Projekt: Poduszkowiec

Konstrukcja i zasada działania

Model poduszkowca będzie posiadał dwa systemy napędowe. Jeden umiejscowiony z tyłu pojazdu składający się z silnika i wentylatora (wprawienie pojazdu w ruch) oraz serwomechanizmu umożliwiającego sterowanie kierunkiem ruchu. Serwomechanizm będzie sterowany za pomocą mikrokontrolera Arduino z wbudowanym modułem Bluetooth lub Wi-Fi. Drugi system składa się z silnika i śmigła, znajdujących się na środku modelu, za ich pośrednictwem pompowana jest poduszka powietrzna unosząca cały pojazd nad ziemią.

Korpus zostanie wykonany za pomocą druku 3D, a poduszka z materiału nie przepuszczającego powietrza np. poduszki powietrznej z samochodu.