第十讲 矩阵的三角分解

一、 Gauss 消元法的矩阵形式

n 元线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}\xi_{1} + a_{12}\xi_{2} + \dots + a_{1n}\xi_{n} = b_{1} \\ a_{21}\xi_{1} + a_{22}\xi_{2} + \dots + a_{2n}\xi_{n} = b_{2} \\ \vdots \\ a_{n1}\xi_{1} + a_{n2}\xi_{2} + \dots + a_{nn}\xi_{n} = b_{n} \end{cases} \rightarrow Ax = b$$

$$\begin{cases} A = (a_{ij}) \\ x = [\xi_{1}, \xi_{2}, \dots \xi_{n}]^{T} \\ b = [b_{1}, b_{2} \dots b_{n}]^{T} \end{cases}$$

设 $A^{(0)} = A = (a_{ij})_{n \times n}$,设A的k阶顺序主子式为 Δ_k ,若 $\Delta_1 = a_{11}^{(0)} \neq 0$,

可以令
$$c_{i1} = \frac{a_{i1}^{(0)}}{a_{11}^{(0)}}$$

并构造 Frobenius 矩阵

$$L_{1} = \begin{bmatrix} 1 & & & & 0 \\ c_{21} & 1 & & & \\ \vdots & & \ddots & & \\ c_{n1} & 0 & & 1 \end{bmatrix}_{n \times n} \rightarrow L_{1}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & & & 0 \\ -c_{21} & 1 & & \\ \vdots & & \ddots & \\ -c_{n1} & 0 & & 1 \end{bmatrix}$$

计算可得

$$A^{(1)} = L_1^{-1} A^{(0)} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(0)} & a_{12}^{(0)} & \cdots & a_{1n}^{(0)} \\ & a_{22}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} \\ 0 & \vdots & \ddots & \vdots \\ & a_{n2}^{(1)} & \cdots & a_{nn}^{(1)} \end{bmatrix} \rightarrow A^{(0)} = L_1 A^{(1)}$$

初等变换不改变行列式,故 $\Delta_2 = a_{11}^{(0)} a_{22}^{(1)}$,若 $\Delta_2 \neq 0$,则 $a_{22}^{(1)} \neq 0$,又可定义

$$c_{i2} = \frac{a_{i2}^{(1)}}{a_{22}^{(1)}} (i = 3, 4, \dots n)$$
,并构造 Frobenius 矩阵

$$L_{2} = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & c_{32} & \ddots & \\ & \vdots & & \\ & c_{n2} & & 1 \end{bmatrix} \rightarrow L_{2}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & -c_{32} & \ddots & \\ & \vdots & & \\ & -c_{n2} & & 1 \end{bmatrix}$$

$$A^{(2)} = L_{2}^{-1}A^{(1)} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(0)} & a_{12}^{(0)} & a_{13}^{(0)} & \cdots & a_{1n}^{(0)} \\ & a_{22}^{(1)} & a_{23}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} \\ & & a_{33}^{(2)} & \cdots & a_{3n}^{(2)} \\ & & \vdots & & \vdots \\ & & & a^{(2)} & \cdots & a^{(2)} \end{bmatrix} \rightarrow A^{(1)} = L_{2}A^{(2)}$$

依此类推,进行到第(r-1)步,则可得到

$$A^{(r-1)} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(0)} & \cdots & a_{1r-1}^{(0)} & a_{1r}^{(0)} & \cdots & a_{1n}^{(0)} \\ & \ddots & \vdots & \vdots & \cdots & \\ & & a_{r-1r-1}^{(r-2)} & a_{r-1r}^{(r-2)} & \cdots & a_{r-1n}^{(r-2)} \\ & & & a_{rr}^{(r-1)} & \cdots & a_{rn}^{(r-1)} \\ & & & \vdots & & \vdots \\ & & & a_{nr}^{(r-1)} & \cdots & a_{nn}^{(r-1)} \end{bmatrix}$$
 $(r = 2, 3, \dots, n)$

则
$$A$$
 的 r 阶顺序主子式 $\Delta_r = a_{11}^{(0)} a_{22}^{(1)} \cdots a_{r-1}^{(r-2)} a_{rr}^{r-1}$,若 $\Delta_r \neq 0$,则 $a_{rr}^{r-1} \neq 0$

可定义
$$c_{ir} = \frac{a_{ir}^{r-1}}{a^{r-1}}$$
,并构造 Frobenius 矩阵

$$L_{r} = \begin{bmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & c_{r+1r} & 1 & & \\ & & \vdots & & \ddots & \\ & & c_{nr} & & 1 \end{bmatrix} \rightarrow L_{r}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & & -c_{r+1r} & 1 & \\ & & \vdots & & \ddots & \\ & & -c_{nr} & & 1 \end{bmatrix}$$

$$A^{(r)} = L_r^{-1} A^{r-1} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(0)} & \cdots & a_{1r}^{(0)} & a_{1r+1}^{(0)} & \cdots & a_{1n}^{(0)} \\ & \ddots & \vdots & \vdots & \cdots & \\ & & a_{rr}^{(r-1)} & a_{rr+1}^{(r-1)} & \cdots & a_{rn}^{(r-1)} \\ & & & a_{r+1r+1}^{(r)} & \cdots & a_{r+1n}^{(r)} \\ & & & \vdots & & \vdots \\ & & & a_{nr+1}^{(r)} & \cdots & a_{nn}^{(r)} \end{bmatrix}$$

$$A^{(n-1)} = \begin{bmatrix} a_{11}^{(0)} & a_{12}^{(0)} & \cdots & a_{1n}^{(0)} \\ & a_{22}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & a_{nn}^{(n-1)} \end{bmatrix}$$

则完成了消元的过程

而消元法能进行下去的条件是 $\Delta_r \neq 0$ $(r=1,2,\dots,n-1)$

二、LU分解与LDU分解

$$A = A^{(0)} = L_1 A^{(1)} = L_1 L_2 A^{(2)} = \dots = L_1 L_2 L_3 \dots L_{n-1} A^{(n-1)}$$

容易求出

$$L = L_1 L_2 \cdots L_{n-1} = egin{bmatrix} 1 & & & & & \\ c_{21} & 1 & & & \\ \vdots & & \ddots & & \\ c_{n-11} & c_{n-12} & & 1 & \\ c_{n1} & c_{n2} & & c_{nn-1} & 1 \end{bmatrix}$$
为下三角矩阵令 $U = A^{(n-1)}$ 为上三角矩阵,则

令 $U = A^{(n-1)}$ 为上三角矩阵,则

$$A = LU$$
 (L: lower U: upper L: left R: right)

以上将 A 分解成一个单位下三角矩阵与上三角矩阵的乘积,就称 为LU分解或LR分解。

LU 分解不唯一,显然,令 D 为对角元素不为零的 n 阶对角阵,则

$$A = LU = LDD^{-1}U = \hat{L}\hat{U}$$

可以采用如下的方法将分解完全确定,即要求

- (1) L为单位下三角矩阵 或
- (2) U为单位上三角矩阵 或
- (3) 将 A 分解为 LDU, 其中 L, U 分别为单位下三角,单位上三角矩

阵,
$$D$$
 为对角阵 $D = \operatorname{diag}[d_1, d_2, \dots, d_n]$,而 $d_k = \frac{\Delta_k}{\Delta_{k-1}}$

$$(k = 1, 2, \dots, n) \quad \Delta_0 = 1$$
。

n 阶非奇异矩阵 A 有三角分解 LU 或 LDU 的充要条件是 A 的顺序 主子式 $\Delta_r \neq 0$ $(r=1,2,\cdots,n)$

n 个顺序主子式全不为零的条件实际上是比较严格的, 特别是在数 值计算中, $a_{k}^{(k-1)}$ 很小时可能会带来大的计算误差。因此,有必要采取 选主元的消元方法,这可以是列主元 (在 $a_{kk}^{(k-1)}, a_{k+1,k}^{(k-1)}, \cdots, a_{nk}^{(k-1)}$ 中选取模 最大者作为新的 $a_{kk}^{(k-1)}$)、行主元(在 $a_{kk}^{(k-1)}$, $a_{kk+1}^{(k-1)}$,…, $a_{kn}^{(k-1)}$ 中选取模最大 者作为新的 $a_{kk}^{(k-1)}$)全主元(在所有 $a_{ii}^{(k-1)}$ ($k \le i, j \le n$)中选模最大者 作为新的 $a_{lr}^{(k-1)}$)。之所以这样做,其理论基础在于对于任何可逆矩阵A, 存在置换矩阵 P 使得 PA 的所有顺序主子式全不为零。

列主元素法: 在矩阵的某列中选取模值最大者作为新的对角元素, 选取范围为对角线元素以下的各元素。比如第一步: 找第一个未知数 前的系数 $|a_{ii}|$ 最大的一个,将其所在的方程作为第一个方程,即交换 矩阵的两行,自由项也相应变换;第二步变换时,找 $|a_{i2}|$ ($i \ge 2$)中最大的一个,然后按照第一步的方法继续。

行主元素法:在矩阵的某行中选取模值最大者作为新的对角元素, 选取范围为对角线元素以后的各元素,需要记住未知数变换的顺序, 最后再还原回去。因此需要更多的存储空间,不如列主元素法方便。

全主元素法: 若某列元素均较小或某行元素均较小时,可在各行各列中选取模值最大者作为对角元素。与以上两种方法相比,其计算稳定性更好,精度更高,计算量增大。

$$Ax = b$$
 $A = LU$

$$\begin{cases} Ly = b \\ Ux = y \end{cases} \leftarrow 两个三角形方程回代即可$$

- 三、其他三角分解
- 1. 定义 设 A 具有唯一的 LDU 分解
 - (1) 若将 D, U 结合起来得 $A = L\hat{U}$ ($\hat{U} = DU$), 则称为 A 的 Doolittle 分解
 - (2) 若将 L, D 结合起来得 $A = \hat{L}U$ ($\hat{L} = LD$), 则称为 A 的 Crout

分解

2. 算法

(1) Crout 分解,设

$$\hat{L} = \begin{bmatrix} l_{11} & & & & \\ l_{21} & l_{22} & & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & & \\ l_{n1} & l_{n2} & \cdots & l_{nn} \end{bmatrix}, \quad U = \begin{bmatrix} 1 & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\ & 1 & \cdots & u_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & 1 \end{bmatrix}$$

由
$$A = LU$$
乘出得

(1)
$$l_{i1} = a_{i1}$$
 (第1列) $(i = 1, 2, 3, \dots n)$ $(A, \hat{L}$ 第1列)

(2)
$$u_{1j} = \frac{a_{1j}}{l_{11}}$$
 (第1行) $(j = 2, 3, \dots n)$ $(A, U$ 第1行)

(3)
$$l_{i2} = a_{i2} - l_{i1}u_{12}$$
 (第2列) $(i = 2, 3, \dots n)$ $(A, \hat{L}$ 第2列)

(4)
$$u_{2j} = \frac{1}{l_{22}} \left(a_{2j} - l_{21} u_{1j} \right)$$
 ($j = 3, 4, \dots n$) (A, U 第2行)

(5) 一般地,对 A, \hat{L} 的第k列运算,有

$$l_{ik} = a_{ik} - \sum_{m=1}^{k-1} l_{im} u_{mk}$$
 (k = 1, 2, \cdots, n; i = k, k + 1, \cdots, n)

(6) 对A, U的第k行运算, 有

$$u_{kj} = \frac{1}{l_{kk}} (a_{kj} - \sum_{m=1}^{k-1} l_{km} u_{mj}) \qquad (k = 1, 2, \dots, n-1; j = k+1, k+2, \dots, n)$$

直至最后,得到的 l_{ii},u_{ii} 恰可排成

$$\begin{bmatrix} l_{11} & u_{12} & u_{13} & \cdots & u_{1n} \\ l_{21} & l_{22} & u_{23} & \cdots & u_{2n} \\ l_{31} & l_{32} & l_{33} & \cdots & u_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ l_{n1} & l_{n2} & l_{n3} & l_{nn} \end{bmatrix}$$
 先算列后算行

3. 厄米正定矩阵的 Cholesky 分解

$$A = GG^{H}$$

$$g_{ij} = \begin{cases} \left(a_{ii} - \sum_{k=1}^{i-1} |g_{ik}|^{2}\right)^{\frac{1}{2}} & i = j\\ \frac{1}{g_{jj}} (a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} g_{ik} \overline{g_{ik}}) & i > j\\ 0 & i < j \end{cases}$$

具体过程如下:

$$a_{11} = |g_{11}|^{2}$$

$$a_{21} = g_{21}g_{11}$$

$$a_{31} = g_{31}g_{11}$$

:. 第一步
$$g_{11} = a_{11}^{1/2}$$

第二步
$$a_{i1} = g_{i1}g_{11}$$
 $g_{i1} = \frac{\alpha_{i1}}{\sigma}$

第三步
$$g_{ij} = \begin{cases} (a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} |g_{ik}|^2) & (i = j) \\ \frac{1}{g_{jj}} (a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} g_{ik} \overline{g}_{jk}) & (i > j) \\ 0 & (i < j) \end{cases}$$

作业: p195 2、3