## Human Resource Machine 用户手册

## 1. 指令说明

需要操作数的指令请用空格隔开操作数和指令,如 add 0

指令	操作数 (整数)	解释
inbox		机器人拿起输入传送带的第一个积木(即成为当前
		积木)。原有当前积木被舍弃。当输入传送带上没
		有积木时,游戏结束。
outbox		将当前积木摆在输出传送带上。(机器人不再拥
		有当前积木)
add		将当前机器人手中积木的数字加上 X 号空地上的
	X	积木。X 号空地上的积木保持不变,机器人手中积
		木的数字替换成加完的结果。
sub	X	将当前积木的数字减去 X 号空地上的积木。X 号
		空地上的积木保持不变,机器人手中积木的数字替
		换成减完的结果。
copyto	Х	复制当前积木到 X 号空地。若 X 空地上有积木则
		舍弃原有积木。
copyfrom	Х	复制 X 号空地上的积木到当前积木,即把机器人手
		中积木的数字替换成 X 号空地上的积木的数字。
		若存在当前积木则舍弃原有当前积木。
jump	X	改变机器人的机器人程序,将后续执行的指令改为
		从第 X 条指令开始执行。(这里的第 X 条是指机器
		人程序中的第 X 条。比如假设第一条被执行过 10
		次,它依旧是第一条指令)
jumpifzero	X	如果当前积木为 0,则改变机器人的机器人程序,
		将后续执行的指令改为从第 X 条指令开始执行。
		如果当前积木不为 0,则不做任何操作。

## 2. 文件格式

请将您的指令集写道一个文本文件中(.txt),文件规范为:一共 n+1 行,第一行是整数 n,代表随后有 n 条指令。随后的 n 行每一行为一条指令。 示例:

4

inbox

outbox

inbox

outbox