# Chapter 25

#### 25.1-4

要证明算法中矩阵的乘法满足结合率,要满足:

$$(L_iL_i)L_k = L_i(L_iL_k)$$

Answer:

$$\begin{split} (L_iL_j)L_k &= M_1 \\ L_i(L_jL_k) &= M_2 \\ M_1[a][b] &= & \min_{1 \leq m \leq n} (L_iL_j)[a][m] + L_k[m][b] \\ &= & \min_{1 \leq m \leq n} \min_{1 \leq k \leq n} (L_i[a][k] + L_j[k][m] + L_k[m][b]) \\ &= & \min_{1 \leq k \leq n} (L_i[a][k] + \min_{1 \leq m \leq n} (L_j[k][m] + L_k[m][b])) \\ &= & \min_{1 \leq k \leq n} (L_jL_k)[k][b] + L_i[a][k] \\ &= & M_2[a][b] \\ M_1[a][b] &= M_2[a][b] \end{split}$$

所以满足结合率

### 25.1-5

我们很容易在 all pairs 的最终结果矩阵中,通过某一行的数据就可以构造出来单元最短路树,所以如果只求一颗单元最短路树,我们要的就是矩阵的那一行而已。所以我们只用一个 vector v 表示所有点到源的距离,首先初始化,跟矩阵的初始化一样。然后  $v_{i+1}=v_iW$  当算到  $v_{n-1}$  就得到了正确的答案,所以乘(n-2)次就行了。

与 bellman ford 算法的相似性:

相乘就相当于 bellman ford 的 relax

#### 25.1-6

一个 n\*n 的矩阵,我们需要算出没每个位置的父节点,所以我们需要一个二重循环,每  $n^2$  次循环的每一次循环中,我们知道  $L_{ij} = Lik + w k j$ ,所以枚举 n 次 k,我们就能找到答案。

#### 25.1-9

#### 25.1-10

如果有负圈,那么当当一个 circle 之后 W[i][i]<0; 所以在 slow all pairs 算法中每 extend 一次我们就检查一下是否有 W[i][j]<0 如果有那么当前的循环的 i 就是圈的长度

### 25.2-2

矩阵初始化的时候也是有边就赋值为 1(自身也是 1), 没边赋值为 0, 算 min 的时候改为 l[i][j]|(l[i][k]&w(i,k)) 最后矩阵中为 1 的就表示有边

### Algorithm 1 FASTER-ALL-PAIRS-SHORTEST-PATHS(W)

```
n=W.rows
l[1] = W
m = 1
while m<n-1 do</li>
let l[2m] be a new n*n marticx
l[2m] = EXTENDED-SHORTEST-PATHS(l[m],l[m])
m=2m;
end while
l[n] = EXTENDED-SHORTEST-PATHS(l[m],l[m])
if l[m] != l[n] then
has negative-weight circle
end if
```

### 25.2-4

我们将原来的  $O(n^3)$  和现在的  $O(n^2)$  对比,现在的算法只用了一个矩阵,但是看关系式子

$$d_{ij} = min(d_{ij} \ d_{ik}) + d_{kj}$$

原来的算法的式

$$d_{ij}^m = \min(d_{ik}^{m-1}, d_{ik}^{m-1} + d_{kj}^{m-1})$$

因为在更新新的矩阵  $d_{ij}$  之前  $d_{ij}$  的值其实就是  $d_{ij}^{m-1}$  而  $d_{i}[ik] + d_{kj}$  至少不必  $d_{ik}^{m-1} + d_{kj}^{m-1}$  小,因为我们要的是更小,所以  $d_{i}[ij]$  得到的结果至少不必的另一个算法的  $d_{ij}^{m}$  小,所以最后依然能得到正确的结果。

### 25.2-6

只要矩阵中对角线上有小于零的值,就有副回路,应为,如果有负回路,那么一圈下来,点到自身的距离就会小于 0.

### 24.2-8

首先构造一个 n\*n 的矩阵 M,有边为 1,没边为 0,|v| 个点每一点 v,做一个循环,然后 dfs (v,v) 每一个 dfs(v,v) 是 O(E),所以总代价是 O(EV)

# Algorithm 2 dfs $(v_1,v)$

1:  $M[v_1][v]=1$ 2: **for** each u in G.adj $[v_1]$  **do** 3: **if** !vis[u] **then** # let v is be a n-array,to index if vertice u is visited 4: dfs(u,v)5: **end if** 6: **end for** 

### 25.3-2

加上这个点,我们肯定能判断出来是否有负回路,但是如果我们只是从原来图上任意选择一个,如 果图不是联通的,那么有可能检测不到负圈。

如果没有负回路,那么得到  $h(v) = \delta(s, v)$ ,能够得 b 到符合条件的 h(v) 函数

#### 25.3-3

相等,因为 h(v)=0 对于任意一点 v 因为  $h(v)=\delta(s,v)$ ,但是因为所有的边都是正值,所以  $\delta(s,v)=0$ 

#### **25-2**

 $\mathbf{a}$ 

最小堆和最大堆的效率是一样的,所以参考 6-2,  $Insert\ extract-min\ decrease_key$  的代价分别为:  $O(\log_d n), O(d\log_d n), O(\log_d n)$  if  $d=\theta(n^\alpha)$  三个代价分别为  $O(\frac{1}{\alpha}), O(\frac{n^\alpha}{\alpha}), O(\frac{1}{\alpha})$   $fibonacci\_heap$  的三个操作代价以此为  $O(1)\ O(\log n), O(1)$ 

#### $\mathbf{b}$

```
另 d=n^{\varepsilon}, 因为总 n 次 ECTRACT-MIN 和最多 E 次 descease-key 操作,所哟 O(nd\log_d n+E(1/\varepsilon)) . O(\frac{n^{1+\varepsilon}+E}{\varepsilon}) O(n^{1+\varepsilon}) O(E)
```

 $\mathbf{c}$ 

每一个节点都用 b 中的算法

## $\mathbf{d}$

转换 weight function, 增加一个节点, 然后计算新的权重, 和书中的方法一样。