

4ème Math Classe: (Gr Standard)

Série 24 Oscillations mécaniques libre (1)

Prof: Karmous Med



O Sousse (Khezama - Sahloul) Nabeul / Sfax / Bardo / Menzah El Aouina / Ezzahra / CUN / Bizerte / Gafsa / Kairouan / Medenine / Kébili / Monastir / Gabes / Djerba / Jendouba / Sidi Bouzid / Siliana / Béja / Zaghouan





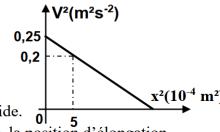


#### Exercice 1



vn ressort de masse négligeable et de constante de raideur v0 v1 est placé sur un plan horizontal parfaitement lisse. A l'extrémité du ressort est fixé un solide (S) de masse v2 qui peut se déplacer sans frottement sur le plan horizontal. La position d'équilibre du solide est choisie comme origine du repère. On écarte le solide (S) d'une distance v2 v3 partir de sa position d'équilibre dans le sens négatif de l'axe v4 v5 et on le lâche sans vitesse initiale à l'origine des dates.

- 1) a- Etablir l'équation différentielle qui régit le mouvement de cet oscillateur en fonction de x(t)
  - **b** Vérifier que  $\mathbf{x}(t) = \mathbf{X}_m \sin(\omega_0 t + \phi_x)$  est une solution de l'équation différentielle où  $\omega_0$  est la pulsation propre du pendule que l'on exprimera en fonction de  $\mathbf{K}$  et  $\mathbf{m}$ .
  - c- Déterminer la phase initiale  $\varphi x$  de l'elongation x.
- 2) Montrer que l'énergie mécanique du système  $\{\text{solide+ ressort}\}\ E$  se conserve au cours du temps. Donner alors son expression en fonction de K et  $X_m$ .
- 3) La courbe de la figure suivante représente la variation de  $V^2$  en fonction de  $x^2$ .
  - a- Justifier théoriquement l'allure de la courbe en établissant
    la relation entre V² en fonction de  $\mathbf{x}^2$ .
    b-Déterminer graphiquement la valeur de la pulsation propre



 $\omega_0$  et de l'amplitude des oscillations  $X_m$ . En déduire la masse m du solide.  $0 \frac{1}{5} = 5$   $4^{\circ}$ ) Déterminer les valeurs des vitesses du solide (S) lors de son passage par la position d'élongation x = 2 cm.

# Exercice 2

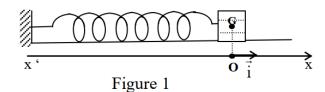


Dans cet exercice on prendra  $\pi^2 = 10$ 

On peut modéliser un oscillateur mécanique horizontal par un système (solide + ressort) constitué d'un solide (S) de masse m, fixé à l'extrémité d'un ressort à spires non jointives, de masse négligeable et de raideur k. (figure 1). Dans cette étude tous les frottements sont négligés.

La position du centre d'inertie **G** du solide est étudiée dans un référentiel terrestre considéré comme galiléen et repérée par son abscisse **x(t)** sur un axe horizontal **x'Ox**. L'origine des abscisses correspond à l'abscisse de **G** lorsque le solide est à l'équilibre.

1) Établir l'équation différentielle vérifiée par l'élongation **x(t)**.







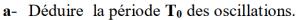
t(s)

2) a- Vérifier que la solution de l'équation différentielle est de la forme :

$$\mathbf{x}(\mathbf{t}) = \mathbf{X}_{\mathbf{m}} \cdot \sin(\omega_0 \cdot \mathbf{t} + \phi_{\mathbf{x}}).$$

où  $\omega_0$  est une constante

- b- Déduire l'expression de la période propre  $T_0$  des oscillations libres du pendule en fonction de la masse m du solide et de la raideur k du ressort.
- 3) Dans une première expérience et à l'aide d'un système approprié, on enregistre pendant une durée  $\Delta t = 0.8$  s le mouvement du centre d'inertie G d'un solide  $(S_1)$  de masse  $m_1$ . On obtient le diagramme de la **figure 2**.



- **b** Déterminer :
- la phase initiale  $\phi_x$  du mouvement.
- la vitesse initiale  $V_0$  à l'instant t = 0.
- c- Préciser sous qu'elle forme se présente l'énergie mécanique E du système (solide + ressort) à l'instant t = 0? Justifier la réponse.

x (cm)

3

2

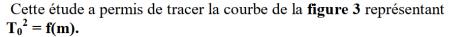
1

0

-1

-3

4) Dans une deuxième expérience on étudie l'influence de la masse du solide sur la période  $T_0$  des oscillations. Pour différentes valeurs de la masse m et avec le même ressort, on mesure la période  $T_0$ 



- a- Déduire, de la courbe de la **figure 3**, la masse  $m_1$  du solide utilisé lors de la première expérience.
- **b** Calculer la raideur **k** du ressort.

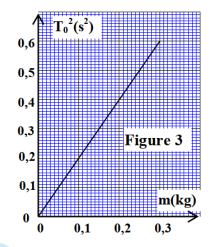
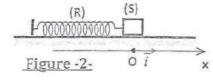


Figure 2

#### Exercice 3



Un ressort (R) à spires non jointives, de masse négligeable et de raideur K est fixé par l'une de ses extrémités sur un plan horizontal parfaitement lisse (frottement négligeable). A l'autre extrémité du ressort on fixe un solide (S) de masse m=100g A l'équilibre le centre d'inertie G de (S) est situé au point O choisi comme origine d'un repère ( $\mathbf{O}$ ,  $\tilde{i}$ ).





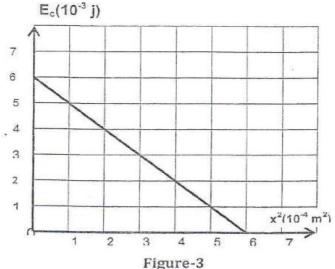


On écarte le solide (S) de sa position d'équilibre à partir de O jusqu'au point  $M_0$  d'abscisse  $x_0=2$  cm et on l'abandonne, à l'instant de date t=0 avec une vitesse initiale  $v_0$  dans le sens des élongations décroissantes.(Figure-2)

- a- Etablir l'équation différentielle du mouvement de (S).
   b- En déduire la nature du mouvement de (S).
- 2) Montrer que le système {solide S , ressort } est conservatif.
- 3 ) a-On donne la courbe représentant la variation de l'énergie cinétique Ec en fonction du carrée de l'élongation( x² ).( Figure-3) Déduire :
  - La constante de raideur K du ressort.

  - La valeur v₀ de la vitesse du solide (S) a t=0.
  - L'amplitude Xm.
  - La valeur de la vitesse au passage par la position d'équilibre.

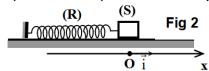
b-Déterminer l'équation horaire x(t) du mouvement de (S).



### Exercice 4



Un solide (S) de masse m est attaché à l'extrémité libre d'un ressort à spires non jointives de masse négligeable et de raideur **K=20 N.m**<sup>-1</sup>. L'autre extrémité du ressort est attachée à un point fixe. Le système **{(S) + ressort}** est placé sur un plan horizontal **(figure-2-)**.



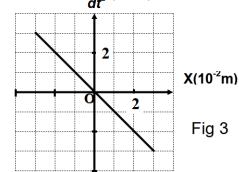
Au repos, le centre d'inertie G du solide est au point O, origine d'un repère (O, i) horizontal. À partir de O, on écarte le solide (S) d'une certaine distance dans le sens positif et on le lâche avec vitesse initiale.

## A- Les frottements sont négligeables.

- 1) a- Établir l'équation différentielle qui régit l'évolution de l'abscisse x(t) du centre d'inertie G du solide et déduire l'expression de la pulsation propre  $\omega_0$  de l'oscillateur.
  - **b-** On donne le graphe représentant les variations de l'accélération du solide **(S)** en fonction de l'élongation x **(figure-3-)**.

Déterminer graphiquement  $\omega_0$ . Montrer que la masse du solide est  $\mathbf{m} = 200 \text{ g}$ .  $\frac{d^2x}{dt^2} (\text{m.s}^{-2})$ 

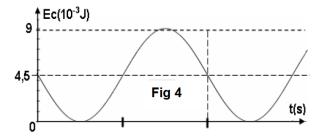
- **2) a-** Au passage du solide (S) par une position d'abscisse x sa vitesse est v. Donner l'expression de l'énergie mécanique totale E du système en fonction de m, v, K et x.
  - **b-** Montrer que l'énergie **E** est constante.







3) On donne le graphe représentant les variations de l'énergie cinétique  $\mathbf{E_c}$  du solide en fonction du temps (figure-4-). La loi horaire du mouvement est donnée par  $\mathbf{x}(t) = \mathbf{X_m}$  sin  $(\omega_0 t + \varphi)$ 

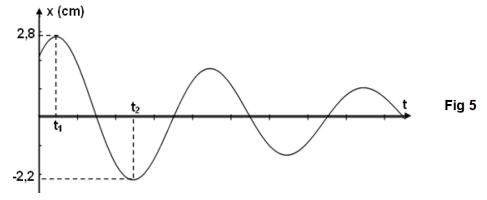


- $\textbf{a-} \ \text{Montrer que l'énergie cinétique } \textbf{E}_{\textbf{C}} \ \text{s'écrit sous la forme} \ E_{_{\rm C}} = \frac{1}{4} K X_{_{\rm m}}^2 (1 + \cos(2\omega_{_{\rm 0}} t + 2\varphi)) \ .$
- b- Déduire, à partir du graphe, les valeurs de  $\boldsymbol{X}_m$  et  $\phi$  .
- 4) Déterminer les valeurs de x pour lesquelles  $\|\overrightarrow{V}\| = 0.2\sqrt{2} \text{ m.s}^{-1}$ .

#### B-Les frottements ne sont plus négligeables.

Le solide (S) est maintenant soumis à une force de frottement visqueux  $\overrightarrow{f} = -h\overrightarrow{v}$  (h=constante>0), le graphe de **la figure-5-** représente les variations de son abscisse x en fonction du temps. (Les conditions initiales sont les mêmes que dans la partie A).

- 1) Établir l'équation différentielle du mouvement de (S) é.
- 2) Montrer que l'énergie totale du système diminue au cours du temps.
- 3) Calculer la variation de l'énergie totale du système entre les instants de dates t<sub>1</sub> et t<sub>2</sub>.

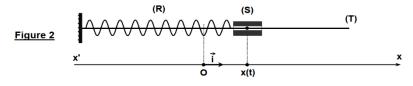


## **Exercice 5**



Un pendule élastique est constitué d'un solide (S) de masse m pouvant coulisser, sans frottement, sur une tige horizontale (T). Le solide (S) est attaché à un ressort, à spires non jointives, de masse négligeable et de raideur k. La position du centre d'inertie G de (S) est repérée par son abscisse x(t) sur un axe horizontal x'Ox. L'origine O des abscisses est confondue avec la position de G lorsque (S) est à l'équilibre.

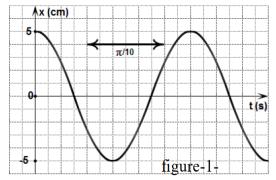
Ecarté de sa position d'équilibre, puis abandonné à un instant de date  $\mathbf{t} = \mathbf{0} \mathbf{s}$ , le solide (S) se met à osciller de part et d'autre du point O. A un instant de date  $\mathbf{t}$ , le système est représenté comme l'indique la **figure 2**.







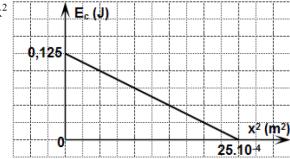
- 1°)a-Représenter sur la figure 7 les forces extérieures exercées sur (S) à l'instant de date t.
  - b-. soit T la valeur algebrique de la tension T du ressort Etablir l'équation différentielle qui régit l'évolution de
  - T(t) et montrer quelle peux s'écrire :  $\frac{d^2T}{dt^2} + \frac{K}{m}T = 0$ .
  - c-En déduire la nature de son mouvement. et la nature des oscillations libres du pendule élastique
  - **2°)**La variation de l'élongation x(t) du solide (S) au cours du temps est donnée par la figure-1-.Xm
    - a-Déterminer l'amplitude  $X_m$ ; la période propre  $T_0$  et la pulsation propre  $\omega_0$  du mouvement.
    - b-Déterminer la phase initiale  $\phi_x$
    - c-Ecrirel'équationhorairex(t)dumouvement.
    - d- Déduire l'expression de la vitesse v(t) du solide(S) au cours du temps.



3°)a- Exprimer l'énergie mécanique E du système {(S);(R)}, a une date t en fonction de K.x; m etv

b-montrer que 
$$\mathbf{E} = \frac{m}{2K^2} \left\{ \omega_0^2 T^2(t) + \left(\frac{dT}{dt}\right)^2 \right\}$$

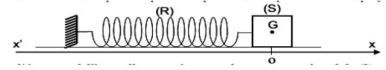
- c-M ontrer que le système {(S);(R)}, est conservatif Donner l'expression de E en fonction de K et Xm
- 4°) a- Donner L'ex pression de l'énergie cinétique Ec en fonction de x²
  - **b**-Une étude expérimentale permet de tracer la courbe  $E_c=f(x^2)$ 
    - \* Déduire la valeur de la constante de raideur Kduressort (R).
  - \* Déduire la valeur de la masse m du solide (S).



## Exercice 6



On considère un pendule élastique formé par un solide (S) de masse m et un ressort (R) à spires non jointives et de raideur K. Le pendule peut se déplacer sur un plan horizontal parfaitement lisse.



- 1) Etablir l'équation différentielle caractéristique du mouvement du solide (S).
- 2) Sachant que cette équation différentielle admet une solution de la forme  $x(t) = X_m \cdot \sin(\omega_0 t + \phi_x)$ .
  - a- Etablir la relation entre  $(V_m \text{ et } X_m)$  et  $(\phi_v \text{ et } \phi_x)$ .
  - **b** On donne ci-dessous le chronogramme de la variation de la vitesse en fonction du temps :  $\mathbf{v} = \mathbf{f}(\mathbf{t})$  :

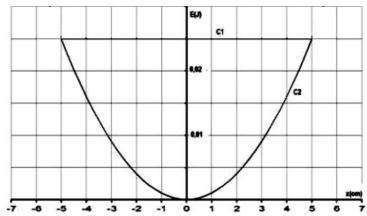




0.2 v (m.s<sup>-1</sup>)
0 0.1 0.2 0.3 0.4 0.5 0.6 0.7 0.8 0.9 1 1.1 1.2

Déterminer les valeurs de :  $T_0$ ,  $V_m$ ,  $\phi_v$  et  $\omega_0$ .

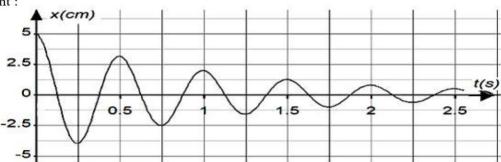
- c-Déduire les valeurs de  $X_m$  et  $\varphi_x$ , puis écrire l'expression numérique de x = f(t).
- 3) Montrer que l'énergie mécanique E du système se conserve au cours du temps.
- 4) Le graphe suivant représente les courbes  $E_{pe} = f(x)$  et E = g(x), où  $E_{pe}$  et E représentent respectivement l'énergie potentielle élastique et l'énergie mécanique du pendule élastique.



- a- Identifier chacune des deux courbes (C1) et (C2) en justifiant la réponse.
- b- En exploitant le graphe, déterminer les valeurs de la raideur K du ressort et de la masse m du solide.
- c- Déterminer l'énergie cinétique du solide lorsqu'il passe par le point d'abscisse  $\mathbf{x} = \mathbf{4}$  cm.
- 5) Le solide (S) est maintenant soumis à des forces de frottement de type visqueux f = -h.v.
  - a- L'équation différentielle du mouvement du solide (S) est :  $\frac{d^2x(t)}{dt^2} + 4,96\frac{dx(t)}{dt} + 157,91x(t) = 0.$

Trouver la valeur du coefficient du frottement h.

**b-** La courbe relative à l'élongation du centre d'inertie en fonction du temps,  $\mathbf{x}(t)$  est donnée par le graphe suivant :



i/ Nommer le régime d'oscillation.

ii/ Calculer la variation de l'énergie mécanique  $\Delta E$  du pendule entre  $t_1 = 0$  s et  $t_2 = 1,5$  s.

