數位信號處理實習

Digital Signal Processing Lab.

蔡偉和

whtsai@ntut.edu.tw 02-27712171 ext. 2257 0933052581 綜科館 311-4

Lecture Material:

- 網路學園
- 「單晶片數位訊號處理平台之開發速成寶典」 〈五南圖書〉蔡偉和、盧怡仁著



Grading:

In-class practice/participation: 50%Reports: 50%

Syllabus:

- Part I: Matlab® Simulations on PC
 - Matlab 簡介
 - 實驗一: 描繪訊號
 - 實驗二: Convolution
 - 實驗三: DTFT、DFT 與 FFT
 - 實驗四: 數位 LTI 系統
 - 實驗五: 聲訊處理
 - 實驗六: 濾波器設計
- Part II: C Programming on TMS320C6713 DSK
 - 數位訊號處理器簡介
 - 實驗一: 熟悉 CCS 與 DSK6713
 - 實驗二: DSK6713 記憶體的配置
 - 實驗三: Board Support Library (BSL) 與音訊處理

Part I: Matlab[®] Simulations on PC

實驗一:描繪訊號

[範例 1-1] 產生 Fig. 1-1 之弦波訊號。

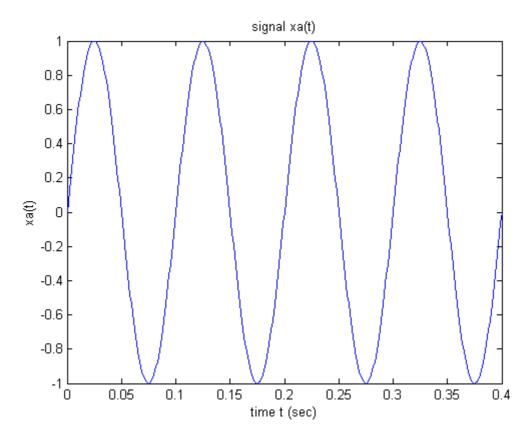


Fig. 1-1

程式 Ex_1_1.m

[練習 1-1] 繪出訊號
$$\operatorname{sinc}(t) = \frac{\sin \pi t}{\pi t}$$
 與 $\operatorname{sinc}^2(t)$ for $-3 \le t \le 3$ 。

[範例 1-2] 將 Fig. 1-1 之弦波訊號以 0.01 second 之取樣週期表示成 Fig. 1-2 之弦波離散訊號。

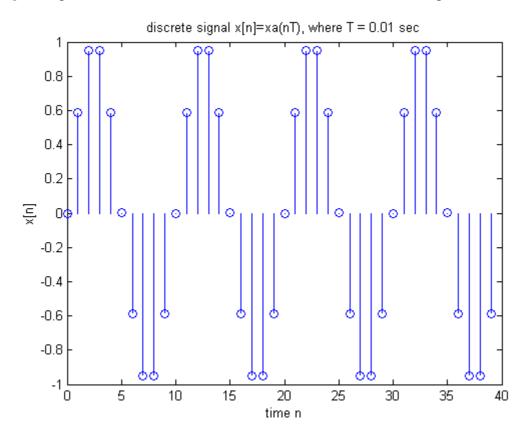


Fig. 1-2

程式 Ex_1_2.m

[練習 1-2] 繪出訊號 $x[n] = \frac{\sin w_c n}{\pi n}$, where $w_c = 0.2\pi$, $-30 \le n \le 30$ 。

實驗二: Convolution

[範例 2-1] 繪出雨訊號 $x_1[n]$ 與 $x_2[n]$ 之 Convolution $y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x_1[k]x_2[n-k] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x_2[k]x_1[n-k]$

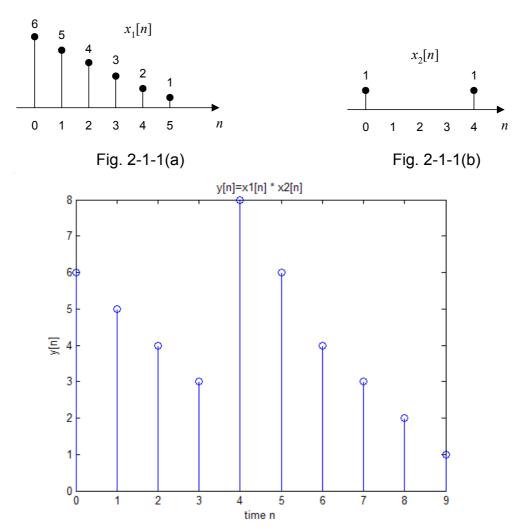


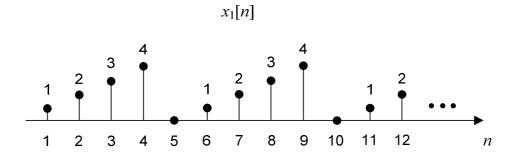
Fig. 2-1-2

程式 Ex_2_1.m

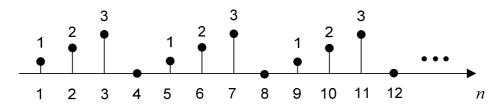
```
% y[n]=x1[n] * x2[n]
clear;
x1=[6 5 4 3 2 1];
x2=[1 0 0 0 1];
y=conv(x1,x2);
n=1:length(y);
stem(n,y);
xlabel('time n'); ylabel('y[n]');
title('y[n]=x1[n] * x2[n]');
```

[練習 2-1] 不使用內建函式 conv()而改以迴圈累加方式來實現 Convolution。

[練習 2-2] 若有兩訊號 $x_1[n] = n \% 5$, $x_2[n] = n \% 4$, $1 \le n \le 1000$



 $x_2[n]$



實驗三:DTFT、DFT 與 FFT

[範例 3-1] 繪出訊號 x[n]之 Discrete-Time Fourier Transform (DTFT) $X(e^{jw}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]e^{-jwn}$ 。

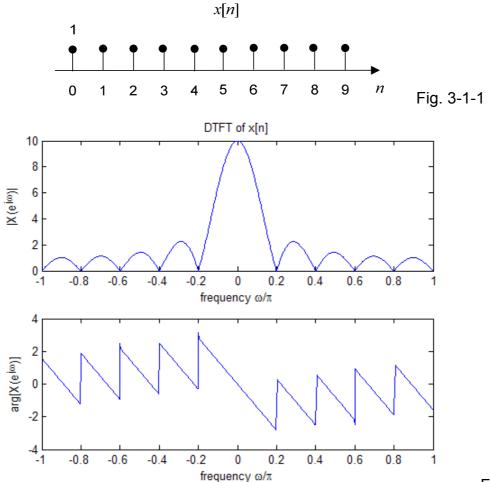


Fig. 3-1-2

程式 Ex_3_1.m

```
% Computing the DTFT of signal x
clear;
x=[1 1 1 1 1 1 1 1 1 1];
n=0:length(x)-1;
K = 500;
k = -K : K;
w=pi*k/K;
X=x*exp(-j*n'*w);
magX=abs(X);
angX=angle(X);
title('DTFT of x[n]');
subplot(2,1,1); plot(w/pi,magX);
xlabel('frequency \omega/\pi');
                                    ylabel('|X(e^j^{\infty}));
subplot(2,1,2); plot(w/pi,angX);
xlabel('frequency \omega/\pi');
                                    ylabel('arg(X(e^j^\omega))');
```

[練習 3-1] 不使用內建函式 exp()、abs()、與 angle()而改以下列的方式來實現 DTFT:

$$X(e^{jw}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]e^{-jwn} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \{x[n]\cos(wn) - jx[n]\sin(wn)\} = X_R(e^{jw}) + jX_I(e^{jw})$$
 分成實部與虛部

,則振幅為
$$\sqrt{X_R^2(e^{jw})+X_I^2(e^{jw})}$$
 ,相位為 $\tan^{-1}\left[\frac{X_I(e^{jw})}{X_R(e^{jw})}\right]$ 。

[範例 3-2] 觀察 Gibbs phenomenon。

我們知道
$$x[n] = \frac{\sin w_c n}{\pi n}$$
 \longleftrightarrow $X(e^{jw}) = \begin{cases} 1, & |w| \leq w_c \\ 0, & w_c < |w| < \pi \end{cases}$, $-\infty \leq n \leq \infty$, 但若取有限 n , $-M \leq n$

 $\leq M$,並計算 DTFT,則可發現振幅上有振盪現象,即所謂 Gibbs phenomenon。

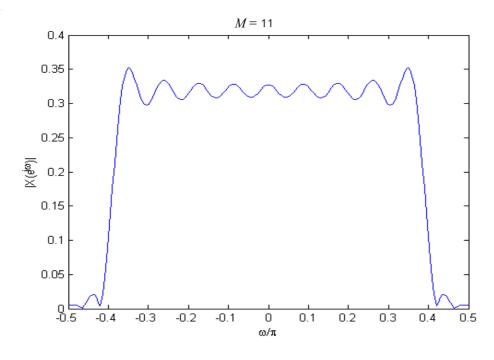


Fig. 3-2

程式 Ex_3_2.m

```
xlabel('\omega/\pi');
ylabel('|X(e^j^\omega)|');
title(M);
pause;
end
```

[範例 3-3] 繪出訊號 x[n]之 N-point Discrete Fourier Transform (DFT) $X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-j\frac{2\pi}{N}kn}$,

其中N分別取 10 與 100, 觀察結果可發現N取 10 時的 DFT 與 Fig. 3-1 中的 DTFT 相差甚大,而當N取 100 時的 DFT 則較相似於 Fig. 3-1 中的 DTFT。

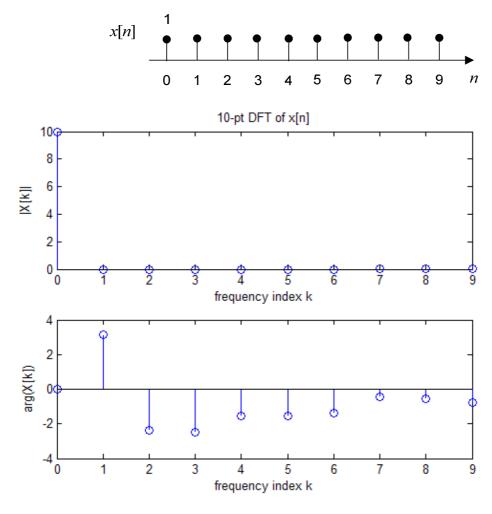


Fig. 3-3

程式 Ex_3_3.m

```
% Computing the DFT of signal x
clear;
x=[1 1 1 1 1 1 1 1 1 1];
n=0:length(x)-1;
N=5;
k=0:N-1;
X=x*exp(-j*2*pi/N*n'*k);
magX=abs(X);
angX=angle(X);
```

```
subplot(2,1,1); stem(k,magX); xlabel('frequency index k');
ylabel('|X[k]|');
title('5-pt DFT of x[n]');
subplot(2,1,2); stem(k,angX); xlabel('frequency index k');
ylabel('arg(X[k])');
```

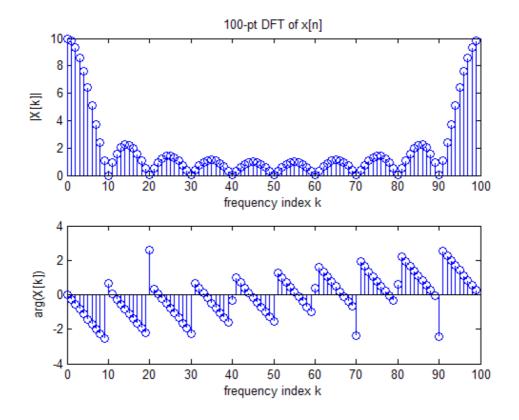


Fig. 3-4

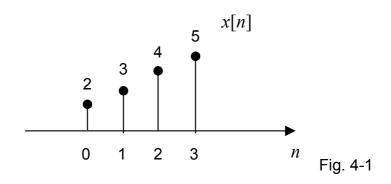
[練習 3-2] 取 Fig. 1-2 之離散弦波訊號的一個週期(10 points)進行 DFT,分別繪出 10-point 與 100-point DFT,討論兩者差異。

[練習 3-3] 使用函式 fft()計算練習 3-2 的 DFT,並繪出結果。

[練習 3-4] 在練習 1-3 中曾繪出一包含 10Hz 與 30Hz 之弦波離散訊號,其中取樣週期為 0.01 second,試利用函式 fft()計算此訊號前 10 points 之 DFT。

實驗四:數位 LTI 系統

[範例 4-1] 若有一訊號如 Fig. 4-1 所示輸入一系統 y[n] = x[n] - x[n-1] (此為 backward difference system), 其輸出可由兩種方式計算: 一為 filtering, 另一為 convolution。若以 filtering 方式計算, 結果為 [21 1 1], 若以 convolution 方式計算, 結果為 [21 1 1 -5]。在程式 $Ex_4_1.m$ 中,我們可驗證:「若 x[n] M h[n] = y[n],則 X[k] · H[k] = Y[k]」。



程式 Ex_4_1.m

```
% Backward difference system y[n] = x[n] - x[n-1]
a=[1];
b=[1 -1];
x=[2 3 4 5];
y=filter(b,a,x) % y = [2 1 1 1]

h=[1 -1];
x=[2 3 4 5];
w=conv(h,x) % w = [2 1 1 1 -5]

h1=[1 -1 0 0 0];
x1=[2 3 4 5 0];
H=fft(h1)
X=fft(x1)
Z=H.*X
W=fft(w) % Z = W
```

[練習 4-1] 將 Fig. 4-1 之訊號輸入一系統 y[n] = 0.8y[n-1] + x[n] - x[n-1],試分別利用 filtering 與 convolution 計算輸出結果,並比較兩者在頻域上的差異。

[範例 4-2] 將 $H(z) = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2} + \cdots}{a_0 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2} + \cdots}$ 拆解為 $H(z) = \frac{(1 - d_1 z^{-1})(1 - d_2 z^{-1}) \cdots}{(1 - c_1 z^{-1})(1 - c_2 z^{-1}) \cdots}$,並繪出 pole-zero plot。例如, $H(z) = \frac{1 - 5 z^{-1} + 6 z^{-2}}{1 - 4.5 z^{-1} + 2 z^{-2}} = \frac{(1 - 3 z^{-1})(1 - 2 z^{-1})}{(1 - 4 z^{-1})(1 - 0.5 z^{-1})}$,我們可藉以了解系統是 否為穩定。注意,transfer function H(z)往往會因數值上的小差異而使系統的特性迥異,例如, $H_1(z) = \frac{1}{1 - 1.845 z^{-1} + 0.850586 z^{-2}} = \frac{1}{(1 - 0.943 z^{-1})(1 - 0.902 z^{-1})}$,其所有 poles 都在單位圓內,但若將數值四捨五入後,

 $H_2(z) = \frac{1}{1 - 1.85z^{-1} + 0.85z^{-2}} = \frac{1}{(1 - z^{-1})(1 - 0.85z^{-1})} \ , 將發生有些 \ \mathsf{poles} \ 不在單位圓內,因此可能造成系統不穩定。$

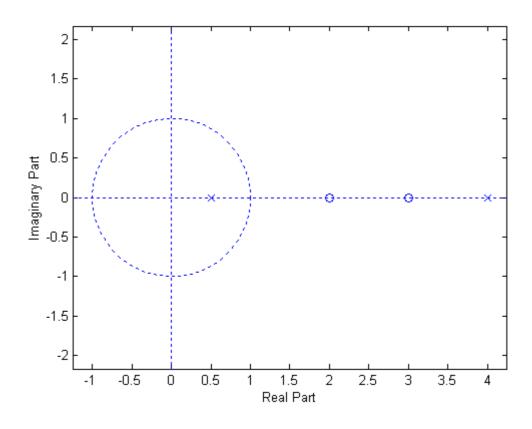


Fig. 4-2

程式 Ex_4_2.m

```
% pole-zero plot of H(z)
num = input('Type in the numerator coefficients (e.g., [1 -5 6]) = ');
den = input('Type in the denominator coefficients (e.g., [1 -4.5 2])
= ');
roots(num)
roots(den)
zplane(num,den)
```

[範例 4-3] 將一頻率 10Hz 之弦波訊號輸入至一 allpass system $H(z) = \frac{z^{-1} - 0.5}{1 - 0.5z^{-1}}$,可發現輸出訊號仍為 10Hz 之弦波訊號。

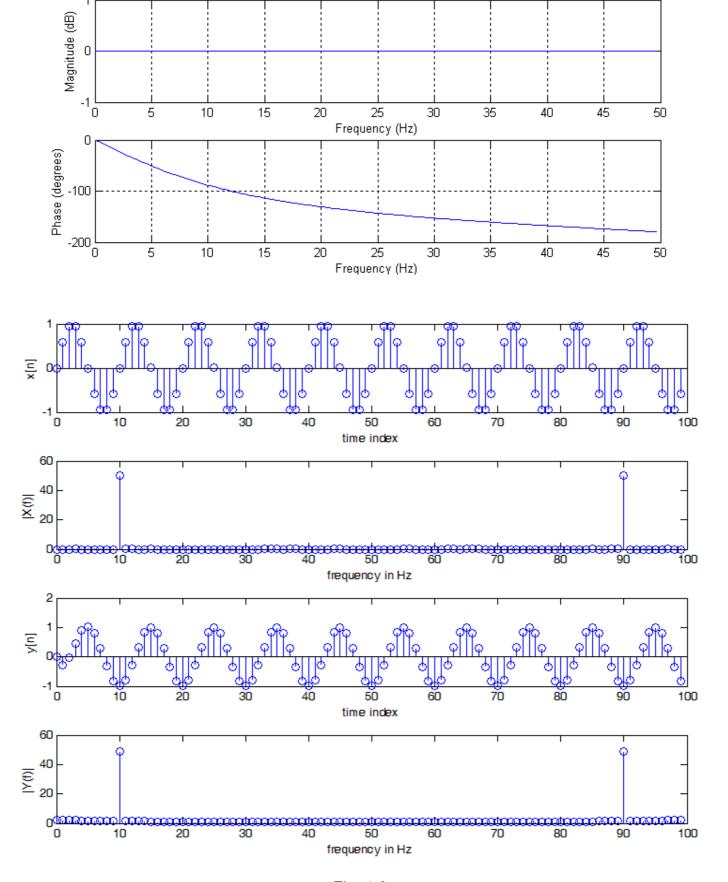
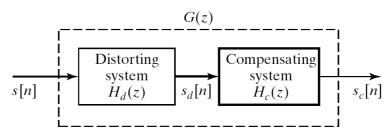


Fig. 4-3

```
% a 10-Hz sine wave is input to an allpass system
num = [-0.5 1];
den = [1 -0.5];
freqz(num, den, 200, 100);
pause;
zplane(num,den);
pause;
              % 10 Hz sine wave
f0=10;
           % sampling freq. = 100 Hz
T=0.01;
N=100;
n=0:1:N-1;
x=sin(2*pi*f0*n*T);
subplot(4,1,1); stem(n,x);
xlabel('time index'); ylabel('x[n]');
f=n/T/N;
subplot(4,1,2); stem(f,abs(fft(x)));
xlabel('frequency in Hz'); ylabel('|X(f)|');
y=filter(num,den,x);
subplot(4,1,3); stem(n,y);
xlabel('time index'); ylabel('y[n]');
subplot(4,1,4); stem(f,abs(fft(y)));
xlabel('frequency in Hz'); ylabel('|Y(f)|');
```

[練習 4-2] 設計一如下圖之頻率補償系統 $H_d(z)$ (必需為 minimum phase system),並將一具有 10Hz 與 30Hz 之弦波訊號 s[n]輸入一 Distorting system

$$H_c(z) = \frac{1 - 6.9z^{-1} + 13.4z^{-2} - 7.2z^{-3}}{1 - 1.3z^{-1} + 0.47z^{-2} - 0.035z^{-3}}$$
,繪出 $s_c[n]$ 及其 DFT。



實驗五:聲訊處理

[範例 5-1] 利用 Matlab 函式錄音,其中取樣頻率設為 16000Hz,聲音經由類比轉數位後儲存為".wav"檔案。再利用 Matlab 函式讀取音檔,繪出波形與頻譜圖(spectrogram),並播放聲音。

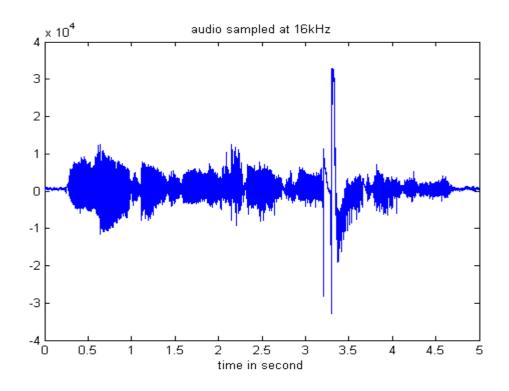


Fig. 5-1-1

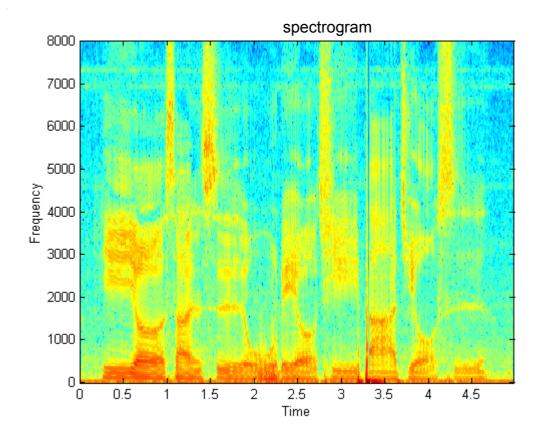


Fig. 5-1-2

程式 Ex_5_1.m

程式 Ex_5_2.m

```
% Read, plot, and play a wav file.
fp=fopen('16kHz.wav','r');
fseek(fp,44,-1)
x=fread(fp,'short');
Fs=16000;
n=0:length(x)-1;
t=n/Fs;
plot(t,x);
xlabel('time in second')
title('audio sampled at 16kHz');
sound(x./32766,Fs,16)
specgram(x,512,Fs,320);
```

[範例 5-2] 利用 Matlab 函式進行 downsampling 與 upsampling。注意在 Matlab 函式中 downsample 其實是 decimation (↓), upsample 其實是 sampling rate expansion (↑); 而 decimate 才是 downsampling (Lowpass filtering + decimation), interp 才是 upsampling (sampling rate expansion + Lowpass filtering)。

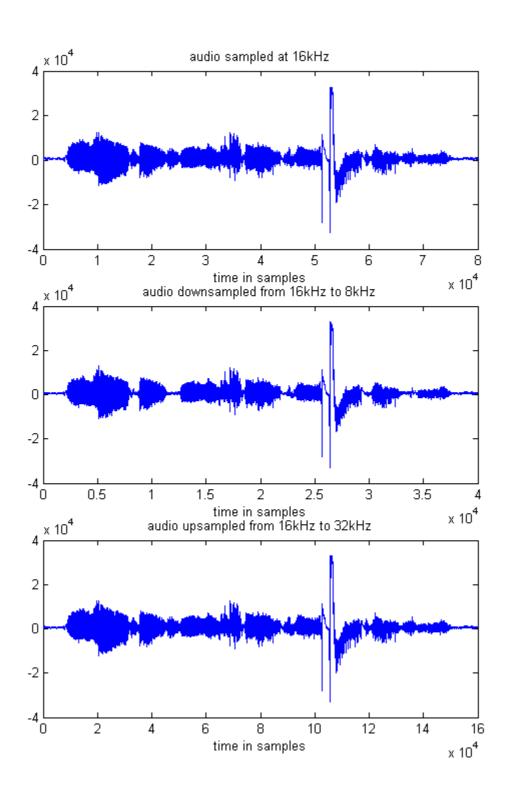


Fig. 5-2-1

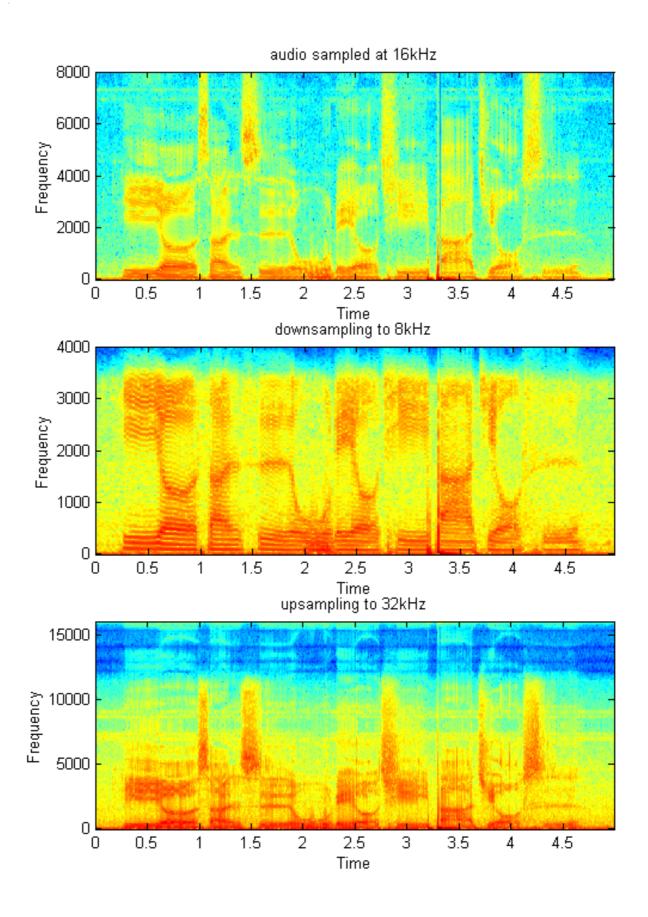


Fig. 5-2-2

```
fp=fopen('16kHz.wav','r');
fseek(fp,44,-1)
x=fread(fp,'short');
Fs=16000;
subplot(3,1,1); plot(x);
xlabel('time in samples')
title('audio sampled at 16kHz');
sound (x./32766, Fs, 16)
pause;
prompt='press any key'
% downsampling
y=decimate(x,2);
subplot(3,1,2); plot(y);
xlabel('time in samples')
title('audio downsampled from 16kHz to 8kHz');
sound(y./32766,Fs/2,16)
pause;
prompt='press any key'
% upsampling
z=interp(x,2);
subplot(3,1,3); plot(z);
xlabel('time in samples')
title('audio upsampled from 16kHz to 32kHz');
sound(z./32766,Fs*2,16)
prompt='press any key'
subplot(3,1,1); specgram(x,512,Fs,320);
title('audio sampled at 16kHz');
subplot(3,1,2); specgram(y,512,Fs/2,320);
title('downsampling to 8kHz');
subplot(3,1,3); specgram(z,512,Fs*2,320);
title('upsampling to 32kHz');
```

[練習 5-2] 產生一段歌曲訊號 So Mi Mi Fa Re Re Do Re Mi Fa So So So; So Mi Mi Fa Re Re Do Mi So So Do, 並使用 Matlab 函式 sound.m 以取樣頻率 8000Hz 播放出來。

Fre	equency	Keyboard	Note name
	4186.0		C8
372	3951.1 9.3 3520.0		В7
332:			A7
296	0.0 2793.8		G7
0.40	2637.0		F7 E7
248	2342.3		D7
221	2093.0		Č7
186	4.7 1760.0		В6
166	1.2 1568 0		A6
148	0.0 1396.9		G6
404	1318.5		F6 E6
124	~ ~ **'~'		D6
110	1040.5		C6
932	987.77		B5
830	.61 783 gg		A5
739	99 698.46		G5
	659.26		F5 E5
622	22 201.22		D5
554	323.23		C5
466	493.88 4 40.0		В4
415			A4
369	.99 349.23		G4
	329.63		F4 E4
311 277	10 230.01		D4
211	201.0	100000000000000000000000000000000000000	C4
233	.08 220.00		В3
207	.65 196 NN		A3
185	.00 174.61		G3
	164.81		F3 E3
155 138	E0 170.00		D3
150	150.01		Č3
116	.54 110.00		B2
103	.83 97 999		A2
92.4	¹⁹⁹ 87.307		G2 F 2
77.3	82.407		E2
69.2	10.710		D2
03.2	⁹⁶ 65.406 61.735		C2
58.2	70 55.000		B1
51.9	⁾ 13 48 999		A1
46.2	⁽⁴⁹ 43.654		G1 F1
38.8	41.203		E1
36.6 34.6	. 40 30.100		D1
54.0	32,703 30,868		C1
29.1	.35 27.500		В0
	21.000	J Walfe, IINSW	A0

Fig. 5-3

實驗六:濾波器設計

[範例 6-1] 利用 Matlab 函式設計一 Butterworth 低通濾波器,cut-off frequency 為 0.4π rad/sec,其中若取樣頻率為 100 Hz,則 cut-off frequency 為 20 Hz。將練習 1-3 之訊號通過此低通濾波器,則可見到訊號中大部分的 30 Hz 成份已受到濾除。

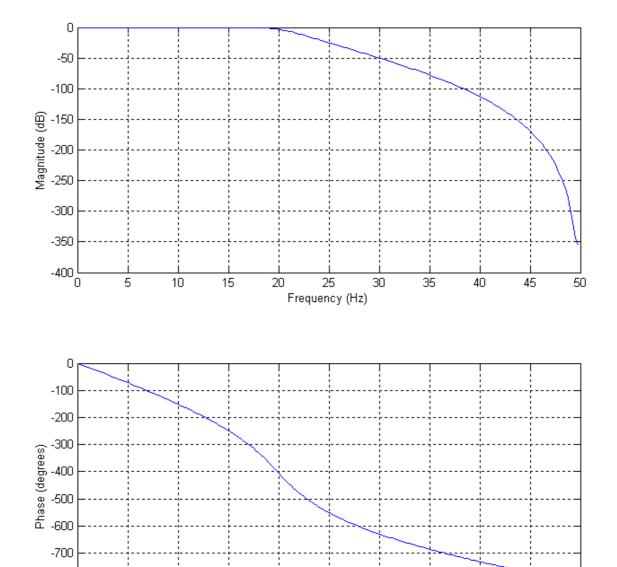


Fig. 6-1-1

Frequency (Hz)

-800

-900 L

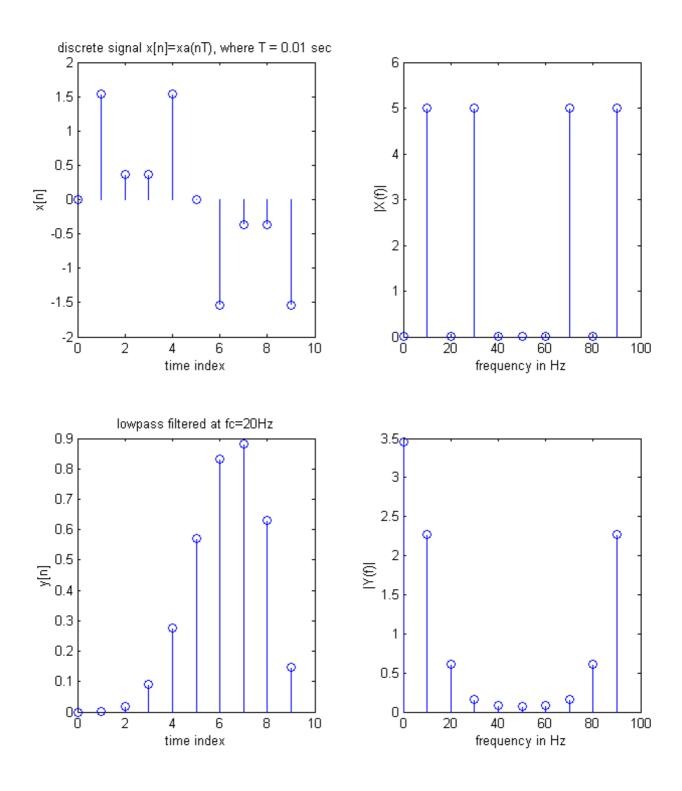
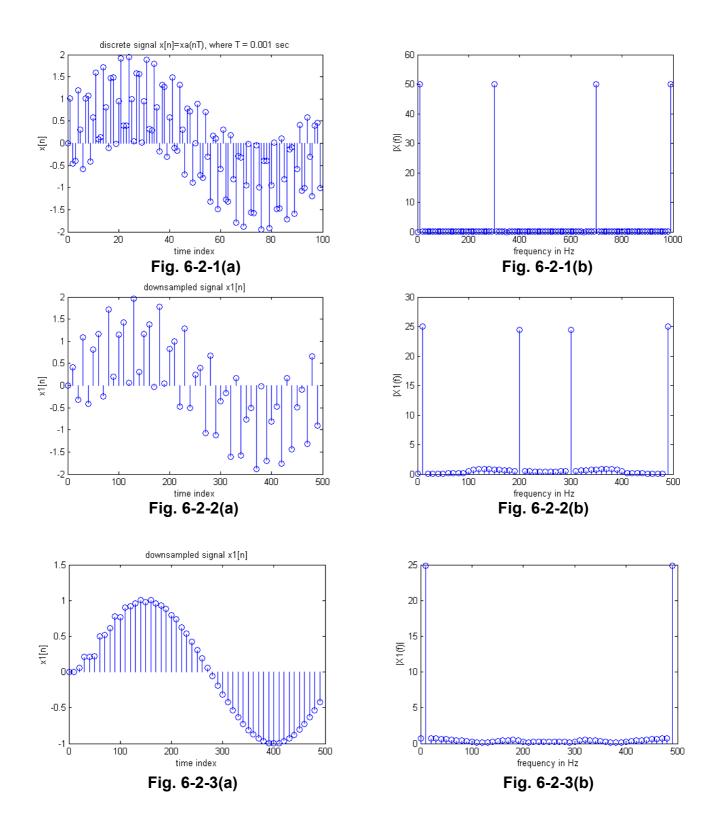


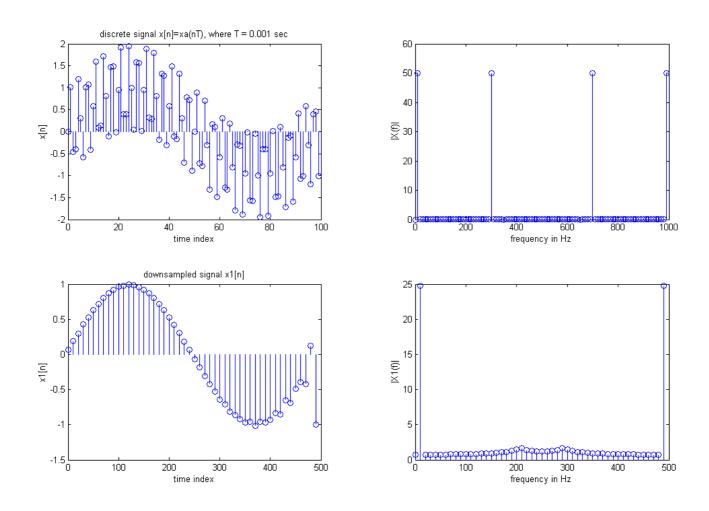
Fig. 6-1-2

```
% Butterworth lowpass filter
[b,a] = butter(9,0.4,'low');
                               % cut-off freq. = 0.4 pi = 20 Hz
freqz(b,a,200,100);
pause;
% signal x
             % 10 Hz sine wave
f1=10;
f2=30;
             % 30 Hz sine wave
T=0.01;
            % sampling freq. = 100 Hz
N=10;
n=0:1:N-1;
x=sin(2*pi*f1*n*T)+sin(2*pi*f2*n*T);
subplot(2,2,1); stem(n,x);
xlabel('time index'); ylabel('x[n]');
title('discrete signal x[n]=xa(nT), where T = 0.01 \text{ sec'});
% DFT of x
f=n/T/N;
subplot(2,2,2); stem(f,abs(fft(x)));
xlabel('frequency in Hz'); ylabel('|X(f)|');
% lowpass filtering
y=filter(b,a,x);
subplot(2,2,3); stem(n,y);
xlabel('time index'); ylabel('y[n]');
title('lowpass filtered at fc=20Hz');
% DFT of y
f=n/T/N;
subplot(2,2,4); stem(f,abs(fft(y)));
xlabel('frequency in Hz'); ylabel('|Y(f)|');
```

[範例 6-2] 利用 Matlab 函式設計一 Chebyshev 低通濾波器,cut-off frequency 為 0.8π rad/sec,其中若取樣頻率為 1000 Hz,則 cut-off frequency 為 400 Hz。將一個具有 10Hz 與 300Hz 頻率之訊號通過此低通濾波器,並進行 decimation by 2,則由於取樣頻率變為 500Hz,其不足訊號最高頻(300Hz)的兩倍,因此發生 aliasing,參考 Fig. 6-2-2 (b)。若將 Chebyshev 低通濾波器之 cut-off frequency 改為 0.4π rad/sec (200 Hz),則原訊號之 300Hz 成份將被濾除,經 decimation by 2 之後不致發生 aliasing,參考 Fig. 6-2-3 (b)。



```
% Chebyshev lowpass filter
[b,a] = cheby1(9,0.05,0.4); % cut-off freq. = 0.8 pi = 400 Hz
% signal x
f1=10;
             % 10 Hz sine wave
f2=300;
              % 300 Hz sine wave
             % sampling freq. = 1000 Hz
T=0.001;
N=100;
n=0:1:N-1;
x=sin(2*pi*f1*n*T)+sin(2*pi*f2*n*T);
subplot(2,2,1); stem(n,x);
xlabel('time index'); ylabel('x[n]');
title('discrete signal x[n]=xa(nT), where T = 0.001 sec');
% DFT of x
f=n/T/N;
subplot(2,2,2); stem(f,abs(fft(x)));
xlabel('frequency in Hz'); ylabel('|X(f)|');
% lowpass filtering & Decimation & DFT
y=filter(b,a,x);
z=downsample(y,2);
n2=0:1:N/2-1;
f=n2/(2*T)/(N/2);
subplot(2,2,3); stem(f,z);
xlabel('time index'); ylabel('x1[n]');
title('downsampled signal x1[n]');
subplot(2,2,4); stem(f,abs(fft(z)));
xlabel('frequency in Hz'); ylabel('|X1(f)|');
```



程式 Ex 6 3.m

```
% downsampling & DFT
z=decimate(x,2);
n2=0:1:N/2-1;
f=n2/(2*T)/(N/2);
subplot(2,2,3); stem(f,z);
xlabel('time index'); ylabel('x1[n]');
title('downsampled signal x1[n]');
subplot(2,2,4); stem(f,abs(fft(z)));
xlabel('frequency in Hz'); ylabel('|X1(f)|');
```

[練習 6-1] 利用 Matlab 函式 upsample.m 並自行設計一 Chebyshev 低通濾波器,將範例 6-2 之訊號進行升取樣兩倍。繪出升取樣後訊號之波形與其 DFT。

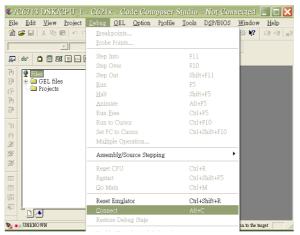
Part II: C Programming on TMS320C6713 DSK

實驗一: 熟悉 CCS 與 DSK6713

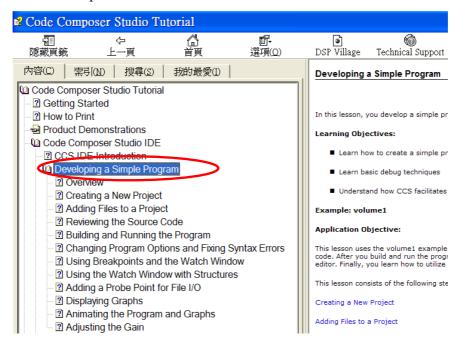
[工作一]

- (1) Setup DSK6713
- (2) Install Code Composer Studio



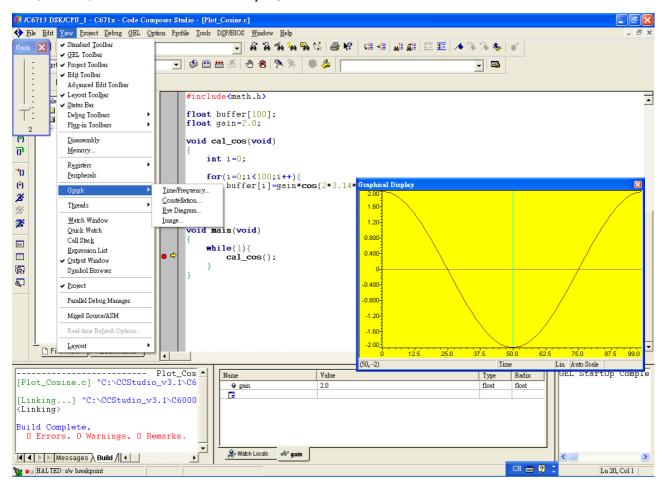


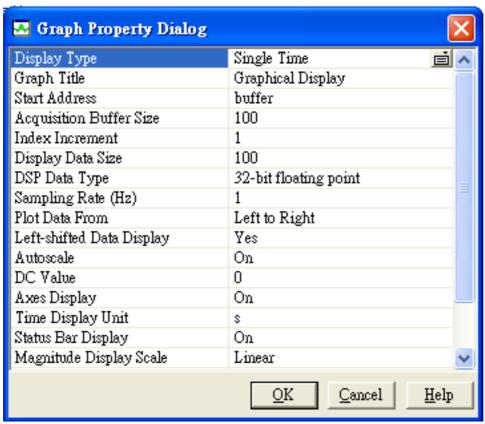
- (3) Read CCS Tutorial
- (4) Try CCS Tutorial's examples



[工作二]

撰寫一程式,並利用 CCS 中的 Graph 畫出 cosine 圖





實驗二:DSK6713 記憶體的配置

[工作一]

撰寫一段計算離散傅利葉轉換(discrete Fourier transform; DFT)之程式,並練習 CCS 操作。

N-point DFT 計算公式為
$$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-j2\pi kn/N}, k = 0,1,...,N-1$$

$$N$$
-point DFT 計算公式為 $X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-j2\pi kn/N}$, $k = 0,1,...,N-1$
在範例程式中,我們給定 $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x[0] \\ x[1] \\ x[2] \\ x[3] \\ x[4] \\ x[5] \\ x[6] \\ x[7] \end{bmatrix}$, 其 8-point DFT 計算得 $\mathbf{X} = \begin{bmatrix} X[0] \\ X[1] \\ X[2] \\ X[3] \\ X[4] \\ X[5] \\ X[6] \\ X[7] \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} 26.0 \\ 3.17 \\ 10.0 \\ 8.83 \\ 10.0 \\ 3.17 \end{bmatrix}$

試改寫程式為:給定 $x[n] = (n \mod 5)$,其中0 < n < 1000,計算1000-point DFT。 Note:

- (1) ".prj"專案中需要加入 rts6700.lib (little endian)或 rts6700e.lib (big endian)。
- (2) 改變".cmd"檔案中的記憶體安排,例如將程式放在 internal memory 而資料放在 external memory、或將程式與資料全放在 internal memory 等,觀察執行結果。

[工作二]

參考 CCS Help 中有關 DSPF dp cfftr2()的說明,將範例程式中的 DFT 改成 FFT。

MEMORY BLOCK DESCRIPTION	BLOCK SIZE (BYTES)	HEX ADDRESS RANGE	
Internal RAM (L2)	192K	0000 0000 – 0002 FFFF	
Internal RAM/Cache	64K	0003 0000 – 0003 FFFF	
Reserved	24M – 256K	0004 0000 – 017F FFFF	
External Memory Interface (EMIF) Registers	256K	0180 0000 – 0183 FFFF	
L2 Registers	128K	0184 0000 – 0185 FFFF	
Reserved	128K	0186 0000 – 0187 FFFF	
HPI Registers	256K	0188 0000 – 018B FFFF	
McBSP 0 Registers	256K	018C 0000 - 018F FFFF	
McBSP 1 Registers	256K	0190 0000 – 0193 FFFF	
Timer 0 Registers	256K	0194 0000 – 0197 FFFF	
Timer 1 Registers	256K	0198 0000 – 019B FFFF	
Interrupt Selector Registers	512	019C 0000 - 019C 01FF	
Device Configuration Registers	4	019C 0200 - 019C 0203	
Reserved	256K - 516	019C 0204 – 019F FFFF	
EDMA RAM and EDMA Registers	256K	01A0 0000 – 01A3 FFFF	
Reserved	768K	01A4 0000 – 01AF FFFF	
GPIO Registers	16K	01B0 0000 - 01B0 3FFF	
Reserved	240K	01B0 4000 – 01B3 FFFF	
I2C0 Registers	16K	01B4 0000 - 01B4 3FFF	
I2C1 Registers	16K	01B4 4000 – 01B4 7FFF	
Reserved	16K	01B4 8000 – 01B4 BFFF	
McASP0 Registers	16K	01B4 C000 - 01B4 FFFF	
McASP1 Registers	16K	01B5 0000 - 01B5 3FFF	
Reserved	160K	01B5 4000 – 01B7 BFFF	
PLL Registers	8K	01B7 C000 - 01B7 DFFF	
Reserved	264K	01B7 E000 – 01BB FFFF	
Emulation Registers	256K	01BC 0000 - 01BF FFFF	
Reserved	4M	01C0 0000 - 01FF FFFF	
QDMA Registers	52	0200 0000 – 0200 0033	
Reserved	16M - 52	0200 0034 – 02FF FFFF	
Reserved	720M	0300 0000 – 2FFF FFFF	
McBSP0 Data Port	64M	3000 0000 – 33FF FFFF	
McBSP1 Data Port	64M	3400 0000 – 37FF FFFF	
Reserved	64M	3800 0000 – 3BFF FFFF	
McASP0 Data Port	1M	3C00 0000 - 3C0F FFFF	
McASP1 Data Port	1M	3C10 0000 - 3C1F FFFF	
Reserved	1G + 62M	3C20 0000 - 7FFF FFFF	
EMIF CE0 [†]	256M	8000 0000 – 8FFF FFFF	
EMIF CE1 [†]	256M	9000 0000 – 9FFF FFFF	
EMIF CE2 [†]	256M	A000 0000 – AFFF FFFF	
EMIF CE3 [†]	256M	B000 0000 – BFFF FFFF	
Reserved	1G	C000 0000 – FFFF FFFF	

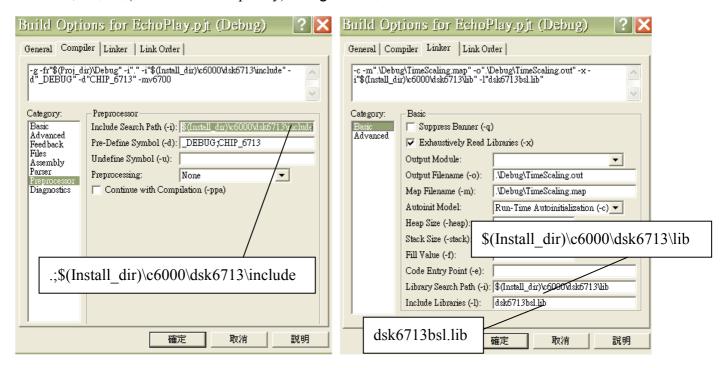
[†] The number of EMIF address pins (EA[21:2]) limits the maximum addressable memory (SDRAM) to 128MB per CE space.

實驗三 Board Support Library (BSL) 與音訊處理

[工作一] 練習利用 BSL 操作 AIC23

DSK 上除了 DSP 核心以外還包括許多的晶片,本實驗將練習使用其中一個做為類比/數位轉換以及音訊處理之晶片—AIC23。該晶片是透過 McBSP 與 DSP 核心進行溝通,我們需要設定 McBSP 並搭配 EMIF 來操作 AIC23。但考慮直接設定 McBSP 的步驟複雜,我們將採用 DSK 所提供的 library (BSL)則較容易進行。Lab3-1 的範例程式中產生一個 1KHz 的 sine wave,透過 McBSP 送至 AIC23 的輸出端,執行後可以聽到持續五秒的單音符,其中 sine wave 是事先計算好並存於一陣列中。由於 AIC23 codec 的 D/A 是以 48KHz 進行(by default),因此若 sine wave 陣列內含 48 個取樣值則相當於 1/1000 秒的播放時間,重複播放 5000 次 sine wave 陣列即為五秒。注意使用 BSL 必須在<Build Options>中的 Preprocessor 與 Link 欄位加入某些參數:另外注意範例程式的.prj 中並沒有 include rts6700.lib 也沒有自行定義的.cmd,這是因為其中包含了一個.cdb。

試修改 Lab3-1 的範例程式使得輸出結果可聽到七個音符: Do, Re, Mi, Fa, Sol, La, Si, 其中各音符之基頻(fundamental frequency)如 Fig. 5-3 所示。



[工作二] 即時音訊處理

Lab3-2 的範例程式利用"ping-pong buffering"方式將 Line In 訊號不斷送入 DSP 內部,同時經由 Line Out 輸出至喇叭,達到即時的錄放音效果。試將程式修改以產生回音效果,其中回音的產生過程如下圖所示,主要是訊號經過延遲後的疊加結果。Hint: 在 copyData()中加入你的程式。

Input
$$z^k$$
 a Output $y(n) = x(n) + a x(n-k)$