



**Taki Academy**  
[www.takiacademy.com](http://www.takiacademy.com)

# Physique

Classe : 4<sup>ème</sup> année

Chapitre : Oscillations mécaniques libres non amorties

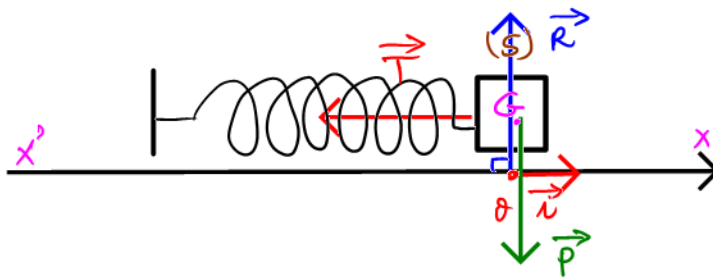
Fiche de méthodes

📍 Sousse (Khezama - Sahloul) Nabeul / Sfax / Bardo / Menzah El Aouina /  
Ezzahra / CUN / Bizerte / Gafsa / Kairouan / Medenine / Kébili / Monastir /  
Gabes / Djerba



## Oscillation mécaniques libres non amorties

Schéma :



$Q_1$  : Etablir l'équation différentielle relative à  $x(t)$  :

- le système { le solide (S) }

- les forces appliquées :

$\vec{P}$  : poids du solide

$\vec{R}$  : réaction du plan

$\vec{T}$  : tension du ressort

Théorème du centre d'inertie :  $\sum \vec{F}_{\text{ext}} = m \vec{a}_G$   
 $\vec{R} + \vec{P} + \vec{T} = m \vec{a}_G$

Projection sur  $(x, x')$  :

$$0 + 0 - kx = m \cdot \frac{d^2x}{dt^2} \Rightarrow \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k}{m} \cdot x = 0$$

(E) :  $\frac{d^2x(t)}{dt^2} + \frac{k}{m} x(t) = 0$  : C'est l'équation différentielle régissant  $x(t)$ .



Q<sub>2</sub>: Vérifier que  $x(t) = X_m \sin(\omega_0 t + \varphi_x)$   
est une solution de  $\frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{k}{m} x = 0$

$$x(t) = X_m \sin(\omega_0 t + \varphi_x)$$

- $\frac{dx}{dt} = X_m \omega_0 \cos(\omega_0 t + \varphi_x)$
- $\frac{d^2 x}{dt^2} = -X_m \omega_0^2 \sin(\omega_0 t + \varphi_x)$

$$\Rightarrow -\omega_0^2 \underbrace{X_m \sin(\omega_0 t + \varphi_x)}_{x(t)} + \frac{k}{m} \cdot \underbrace{X_m \sin(\omega_0 t + \varphi_x)}_{x(t)} \text{ avec } \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$\underbrace{x(t)}_{\neq 0} \left( \underbrace{-\omega_0^2 + \frac{k}{m}}_{=0} \right) = 0$$

d'où  $x(t) = X_m \sin(\omega_0 t + \varphi_x)$  est une solution de (E)

Q<sub>3</sub>: Trouver l'expression de  $v(t)$ :

$$v(t) = \frac{dx(t)}{dt} = \frac{d}{dt} (X_m \sin(\omega_0 t + \varphi_x))$$

$$= X_m \omega_0 \cos(\omega_0 t + \varphi_x)$$

$$v(t) = \underbrace{X_m \omega_0}_{V_m} \sin(\omega_0 t + \underbrace{\varphi_x + \frac{\pi}{2}}_{\varphi_v})$$

$$v(t) = V_m \sin(\omega_0 t + \varphi_v) \text{ avec } V_m = \omega_0 X_m$$

$$\text{et } \varphi_v = \varphi_x + \frac{\pi}{2}$$



$Q_4$ : Donner l'expression de la période  $T_0$ :

L'oscillateur harmonique a un mouvement sinusoïdal périodique de pulsation propre  $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$ .

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

Soit  $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$

$Q_5$ : Montrer que l'énergie mécanique de l'oscillateur se conserve au cours du temps.

$$E = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} k x^2$$

$$\frac{dE}{dt} = \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot m \cdot v \cdot \frac{dv}{dt} + \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot k \cdot x \cdot \frac{dx}{dt}$$

$$\frac{dE}{dt} = v \left( m \frac{d^2x}{dt^2} + k \cdot x \right) = 0$$

D'après l'équation différentielle.

$\frac{dE}{dt} = 0 \Rightarrow$  l'énergie mécanique de l'oscillateur se conserve au cours du temps.







**Taki Academy**  
[www.takiacademy.com](http://www.takiacademy.com)



Sousse (Khezama - Sahloul) Nabeul / Sfax / Bardo / Menzah El Aouina /  
Ezzahra / CUN / Bizerte / Gafsa / Kairouan / Medenine / Kébili / Monastir /  
Gabes / Djerba



[www.takiacademy.com](http://www.takiacademy.com)



73.832.000