

QQ2887914779 L114 2015-07-17 21:46:08 <u>信号量的实现和应用</u>



# "操作系统原理与实践"实验报告

信号量的实现和应用

#### 本实验所有代码在这里:

http://git.shiyanlou.com/gaoyuanhezhihao/shiyanlou\_cs115/src/master/Lab6

首先编写信号量测试用户代码:

### 实验数据

学习时间 1593分钟

操作时间 966分钟

按键次数 0次

实验次数 9次

报告字数 10386字

是否完成 完成

#### 评分

# 未评分

下一篇

篇

#### 相关报告

操作系统原理与实践: 熟悉实验 环境 实验报告

操作系统原理与实践: 熟悉实验 环境 实验报告

操作系统原理与实践: 基于内核 栈切换的进程切换 实验报告

操作系统原理与实践: 熟悉实验 环境 实验报告

操作系统原理与实践: 信号量的 实现和应用 实验报告

```
#include <semaphore.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/shm.h>
#include <fcntl.h>
#define FILECELLSIZE 3
FILE *fpWork;
FILE *fpFakeTerminal;
int main(int argc,char **argv)
   sem_t sem_empty,*pSem_empty=&sem_empty;
   sem_t sem_full,*pSem_full=&sem_full;
   sem_t sem_mutex,*pSem_mutex=&sem_mutex;//only one process can handle the
file at the same time
   printf("main start");
   fflush(stdout);
   int iwait=0;
   int WriteReadIndex[2]={0,0};
   //系统中可能已经存在着三个信号量,把它们清楚掉
   sem_unlink("empty");
   sem_unlink("full");
   sem_unlink("mutex");
   //建立这三个型号量
   pSem_empty=sem_open("empty",O_CREAT | O_EXCL,0600,10);
   pSem_full=sem_open("full",0_CREAT | 0_EXCL,0600,0);
   pSem_mutex=sem_open("mutex",0_CREAT | 0_EXCL,0600,1);
   /*打开作为缓存的文件。文件的书写格式是: 写进程从文件的4号字节开始顺序写入内容,读进程
    也从4号字节开始顺序读进程内容。为了不同的写进程之间同步写的位置,文件的第0,1字节用来
   保存当前写的位置。同理,为了读进程之间能够同步文件的第2,3用来保存读的位置(这里也可以
   使用一个信号量来同步读写位置)。为了简化,这里并没有完全按照实验指导中的要求,把读过的
   内容删除掉。*/
   fpWork = fopen("work.dat","wb+");
   fwrite(WriteReadIndex, 2*sizeof(int), 1, fpWork);
   fflush(fpWork);
   if(!fork())
   {
       //this is subprocess of writing data
       //写进程
       printf("writer process start\n");
       fflush(stdout);
       int i=0:
       while(i <= 50)
           int FileWriteIndex = 0;
           ++i;//produce a item
           sem_wait(pSem_empty);//P(Empty)
           sem_wait(pSem_mutex);//P(Mutex)
           //#1读取文件中记录的写序号(接下来应该写的位置)
           fseek(fpWork,0*sizeof(int),SEEK_SET);//把文件指针指向文件第一个字节
           fread(&FileWriteIndex, sizeof(int), 1, fpWork);
           fseek(fpWork,(FileWriteIndex+2)*sizeof(int),SEEK_SET);
           fwrite(&i, sizeof(int), 1, fpWork);
           fflush(fpWork);
           printf("Write Index:%d,%d is writed\n",FileWriteIndex,i);
           fflush(stdout);
           //#3更新写序号
           fseek(fpWork,0*sizeof(int),SEEK_SET);
           FileWriteIndex++;
           fwrite(&FileWriteIndex,sizeof(int),1,fpWork);
           fflush(fpWork);
           sem_post(pSem_mutex);//V(Mutex)
           sem_post(pSem_full);//V(Full)
       while(1);
   if(!fork())
       //this is the first subprocess of reading data
       //第一个写进程
       int FileReadIndex_1 = 0;
       while(1)
       {
           int a=0;
           sem_wait(pSem_full);
           sem_wait(pSem_mutex);
           //#1
           fseek(fpWork,1*sizeof(int),SEEK_SET);
```

```
fread(&FileReadIndex_1,sizeof(int),1,fpWork);
        //#2
        fseek(fpWork,(FileReadIndex_1+2)*sizeof(int),SEEK_SET);
        fread(&a,sizeof(int),1,fpWork);
        printf("ReadIndex1:%d,%d:%d\n",FileReadIndex_1,getpid(),a);
        fseek(fpWork,1*sizeof(int),SEEK_SET);
        FileReadIndex_1++;
        fwrite(&FileReadIndex_1,sizeof(int),1,fpWork);
        fflush(stdout);
        fflush(fpWork);
        sem_post(pSem_mutex);
        sem_post(pSem_empty);
if(!fork())
    //this is the second subprocess of reading data
    //第二个写讲程
    int FileReadIndex_2 = 0;
   while(1)
        int j=0;
       sem_wait(pSem_full);
        sem_wait(pSem_mutex);
       //#1
        fseek(fpWork,1*sizeof(int),SEEK_SET);
        fread(&FileReadIndex_2,sizeof(int),1,fpWork);
       //#2
        fseek(fpWork,(FileReadIndex_2+2)*sizeof(int),SEEK_SET);
        fread(&j,sizeof(int),1,fpWork);
       printf("ReadIndex2:%d,%d:%d\n",FileReadIndex_2,getpid(),j);
        fseek(fpWork,1*sizeof(int),SEEK_SET);
        FileReadIndex_2++;
        fwrite(&FileReadIndex_2,sizeof(int),1,fpWork);
        fflush(fpWork);
        fflush(stdout);
       sem_post(pSem_mutex);
        sem_post(pSem_empty);
wait(&iwait);
```

在ubuntu下运行正常,输出如第一幅截图所示。

向linux-0,11添加

```
sem_t sem_open(const char *name, unsigned int value);
int sem_wait(sem_t sem);
int sem_post(sem_t sem);
int sem_unlink(const char *name);
```

四个系统调用,为了简化,并没有使用sem\_t \*作为信号量标记,而是直接用sem\_t (#define为 int) 变量作为信号量唯一的标识。

1.在include/unistd.h中添加四个系统调用功能号

图片描述注意,因为系统调用号增加了,而在int 0x80中断处理函数sys\_call函数中会判断中断是否在有效的范围内,所以这里还需要修改system\_call.s中的nr\_system\_calls

2.在include/linux/sys.h 的sys\_call\_table 中添加这四个函数指针

3.实现这四个系统调用。 这一步是实验的关键,也是最难的地方。主要参考的是老师18讲的内容。 首先定义信号量等待任务结构:

```
struct Sem_wait_list{
    tast_struct *TaskNode;
    char name[20];
    int value;
};
```

一个这样的对象表示一个信号量,信号量的名字在name中保存。同时TaskNode成员指向的是等待消费这个信号的任务。value部分表示的是信号值。 为了简化,我们设置系统中最多的信号量个数是80。所有的信号量保存在信号数组中,如下:

```
struct Sem_wait_list SemArray[80]={0};//Max number of semaphony is 80
```

信号量的表示sem\_t定义为int变量,这个变量也表示信号量在信号数组中的索引。升级版程序中可以考虑使用链表数据结构来代替这里的数组。

sys\_sem\_open 函数首先查找当前信号数组,看是否已经存在这一信号量,如果存在,则返回sem\_t(在这里也就是数组下标)。如果不存在,则新建一个,再返回sem\_t。程序中需要注意的是,在sem\_open函数中,通过一个const char \*name 参数传递信号量的名字。但是指针参数传递的是应用程序所在地址空间的逻辑地址,在内核中如果直接访问这个地址,访问到的是内核空间中的数据,不会是用户空间的。这一点可以参考前面系统调用的实验指导。

```
sem_t sys_sem_open(const char *name,unsigned int value)
   int i=0;
   int LastEmpty = 0;
   char UserMemoryByte[2]={'\0','\0'};
   UserMemoryByte[0] = get_fs_byte(name);
   printk("sys_sem_open:name:%s,value:%d\n",UserMemoryByte ,value);
   for(i=1;i<MAX_SEMARRAY_NUM;i++)</pre>
        if(SemArray[i].name[0] =='\0')
           LastEmpty = i;
           continue;
        if(!strcmp(SemArray[i].name,UserMemoryByte))
           printk("sys_sem_open:find the sem\n");
           return i;
   //Not found
   if(0 == LastEmpty)
        //The array is full
        return -1;
   //Add new semaphony
   printk("sys_sem_open:add new sem\n");
   strcpy(SemArray[LastEmpty].name ,UserMemoryByte);
   SemArray[LastEmpty].value = value;
   return LastEmpty;
```

为了简化程序的编写难度,在这个函数中,我只使用了传入名称字符串的第一个字符作为 name 标识:

```
char UserMemoryByte[2]={'\0','\0'};
UserMemoryByte[0] = get_fs_byte(name);
```

这个方法只是一时求快之举,实际上这样是很危险的。"empty","elementary"将会被识别为同一个信号量。

sys\_sem\_wait函数中首先查找这个信号量是否存在,如果不存在则返回错误。如果存在则判断这一信号量是否已小于或等于0,如果是则进入睡眠。否则把信号量减一,继续前进。

```
int sys_sem_wait(sem_t sem)
{
    cli();
    if(sem >= MAX_SEMARRAY_NUM || sem<= 0 )
    {
        printk("sys_sem_wait:sem:%d is out of range\n",sem);
        sti();
        return -1;
    }
    if( SemArray[sem].name[0] == '\0' )
    {
        //This semophony does'n exist
        sti();
        return -1;
    }
    while( 0 >= SemArray[sem].value )
    {
        sleep_on( &(SemArray[sem].TaskNode) );
    }
    //Catch the symaphony
    --SemArray[sem].value;
    sti();
}
```

sys\_sem\_post函数主要是生产函数,在这个函数中首先也是判断参数所指的信号量是否存在,如果不存在则返回,如果不存在则返回。如果存在则把信号量的value加一。再唤醒等待队列中的任务。

```
int sys_sem_post(sem_t sem)
{
    cli();
    if( SemArray[sem].name[0] == '\0' )
    {
        //This semophony does'n exist
        sti();
        return -1;
    }
    ++SemArray[sem].value;
    wake_up( &(SemArray[sem].TaskNode) );
    sti();
}
```

sys\_sem\_unlink函数相对比较简单。首先查找这一信号量,如果不存在则返回错误。如果存在则 从信号量数组SemArray中删除对应的成员。删除的具体步骤就是把对应成员重置为0。

```
int sys_sem_unlink(const char *name)
{
    char UserMemoryByte[2]={'\0','\0'};
    UserMemoryByte[0] = get_fs_byte(name);
    int i=0;
    for(i=1;i<MAX_SEMARRAY_NUM;i++)
    {
        if( !strcmp(SemArray[i].name,UserMemoryByte) )
        {
            SemArray[i].name[0] = '\0';
            SemArray[i].TaskNode = 0;
            SemArray[i].value=0;
            return 0;
        }
    }
}</pre>
```

4.编写这四个系统调用对应的API。在include下新建sem.h文件。内容如下:

```
#define __LIBRARY__
#include <unistd.h>
_syscall2(int,sem_open,const char *,name,unsigned int,value)
_syscall1(int,sem_wait,int,sem)
_syscall1(int,sem_post,int,sem)
_syscall1(int,sem_unlink,const char *,name)
```

5.编写测试程序,在前面PC.c的基础上进行改写。这里特别提出的是,在使用printf函数输出之后,要使用fflush(stdout)把缓存中的内容"冲"出去。不让会导致一些莫名其妙的问题。鄙人因为忘记在输出后加这句,导致调试了3个小时。

```
#include <sem.h>
#include <stdio.h>
#define sem_t int
#define FILECELLSIZE 3
FILE *fpWork;
FILE *fpFakeTerminal;
int main(int argc,char **argv)
    sem_t sem_empty;
    sem_t sem_full;
    sem_t sem_mutex;
    int iwait=0;
    int WriteReadIndex[2]={0,0};
    int i = 0;
    int FileWriteIndex = 0;
    int FileReadIndex_1 = 0;
    int a=0;
    int FileReadIndex_2 = 0;
    int j=0;
    printf("main start");
    fflush(stdout);
    sem_unlink("empty");
    sem_unlink("full");
    sem_unlink("mutex");
    sem_empty=sem_open("empty",10);
    sem_full=sem_open("full",0);
    sem_mutex=sem_open("mutex",1);
    fpWork = fopen("work.dat","wb+");
    fwrite(WriteReadIndex, 2*sizeof(int), 1, fpWork);
    fflush(fpWork);
    printf("Opened file:%d\n",fpWork);
    fflush(stdout);
    if(!fork())
        printf("writer process start\n");
        fflush(stdout);
        i=0:
        while(i <= 50)
             ++i;
            sem_wait(sem_empty);
             sem_wait(sem_mutex);
             fseek(fpWork,0*sizeof(int),SEEK_SET);
             fread(&FileWriteIndex, sizeof(int), 1, fpWork);
             fseek(fpWork,(FileWriteIndex+2)*sizeof(int),SEEK_SET);
             fwrite(&i,sizeof(int),1,fpWork);
             fflush(fpWork);
            printf("Write Index:%d,%d is writed\n",FileWriteIndex,i);
             fseek(fpWork,0*sizeof(int),SEEK_SET);
             FileWriteIndex++;
             fwrite(&FileWriteIndex,sizeof(int),1,fpWork);
             fflush(fpWork);
             sem_post(sem_mutex);
             sem_post(sem_full);
        while(1);
    if(!fork())
        while(1)
            sem_wait(sem_full);
             sem_wait(sem_mutex);
             fseek(fpWork,1*sizeof(int),SEEK_SET);
             fread(&FileReadIndex_1,sizeof(int),1,fpWork);
             \texttt{fseek(fpWork,(FileReadIndex\_1+2)} \\ \star \\ \textbf{sizeof(int)}, \\ \texttt{SEEK\_SET)};
             fread(&a,sizeof(int),1,fpWork);
            printf("ReadIndex1:%d,%d:%d\n",FileReadIndex_1,getpid(),a);
             fseek(fpWork,1*sizeof(int),SEEK_SET);
             FileReadIndex_1++;
             \verb|fwrite| (\&FileReadIndex_1, \verb|sizeof| (int)|, 1, fpWork); \\
             fflush(stdout);
             fflush(fpWork);
             sem_post(sem_mutex);
             sem_post(sem_empty);
    if(!fork())
```

```
while(1)
        sem_wait(sem_full);
        sem_wait(sem_mutex);
        fseek(fpWork,1*sizeof(int),SEEK_SET);
        fread(&FileReadIndex_2,sizeof(int),1,fpWork);
        fseek(fpWork,(FileReadIndex_2+2)*sizeof(int),SEEK_SET);
        fread(&j,sizeof(int),1,fpWork);
        printf("ReadIndex2:%d,%d:%d\n",FileReadIndex_2,getpid(),j);
        fseek(fpWork,1*sizeof(int),SEEK_SET);
        FileReadIndex_2++;
        fwrite(&FileReadIndex_2,sizeof(int),1,fpWork);
        fflush(fpWork);
        fflush(stdout);
        sem_post(sem_mutex);
        sem_post(sem_empty);
wait(&iwait);
```

6.调试过程的一些问题。因为在bochs运行linux0.11的时候,大量的输出会导致花屏,可以把内容导出到一个文件中。比如你的程序是a.out。那么使用./a.out >> Print.txt函数可以把输出写到Print.txt中。有时候通过ctrl+c停下程序后,屏幕一片空白,敲键盘输入也没有显示。此时只是显示有点问题。直接闭着眼睛敲命令,用vi 打开这个文件即可: vi Print.txt。鄙人在调试的过程中,在系统调用处理函数:比如sys\_sem\_open中使用printk输出的信息不会到这个文件中,这时可以使用:./a.out | more来看。





**②** Markdown 语法

请输入想说的话

0 / 2000

发表评论

#### 最新评论



#### <u>Lighters\_c</u>L10

楼上几位,TaskNode是在sleep\_on()里面被赋值的,sleep\_on()的原型是 void sleep\_on(struct task\_struct 星星p),在sleep\_on()的函数体里面有一句 星p=current, current指向的就是当前任务(吐槽一句,实验楼的评论打星号好像有问题,就用汉字代替了)

2017-09-21 18:48:51

⊕ 回复



## zswlib L23

我也想知道, TaskNode成员什么时候设置的??

2017-03-13 23:45:00

⊕ 回复



#### codecat L42

学习!但是楼主的代码风格让人读起来比较痛苦,对着一句一句看完的,又自己写了一遍注释。

2017-01-30 21:40:20

⊕ 回复



#### HUST\_AT L39

同学,请问"同时TaskNode成员指向的是等待消费这个信号的任务",这个指针是在什么时候被赋值的。在sem\_open函数里面并没有看到设置TaskNode成员。但是到sem\_wait()和sem\_post()里面就直接阻塞或者唤醒TaskNode成员所指的进程了,那就是

说TaskNode成员肯定不是在这两个函数里面赋值的。但又没在sem\_open()里面看到对它的赋值,所以TaskNode成员到底什么时候指向了等待消费这个信号的任务。

2016-08-22 21:18:31 

回复

连接高校和企业

4

公司

关于我们 联系我们 加入我们 产品与服务

会员服务 蓝桥杯大赛 实战训练营 就业班

保入职

合作 <u>1+X证书</u>

高校实验教学 企业内训 合办学院

成为作者

学习路径

Python学习路径 Linux学习路径 大数据学习路径 Java学习路径 PHP学习路径

全部

京公网安备 11010802020352号 © Copyright 2021. 国信蓝桥版权所有 | 京ICP备11024192号