1. 什么是计算机系统、计算机硬件和计算机软件?硬件和软件哪个更重要?

#### 解: P3

计算机系统:由计算机硬件系统和软件系统组成的综合体。

计算机硬件:指计算机中的电子线路和物理装置。

计算机软件:计算机运行所需的程序及相关资料。

硬件和软件在计算机系统中相互依存,缺一不可,因此同样重要。

2. 如何理解计算机的层次结构?

答:计算机硬件、系统软件和应用软件构成了计算机系统的三个层次结构。

- (1)硬件系统是最内层的,它是整个计算机系统的基础和核心。
- (2)系统软件在硬件之外,为用户提供一个基本操作界面。
- (3)应用软件在最外层,为用户提供解决具体问题的应用系统界面。

通常将硬件系统之外的其余层称为虚拟机。各层次之间关系密切,上层是下层的扩展,下层是上层的基础,各层次的划分不是绝对的。

- 3. 说明高级语言、汇编语言和机器语言的差别及其联系。
- 答:机器语言是计算机硬件能够直接识别的语言,汇编语言是机器语言的符号表示,高级语言是面向算法的语言。高级语言编写的程序(源程序)
- 5. 冯 ?诺依曼计算机的特点是什么?
- 解:冯?诺依曼计算机的特点是: P8

计算机由运算器、控制器、存储器、输入设备、输出设备五大部件组成;

指令和数据以同同等地位存放于存储器内,并可以按地址访问;

处于最高层,必须翻译成汇编语言,再由汇编程序汇编成机器语言(目标程序)之后才能被执行。

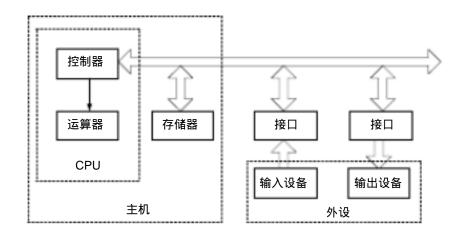
指令和数据均用二进制表示;

指令由操作码、地址码两大部分组成,操作码用来表示操作的性质,地址码用来表示操作数在存储器中的位置;

指令在存储器中顺序存放,通常自动顺序取出执行;

机器以运算器为中心(原始冯 ?诺依曼机)。

- 6. 画出计算机硬件组成框图,说明各部件的作用及计算机系统的主要技术指标。
- 答:计算机硬件组成框图如下:



# 各部件的作用如下:

控制器:整机的指挥中心,它使计算机的各个部件自动协调工作。

运算器:对数据信息进行处理的部件,用来进行算术运算和逻辑运算。

存储器:存放程序和数据,是计算机实现 "存储程序控制"的基础。

输入设备:将人们熟悉的信息形式转换成计算机可以接受并识别的信息形式的设备。

输出设备:将计算机处理的结果(二进制信息)转换成人类或其它设备可以接收和识别的信息形式的设备。

计算机系统的主要技术指标有:

机器字长:指 CPU 一次能处理的数据的位数。通常与 CPU 的寄存器的位数有关,字长越长,数的表示范围越大,精度也越高。机器字长也会影响计算机的运算速度。

数据通路宽度:数据总线一次能并行传送的数据位数。

存储容量:指能存储信息的最大容量,通常以字节来衡量。一般包含主存容量和辅存容量。

运算速度:通常用 MIPS (每秒百万条指令) 、MFLOPS (每秒百万次浮点运算)或 CPI (执行一条指令所需的时钟周期数)来衡量。 CPU 执 行时间是指 CPU 对特定程序的执行时间。

主频:机器内部主时钟的运行频率,是衡量机器速度的重要参数。

吞吐量:指流入、处理和流出系统的信息速率。它主要取决于主存的存取周期。

响应时间:计算机系统对特定事件的响应时间,如实时响应外部中断的时间等。

#### 7. 解释下列概念:

主机、 CPU 、主存、存储单元、存储元件、存储基元、存储元、存储字、存储字长、存储容量、机器字长、指令字长。

#### 解: P9-10

主机:是计算机硬件的主体部分,由 CPU 和主存储器 MM 合成为主机。

CPU:中央处理器,是计算机硬件的核心部件,由运算器和控制器组成; (早期的运算器和控制器不在同一芯片上,现在的 CPU 内除含有运 算器和控制器外还集成了 CACHE )。

主存: 计算机中存放正在运行的程序和数据的存储器, 为计算机的主要工作存储器,可随机存取; 由存储体、 各种逻辑部件及控制电路组成。

存储单元:可存放一个机器字并具有特定存储地址的存储单位。

存储元件:存储一位二进制信息的物理元件,是存储器中最小的存储单位,又叫存储基元或存储元,不能单独存取。

存储字:一个存储单元所存二进制代码的逻辑单位。

存储字长:一个存储单元所存储的二进制代码的总位数。

存储容量:存储器中可存二进制代码的总量; (通常主、辅存容量分开描述)。

机器字长:指 CPU 一次能处理的二进制数据的位数,通常与 CPU 的寄存器位数有关。

指令字长:机器指令中二进制代码的总位数。

#### 8. 解释下列英文缩写的中文含义:

CPU、PC、IR、CU、ALU、ACC、MQ、X、MAR、MDR、I/O、MIPS、CPI、FLOPS

解:全面的回答应分英文全称、中文名、功能三部分。

CPU: Central Processing Unit ,中央处理机(器) ,是计算机硬件的核心部件,主要由运算器和控制器组成。

PC: Program Counter ,程序计数器,其功能是存放当前欲执行指令的地址,并可自动计数形成下一条指令地址。

IR: Instruction Register ,指令寄存器,其功能是存放当前正在执行的指令。

CU: Control Unit ,控制单元(部件) ,为控制器的核心部件,其功能是产生微操作命令序列。

ALU : Arithmetic Logic Unit ,算术逻辑运算单元,为运算器的核心部件,其功能是进行算术、逻辑运算。

ACC: Accumulator, 累加器,是运算器中既能存放运算前的操作数,又能存放运算结果的寄存器。

MQ : Multiplier-Quotient Register , 乘商寄存器, 乘法运算时存放乘数、除法时存放商的寄存器。

X:此字母没有专指的缩写含义,可以用作任一部件名,在此表示操作数寄存器,即运算器中工作寄存器之一,用来存放操作数;

MAR : Memory Address Register ,存储器地址寄存器,在主存中用来存放欲访问的存储单元的地址。

MDR : Memory Data Register ,存储器数据缓冲寄存器,在主存中用来存放从某单元读出、或要写入某存储单元的数据。

I/O : Input/Output equipment ,输入/输出设备,为输入设备和输出设备的总称,用于计算机内部和外界信息的转换与传送。

MIPS : Million Instruction Per Second ,每秒执行百万条指令数,为计算机运算速度指标的一种计量单位。

第 3 章 系统总线

# 1. 什么是总线?总线传输有何特点?为了减轻总线负载,总线上的部件应具备什么特点?

答: P41.总线是一种能由多个部件分时共享的公共信息传送线路。

总线传输的特点是:某一时刻只允许有一个部件向总线发送信息,但多个部件可以同时从总线上接收相同的信息。

为了减轻总线负载,总线上的部件应通过三态驱动缓冲电路与总线连通。

2. 总线如何分类?什么是系统总线?系统总线又分为几类,它们各有何作用,是单向的,还是双向的,它们与机器字长、存储字长、存储单元有何

# 关系?

答:按照连接部件的不同,总线可以分为片内总线、系统总线和通信总线。

系统总线是连接 CPU、主存、 I/O 各部件之间的信息传输线。

系统总线按照传输信息不同又分为地址线、数据线和控制线。地址线是单向的,其根数越多,寻址空间越大,即 CPU 能访问的存储单元的个

数越多;数据线是双向的,其根数与存储字长相同,是机器字长的整数倍。

3. 常用的总线结构有几种?不同的总线结构对计算机的性能有什么影响?举例说明。

答:略。见 P52-55。

- 4. 为什么要设置总线判优控制?常见的集中式总线控制有几种?各有何特点?哪种方式响应时间最快?哪种方式对电路故障最敏感?
- 答:总线判优控制解决多个部件同时申请总线时的使用权分配问题;

常见的集中式总线控制有三种:链式查询、计数器定时查询、独立请求;

特点:链式查询方式连线简单,易于扩充,对电路故障最敏感;计数器定时查询方式优先级设置较灵活,对故障不敏感,连线及控制过程较复

- 杂;独立请求方式速度最快,但硬件器件用量大,连线多,成本较高。
- 5. 解释下列概念:总线宽度、总线带宽、总线复用、总线的主设备(或主模块) 、总线的从设备(或从模块) 、总线的传输周期和总线的通信控制。

答: P46。

总线宽度:通常指数据总线的根数;

总线带宽: 总线的数据传输率, 指单位时间内总线上传输数据的位数;

总线复用:指同一条信号线可以分时传输不同的信号。

总线的主设备(主模块) :指一次总线传输期间,拥有总线控制权的设备(模块)

总线的从设备(从模块) :指一次总线传输期间,配合主设备完成数据传输的设备(模块) ,它只能被动接受主设备发来的命令;

总线的传输周期:指总线完成一次完整而可靠的传输所需时间;

总线的通信控制:指总线传送过程中双方的时间配合方式。

- 6. 试比较同步通信和异步通信。
- 答:同步通信:指由统一时钟控制的通信,控制方式简单,灵活性差,当系统中各部件工作速度差异较大时,总线工作效率明显下降。适合于速度 差别不大的场合。

异步通信:指没有统一时钟控制的通信,部件间采用应答方式进行联系,控制方式较同步复杂,灵活性高,当系统中各部件工作速度差异较大

- 时,有利于提高总线工作效率。
- 7. 画图说明异步通信中请求与回答有哪几种互锁关系?
- 答:见 P61-62,图 3.86。
- 8. 为什么说半同步通信同时保留了同步通信和异步通信的特点?
- 答:半同步通信既能像同步通信那样由统一时钟控制,又能像异步通信那样允许传输时间不一致,因此工作效率介于两者之间。
- 13. 什么是总线的数据传输率,它与哪些因素有关?
- 答:总线数据传输率即总线带宽,指单位时间内总线上传输数据的位数,通常用每秒传输信息的字节数来衡量。它与总线宽度和总线频率有关,总 线宽度越宽,频率越快,数据传输率越高。
- 14. 设总线的时钟频率为 8MHZ ,一个总线周期等于一个时钟周期。如果一个总线周期中并行传送 16 位数据,试问总线的带宽是多少?
- 解:由于: f=8MHz,T=1/f=1/8M 秒,一个总线周期等于一个时钟周期

所以:总线带宽 =16/ ( 1/8M ) = 128Mbps

- 15. 在一个 32 位的总线系统中,总线的时钟频率为 66MHZ ,假设总线最短传输周期为 4 个时钟周期,试计算总线的最大数据传输率。若想提高数据传输率,可采取什么措施?
- 解:总线传输周期 =4\*1/66M 秒

总线的最大数据传输率 =32/(4/66M)=528Mbps

若想提高数据传输率,可以提高总线时钟频率、增大总线宽度或者减少总线传输周期包含的时钟周期个数。

16. 在异步串行传送系统中,字符格式为: 1 个起始位、 8 个数据位、 1 个校验位、 2 个终止位。若要求每秒传送 120 个字符,试求传送的波特率和 比特率。

解:一帧包含: 1+8+1+2=12 位

故波特率为: (1+8+1+2)\*120=1440bps

比特率为: 8\*120=960bps

第 4章 存储器

1. 解释概念:主存、辅存、 Cache、RAM 、SRAM 、DRAM 、ROM 、PROM 、EPROM 、EEPROM 、CDROM 、Flash Memory 。

答:主存:主存储器,用于存放正在执行的程序和数据。 CPU 可以直接进行随机读写,访问速度较高。

辅存:辅助存储器,用于存放当前暂不执行的程序和数据,以及一些需要永久保存的信息。

Cache: 高速缓冲存储器,介于 CPU 和主存之间,用于解决 CPU 和主存之间速度不匹配问题。

RAM : 半导体随机存取存储器, 主要用作计算机中的主存。

SRAM : 静态半导体随机存取存储器。 DRAM : 动态半导体随机存取存储器。

ROM:掩膜式半导体只读存储器。由芯片制造商在制造时写入内容,以后只能读出而不能写入。

PROM : 可编程只读存储器,由用户根据需要确定写入内容,只能写入一次。

EPROM :紫外线擦写可编程只读存储器。需要修改内容时,现将其全部内容擦除,然后再编程。擦除依靠紫外线使浮动栅极上的电荷泄露而

实现。

EEPROM : 电擦写可编程只读存储器。

CDROM : 只读型光盘。

Flash Memory : 闪速存储器。或称快擦型存储器。

2. 计算机中哪些部件可以用于存储信息?按速度、容量和价格 /位排序说明。

答:计算机中寄存器、 Cache、主存、硬盘可以用于存储信息。

按速度由高至低排序为:寄存器、 Cache、主存、硬盘;

按容量由小至大排序为:寄存器、 Cache、主存、硬盘;

按价格 /位由高至低排序为:寄存器、 Cache、主存、硬盘。

3. 存储器的层次结构主要体现在什么地方?为什么要分这些层次?计算机如何管理这些层次?

答:存储器的层次结构主要体现在 Cache-主存和主存 -辅存这两个存储层次上。

Cache-主存层次在存储系统中主要对 CPU 访存起加速作用,即从整体运行的效果分析, CPU 访存速度加快,接近于 Cache 的速度,而寻址空间和位价却接近于主存。

主存 - 辅存层次在存储系统中主要起扩容作用,即从程序员的角度看,他所使用的存储器其容量和位价接近于辅存,而速度接近于主存。

综合上述两个存储层次的作用,从整个存储系统来看,就达到了速度快、容量大、位价低的优化效果。

主存与 CACHE 之间的信息调度功能全部由硬件自动完成。而主存与辅存层次的调度目前广泛采用虚拟存储技术实现,即将主存与辅存的一部分通过软硬结合的技术组成虚拟存储器,程序员可使用这个比主存实际空间(物理地址空间)大得多的虚拟地址空间(逻辑地址空间)编程,当程序运行时,再由软、硬件自动配合完成虚拟地址空间与主存实际物理空间的转换。因此,这两个层次上的调度或转换操作对于程序员来说都是透明的。

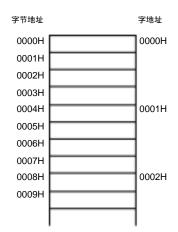
- 4. 说明存取周期和存取时间的区别。
- 解:存取周期和存取时间的主要区别是:存取时间仅为完成一次操作的时间,而存取周期不仅包含操作时间,还包含操作后线路的恢复时间。即: 存取周期 = 存取时间 + 恢复时间
- 5. 什么是存储器的带宽?若存储器的数据总线宽度为 32 位,存取周期为 200ns,则存储器的带宽是多少?
- 解:存储器的带宽指单位时间内从存储器进出信息的最大数量。

存储器带宽 = 1/200ns 342 位 = 160M 位/秒 = 20MB/ 秒 = 5M 字/秒

注意 : 字长 32 位 , 不是 16 位。(注: 1ns=10<sup>-9</sup>s)

- 6. 某机字长为 32 位,其存储容量是 64KB ,按字编址它的寻址范围是多少?若主存以字节编址,试画出主存字地址和字节地址的分配情况。
- 解:存储容量是 64KB 时,按字节编址的寻址范围就是 64K,

如按字编址,其寻址范围为: 64K/ (32/8) = 16K



主存字地址和字节地址的分配情况:如图

7. 一个容量为 16K×32 位的存储器,其地址线和数据线的总和是多少?当选用下列不同规格的存储芯片时,各需要多少片?

1K×4 位, 2K×8 位, 4K×4 位, 16K×1 位, 4K×8 位, 8K×8 位

解:地址线和数据线的总和 = 14 + 32 = 46 根;

选择不同的芯片时,各需要的片数为:

1K×4:(16K×32) / (1K×4) = 16 % = 128 片

2K×8:(16K×32) / (2K×8) = 8 x4 = 32 片

4K×4:(16K×32) / (4K×4) = 4 % = 32 片

4K×8:(16K×32)/(4K×8) = 4 × = 16 片

8K×8:(16K×32) / (8K×8) = 2 × = 8 片

9. 什么叫刷新?为什么要刷新?说明刷新有几种方法。

解:刷新:对 DRAM 定期进行的全部重写过程;

刷新原因:因电容泄漏而引起的 DRAM 所存信息的衰减需要及时补充,因此安排了定期刷新操作;

常用的刷新方法有三种:集中式、分散式、异步式。

集中式:在最大刷新间隔时间内,集中安排一段时间进行刷新,存在 CPU 访存死时间。

分散式:在每个读 /写周期之后插入一个刷新周期,无 CPU 访存死时间。

异步式:是集中式和分散式的折衷。

10. 半导体存储器芯片的译码驱动方式有几种?

解:半导体存储器芯片的译码驱动方式有两种:线选法和重合法。

线选法:地址译码信号只选中同一个字的所有位,结构简单,费器材;

重合法:地址分行、列两部分译码,行、列译码线的交叉点即为所选单元。这种方法通过行、列译码信号的重合来选址,也称矩阵译码。可 大大节省器材用量,是最常用的译码驱动方式。

11. 一个 8K×8 位的动态 RAM 芯片,其内部结构排列成 256 ½56 形式,存取周期为 0.1 μ。s 试问采用集中刷新、分散刷新和异步刷新三种方式的刷新间隔各为多少?

解:采用分散刷新方式刷新间隔为 :2ms , 其中刷新死时间为: 256×0.1 μ s=25.6 μ s

采用分散刷新方式刷新间隔为: 256× (0.1  $\mu$  s+×0.1  $\mu$ ) s=51.2  $\mu$  s

采用异步刷新方式刷新间隔为 :2ms

12. 画出用 1024 x4 位的存储芯片组成一个容量为 64K x8 位的存储器逻辑框图。 要求将 64K 分成 4 个页面 ,每个页面分 16 组,指出共需多少片存储芯片。

解:设采用 SRAM 芯片,则:

总片数 = (64Kx8位) / (1024x4位) = 64 x2 = 128 片

题意分析:本题设计的存储器结构上分为总体、页面、组三级,因此画图时也应分三级画。首先应确定各级的容量:

页面容量 = 总容量 / 页面数 =  $64K \times 8 / 4$  =  $16K \times 8$  位 , 4 片  $16K \times 8$  字串联成  $64K \times 8$  位

组容量 = 页面容量 / 组数 = 16K x8 位 / 16 = 1K x8 位 , 16 片 1K x 8 位字串联成 16K x 8 位

组内片数 = 组容量 / 片容量 = 1K x 8 位 / 1K x 4 位 = 2 片,两片 1K x 4 位芯片位并联成 1K x 8 位

存储器逻辑框图: (略)。

13. 设有一个 64K×8 位的 RAM 芯片,试问该芯片共有多少个基本单元电路(简称存储基元)?欲设计一种具有上述同样多存储基元的芯片,要求

对芯片字长的选择应满足地址线和数据线的总和为最小,试确定这种芯片的地址线和数据线,并说明有几种解答。

解:存储基元总数 =  $64K \times 8$  位 = 512K 位 =  $2^{19}$  位;

思路: 如要满足地址线和数据线总和最小,应尽量把存储元安排在字向,因为地址位数和字数成 2 的幂的关系,可较好地压缩线数。

设地址线根数为 a,数据线根数为 b,则片容量为:  $2^a \times b = 2^{19}$ ;  $b = 2^{19a}$ ;

若 a = 19, b = 1, 总和 = 19+1 = 20;
a = 18, b = 2, 总和 = 18+2 = 20;
a = 17, b = 4, 总和 = 17+4 = 21;
a = 16, b = 8, 总和 = 16+8 = 24;

由上可看出:芯片字数越少,芯片字长越长,引脚数越多。芯片字数减 1、芯片位数均按 2 的幂变化。

结论:如果满足地址线和数据线的总和为最小,这种芯片的引脚分配方案有两种:地址线 = 19 根,数据线 = 1 根;或地址线 = 18 根,数据

线 = 2 根。

- 14. 某 8 位微型机地址码为 18 位, 若使用 4K×4 位的 RAM 芯片组成模块板结构的存储器, 试问:
  - (1)该机所允许的最大主存空间是多少?
  - (2)若每个模块板为 32Kx8位,共需几个模块板?
  - (3)每个模块板内共有几片 RAM 芯片?
  - (4) 共有多少片 RAM ?
  - (5) CPU 如何选择各模块板?
- 解:(1)该机所允许的最大主存空间是:  $2^{18}$  % 位 = 256K % 位 = 256KB

  - (3) 板内片数 = 32K×8 位 /4K ×4 位 = 8×2 = 16 片
  - (4)总片数 = 16片 x8 = 128片
  - (5) CPU 通过最高 3 位地址译码输出选择模板,次高 3 位地址译码输出选择芯片。地址格式分配如下:

模板号(3位)	芯片号 (3位)	片内地址( 12位)
---------	----------	------------

15. 设 CPU 共有 16 根地址线 , 8 根数据线 , 并用 **MREQ** (低电平有效 ) 作访存控制信号 , **R** / **W** 作读写命令信号 (高电平为读 , 低电平

为写)。现有下列存储芯片: ROM (2Kx 8 位 , 4Kx 4 位 , 8Kx 8 位 ) , RAM (1Kx 4 位 , 2Kx 8 位 , 4Kx 8 位 ) , 及 74138 译码器和其他门电路 (门电路自定 )。试从上述规格中选用合适芯片,画出 CPU 和存储芯片的连接图。要求:

- (1)最小 4K 地址为系统程序区, 4096~16383 地址范围为用户程序区。
- (2)指出选用的存储芯片类型及数量。
- (3)详细画出片选逻辑。

# 解:(1)地址空间分配图:

系统程序区( ROM 共 4KB): 0000H-0FFFH 用户程序区( RAM 共 12KB): 1000H-3FFFH

(2)选片: ROM:选择 4K×4 位芯片 2片,位并联

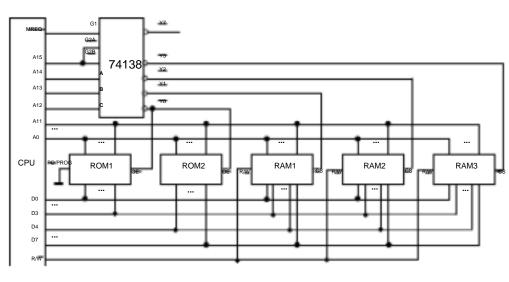
RAM : 选择 4K×8 位芯片 3 片 , 字串联 (RAM1 地址范围为 :1000H-1FFFH,RAM2 地址范围为 2000H-2FFFH, RAM3 地址范围 为:3000H-3FFFH)

# (3)各芯片二进制地址分配如下:

	A15	A14	A13	A12	A11	A10	A9	A8	A7	A6	A5	A4	А3	A2	A1	A0
DOM 2	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
ROM1,2	0	0	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
DAMA	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
RAM1	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

RAM2	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
TOWN	0	0	1	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
RAM3	0	0	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
TOTIVIO	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

CPU 和存储器连接逻辑图及片选逻辑如下图 (3) 所示:

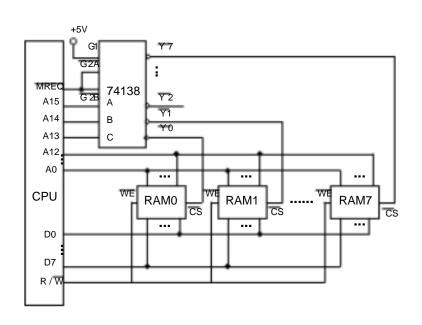


图(3)

16. CPU 假设同上题,现有 8片 8K×8位的 RAM 芯片与 CPU 相连,试回答:

- (1)用 74138 译码器画出 CPU 与存储芯片的连接图;
- (2)写出每片 RAM 的地址范围;
- (3)如果运行时发现不论往哪片 RAM 写入数据后,以 A000H 为起始地址的存储芯片都有与其相同的数据,分析故障原因。
- (4)根据(1)的连接图,若出现地址线 A13 与 CPU 断线,并搭接到高电平上,将出现什么后果?

# 解:(1) CPU 与存储器芯片连接逻辑图:



# (2)地址空间分配图:

RAM0: 0000H — 1FFFH

RAM1: 2000H — 3FFFH

RAM2: 4000H — 5FFFH

RAM3: 6000H — 7FFFH

RAM4: 8000H — 9FFFH

RAM5: A000H — BFFFH

RAM6: C000H — DFFFH

RAM7 : E000H —— FFFFH

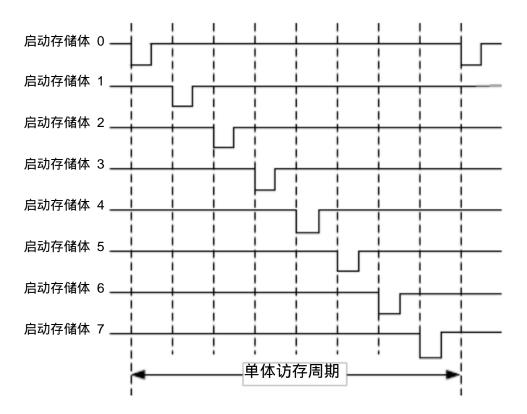
- (3)如果运行时发现不论往哪片 RAM 写入数据后,以 A000H 为起始地址的存储芯片 (RAM5) 都有与其相同的数据,则根本的故障原因为:该存储芯片的片选输入端很可能总是处于低电平。假设芯片与译码器本身都是好的,可能的情况有:
  - 1) 该片的 CS 端与 WE 端错连或短路;

  - 3) 该片的 CS 端与地线错连或短路。
  - (4)如果地址线 A13 与 CPU 断线,并搭接到高电平上, 将会出现 A13 恒为"1的情况。此时存储器只能寻址 A13=1 的地址空间(奇数片),A13=0

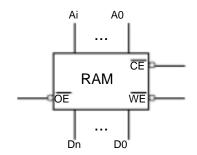
```
的另一半地址空间(偶数片)将永远访问不到。若对
                                  A13=0 的地址空间(偶数片)进行访问,只能错误地访问到
                                                                           A13=1 的对应空间 (奇数片 )中去。
17. 写出 1100、1101、1110、1111 对应的汉明码。
解:有效信息均为 n=4 位,假设有效信息用 b4b3b2b1 表示
     校验位位数 k=3 位,(2<sup>k</sup>>=n+k+1)
    设校验位分别为 c1、c2、c3,则汉明码共 4+3=7位,即: c1c2b4c3b3b2b1
    校验位在汉明码中分别处于第 1、2、4位
    c1=b4 b3 b1
    c2=b4 b2 b1
    c3=b3 b2 b1
    当有效信息为 1100 时 , c3c2c1=110, 汉明码为 0111100。
    当有效信息为 1101 时 , c3c2c1=001, 汉明码为 1010101。
     当有效信息为 1110 时 , c3c2c1=000, 汉明码为 0010110。
     当有效信息为 1111 时, c3c2c1=111, 汉明码为 1111111。
18. 已知收到的汉明码(按配偶原则配置)为
                            1100100、 1100111、 1100000、 1100001 , 检查上述代码是否出错?第几位出错?
解:假设接收到的汉明码为: c1'c2'b4'c3'b3'b2'b1'
   纠错过程如下:
    P1=c1 ' b4 ' b3 ' b1 '
    P2=c2 ' b4 ' b2 ' b1 '
    P3=c3 ' b3 ' b2 ' b1 '
    如果收到的汉明码为 1100100,则 p3p2p1=011,说明代码有错,第 3位(b4')出错,有效信息为: 1100
    如果收到的汉明码为 1100111,则 p3p2p1=111,说明代码有错,第 7位(b1')出错,有效信息为: 0110
    如果收到的汉明码为 1100000 ,则 p3p2p1=110 ,说明代码有错 ,第 6 位 ( b2 ') 出错 ,有效信息为 : 0010
     如果收到的汉明码为 1100001,则 p3p2p1=001,说明代码有错,第 1位(c1')出错,有效信息为: 0001
19. 已经接收到下列汉明码,分别写出它们所对应的欲传送代码。
     (1)1100000 (按偶性配置)
     (2)1100010 (按偶性配置)
     (3)1101001 (按偶性配置)
     (4)0011001 (按奇性配置)
     (5)1000000 (按奇性配置)
     (6)1110001 (按奇性配置)
解:(一)假设接收到的汉明码为 C1'C2'B4'C3'B3'B2'B,1按偶性配置则:
    P1=C1' B4' B3' B1'
    P2=C2' B4' B2' B1'
    P3=C3' B3' B1'
     (1)如接收到的汉明码为 1100000,
    P1=1 0 0 0=1
    P2=1 0 0 0=1
    P3=0 0 0=0
    P3P2P1=011,第3位出错,可纠正为 1110000,故欲传送的信息为 1000。
     (2)如接收到的汉明码为 1100010,
    P1=1 0 0 0=1
    P2=1 0 1 0=0
    P3=0 0 0=0
    P3P2P1=001,第1位出错,可纠正为 0100010,故欲传送的信息为 0010。
```

```
(3)如接收到的汉明码为 1101001,
    P1=1 0 0 1=0
    P2=1 0 0 1=0
    P3=1 0 1=0
    P3P2P1=000,传送无错,故欲传送的信息为
                                0001。
    (二)假设接收到的汉明码为 C1'C2'B4'C3'B3'B2'B1按奇性配置则:
    P1=C1' B4' B3' B1' 1
    P2=C2' B4' B2' B1' 1
    P3=C3' B3' B1' 1
    (4) 如接收到的汉明码为 0011001,
    P1=0 1 0 1 1=1
    P2=0 1 0 1 1=1
    P3=1 0 1 1=1
    P3P2P1=111,第7位出错,可纠正为 0011000,故欲传送的信息为 1000。
    (5)如接收到的汉明码为 1000000,
    P1=1 0 0 0 1=0
    P2=0 1 0 0 1=0
    P3=0 0 0 1=1
    P3P2P1=100,第 4位出错,可纠正为 1001000,故欲传送的信息为 0000。
    (6)如接收到的汉明码为 1110001,
    P1=1 1 0 1 1=0
    P2=1 1 0 1 1=0
    P3=0 0 1 1=0
    P3P2P1=000,传送无错,故欲传送的信息为
                                1001。
20. 欲传送的二进制代码为 1001101,用奇校验来确定其对应的汉明码,若在第
                                                 6位出错,说明纠错过程。
解:欲传送的二进制代码为 1001101,有效信息位数为 n=7位,则汉明校验的校验位为 k位,则:2k>=n+k+1 ,k=4,进行奇校验设校验位为 C1C2C3C4,
汉明码为 C1C2B7C3B6B5B4C4B3B2B1 ,
C1=1 B7 B6 B4 B3 B1=1 1 0 1 1 1=1
C2=1 B7 B5 B4 B2 B1=1 1 0 1 0 1=0
C3=1 B6 B5 B4=1 0 0 1=0
C4=1 B3 B2 B1=1 1 0 1=1
 故传送的汉明码为 10100011101, 若第 6 位(B5)出错,即接收的码字为 10100111101,则
P1=1 C1' B7' B6' B4' B3' B1'=1 1 1 0 1 1 1=0
P2=1 C2' B7' B5' B4' B2' B1'=1 0 1 1 1 0 1=1
P3=1 C3' B6' B5' B4'=1 0 0 1 1=1
P4=1 C4' B3' B2' B1'=1 1 1 0 1=0
P4P3P2P1=0110 说明第 6 位出错,对第 6 位取反即完成纠错。
                            P4P2P1 的状态即指出了编码中错误的信息位?
21. 为什么在汉明码纠错过程中,新的检测位
答:汉明码属于分组奇偶校验,  P4P2P1=000,说明接收方生成的校验位和收到的校验位相同,否则不同说明出错。由于分组时校验位只参加一组奇
偶校验,有效信息参加至少两组奇偶校验,若果校验位出错,
                                    P4P2P1 的某一位将为 1,刚好对应位号 4、2、1;若果有效信息出错,将引起 P4P2P1
中至少两位为 1,如 B1 出错,将使 P4P1 均为 1, P2=0,P4P2P1=101,
22. 某机字长 16 位,常规的存储空间为 64K字,若想不改用其他高速的存储芯片,而使访存速度提高到 8 倍,可采取什么措施?画图说明。
```

解:若想不改用高速存储芯片,而使访存速度提高到 8倍,可采取八体交叉存取技术, 8体交叉访问时序如下图:



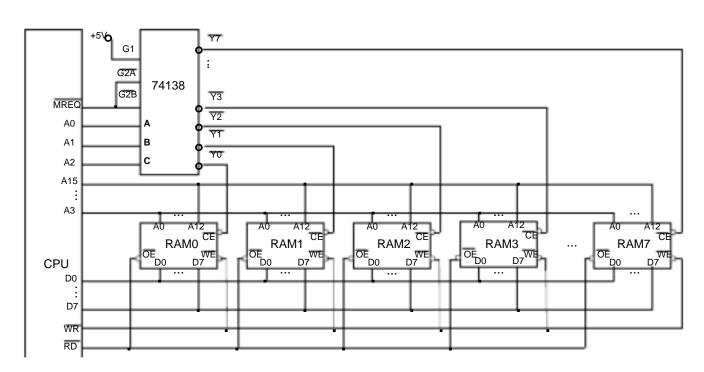
23. 设 CPU 共有 16 根地址线 ,8 根数据线 ,并用  $M/\overline{IO}$  作为访问存储器或 I/O 的控制信号(高电平为访存,低电平为访 I/O),  $\overline{WR}$  (低电平有效)为写命令 ,  $\overline{RD}$  (低电平有效)为读命令。设计一个容量为 64KB 的采用低位交叉编址的 8 体并行结构存储器。现有下图所示的存储器芯



片和 138 译码器。

画出 CPU 和存储器芯片(芯片容量自定)的连接图,并写出图中每个存储芯片的地址范围(用十六进制数表示)

解:8体低位交叉并行存储器的每个存储体容量为 64KB/8=8KB , 因此应选择 8KBRAM 芯片 , 芯片地址线 12 根(A0-A12 ) , 数据线 8 根(D0-D7 ) , 用 138 译码器进行存储体的选择。设计如下:



24. 一个 4 体低位交叉的存储器,假设存储周期为 T ,CPU 每隔 1/4 存取周期启动一个存储体,试问依次访问 64 个字需多少个存取周期?

解: 4 体低位交叉的存储器的总线传输周期为 , =T/4, 依次访问 64 个字所需时间为:

t=T+(64- 1) =T+63T/4=16.75T

25. 什么是 程序访问的局部性 "?存储系统中哪一级采用了程序访问的局部性原理?

答:程序运行的局部性原理指:在一小段时间内,最近被访问过的程序和数据很可能再次被访问;在空间上,这些被访问的程序和数据往往集中在

一小片存储区;在访问顺序上,指令顺序执行比转移执行的可能性大 (大约 5:1 )。存储系统中 Cache-主存层次和主存 -辅存层次均采用了程序访问的局部性原理。

26. 计算机中设置 Cache 的作用是什么?能否将 Cache 的容量扩大,最后取代主存,为什么?

答:计算机中设置 Cache 的作用是解决 CPU 和主存速度不匹配问题。

不能将 Cache 的容量扩大取代主存,原因是 : (1) Cache 容量越大成本越高,难以满足人们追求低价格的要求; (2) 如果取消主存,当 CPU 访问 Cache 失败时,需要将辅存的内容调入 Cache 再由 CPU 访问,造成 CPU 等待时间太长,损失更大。

- 27. Cache 做在 CPU 芯片内有什么好处?将指令 Cache 和数据 Cache 分开又有什么好处?
- 答: Cache 做在 CPU 芯片内主要有下面几个好处:
  - (1)可提高外部总线的利用率。因为 Cache 在 CPU 芯片内 , CPU 访问 Cache 时不必占用外部总线。
  - (2) Cache 不占用外部总线就意味着外部总线可更多地支持 I/O 设备与主存的信息传输,增强了系统的整体效率。
  - (3)可提高存取速度。因为 Cache 与 CPU 之间的数据通路大大缩短 ,故存取速度得以提高。

将指令 Cache 和数据 Cache 分开有如下好处:

- 1)可支持超前控制和流水线控制,有利于这类控制方式下指令预取操作的完成。
- 2)指令 Cache 可用 ROM 实现,以提高指令存取的可靠性。
- 3)数据 Cache 对不同数据类型的支持更为灵活,既可支持整数(例 32位),也可支持浮点数据(如 64位)。

补充 :

Cache 结构改进的第三个措施是分级实现,如二级缓存结构,即在片内 Cache(L1)和主存之间再设一个片外 Cache(L2),片外缓存既可以 弥补片内缓存容量不够大的缺点,又可在主存与片内缓存间起到平滑速度差的作用,加速片内缓存的调入调出速度。

- 28. 设主存容量为 256K 字, Cache 容量为 2K 字, 块长为 4。
  - (1)设计 Cache 地址格式 , Cache 中可装入多少块数据?
  - (2)在直接映射方式下,设计主存地址格式。
  - (3)在四路组相联映射方式下,设计主存地址格式。
  - (4)在全相联映射方式下,设计主存地址格式。
  - (5)若存储字长为 32位,存储器按字节寻址,写出上述三种映射方式下主存的地址格式。
- 解:(1) Cache 容量为 2K 字, 块长为 4, Cache 共有 2K/4=2 11/22=29=512 块,

Cache 字地址 9 位,字块内地址为 2 位

因此 , Cache 地址格式设计如下:

Cache 字块地址( 9 位)	字块内地址( 2 位)
------------------	-------------

(2) 主存容量为 256K 字=2<sup>18</sup>字, 主存地址共 18位, 共分 256K/4=2<sup>16</sup>块,

主存字块标记为 18-9-2=7 位。

直接映射方式下主存地址格式如下:

主存字块标记( 7 位)	Cache 字块地址( 9 位)	字块内地址( 2 位)
--------------	------------------	-------------

(3)根据四路组相联的条件,一组内共有 4块,得 Cache 共分为 512/4=128=2 <sup>7</sup>组,

主存字块标记为 18-7-2=9 位,主存地址格式设计如下:

主存字块标记( 9 位)	组地址( 7 位)	字块内地址( 2 位)
		l .

(4)在全相联映射方式下,主存字块标记为 18-2=16 位,其地址格式如下:

主存字块标记( 16 位)	字块内地址( 2 位)
---------------	-------------

(5) 若存储字长为 32 位,存储器按字节寻址,则主存容量为 256K\*32/4=2 <sup>21</sup>B,

Cache 容量为 2K\*32/4=2 <sup>14</sup>B , 块长为 4\*32/4=32B=2 <sup>5</sup>B , 字块内地址为 5 位 ,

在直接映射方式下,主存字块标记为 21-9-5=7 位,主存地址格式为:

主存字块标记( 7 位)	Cache 字块地址( 9 位)	字块内地址( 5 位)
--------------	------------------	-------------

在四路组相联映射方式下,主存字块标记为 21-7-5=9 位,主存地址格式为:

主存字块标记( 9位)	组地址( 7位)	字块内地址( 5 位)
-------------	----------	-------------

在全相联映射方式下,主存字块标记为 21-5=16 位,主存地址格式为:

主存字块标记( 16 位)	字块内地址( 5 位)
---------------	-------------

29. 假设 CPU 执行某段程序时共访问 Cache 命中 4800 次,访问主存 200 次,已知 Cache 的存取周期为 30ns,主存的存取周期为 150ns,求 Cache

的命中率以及 Cache-主存系统的平均访问时间和效率,试问该系统的性能提高了多少倍?

解: Cache 被访问命中率为: 4800/(4800+200)=24/25=96%

性能为原来的 150ns/34.8ns=4.31 倍,即提高了 3.31 倍。

30. 一个组相连映射的 CACHE 由 64 块组成,每组内包含 4 块。主存包含 4096 块,每块由 128 字组成,访存地址为字地址。试问主存和高速存储器的地址各为几位?画出主存地址格式。

解: cache 组数: 64/4=16 , Cache 容量为: 64\*128=2 13 字, cache 地址 13 位

主存共分 4096/16=256 区,每区 16块

主存容量为: 4096\*128=2 <sup>19</sup> 字, 主存地址 19 位, 地址格式如下:

主存字块标记( 8位)	组地址( 4 位)	字块内地址( 7 位)
-------------	-----------	-------------

31. 设主存容量为 1MB , 采用直接映射方式的 Cache 容量为 16KB , 块长为 4 , 每字 32 位。试问主存地址为 ABCDEH 的存储单元在 Cache 中的什么位置?

解:主存和 Cache 按字节编址,

Cache 容量 16KB=2 <sup>14</sup>B , 地址共格式为 14 位 , 分为 16KB/(4\*32/8B)=2 <sup>10</sup> 块 , 每块 4\*32/8=16B=2 <sup>4</sup>B , Cache 地址格式为:

Cache 字块地址( 10 位)	字块内地址( 4 位)

主存容量  $1MB=2^{20}B$ ,地址共格式为 20 位,分为  $1MB/(4*32/8B)=2^{-16}$  块,每块  $2^4B$ ,采用直接映射方式,主存字块标记为 20-14=6 位,主存地址格式为:

主存字块标记( 6 位)	Cache 字块地址( 10 位)	字块内地址( 4 位)

主存地址为 ABCDEH=1010 1011 1100 1101 1110B ,主存字块标记为 101010 ,Cache 字块地址为 11 1100 1101 ,字块内地址为 1110 ,故该主存单元应映射到 Cache 的 101010 块的第 1110字节,即第 42 块第 14 字节位置。或者在 Cache 的第 11 1100 1101 1110=3CDEH 字节位置。

- 32. 设某机主存容量为 4MB , Cache 容量为 16KB , 每字块有 8 个字 , 每字 32 位 , 设计一个四路组相联映射 (即 Cache 每组内共有 4 个字块 )的 Cache 组织。
  - (1)画出主存地址字段中各段的位数。
- (2)设 Cache 的初态为空, CPU 依次从主存第 0,1,2,...,89 号单元读出 90 个字(主存一次读出一个字) ,并重复按此次序读 8 次,问 命中率是多少?
  - (3)若 Cache 的速度是主存的 6 倍,试问有 Cache 和无 Cache 相比,速度约提高多少倍?
- 解:(1)根据每字块有 8个字,每字 32位(4字节),得出主存地址字段中字块内地址为 3+2=5位。

根据 Cache 容量为 16KB=2 <sup>14</sup>B , 字块大小为 8\*32/8=32=2 <sup>5</sup>B , 得 Cache 地址共 14 位 , Cache 共有 2<sup>14-5</sup>=2 <sup>9</sup> 块。

根据四路组相联映射, Cache 共分为  $2^9/2^2=2^7$ 组。

根据主存容量为 4MB=2 <sup>22</sup>B , 得主存地址共 22 位 , 主存字块标记为 22-7-5=10 位 , 故主存地址格式为 :

主存字块标记( 10 位)	组地址( 7位)	字块内地址( 5 位)

(2)由于每个字块中有 8个字,而且初态为空,因此 CPU 读第 0号单元时,未命中,必须访问主存,同时将该字所在的主存块调入 Cache 第 0组中的任一块内,接着 CPU 读第 1~7号单元时均命中。同理, CPU 读第 8,16,…,88号时均未命中。可见, CPU 在连续读 90个字中共有 12次未命中,而后 8次循环读 90个字全部命中,命中率为:

$$\frac{90\times8-12}{90\times8} = 0.984$$

(3)设 Cache 的周期为 t,则主存周期为 6t,没有 Cache 的访问时间为 6t\*90\*8,有 Cache 的访问时间为 t(90\*8-12)+6t\*12,则有 Cache 和无 Cache 相比,速度提高的倍数为:

$$\frac{6t \times 90 \times 8}{(90 \times 8 - 12)t + 6t \times 12} - 1 \approx 5.54$$

- 33. 简要说明提高访存速度可采取的措施。
- 答:提高访存速度可采取三种措施:
  - (1)采用高速器件。即采用存储周期短的芯片,可提高访存速度。

- (2)采用 Cache。CPU 最近要使用的信息先调入 Cache,而 Cache 的速度比主存快得多,这样 CPU 每次只需从 Cache 中读写信息,从而缩 短访存时间,提高访存速度。
  - (3)调整主存结构。如采用单体多字或采用多体结构存储器。
- 38. 磁盘组有 6 片磁盘,最外两侧盘面可以记录,存储区域内径 22cm,外径 33cm,道密度为 40 道 /cm,内层密度为 400 位 /cm,转速 3600 转/分,问:
  - (1)共有多少存储面可用?
  - (2)共有多少柱面?
  - (3)盘组总存储容量是多少?
  - (4)数据传输率是多少?
- 解:(1)共有:6×2=12 个存储面可用。
  - (2)有效存储区域 = (33-22)/2=5.5cm

柱面数 = 40 道/cm × 5.5= 220 道

(3)内层道周长 = 22 = 69.08cm

道容量 =400 位/cm×69.08cm= 3454B

面容量=3454Bx 220 道=759,880B

盘组总容量 =759,880B x 12面=9,118,560B

(4)转速 = 3600 转 / 60 秒 = 60 转 / 秒

数据传输率 = 3454B × 60 转/秒 = 207 , 240 B/S

- 39. 某磁盘存储器转速为 3000 转/分,共有 4 个记录盘面,每毫米 5 道,每道记录信息 12 288 字节,最小磁道直径为 230mm,共有 275 道,求:
  - (1)磁盘存储器的存储容量。
  - (2)最高位密度(最小磁道的位密度)和最低位密度。
  - (3)磁盘数据传输率。
  - (4)平均等待时间。
- 解:(1)存储容量 = 275 道 x12 288B/ 道 x4 面 = 13 516 800B
  - (2)最高位密度 = 12 288B/ ( 230) = 17B/mm = 136 位/mm (向下取整)

最大磁道直径 =230mm+2 275 道 /(5 道 /mm) = 230mm + 110mm = 340mm

最低位密度 = 12 288B /( 7×340)= 11B/mm = 92 位 / mm (向下取整)

- (3)磁盘数据传输率 = 12 288B ×3000 转/分=12 288B ×50 转/秒=614 400B/s
- (4)平均等待时间 = 1s/50 / 2 = 10ms

第5章 输入输出系统

- 1. I/O 有哪些编址方式?各有何特点?
- 解:常用的 I/O 编址方式有两种: I/O 与内存统一编址和 I/O 独立编址。

特点: I/O 与内存统一编址方式的 I/O 地址采用与主存单元地址完全一样的格式 , I/O 设备和主存占用同一个地址空间 , CPU 可像访问主存一样访问 I/O 设备 , 不需要安排专门的 I/O 指令。

- I/O 独立编址方式时机器为 I/O 设备专门安排一套完全不同于主存地址格式的地址编码,此时 I/O 地址与主存地址是两个独立的空间, CPU 需要通过专门的 I/O 指令来访问 I/O 地址空间。
- 2. 简要说明 CPU 与 I/O 之间传递信息可采用哪几种联络方式?它们分别用于什么场合?
- 答: CPU 与 I/O 之间传递信息常采用三种联络方式:直接控制(立即响应) 、 同步、异步。 适用场合分别为:

直接控制适用于结构极简单、速度极慢的 I/O 设备 , CPU 直接控制外设处于某种状态而无须联络信号。

同步方式采用统一的时标进行联络,适用于 CPU 与 I/O 速度差不大,近距离传送的场合。

异步方式采用应答机制进行联络,适用于 CPU 与 I/O 速度差较大、远距离传送的场合。

- 6. 字符显示器的接口电路中配有缓冲存储器和只读存储器,各有何作用?
- 解:显示缓冲存储器的作用是支持屏幕扫描时的反复刷新; 只读存储器作为字符发生器使用, 他起着将字符的 ASCII 码转换为字形点阵信息的作用。
- 8. 某计算机的 I/O 设备采用异步串行传送方式传送字符信息。字符信息的格式为 1 位起始位、 7 位数据位、 1 位校验位和 1 位停止位。若要求每秒

钟传送 480 个字符,那么该设备的数据传送速率为多少?

解: 480×10=4800 位/秒=4800 波特

波特 —— 是数据传送速率波特率的单位。

13. 说明中断向量地址和入口地址的区别和联系。

解:中断向量地址和入口地址的区别:

向量地址是硬件电路(向量编码器)产生的中断源的内存地址编号,中断入口地址是中断服务程序首址。

中断向量地址和入口地址的联系:

中断向量地址可理解为中断服务程序入口地址指示器(入口地址的地址) ,通过它访存可获得中断服务程序入口地址。 (两种方法:在向量地址

所指单元内放一条 JMP 指令;主存中设向量地址表。参考 8.4.3)

14. 在什么条件下, I/O 设备可以向 CPU 提出中断请求?

解: I/O 设备向 CPU 提出中断请求的条件是: I/O 接口中的设备工作完成状态为 1(D=1), 中断屏蔽码为 0 (MASK=0), 且 CPU 查询中断时,中

断请求触发器状态为 1(INTR=1)。

15. 什么是中断允许触发器?它有何作用?

**16.** 在什么条件和什么时间, **CPU** 可以响应 **I/O** 的中断请求?

解: CPU 响应 I/O 中断请求的条件和时间是: 当中断允许状态为 1(EINT=1 ),且至少有一个中断请求被查到, 则在一条指令执行完时, 响应中断。

26. 什么是多重中断?实现多重中断的必要条件是什么?

解:多重中断是指:当 CPU 执行某个中断服务程序的过程中,发生了更高级、更紧迫的事件, CPU 暂停现行中断服务程序的执行,转去处理该事

件的中断,处理完返回现行中断服务程序继续执行的过程。

实现多重中断的必要条件是:在现行中断服务期间,中断允许触发器为 1,即开中断。

28. CPU 对 DMA 请求和中断请求的响应时间是否一样?为什么?

解: CPU 对 DMA 请求和中断请求的响应时间不一样,因为两种方式的交换速度相差很大,因此 CPU 必须以更短的时间间隔查询并响应 DMA 请

求。响应中断请求是在每条指令执行周期结束的时刻,而响应 DMA 请求是在存取周期结束的时刻。

中断方式是程序切换,而程序又是由指令组成,所以必须在一条指令执行完毕才能响应中断请求,而且 CPU 只有在每条指令执行周期结束

的时刻才发出查询信号,以获取中断请求信号,若此时条件满足,便能响应中断请求。

DMA 请求是由 DMA 接口根据设备的工作状态向 CPU 申请占用总线,此时只要总线未被 CPU 占用,即可立即响应 DMA 请求;若总线正被 CPU 占用,则必须等待该存取周期结束时, CPU 才交出总线的使用权。

30. DMA 的工作方式中, CPU 暂停方式和周期挪用方式的数据传送流程有何不同?画图说明。

解:两种 DMA 方式的工作流程见如下,其主要区别在于传送阶段,现行程序是否完全停止访存。

停止 CPU 访存方式的 DMA 工作流程如下:

现行程序 CPU DMAC I/O
CPU DMAC I/O
B C D

周期窃取方式的 DMA 工作流程如下:

现行程序 CPU DMAC I/O
CPU DMAC I/O
B C D

第6章 计算机的运算方法

4 设机器数字长为 8 位(含 1 位符号位在内) ,写出对应下列各真值的原码、补码和反码。 -13/64 , 29/128 , 100 , -87

解:真值与不同机器码对应关系如下:

真值	-13/64	29/128	100	-87
二进制	-0.001101	0.0011101	1100100	-1010111

原码	1.001 1010	0.001 1101	0110 0100	1101 0111
补码	1.1100110	0.001 1101	0110 0100	10101001
反码	1.1100101	0.001 1101	0110 0100	10101000

#### 5. 已知 [x] ¾ , 求 [x] 原和 x。

[x1] \*=1.1100; [x2] \*=1.1001; [x3] \*=0.1110; [x4] \*=1.0000; [x5] \*=1,0101; [x6] \*=1,1100; [x7] \*=0,0111; [x8] \*=1,0000;

#### 解: $[x]_{\stackrel{\text{\tiny A}}{\rightarrow}}$ 与 $[x]_{\stackrel{\text{\tiny B}}{\rightarrow}}$ 、x的对应关系如下:

[x] ¾⊦	1.1100	1.1001	0.1110	1.0000	1,0101	1,1100	0,0111	1,0000
[X] 原	1.0100	1.0111	0.1110	无	1,1011	1,0100	0,0111	无
Х	-0.0100	-0.0111	0.1110	-1	-1011	-100	0,0111	-10000

9. 当十六进制数 9B 和 FF 分别表示为原码、补码、反码、移码和无符号数时,所对应的十进制数各为多少(设机器数采用一位符号位)?

### 解:真值和机器数的对应关系如下:

9BH	原码	补码	反码	移码	无符号数
对应十进制数	-27	-101	-100	+27	155
FFH	原码	补码	反码	移码	无符号数
对应十进制数	-128	-1	-0	+128	256

10. 在整数定点机中,设机器数采用 1 位符号位,写出 ±0 的原码、补码、反码和移码,得出什么结论?

解: 0 的机器数形式如下: (假定机器数共 8 位,含 1 位符号位在内)

真值	原码	补码	反码	移码
+0	0 000 0000	0 000 0000	0 000 0000	1 000 0000
-0	1 000 0000	0 000 0000	1 111 1111	1 000 0000

结论: 0 的原码和反码分别有 +0 和-0 两种形式,补码和移码只有一种形式,且补码和移码数值位相同,符号位相反。

11. 已知机器数字长为 4 位(含 1 位符号位),写出整数定点机和小数定点机中原码、补码和反码的全部形式,并注明其对应的十进制真值。

	整数定	 :点机			小数定		
 原码	补码	反码	真值	原码	补码	反码	真值
0,000	0,000	0,000	+0	0.000	0.000	0.000	+0
0,001	0,001	0,001	1	0.001	0.001	0.001	0.125
0,010	0,010	0,010	2	0.010	0.010	0.010	0.250
0,011	0,011	0,011	3	0.011	0.011	0.011	0.375
0,100	0,100	0,100	4	0.100	0.100	0.100	0.500
0,101	0,101	0,101	5	0.101	0.101	0.101	0.625
0,110	0,110	0,110	6	0.110	0.110	0.110	0.750
0,111	0,111	0,111	7	0.111	0.111	0.111	0.875
1,000	0,000	1,111	-0	1.000	0.000	1.111	-0
1,001	1,111	1,110	-1	1.001	1.111	1.110	-0.125
1,010	1,110	1,101	-2	1.010	1.110	1.101	-0.250
1,011	1,101	1,100	-3	1.011	1.101	1.100	-0.375
1,100	1,100	1,011	-4	1.100	1.100	1.011	-0.500
1,101	1,011	1,010	-5	1.101	1.011	1.010	-0.625
1,110	1,010	1,001	-6	1.110	1.010	1.001	-0.750
1,111	1,001	1,000	-7	1.111	1.001	1.000	-0.875
无	1,000	无	-8	无	1.000	无	-1

**12.** 设浮点数格式为:阶码 5 位(含 1 位阶符),尾数 11 位(含 1 位数符)。写出 51/128 、-27/1024 、7.375 、-86.5 所对应的机器数。要求如下:

- (1) 阶码和尾数均为原码。
- (2)阶码和尾数均为补码。
- (3)阶码为移码,尾数为补码。

#### 解:据题意画出该浮点数的格式:

将十进制数转换为二进制: x1= 51/128= 0.0110011B= 2 <sup>-1</sup> \* 0.110 011B

x2=-27/1024=-0.0000011011B=2  $^{-5}*(-0.11011B)$ 

x3=7.375=111.011B=2 <sup>3</sup>\*0.111011B

x4=-86.5=-1010110.1B=2 <sup>7</sup>\*(-0.10101101B)

#### 则以上各数的浮点规格化数为:

(1)[x1] 浮=1,0001;0.1100110000

[x2] 浮=1 , 0101 ; 1.110 110 000 0

[x3] 浮=0 , 0011 ; 0.111 011 000 0

[x4] 浮=0 , 0111 ; 1.101 011 010 0

(2)[x1] 浮=1,1111;0.1100110000

[x2] 浮=1 , 1011 ; 1.001 010 000 0

[x3] 浮=0 , 0011 ; 0.111 011 000 0

[x4] 浮=0 , 0111 ; 1.010 100 110 0

(3)[x1] 浮=0,1111;0.1100110000

[x2] 浮=0 , 1011 ; 1.001 010 000 0

[x3] 浮=1,0011;0.1110110000

[x4] 浮=1,0111;1.010 100 110 0

- 14. 设浮点数字长为 32 位,欲表示 ±6 万间的十进制数,在保证数的最大精度条件下,除阶符、数符各取 1 位外,阶码和尾数各取几位?按这样分
- 配,该浮点数溢出的条件是什么?
- 解:若要保证数的最大精度,应取阶码的基值 =2。

若要表示 ±6 万间的十进制数,由于 32768 (2<sup>15</sup>) < 6 万 <65536 (2<sup>16</sup>),则:阶码除阶符外还应取 5 位(向上取 2 的幂)。

故:尾数位数 =32-1-1-5=25 位

25 (32) 该浮点数格式如下:

阶符(1位)	阶码(5位)	数符(1位)	尾数( 25 位)

按此格式,该浮点数上溢的条件为:阶码 25

- 15. 什么是机器零?若要求全 0表示机器零,浮点数的阶码和尾数应采取什么机器数形式?
- 解: 机器零指机器数所表示的零的形式, 它与真值零的区别是: 机器零在数轴上表示为 " 0点及其附近的一段区域,即在计算机中小到机器数的精度 达不到的数均视为 "机器零 ",而真零对应数轴上的一点( 0点)。若要求用 "全 0"表示浮点机器零,则浮点数的阶码应用移码、尾数用补码表示(此 时阶码为最小阶、尾数为零,而移码的最小码值正好为 " 0",补码的零的形式也为 " 0",拼起来正好为一串 0 的形式)。
- 17. 设机器数字长为 8 位(包括一位符号位) ,对下列各机器数进行算术左移一位、两位,算术右移一位、两位,讨论结果是否正确。

```
[x1] _{\mbox{\tiny \begin{subarray}{l} \end{subarray}}} =0.001 1010 ; [y1] _{\mbox{\tiny \begin{subarray}{l} \end{subarray}}} =0.101 0100 ; [z1] _{\mbox{\tiny \begin{subarray}{l} \end{subarray}}} =1.010 1111 ;
```

[x2]  $_{\text{\tiny{$\rm B$}}}\!\!=\!1.110\ 1000$  ; [y2]  $_{\text{\tiny{$\rm A$}}}\!\!=\!1.110\ 1000$  ; [z2]  $_{\text{\tiny{$\rm E$}}}\!\!=\!1.110\ 1000$  ;

[x3]  $_{\mathbb{R}}$ =1.001 1001 ; [y3]  $_{\mathbb{A}}$ =1.001 1001 ; [z3]  $_{\mathbb{R}}$ =1.001 1001 .

# 解:算术左移一位:

[x1] 原=0.011 0100 ; 正确

[x2] 原=1.101 0000 ; 溢出 ( 丢 1 ) 出错

[x3] 原=1.011 0010 ; 正确

[y1] <sub>补</sub>=0.010 1000 ; 溢出 ( 丢 1 ) 出错

[y2] <sub>补</sub>=1.101 0000 ; 正确

```
[y3] ¾=1.011 0010;溢出(丢 0)出错
        [z1]辰=1.101 1111;溢出(丢 0)出错
        [z2]<sub>反</sub>=1.101 0001 ;正确
        [z3]辰=1.011 0011;溢出(丢 0)出错
      算术左移两位:
       [x1] <sub>原</sub>=0.110 1000 ; 正确
       [x2]原=1.010 0000;溢出(丢 11)出错
       [x3] 原=1.110 0100 ; 正确
       [y1] * = 0.101 0000;溢出(丢 10)出错
       [y2] ネャ=1.010 0000 ; 正确
       [y3] ¾=1.110 0100;溢出(丢 00)出错
       [z1]辰=1.011 1111;溢出(丢 01)出错
       [z2]<sub>反</sub>=1.010 0011;正确
       [z3]辰=1.110 0111;溢出(丢 00)出错
    算术右移一位:
        [x1] <sub>原</sub>=0.000 1101 ; 正确
        [x2] 原=1.011 0100;正确
        [x3] 原=1.000 1100(1) ; 丢 1,产生误差
        [y1] <sub>补</sub>=0.010 1010 ; 正确
        [y2] ३ = 1.111 0100 ; 正确
        [y3] ¾=1.100 1100(1) ; 丢 1,产生误差
       [z1]反=1.101 0111;正确
       [z2]<sub>反</sub>=1.111 0100(0) ; 丢 0,产生误差
       [z3]<sub>反</sub>=1.100 1100 ; 正确
      算术右移两位:
       [x1] <sub>原</sub>=0.000 0110 ( 10 ); 产生误差
       [x2] 原=1.001 1010 ;正确
       [x3] 原=1.000 0110 ( 01 ); 产生误差
       [y1] <sub>补</sub>=0.001 0101 ; 正确
       [y2] ネャ=1.111 1010;正确
       [y3] ¾=1.110 0110 (01);产生误差
       [z1]反=1.110 1011;正确
       [z2]辰=1.111 1010 (00);产生误差
       [z3]辰=1.110 0110 ( 01 ); 产生误差
19. 设机器数字长为 8位(含 1位符号位),用补码运算规则计算下列各题。
   (1) A=9/64 , B=-13/32 ,求 A+B。
  (2) A=19/32 , B=-17/128 , 求 A-B。
  (3) A=-3/16, B=9/32, 求 A+B。
  (4) A=-87, B=53, 求 A-B。
  (5) A=115, B=-24, 求 A+B。
解:(1) A=9/64= 0.001 0010B, B= -13/32= -0.011 0100B
      [A] 补=0.001 0010, [B] 补=1.100 1100
        [A+B] 补 = 0.0010010 + 1.1001100 = 1.1011110 —— 无溢出
        A+B= -0.010 0010B = -17/64
```

```
[A] 补 =0.100 1100, [B] 补 =1.110 1111 , [-B] 补 =0.001 0001
        [A-B] 补 = 0.1001100 + 0.0010001= 0.1011101 —— 无溢出
        A-B= 0.101 1101B = 93/128B
   ( 3 ) A= -3/16= -0.001 1000B, B=9/32= 0.010 0100B
       [A] 补=1.110 1000, [B] 补= 0.010 0100
        [A+B] 补 = 1.1101000 + 0.0100100 = 0.0001100 — 无溢出
        A+B= 0.000 1100B = 3/32
   ( 4) A= -87= -101 0111B, B=53=110 101B
       [A] 补=1 010 1001, [B] 补=0 011 0101, [-B] 补=1 100 1011
        [A-B] 补 = 1 0101001 + 1 1001011 = 0 1110100 —— 溢出
   ( 5 ) A=115= 111 0011B, B= -24= -11 000B
       [A] 补=0 1110011, [B] 补=1 , 110 1000
        [A+B] 补 = 0 1110011 + 1 1101000 = 0 1011011 —— 无溢出
          A+B= 101 1011B = 91
26.按机器补码浮点运算步骤,计算 [x ±y]补.
   (1) x=2^{-0.11} \times 0.101100, y=2^{-0.10} \times (-0.011100);
  (2) x=2^{-011} \times (-0.100010), y=2^{-010} \times (-0.011111);
   (3) x=2^{101} \times (-0.100101), y=2^{100} \times (-0.001111).
解:先将 x、y 转换成机器数形式:
   (1) x=2^{-0.11} \times 0.101100, y=2^{-0.10} \times (-0.011100)
        [x] 补 =1 , 101 ; 0.101 100, [y] 补 =1 , 110 ; 1.100 100
        [Ex] 补 =1,101, [y] 补 =1,110, [Mx] 补 =0.101 100, [My] 补 =1.100 100
      1)对阶:
           [ <u>L</u>] 补=[Ex] 补+[-Ey] 补 = 11,101+00,010=11,111 < 0 ,
           应 Ex 向 Ey 对齐,则: [Ex]补+1=11,101+00,001=11,110=[Ey]补
           [x] 补=1 , 110 ; 0.010 110
      2)尾数运算:
         [Mx] 补+[My] 补 = 0.010 110 + 11.100 100=11.111010
         [Mx] 补+[-My] 补=0.010 110 + 00.011100= 00.110 010
      3)结果规格化:
         [x+y] 补 =11,110;11.111010 = 11,011;11.010000 (尾数左规 3次,阶码减 3)
         [x-y] 补=11 , 110 ; 00.110 010, 已是规格化数。
      4) 舍入:无
      5)溢出:无
      则: x+y=2 <sup>-101</sup> ×( -0.110 000 )
         x-y = 2^{-010} \times 0.110 010
    (2) x=2^{-011} \times (-0.100010), y=2-^{010} \times (-0.011111)
        [x] 补 =1 , 101 ; 1.011 110, [y] 补 =1 , 110 ; 1.100 001
           1) 对阶:过程同 (1)的 1),则
               [x] 补 =1 , 110 ; 1.101 111
        2)尾数运算:
        [Mx] ^{+}+[My] ^{+}= 11.101111 + 11.100001 = 11.010000
        [Mx] ^{+}=11.101111 + 00.011111 = 00.001110
```

( 2 ) A=19/32= 0.100 1100B, B= -17/128= -0.001 0001B

```
[x+y] 补 =11 , 110 ; 11.010 000, 已是规格化数
        [x-y] 补 =11 , 110 ; 00.001 110 =11 , 100 ; 00.111000 (尾数左规 2 次 , 阶码减 2 )
      4) 舍入:无
      5)溢出:无
      则: x+y=2 -010 ×( -0.110 000 )
        x-y = 2^{-100} \times 0.111000
   (3) X=2^{101} \times (-0.100 \ 101), y=2^{100} \times (-0.001 \ 111)
       [x] \stackrel{*}{\Rightarrow} = 0 , 101 ; 1.011 011, [y] \stackrel{*}{\Rightarrow} = 0 , 100 ; 1.110 001
          1)对阶:
           [ <u>/</u>[]补=00 , 101+11 , 100=00 , 001 >0 , 应 Ey 向 Ex 对齐 , 则:
           [Ey] 补+1=00 , 100+00 , 001=00 , 101=[Ex] 补
           [y] 补=0 , 101 ; 1.111 000 ( 1 )
          2)尾数运算:
           [Mx] ^{1} +[My] ^{1} = 11.011011+ 11.111000 (1) = 11.010011 (1)
           [Mx] 补+[-My] 补= 11.011011+ 00.000111 (1) = 11.100010 (1)
      3)结果规格化:
       [x+y] 补 =00,101;11.010011(1),已是规格化数
       [x-y] 补=00 , 101 ; 11.100 010 ( 1 ) =00 , 100 ; 11.000 101 (尾数左规 1 次 , 阶码减 1 )
          4) 舍入:
           [x+y] 补=00,101;11.010011(舍)
           [x-y] 补 不变
          5)溢出:无
          则: x+y=2 101 x (-0.101 101)
             x-y = 2^{100} x (-0.111011)
                                                   7章 指令系统。
     零地址指令的操作数来自哪里??各举一例说明。
答:零地址指令的操作数来自
                       ACC ,为隐含约定
    对于二地址指令而言,操作数的物理地址可安排在什么地方?举例说明。
答:对于二地址指令而言,操作数的物理地址可安排在寄存器内、指令中或内存单元内等。
                                                                                                            M 条,一
8. 某机指令字长 16 位,每个操作数的地址码为 6 位,设操作码长度固定,指令分为零地址、一地址和二地址三种格式。若零地址指令有
地址指令有 N种,则二地址指令最多有几种?若操作码位数可变,则二地址指令最多允许有几种?
解: 1) 若采用定长操作码时,二地址指令格式如下:
                       OP (4位)
                                            A1 (6位)
                                                                  A2 (6位)
      设二地址指令有 K 种,则: K=2 4-M-N
      当 M=1 (最小值) , N=1 (最小值)时 , 二地址指令最多有:
                                                      Kmax=16-1-1=14 种
                                                                                   K = 2^4 - (N/2^6 + M/2^{12});
   2) 若采用变长操作码时,二地址指令格式仍如 1) 所示,但操作码长度可随地址码的个数而变。此时,
   当 ( N/2 <sup>6</sup> + M/2 <sup>12</sup> ) ◀ 时 ( N/2 <sup>6</sup> + M/2 <sup>12</sup> 向上取整 ) , K 最大 , 则二地址指令最多有:
   K<sub>max</sub> =16-1=15 种(只留一种编码作扩展标志用。 )
16. 某机主存容量为 4M ★6 位,且存储字长等于指令字长,若该机指令系统可完成 108 种操作,操作码位数固定,且具有直接、间接、变址、基址、
相对、立即等六种寻址方式,试回答: (1)画出一地址指令格式并指出各字段的作用;
 (2)该指令直接寻址的最大范围;
```

3)结果规格化:

(3)一次间址和多次间址的寻址范围;

- (4)立即数的范围(十进制表示);
- (5)相对寻址的位移量(十进制表示);
- (6)上述六种寻址方式的指令哪一种执行时间最短?哪一种最长?为什么?哪一种便于程序浮动?哪一种最适合处理数组问题?
- (7)如何修改指令格式,使指令的寻址范围可扩大到 4M?
- (8)为使一条转移指令能转移到主存的任一位置,可采取什么措施?简要说明之。

解:(1)单字长一地址指令格式:

OP (7位) M (3位) A (6位)
-----------------------

OP 为操作码字段,共 7位,可反映 108 种操作;

M 为寻址方式字段,共 3位,可反映 6 种寻址操作;

A 为地址码字段,共 16-7-3=6 位。

- (2)直接寻址的最大范围为 2<sup>6</sup>=64。
- (3)由于存储字长为 16 位,故一次间址的寻址范围为 2<sup>16</sup>;若多次间址,需用存储字的最高位来区别是否继续间接寻址,故寻址范围为 2<sup>1</sup>
- (4) 立即数的范围为 -32—— 31 (有符号数) ,或 0—— 63 (无符号数) 。
- (5)相对寻址的位移量为 -32—— 31。
- (6)上述六种寻址方式中,因立即数由指令直接给出,故立即寻址的指令执行时间最短。间接寻址在指令的执行阶段要多次访存 (一次间接寻址要两次访存, 多次间接寻址要多次访存 ),故执行时间最长。 变址寻址由于变址寄存器的内容由用户给定, 而且在程序的执行过程中允许用户修改, 而其形式地址始终不变,故变址寻址的指令便于用户编制处理数组问题的程序。相对寻址操作数的有效地址只与当前指令地址相差一定的位移量, 与直接寻址相比,更有利于程序浮动。
  - (7)方案一 :为使指令寻址范围可扩大到 4M,需要有效地址 22 位,此时可将单字长一地址指令的格式改为双字长,如下图示:

OP ( 7位)	MOD (3位)	A (高 6位)

方案二 :如果仍采用单字长指令( 16 位)格式,为使指令寻址范围扩大到 4M ,可通过段寻址方案实现。安排如下:

硬件设段寄存器 DS(16 位), 用来存放段地址。在完成指令寻址方式所规定的寻址操作后,得有效地址 EA(6 位), 再由硬件自动完成段寻址,

最后得 22 位物理地址。 即:物理地址 = (DS) 26 + EA

注:段寻址方式由硬件隐含实现。在编程指定的寻址过程完成、 EA 产生之后由硬件自动完成,对用户是透明的。

方案三: 在采用单字长指令( 16 位)格式时,还可通过页面寻址方案使指令寻址范围扩大到 4M。安排如下:

硬件设页面寄存器 PR(16位),用来存放页面地址。指令寻址方式中增设页面寻址。当需要使指令寻址范围扩大到 4M时,编程选择页面寻址 方式,则: EA=(PR) A(有效地址=页面地址"拼接"6位形式地址),这样得到 22位有效地址。

(8)为使一条转移指令能转移到主存的任一位置,寻址范围须达到 4M,除了采用(7)方案一中的双字长一地址指令的格式外,还可配置 22位的基址寄存器或 22位的变址寄存器,使 EA = (BR) + A (BR 为 22位的基址寄存器 )或 EA = (IX ) + A(IX 为 22位的变址寄存器 ),便可访问 4M存储空间。还可以通过 16位的基址寄存器左移 6位再和形式地址 A相加,也可达到同样的效果。

总之,不论采取何种方式,最终得到的实际地址应是 22 位。

第 8 章 CPU 的结构和功能

- 1. CPU 有哪些功能?画出其结构框图并简要说明各个部件的作用。
- 答:参考 P328 和图 8.2。
- 2. 什么是指令周期?指令周期是否有一个固定值?为什么?
- 解:指令周期是指取出并执行完一条指令所需的时间。

由于计算机中各种指令执行所需的时间差异很大,因此为了提高 CPU 运行效率,即使在同步控制的机器中,不同指令的指令周期长度都是不

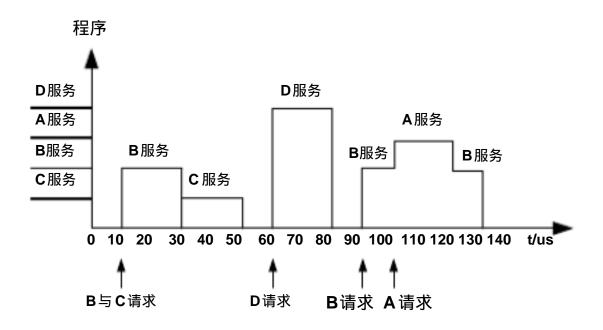
- 一致的,也就是说指令周期对于不同的指令来说不是一个固定值。
- 17. 在中断系统中 INTR 、INT 、EINT 三个触发器各有何作用?
- 解: INTR —— 中断请求触发器,用来登记中断源发出的随机性中断请求信号, 以便为 CPU 查询中断及中断排队判优线路提供稳定的中断请求信号。

EINT — 中断允许触发器, CPU 中的中断总开关。当 EINT=1 时,表示允许中断(开中断) ,当 EINT=0 时,表示禁止中断(关中断) 。其状态可由开、关中断等指令设置。

的操作。

24. 现有 A、B、C、D 四个中断源,其优先级由高向低按 A、B、C、D 顺序排列。若中断服务程序的执行时间为 20 μs,请根据下图所示时间轴给 出的中断源请求中断的时刻,画出 CPU 执行程序的轨迹。

解: A、 B、 C、 D 的响优先级即处理优先级。 CPU 执行程序的轨迹图如下:



解:各中断源屏蔽状态见下表:

中断源	屏蔽字						
	0	1	2	3	4		
10	1	0	0	1	0		
I1	1	1	1	1	1		
I2	1	0	1	1	0		
13	0	0	0	1	0		
14	1	0	1	1	1		

表中:设屏蔽位 =1,表示屏蔽;屏蔽位 =0,表示中断开放。

26. 设某机配有 A、B、C三台设备,其优先顺序按 A—B—C降序排列,为改变中断处理次序,它们的中断屏蔽字设置如下:

设备	屏蔽字	
А	111	
В	010	
С	011	

请按下图所示时间轴给出的设备请求中断的时刻,画出 CPU 执行程序的轨迹。设 A、B、C 中断服务程序的执行时间均为 20 Ls。 解:A、B、C 设备的响应优先级为 A 最高、B 次之、C 最低,处理优先级为 A 最高、C 次之、B 最低。 CPU 执行程序的轨迹图如下:

