t < 1$$

$$p_1(\tau)p_1(t - \tau)$$

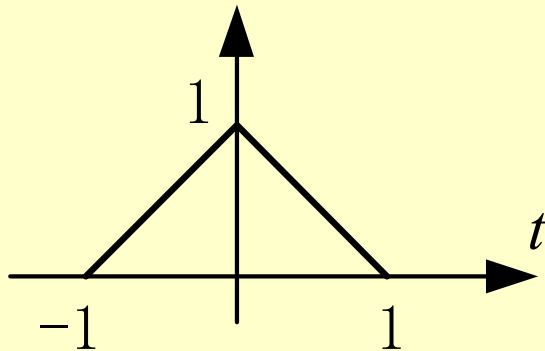


$$(3) \ 0 \leq t < 1$$

$$y(t) = \int_{-0.5+t}^{0.5} dt = 1 - t$$

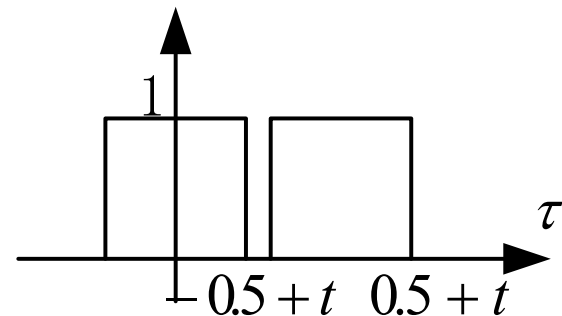
$$(4) \ 1 \leq t < \infty, \ y(t)=0$$

$$p_1(t) * p_1(t)$$



$$t > 1$$

$$p_1(\tau)p_1(t - \tau)$$



卷积的性质

(1) 交换律 $f_1(t) * f_2(t) = f_2(t) * f_1(t)$

(2) 分配律 $f_1(t) * [f_2(t) + f_3(t)] = f_1(t) * f_2(t) + f_1(t) * f_3(t)$

(3) 结合律 $[f_1(t) * f_2(t)] * f_3(t) = f_1(t) * [f_2(t) * f_3(t)]$

(4) 微分特性

$$\frac{d}{dt}[f_1(t) * f_2(t)] = f_1(t) * \frac{df_2(t)}{dt} = \frac{df_1(t)}{dt} * f_2(t)$$

(5) 积分特性

$$\int_{-\infty}^t [f_1(\tau) * f_2(\tau)] d\tau = f_1(t) * \int_{-\infty}^t f_2(\tau) d\tau = f_2(t) * \int_{-\infty}^t f_1(\tau) d\tau$$

卷积的性质

(6) 位移特性

- 已知 $f_1(t) * f_2(t) = y(t)$
- 则: $f_1(t - t_1) * f_2(t - t_2) = y(t - t_1 - t_2)$

(7) 展缩

$$f_1(at) * f_2(at) = \frac{1}{|a|} y(at)$$

二、时域运算—卷积

➤ 函数 $f(t)$ 与冲激函数或阶跃函数的卷积

(1) $f(t)$ 与冲激函数卷积，结果是 $f(t)$ 本身

$$f(t) * \delta(t) = f(t)$$

类似有：

$$f(t) * \delta(t - t_0) = f(t - t_0)$$

证明：根据卷积定义和冲激函数的抽样性质

$$\begin{aligned} f(t) * \delta(t) &= \int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau) \delta(t - \tau) d\tau \\ &= f(t) \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t - \tau) d\tau = f(t) \end{aligned}$$

二、时域运算—卷积

(2) $f(t)$ 与冲激偶的卷积

$$f(t) * \delta'(t) = f'(t) \quad \delta'(t) \text{称为微分器}$$

(3) $f(t)$ 与阶跃函数的卷积

$$f(t) * u(t) = \int_{-\infty}^t f(\lambda) d\lambda \quad u(t) \text{称为积分器}$$

推广: $f(t) * \delta^{(k)}(t) = f^{(k)}(t)$

$$f(t) * \delta^{(k)}(t - t_0) = f^{(k)}(t - t_0)$$

三、信号的分解

为了便于研究信号的传输和处理问题，往往将复杂信号分解为一些简单(基本)的信号之和，分解角度不同，可以分解为不同的分量

- 直流分量与交流分量
- 偶分量与奇分量
- 脉冲分量 (冲激函数)
- 实部分量与虚部分量
- 正交函数分量

三、信号的分解

(一) 分解成冲激函数之和

将信号分解成一系列脉冲函数的代数和。

(1) 矩形窄脉冲序列

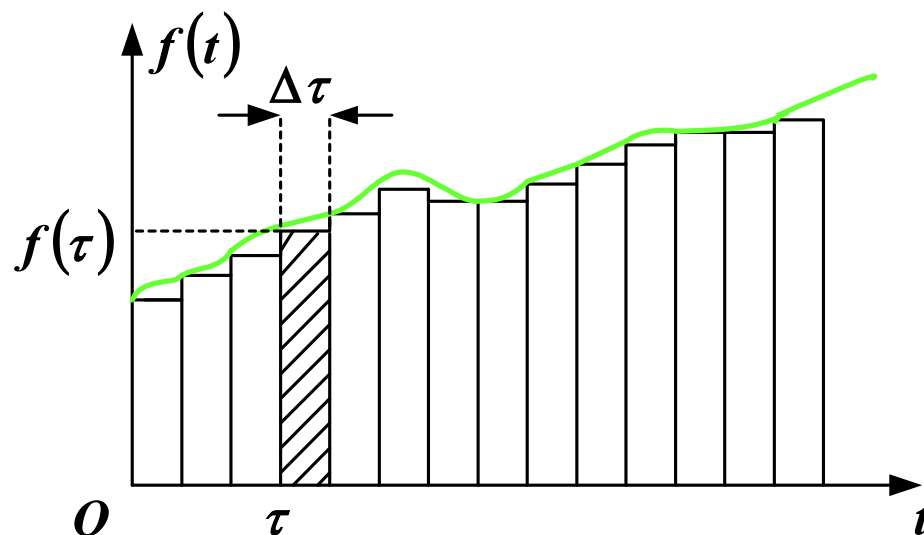
当 $t = \tau$, 时

脉冲高度: $f(\tau)$

脉宽: $\Delta\tau$,

在区间 $[\tau, \tau + \Delta\tau]$ 内:

窄脉冲面积为: $f(\tau) \cdot [u(t - \tau) - u(t - \tau - \Delta\tau)]$



三、信号的分解

(2) $f(t)$ 表示为矩形窄脉冲序列之和

从 $\tau = -\infty$ 到 ∞ , $f(t)$ 可表示为许多窄脉冲的叠加

$$\begin{aligned} f(t) &= \sum_{\tau=-\infty}^{\infty} f(\tau) [u(t-\tau) - u(t-\tau-\Delta\tau)] \\ &= \sum_{\tau=-\infty}^{\infty} f(\tau) \frac{[u(t-\tau) - u(t-\tau-\Delta\tau)]}{\Delta\tau} \cdot \Delta\tau \end{aligned}$$

令 $\Delta\tau \rightarrow 0$

$$\lim_{\Delta\tau \rightarrow 0} \frac{[u(t-\tau) - u(t-\tau-\Delta\tau)]}{\Delta\tau} = \frac{d u(t-\tau)}{d t} = \delta(t-\tau)$$

表示在 $t = \tau$ 时的一个单位脉冲

三、信号的分解

(3) $f(t)$ 表示为单位脉冲函数的代数和

令 $\Delta \tau \rightarrow 0$

$$\Delta \tau \rightarrow d\tau, \quad \sum_{\tau=-\infty}^{\infty} \rightarrow \int_{\tau=-\infty}^{\infty}$$

$$f(t) = \sum_{\tau=-\infty}^{\infty} f(\tau) \frac{[u(t-\tau) - u(t-\tau-\Delta\tau)]}{\Delta\tau} \cdot \Delta\tau$$

$\delta(t-\tau)$

$d\tau$

$$\text{所以 } f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau) \delta(t-\tau) d\tau \quad \text{卷积}$$

结论：任意信号都可以分解成无穷密集的、不同强度的冲激函数之加权和；加权系数=该点的函数值。

三、信号的分解

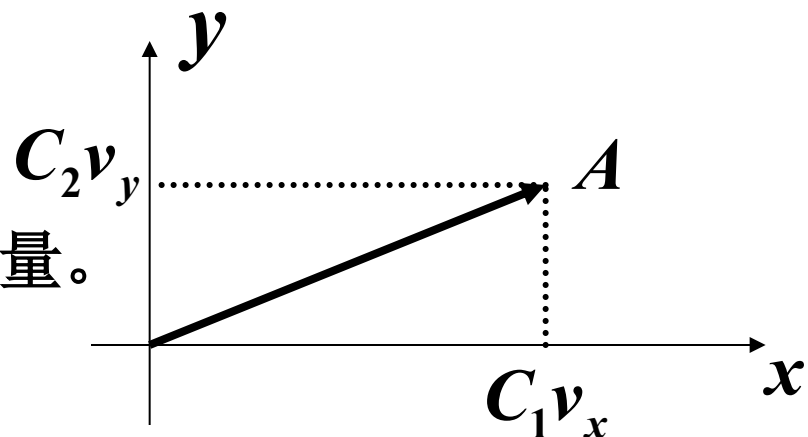
(二) 信号的正交分解

信号分解为正交函数的原理与矢量分解为正交矢量的概念相似。

$$A = C_1 \mathbf{v}_x + C_2 \mathbf{v}_y$$

$\mathbf{v}_x, \mathbf{v}_y$ 为各相应方向的正交单位矢量。

它们组成一个二维正交矢量集。



矢量正交分解的概念可以推广到信号空间，在信号空间找到若干个相互正交的信号作为基本信号，使得信号空间中的任意信号均可表示成它们的线性组合。

1. 正交函数集

(1) 正交函数：在 $[t_1, t_2]$ 区间上定义的非零实函数

$\varphi_1(t)$ 和 $\varphi_2(t)$ 若满足条件 $\int_{t_1}^{t_2} \varphi_1(t)\varphi_2(t)dt = 0$

则函数 $\varphi_1(t)$ 与 $\varphi_2(t)$ 为在区间 $[t_1, t_2]$ 的正交函数。

(2) 正交函数集：在区间 $[t_1, t_2]$ 上的 n 个函数（非零） $\varphi_1(t) \cdots \varphi_n(t)$ ，其中任意两个均满足

$$\int_{t_1}^{t_2} \varphi_i(t)\varphi_j(t)dt = \begin{cases} 0, & i \neq j \\ k_i \neq 0, & i = j \end{cases}$$

k_i 为常数，则称函数集 $\{\varphi_1(t) \cdots \varphi_n(t)\}$ 为区间 $[t_1, t_2]$ 内的正交函数集。

三、信号的分解

(3) 完备正交函数集

如果在正交函数集 $\{\varphi_1(t), \dots, \varphi_n(t)\}$ 之外不存在函数

$\varphi(t)$ 满足等式 $\int_{t_1}^{t_2} \varphi_i(t)\varphi(t)dt = 0, (i = 1, 2, 3, \dots, n)$

，则称该函数集为**完备正交函数集**。

$\{1, \cos \omega_0 t, \cos 2\omega_0 t, \dots, \cos(m\omega_0 t), \dots, \sin \omega_0 t, \sin 2\omega_0 t, \dots, \sin(n\omega_0 t), \dots\}$

在区间 $(t_0, t_0 + T)$ 内组成完备正交函数集。

$$T = \frac{2\pi}{\omega_0}$$

这是因为：

$$\int_{t_0}^{t_0+T} \cos(m\omega_0 t) \cos(n\omega_0 t) dt = \begin{cases} 0, & \text{当 } m \neq n \\ \frac{T}{2}, & \text{当 } m = n \end{cases}$$

$$\int_{t_0}^{t_0+T} \sin(m\omega_0 t) \sin(n\omega_0 t) dt = \begin{cases} 0, & \text{当 } m \neq n \\ \frac{T}{2}, & \text{当 } m = n \end{cases}$$

$$\int_{t_0}^{t_0+T} \sin(m\omega_0 t) \cos(n\omega_0 t) dt = 0, \text{ 对于所有的 } m \text{ 和 } n$$

三、信号的分解

对于复函数:

若复函数集 $\{\varphi_i(t)\}$ ($i = 1, 2, \dots, n$) 在区间 (t_1, t_2) 满足

$$\int_{t_1}^{t_2} \varphi_i(t) \varphi_j^*(t) dt = \begin{cases} 0 & i \neq j \\ k_i \neq 0 & i = j \end{cases}$$

则称此复函数集为正交函数集。

三、信号的分解

复函数集 $\{e^{j\omega_0 nt}\}$ ($n=0, \pm 1, \pm 2, \dots$) 在区间 $(t_0, t_0 + T)$ 内是完备的正交函数集。

$$\begin{aligned} \int_{t_0}^{t_0+T} e^{jm\omega_0 t} (e^{jn\omega_0 t})^* dt &= \int_{t_0}^{t_0+T} e^{j(m-n)\omega_0 t} dt \\ &= \begin{cases} 0 & , \quad m \neq n \\ T & , \quad m = n \end{cases} \end{aligned}$$

其中 $T = \frac{2\pi}{\omega_0}$ 。

三、信号的分解

2. 信号分解为正交函数

设有 n 个函数 $\varphi_1(t), \varphi_2(t), \dots, \varphi_n(t)$ 在区间 (t_1, t_2) 构成一个正交函数空间。将任一函数 $f(t)$ 用这 n 个正交函数的线性组合来近似，可表示为：

$$f(t) \approx C_1\varphi_1(t) + C_2\varphi_2(t) + \dots + C_n\varphi_n(t) = \sum_{j=1}^n C_j\varphi_j(t)$$

$$f(t) = \sum_{j=1}^n C_j\varphi_j(t) + e(t)$$

三、信号的分解

根据最小均方误差原则，可推出（了解下，P22）：

$$[\bar{e}(t)]^2 = \frac{1}{t_2 - t_1} \int_{t_1}^{t_2} [f(t) - \sum_{j=1}^n C_j \varphi_j(t)]^2 dt$$

$$C_i = \frac{\int_{t_1}^{t_2} f(t) \varphi_i(t) dt}{\int_{t_1}^{t_2} \varphi_i^2(t) dt} = \frac{1}{K_i} \int_{t_1}^{t_2} f(t) \varphi_i(t) dt$$

$$f(t) = \sum_{j=1}^n C_j \varphi_j(t)$$

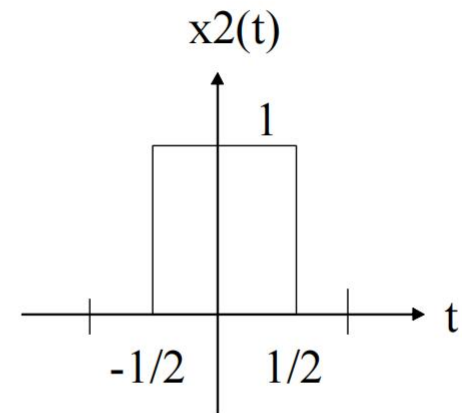
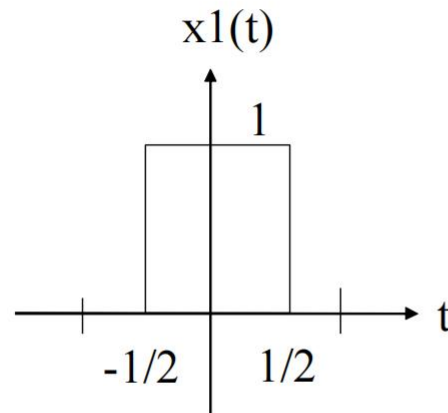
式中： $K_i = \int_{t_1}^{t_2} \varphi_i^2(t) dt$

如果分解的项数越多则误差愈小。即 $n \rightarrow \infty$ ，均方误差 $\overline{\varepsilon^2} \rightarrow 0$ ，即 $f(t)$ 在区间 (t_1, t_2) 内分解为无穷多项之和

9.14 课后作业

- P99-101:
- 题 1: (1), (2), (4), (6)
- 题 3: (3), (5), (7), (10)
- 题 17 (1)

补充作业: 求 $x_1(t)*x_2(t)$



$$x_1(t) = x_2(t) = \begin{cases} 0 & t < -1/2 \\ 1 & -1/2 < t < 1/2 \\ 0 & t > 1/2 \end{cases}$$