



SOMMAIRE

 Introduction et contexte 	01
Dataset	02
• Étapes de Déploiement Mobil	e 03
 Entrainement 	04
 Graphiques 	05
• Test	06
• Résultats et limitations	
 Améliorations possibles 	07



INTRODUCTION ET CONTEXTE

Le but:

Développer un modèle de détection d'objets (basé sur YOLOv5) pour classifier différents matériaux recyclables (plastique, carton, verre, etc.) à partir d'images de déchets.

Problématiques:

 Comment convertir un modèle YOLOv5 entraîné (.pt) en Core ML pour une utilisation sur iOS tout en maintenant une performance optimale pour la détection en temps réel sur un appareil mobile ?



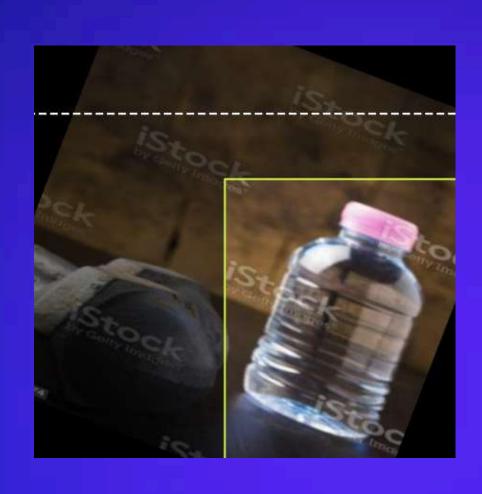
DATASET

CARACTÉRISTIQUES

• Format: JPEG/PNG

• Annotations : Format YOLO







Dataset "Plastic-Project-1" de Roboflow (pour la détection d'objets plastiques et matériaux recyclables).

CLASSES

- Cardboard
- Glass
- Metal
- Other
- Paper
- Plastic
- Styrofoam



ÉTAPES DE DÉPLOIEMENT MOBILE





loading Roboflow workspace...
loading Roboflow project...
Downloading Dataset Version Zip in Plastic-Project-1 to yolov5pytorch: 100% [610829378 / 610829378] bytes
Extracting Dataset Version Zip to Plastic-Project-1 in yolov5pytorch:: 100%| | 10868/10868 [00:05<0 0:00, 1961.66it/s]



```
100 epochs completed in 1.309 hours.

Optimizer stripped from runs/train/yolov5s_results2/weights/last.pt, 14.8MB

Optimizer stripped from runs/train/yolov5s_results2/weights/best.pt, 14.8MB
```

Validating runs/train/yolov5s_results2/weights/best.pt... Fusing layers...

custom_YOLOv5s summary:	182 layers,	7262700 par	rameters, 0	gradients			
Class	Images	Instances	P	R	mAP50	mAP50-95:	100% 15/15 [00:05<
00:00, 2.69it/s]							
all	457	747	0.622	0.327	0.343	0.221	
cardboard	457	122	0.595	0.344	0.339	0.218	
glass	457	35	0.46	0.229	0.193	0.0856	
metal	457	108	0.633	0.593	0.625	0.4	
other	457	25	0.293	0.24	0.2	0.138	
paper	457	38	1	0	0.0743	0.0483	
plastic	457	379	0.685	0.499	0.55	0.342	
styrofoam	457	40	0.688	0.385	0.422	0.317	

Results saved to runs/train/yolov5s_results2

CPU times: user 59.2 s, sys: 5.85 s, total: 1min 5s

Wall time: 1h 19min 46s



CONVERTIR LE MODÈLE EN CORE ML

Parameters	Explanations
yolov5-repo	path to your yolov5 repo
weight	yolov5 weights path
img-size	image imput size (pixels)
conf-thres	confidence threshold
iou-thres	NMS IoU threshold
device	cuda device, i.e. 0 or 0,1,2,3 or cpu
quantize	quantize model to FP16 and Int8
description	model description
author	model author
version	model version
license	model license

Repo Github:

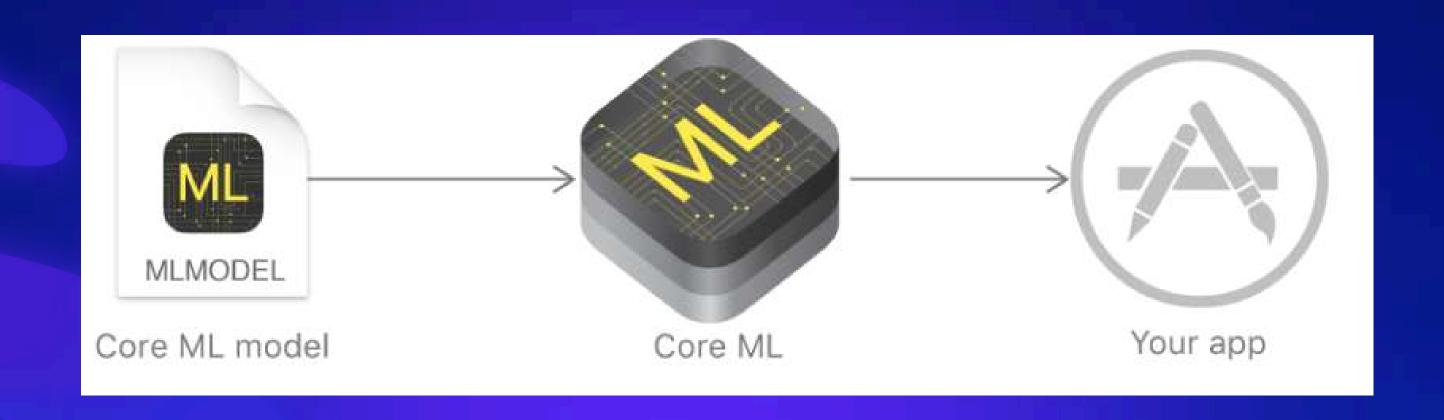
https://github.com/ClintRen/yolov5_convert_weight_to_coreml

Executer la conversion

python convert.py --yolov5-repo /path/to/yolov5 --weight yolov5s.pt --img-size 640 --quantize



INTÉGRER LE MODÈLE SUR XCODE



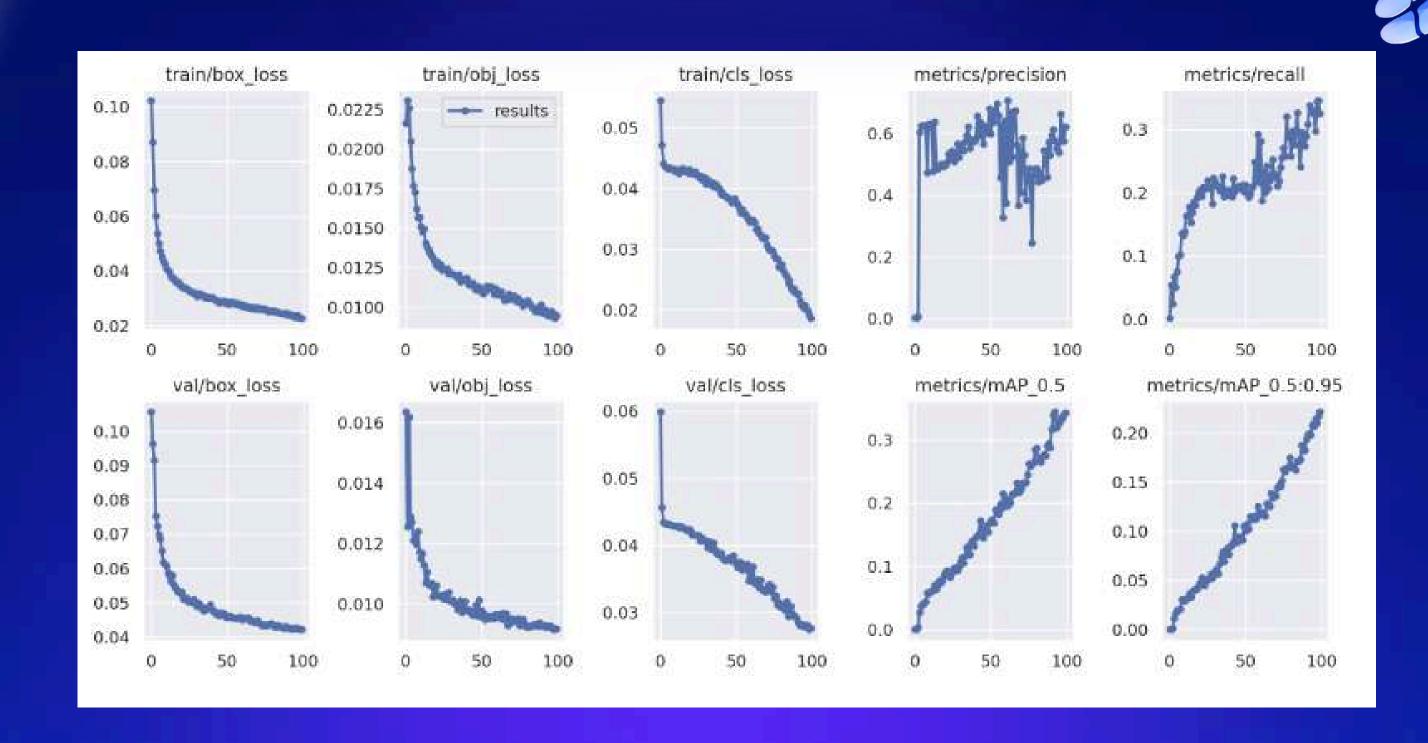




```
!python train.py
--img 416
--batch 16
--epochs 100
--data {dataset.location}/data.yaml
--cfg ./models/custom_yolov5s.yaml
--weights ''
--name yolov5s results
--cache
```

- 10 868 IMAGES
- 100 EPOCHS
- TAILLE DE L'IMAGE : 416X416
- TAILLE DU BATCH: 16
- CROSS-ENTROPY LOSS

GRAPHIQUES



TEST



RÉSULTATS ET LIMITATIONS



MODÈLE FONCTIONNEL SUR MOBILE

Le modèle a été converti en .mlmodel et intégré dans l'application.



PRÉCISION DÉPENDANTE DES CONDITIONS

L'éclairage et la qualité des images peuvent affecter la détection.



NOMBRE LIMITÉ DE CLASSES

Le modèle détecte 7 catégories, ce qui limite son champ d'application.

AMÉLIORATIONS POSSIBLES



AUGMENTER LE NOMBRE DE CLASSES

Ajouter davantage de catégories pour une détection plus précise de divers types de déchets.



OPTIMISATION
DU MODÈLE POUR
LA VITESSE

Réduire la latence d'inférence sur mobile en utilisant des techniques comme la quantification ou le pruning.



UTILISATION DE DONNÉES DIVERSIFIÉES

Enrichir le dataset avec des images provenant de diverses sources et scénarios pour renforcer la robustesse du modèle.

DEMO

