## Metaheurísticas

Unidad 2 Metaheurísticas basadas en Trayectorias

Tema 3:Trayectorias Múltiples

#### Objetivos

- Describir las características de los métodos de búsqueda local multiarranque
- Estudiar los diferentes enfoques existentes en búsquedas de entorno variable aplicados a trayectorias multiarranque
- Conocer los algoritmos básicos multiarranque, así como los algoritmos GRASP, ILS y VNS

# Bibliografía

[Glo03] F. Glover, G.A. Kochenberber. Handbook of Metaheuristics. Kluwer Acad., 2003. Cap. 12. Multi-start Methods, Rafael Martí, 355-368. Cap. 8. Greedy Randomized Adaptive Search Procedure. (M.G.C. Resende, C.S. Ribeiro), 331-240. Cap. 6. Variable Neighborhood Search, P.Hansen, N. Mladenovic, 145-184. Cap. 11. Iterated Local Search, H.R. Lourenço, O.C. Martin, T. Stützle, 321-353

[Mar03] R. Martí, J. Marcos Moreno. Métodos Multiarranque. Inteligencia Artificial 19 (2003) 49-60

[Han03] P. Hansen, N. Mladenovic, J.A. Moreno. Búsqueda de Entorno Variable. Inteligencia Artificial 19 (2003) 77-92

[Res03] M.G.C. Resende, J.L. González, GRASP: Procedimientos de Búsqueda Miopes, aleatorizados y adaptativos. Inteligencia Artificial 19 (2003) 61-76

[Fep95] T.A. Feo, M.G.C. Resende. Greedy Randomized Adaptive Search Procedures. Journal of Global Optimization 6 (1995) 109-133

[Stu98] T. Stützle, 1998. Local Search Algorithms for Combinatorial Problems-Analysis, Improvements and New Applications. PhD Thesis, Darmstadt, University of Technology, Department of Computer Science

[Mla97] N. Mladenovic, P. Hansen. Variable Neighborhood Search. Computers and Operations Research 24(11) (1997) 1097-1100

#### Motivación

- La búsqueda local suele caer en óptimos locales, que a veces están bastante alejados del óptimo global del problema
- ¿Cómo salir de estos óptimos locales?
  - Movimientos empeoramiento
  - Modificar las estructuras de entorno
  - Volver a comenzar la búsqueda desde otra solución inicial

#### Índice

- 1. Introducción a la búsqueda multiarranque
- 2. Algoritmos básicos
- 3. Modelos multiarranque
- 4. Algoritmo GRASP
- 5. Algoritmo ILS
- 6. Algoritmo VNS

Una Búsqueda con Arranque Múltiple es un algoritmo de búsqueda global que itera las dos etapas siguientes:

- •Generación de una solución inicial: Se genera una solución S de la región factible
- •Búsqueda Local: Se aplica una BL desde S para obtener una solución optimizada S'

Estos pasos se repiten hasta que se satisfaga algún criterio de parada

Metaheurísticas

#### Introducción a la búsqueda multiarranque

•Se devuelve como salida del algoritmo la solución S' que mejor valor de la función objetivo presente

•La Búsqueda Multiarranque Básica se caracteriza porque <u>las</u> soluciones iniciales se generan de forma aleatoria

Metaheurísticas

#### Introducción a la búsqueda multiarranque

```
COMIENZO
  Sact ← Genera Solución ()
 Mejor Solución ← Sact
  REPETIR
    S' ← Búsqueda Local (Sact)
    SI S' es mejor que Mejor Solución ENTONCES
      Mejor Solución ← S'
    Sact ← Genera Solución ()
  HASTA (criterio de parada)
  Devolver Mejor Solución
FIN
```

```
COMIENZO
  Sact ← Genera Solución ()
 Mejor Solución ← Sact
                                                       Etapa 1
  REPETIR
    S' ← Búsqueda Local (Sact)
    SI S' es mejor que Mejor Solución ENTONCES
      Mejor Solución ← S'
    Sact ← Genera Solución ()
  HASTA (criterio de parada)
  Devolver Mejor Solución
FIN
```

```
COMIENZO
  Sact ← Genera Solución ()
 Mejor Solución ← Sact
                                       Etapa 2
                                                       Etapa 1
  REPETIR
    S' ← Búsqueda Local (Sact)
    SI S' es mejor que Mejor Solución ENTONCES
      Mejor Solución ← S'
    Sact ← Genera Solución ()
  HASTA (criterio de parada)
  Devolver Mejor Solución
FIN
```

#### ETAPA 1

En algunas aplicaciones, la Etapa 1 se limita a la <u>simple</u> generación aleatoria de las soluciones

En otros modelos <u>se emplean sofisticados métodos de</u> <u>construcción</u> que consideran las características del problema de optimización para obtener soluciones iniciales de calidad

ETAPA 2

Se puede emplear una búsqueda local básica, o procedimientos de búsqueda basados en trayectorias más sofisticados

#### Criterio de Parada

Criterios simples, como el de parar después de un número dado de iteraciones, hasta criterios que <u>analizan la evolución de la búsqueda</u>

En muchas de las propuestas que se encuentran en la literatura especializada se fija un número de iteraciones de la búsqueda local

## Algoritmo multiarranque básico

El algoritmo multiarranque más básico que podemos considerar es aquel en el que las soluciones iniciales se generan al azar en la región factible del problema, y la etapa de búsqueda se realiza mediante algún procedimiento de búsqueda local

#### Algoritmo multiarranque básico

- •Este método converge al óptimo global del problema con probabilidad 1 cuando el número de puntos generados tiende a infinito
- •El procedimiento es muy ineficiente puesto que se pueden generar muchos puntos cercanos entre sí, de modo que al aplicarles el procedimiento de búsqueda BL se obtenga repetidamente el mismo óptimo local

Múltiples propuestas pueden ser consideradas como técnicas multiarranque

Múltiples propuestas pueden ser consideradas como técnicas multiarranque

# Constructivos de la solución inicial

- GRASP
- Colonias de hormigas

Múltiples propuestas pueden ser consideradas como técnicas multiarranque

# Constructivos de la solución inicial

- GRASP
- Colonias de hormigas

# lterativos a la solución encontrada

- ILS
- VNS

Múltiples propuestas pueden ser consideradas como técnicas multiarranque

Constructivos Iterativos a la solución inic solución encontrada

- GRASP
- Colonias de hormVNS

Hibridaciones exploración y explotación

- Meméticos
- Búsqueda dispersa

Un algoritmo GRASP es un método multiarranque, en el que cada iteración consiste en la construcción de una solución greedy aleatorizada y la aplicación de una búsqueda local que toma dicha solución como punto inicial de la búsqueda

T.A. Feo, M.G.C. Resende. Greedy Randomized Adaptive Search Procedures. Journal of Global Optimization 6 (1995) 109-133

Este procedimiento se repite varias veces y la mejor solución encontrada sobre todas las iteraciones GRASP se devuelve como salida del algoritmo

Procedimiento Iterativo
Greedy-Aleatorizado-Adaptativo
Búsqueda Local

T.A. Feo, M.G.C. Resende. Greedy Randomized Adaptive Search Procedures. Journal of Global Optimization 6 (1995) 109-133

Procedimiento GRASP

```
REPETIR MIENTRAS (no criterio de parada)
S ← Construcción Solución Greedy Aleatorizada
S' ← Búsqueda Local (S)
Actualizar (S', Mejor_Solución)
Devolver (Mejor_Solución)
```

FIN-GRASP

# Construcción Greedy Aleatorizada

- Utiliza una lista restringida de candidatos (LRC)
- Selección aleatoria
- Adaptación de la función de selección

#### Búsqueda Local

- Podríamos utilizar una búsqueda local sencilla o más sofisticados
- LRC nos aportan
   diversidad mejorando a
   la búsqueda local

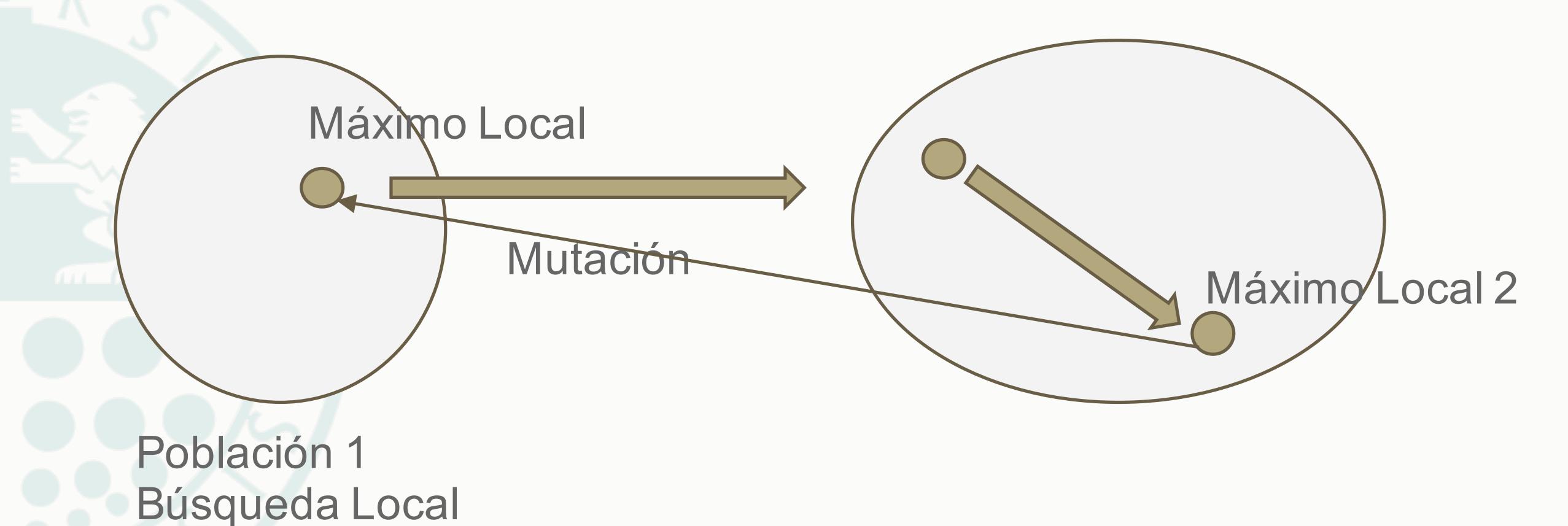
#### ILS: Iterative Local Search

- •La ILS está basada en la aplicación repetida de un algoritmo de Búsqueda Local a una solución inicial que se obtiene por mutación de un óptimo local previamente encontrado
- Los componentes principales son: solución inicial aleatoria, mutación, búsqueda local y parada
- T. Stützle, 1998. Local Search Algorithms for Combinatorial Problems-Analysis, Improvements and New Applications. PhD Thesis, Darmstadt, University of Technology, Department of Computer Science

#### ILS: Iterative Local Search

- •La ILS está basada en la aplicación repetida de un algoritmo de Búsqueda Local a una solución inicial que se obtiene por
- T. Stützle, 1998. Local Search Algorithms for Combinatorial Problems-Analysis, Improvements and New Applications. PhD Thesis, Darmstadt, University of Technology, Department of Computer Science Inutacion, pusqueda local y parada
- H.R. Lourenço, O.C. Martin, T. Stützle, Iterated Local Search. En: F.Glover,
  G. Kochenberger (Eds.), Handbook of Metaheuristics. Kluwer Academic
  Publishers, 2003, pp. 321-353.
- H.H. Hoos, T. Stützle. Stochastic Local Search. Morgan Kaufmann, 2004.

#### ILS: Iterative Local Search



La Búsqueda de Entorno Variable (VNS) es una metaheurística para resolver problemas de optimización cuya idea básica es el cambio sistemático de entorno dentro de una búsqueda local (aumentando el tamaño cuando la búsqueda no avanza)

 N. Mladenovic, P. Hansen, Variable Neighborhood Search. Computers & Operations Research 24:11 (1997) 1097-1100

#### Se basa en tres hechos:

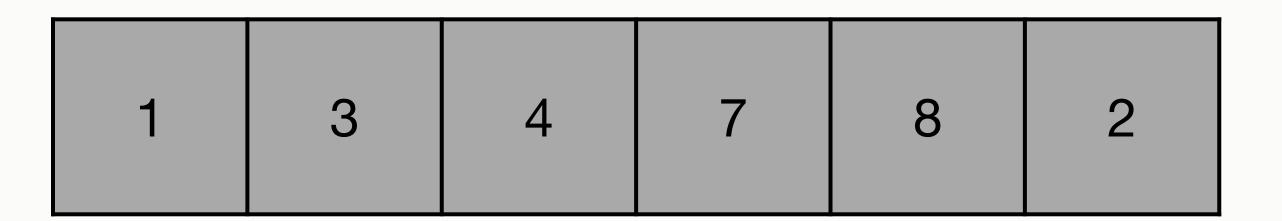
- •Un mínimo local con una estructura de entornos no lo es necesariamente con otra
- Un mínimo global es mínimo local con todas las posibles estructuras de entornos
- Para muchos problemas, los mínimos locales con la misma o distinta estructura de entorno están relativamente cerca
- N. Mladenovic, P. Hansen, Variable Neighborhood Search. Computers & Operations Research 24:11 (1997) 1097-1100

Entornos

Crazzy

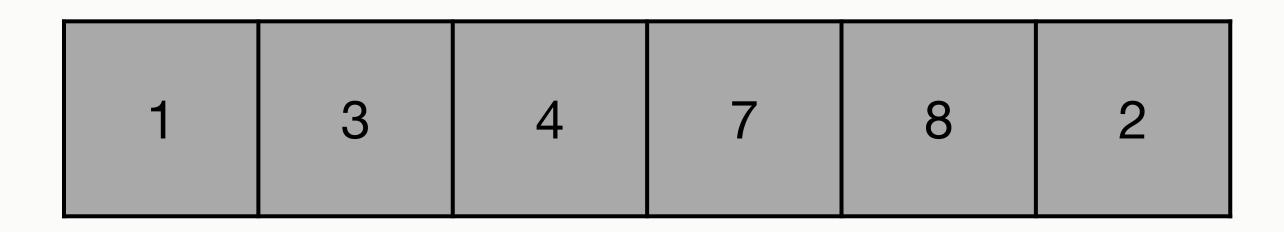
Entornos

Crazzy



Entornos

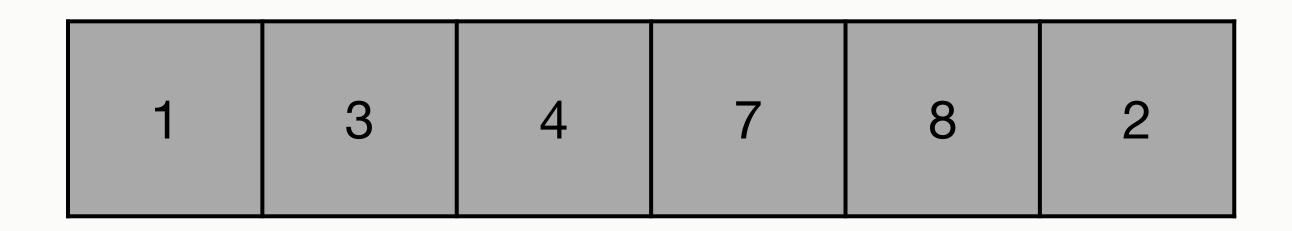
Crazzy



$$+k \mod n$$

Entornos

Crazzy

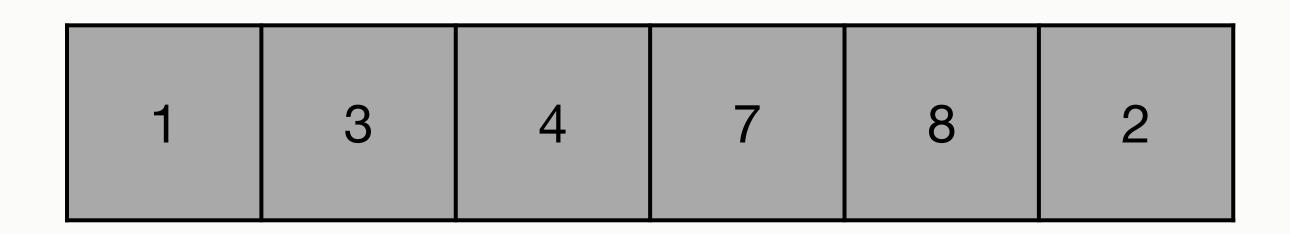


$$+k \mod n$$

$$n = 10$$

Entornos

Crazzy



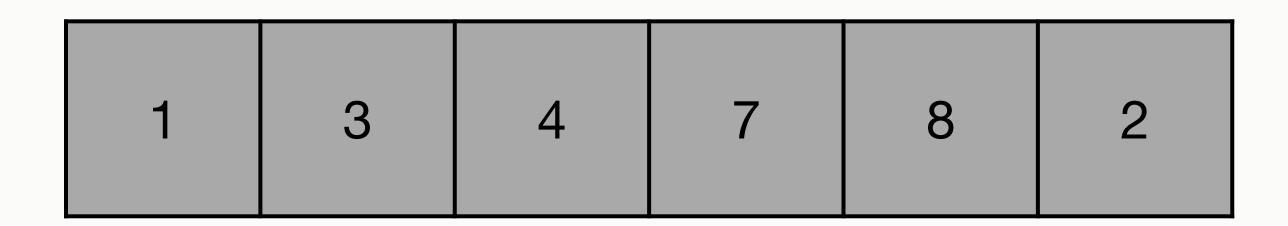
$$+k \mod n$$

$$n = 10$$

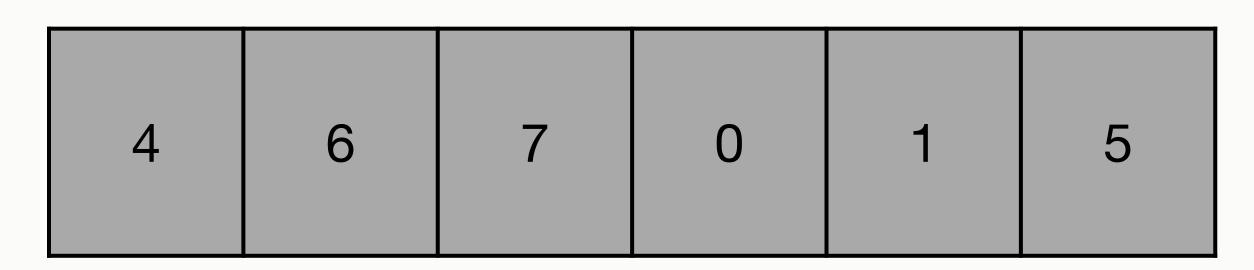
$$k = 3$$

Entornos

Crazzy



$$+k \mod n$$



$$n = 10$$

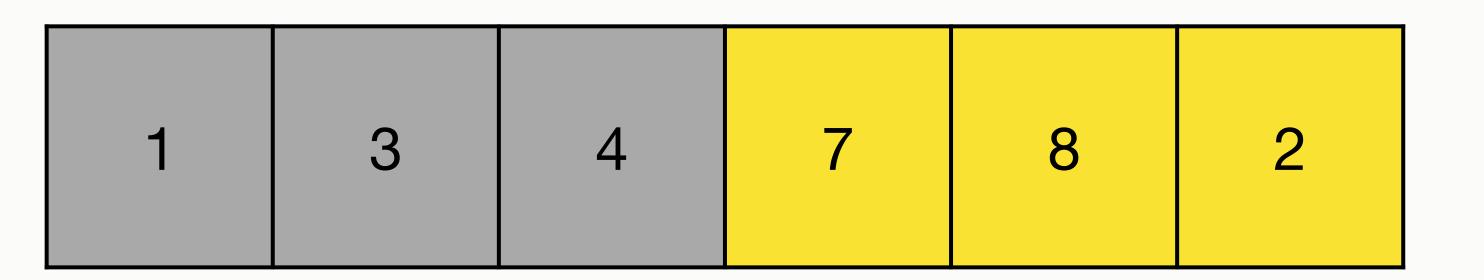
$$k = 3$$

Entornos

Swap

Entornos

Swap



Entornos

Swap

1	3	4	7	8	2
7	8	2	1	3	4

Entornos

Inversión completa

Entornos

Inversión completa

1 3	4	7	8	2
-----	---	---	---	---

Entornos

Inversión completa

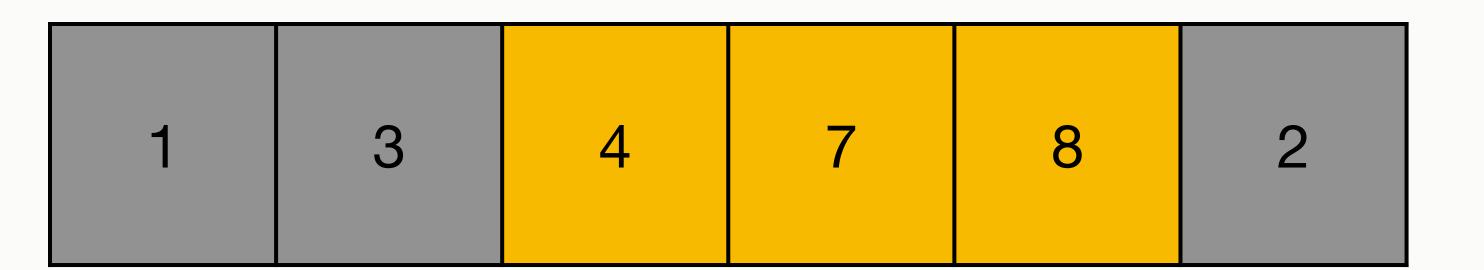
1	3	4	7	8	2
2	8	7	4	3	1

Entornos

Swap List Inversión parcial

Entornos

Swap List Inversión parcial



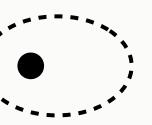
Entornos

Swap List Inversión parcial

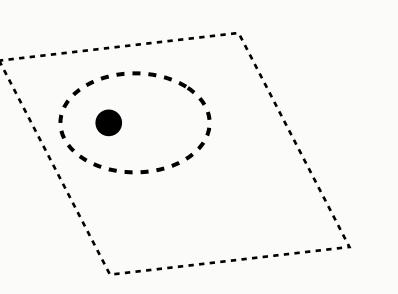




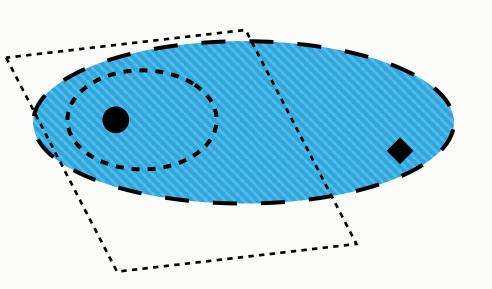




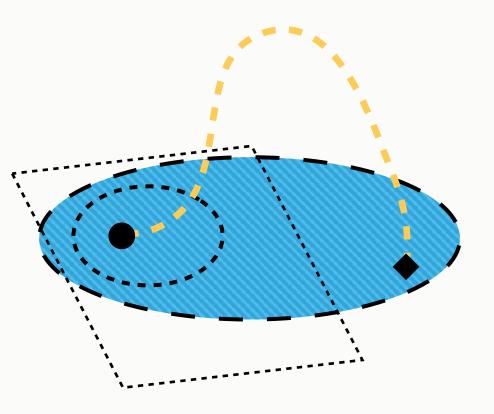




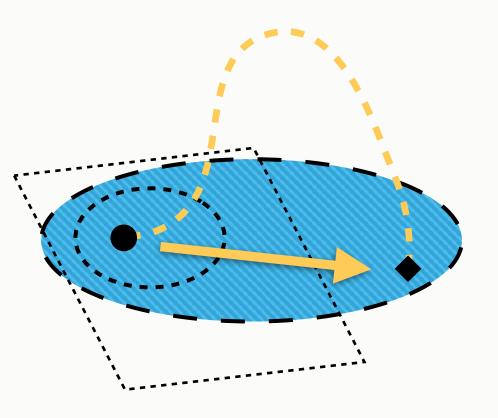




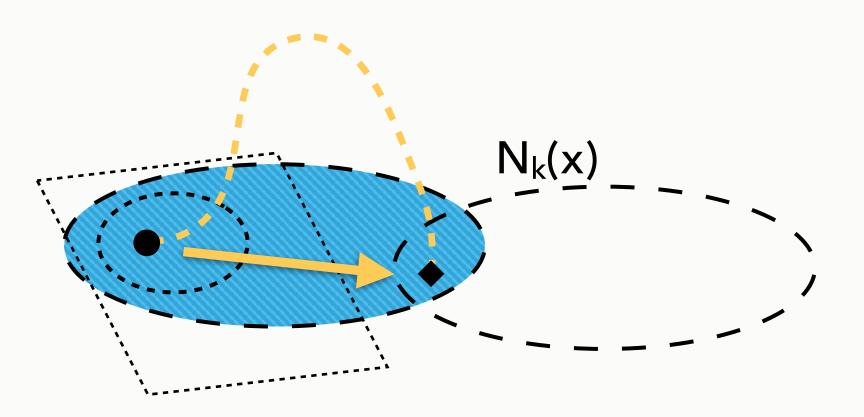




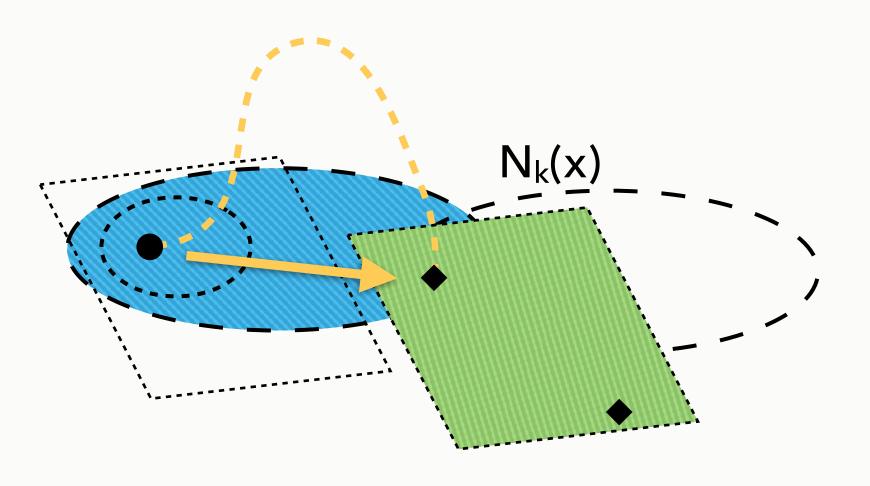




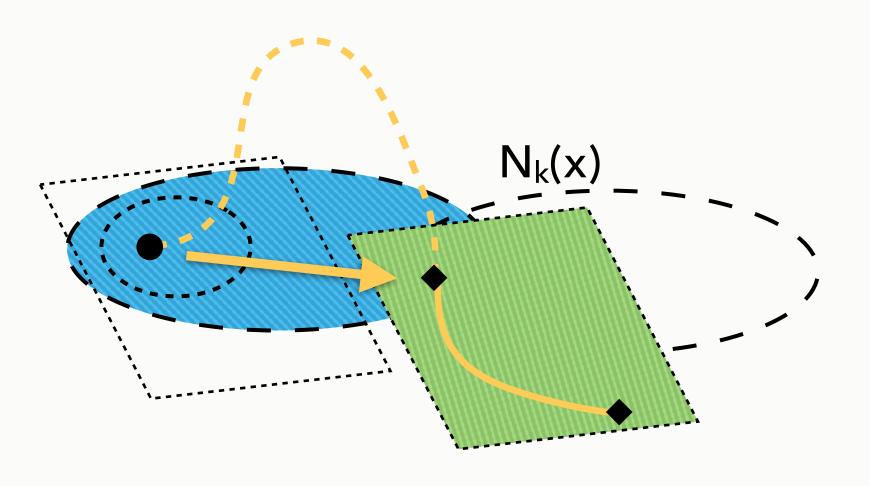




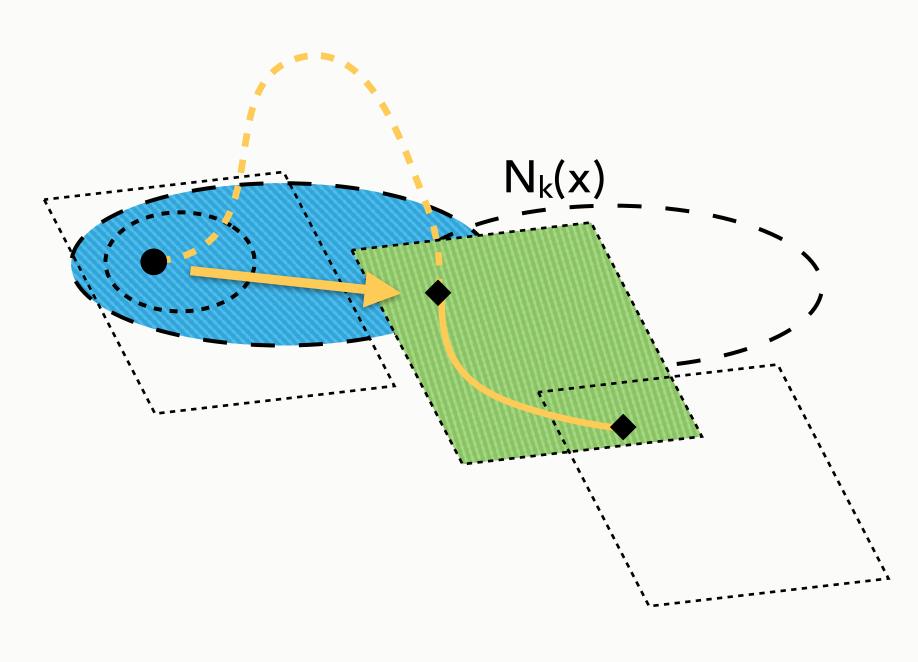




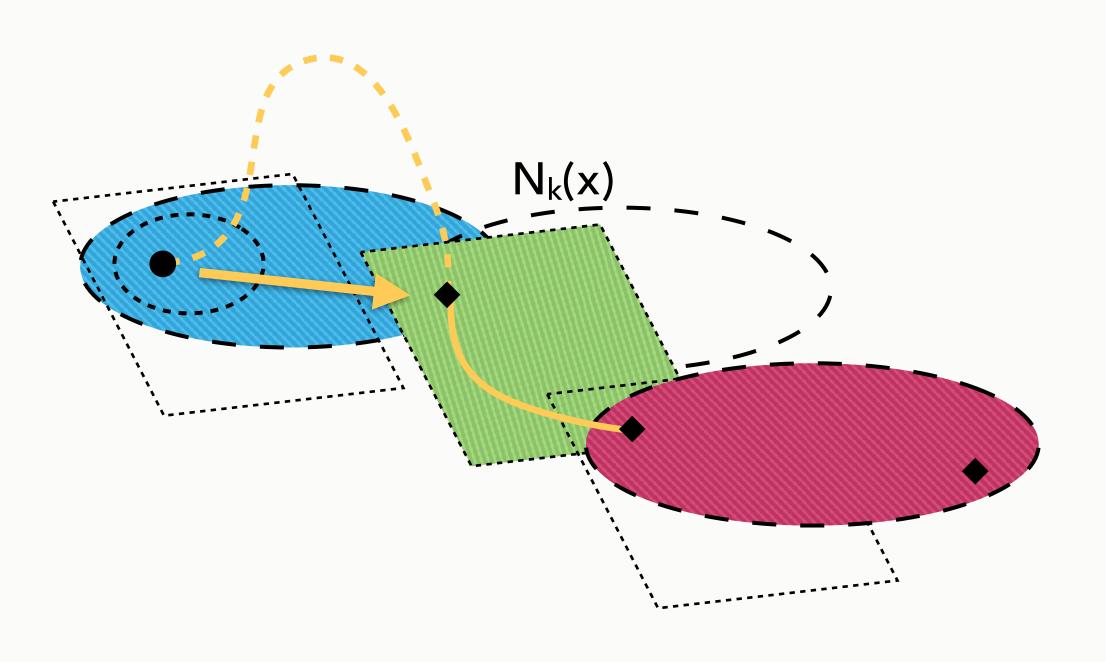




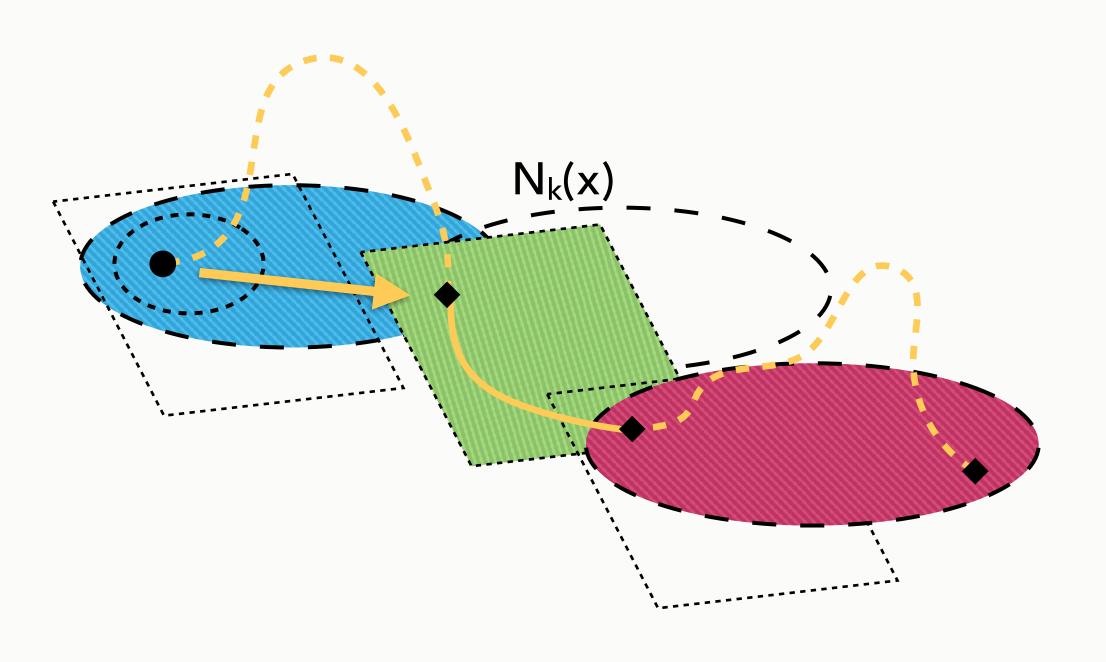




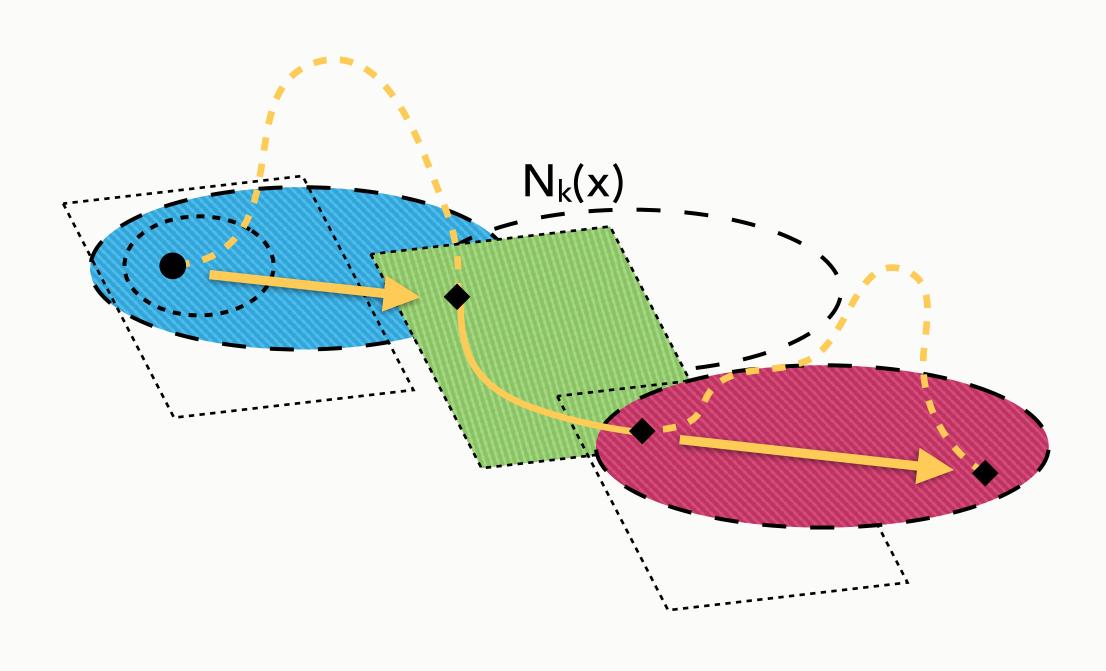


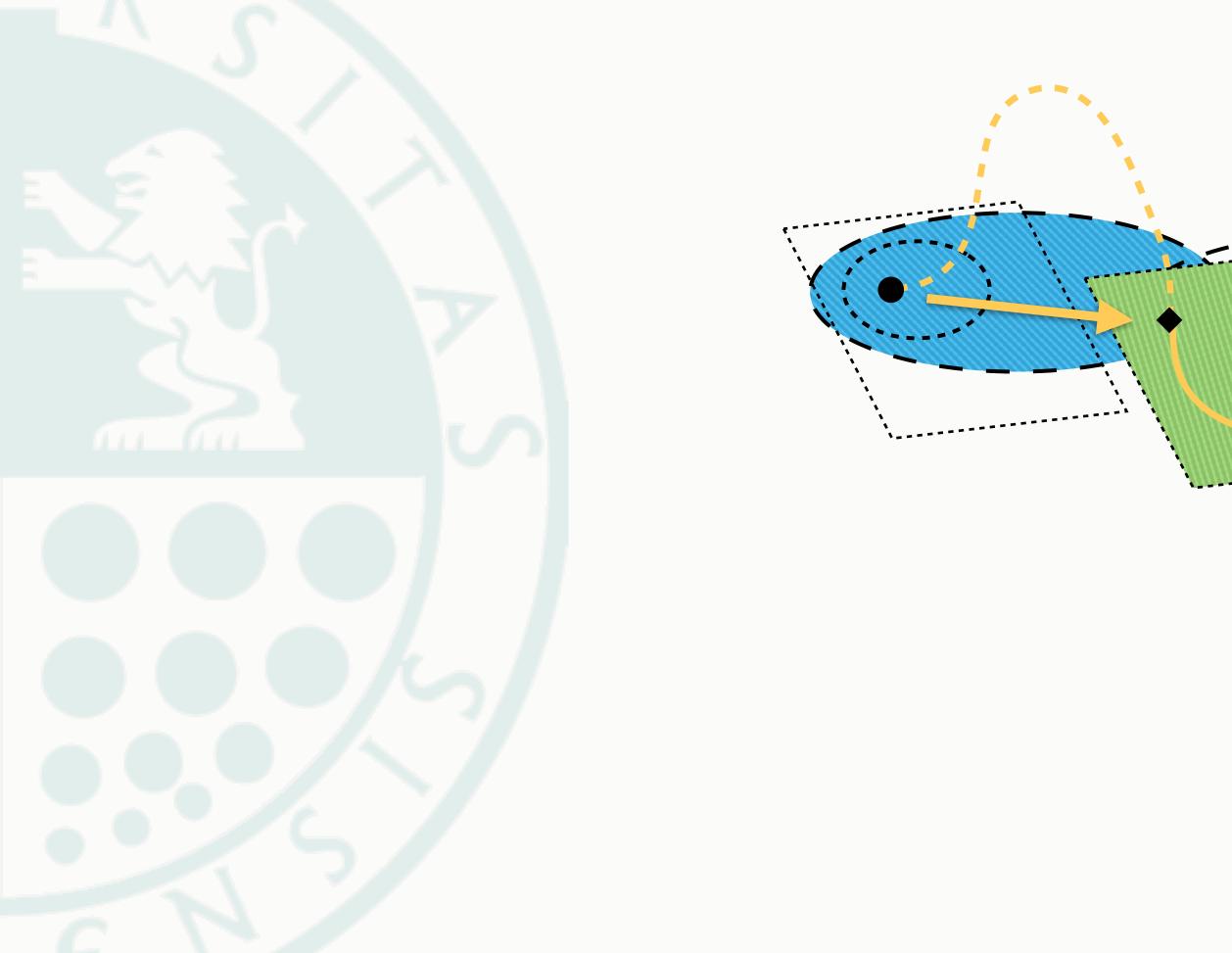


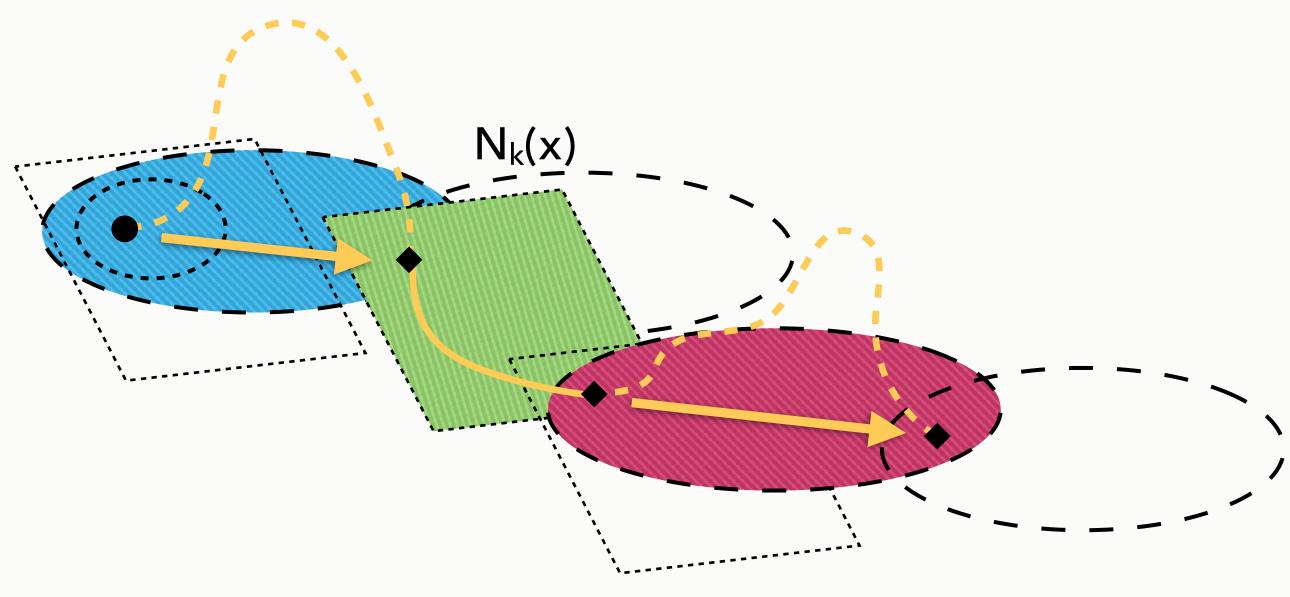


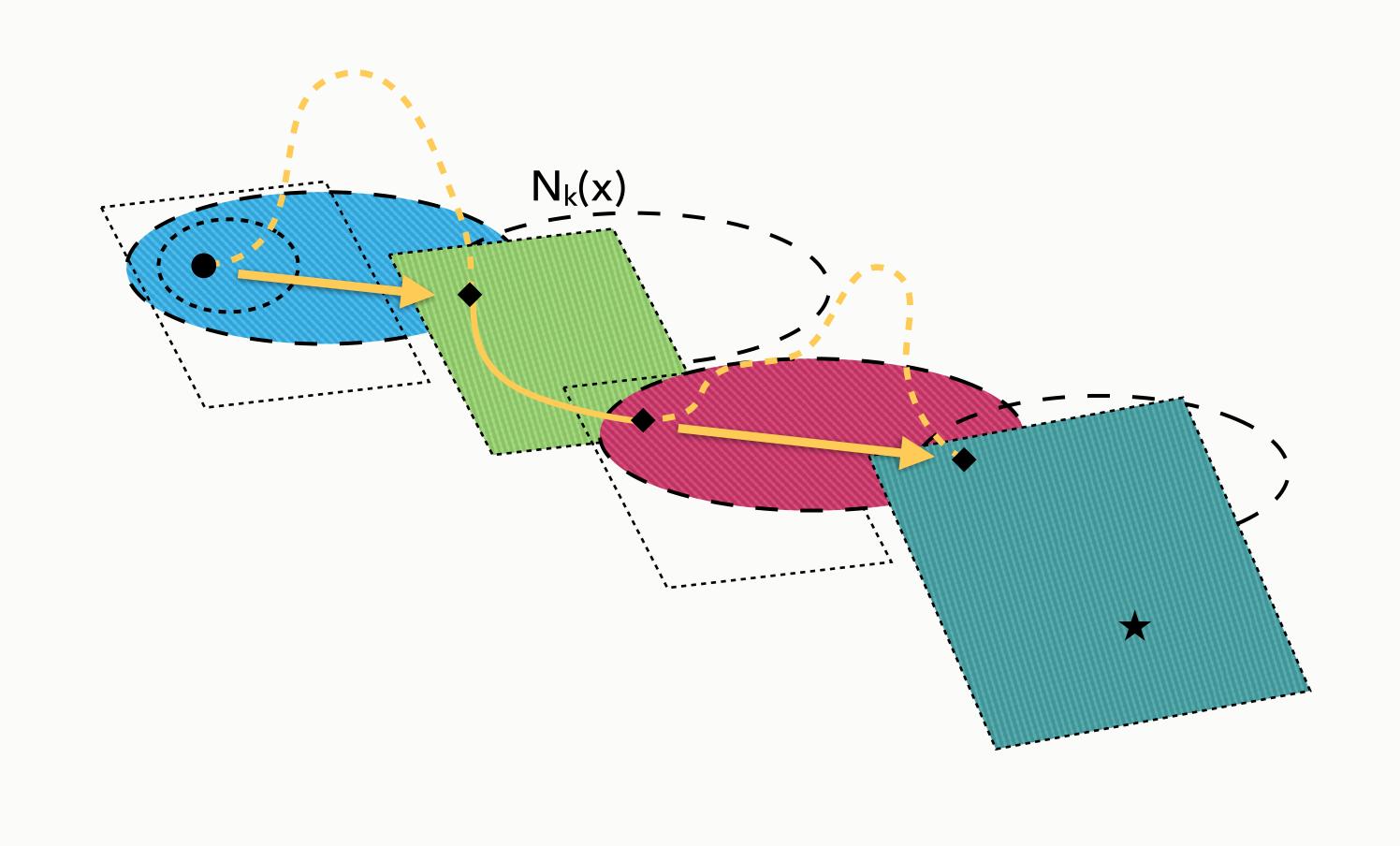


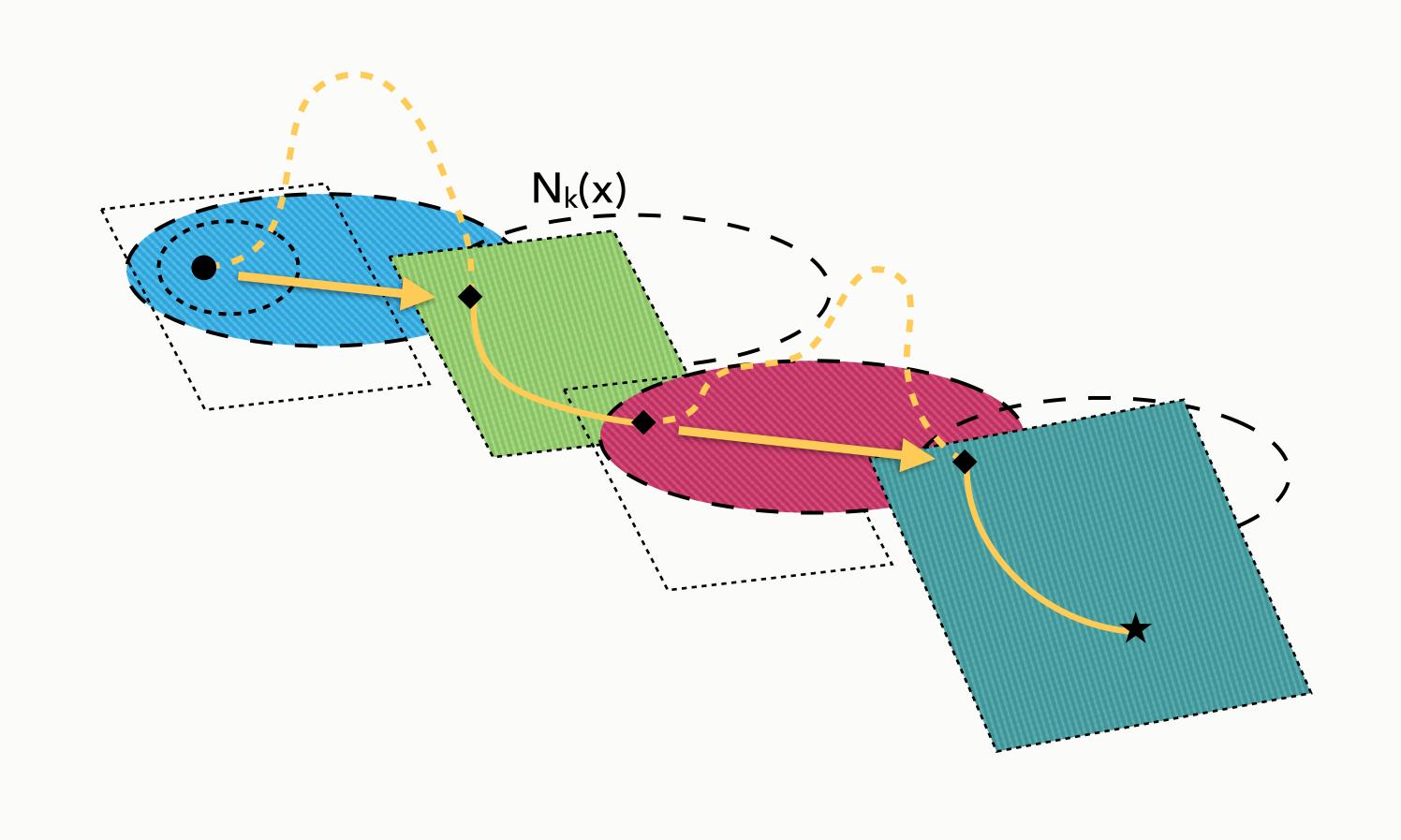


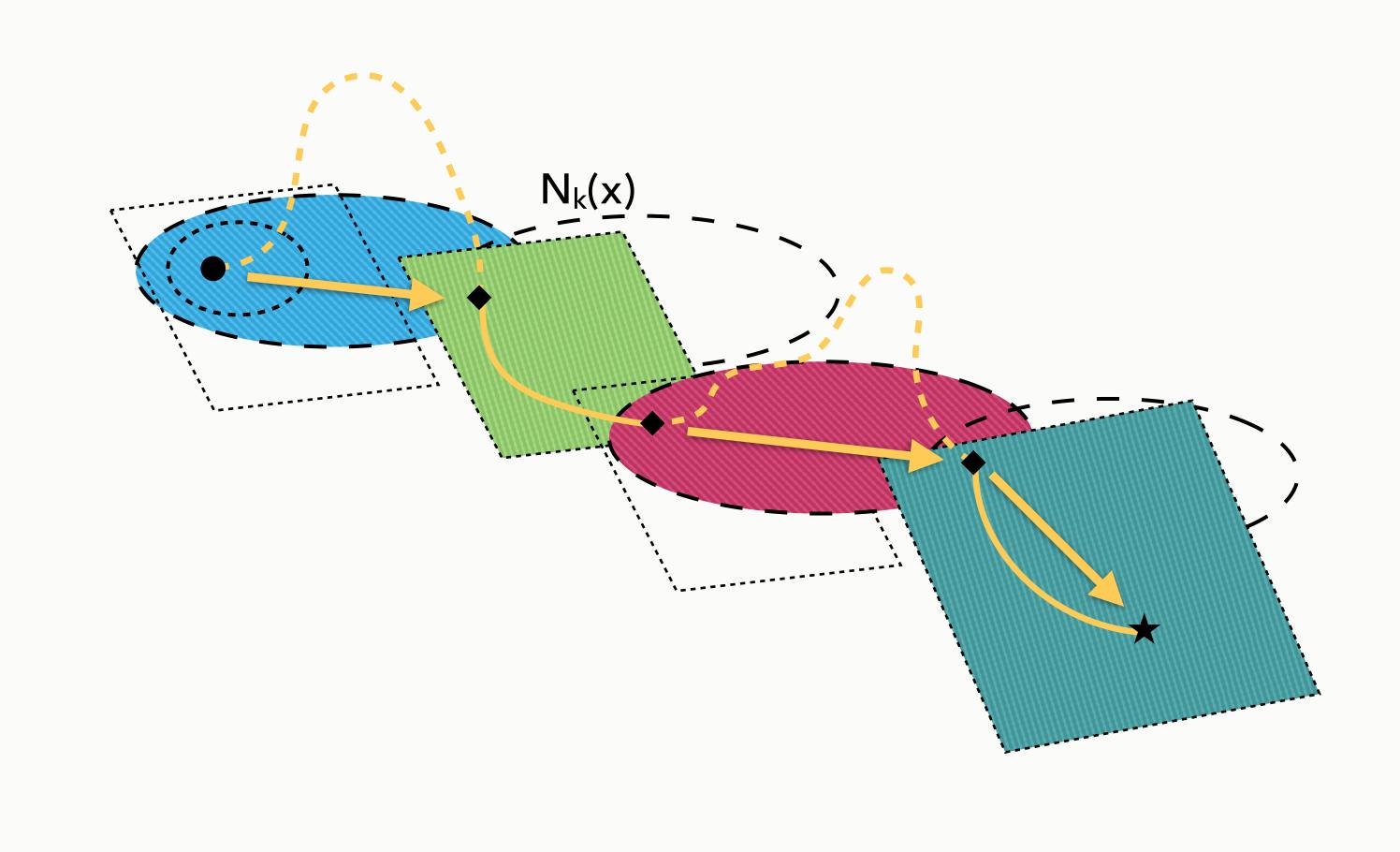


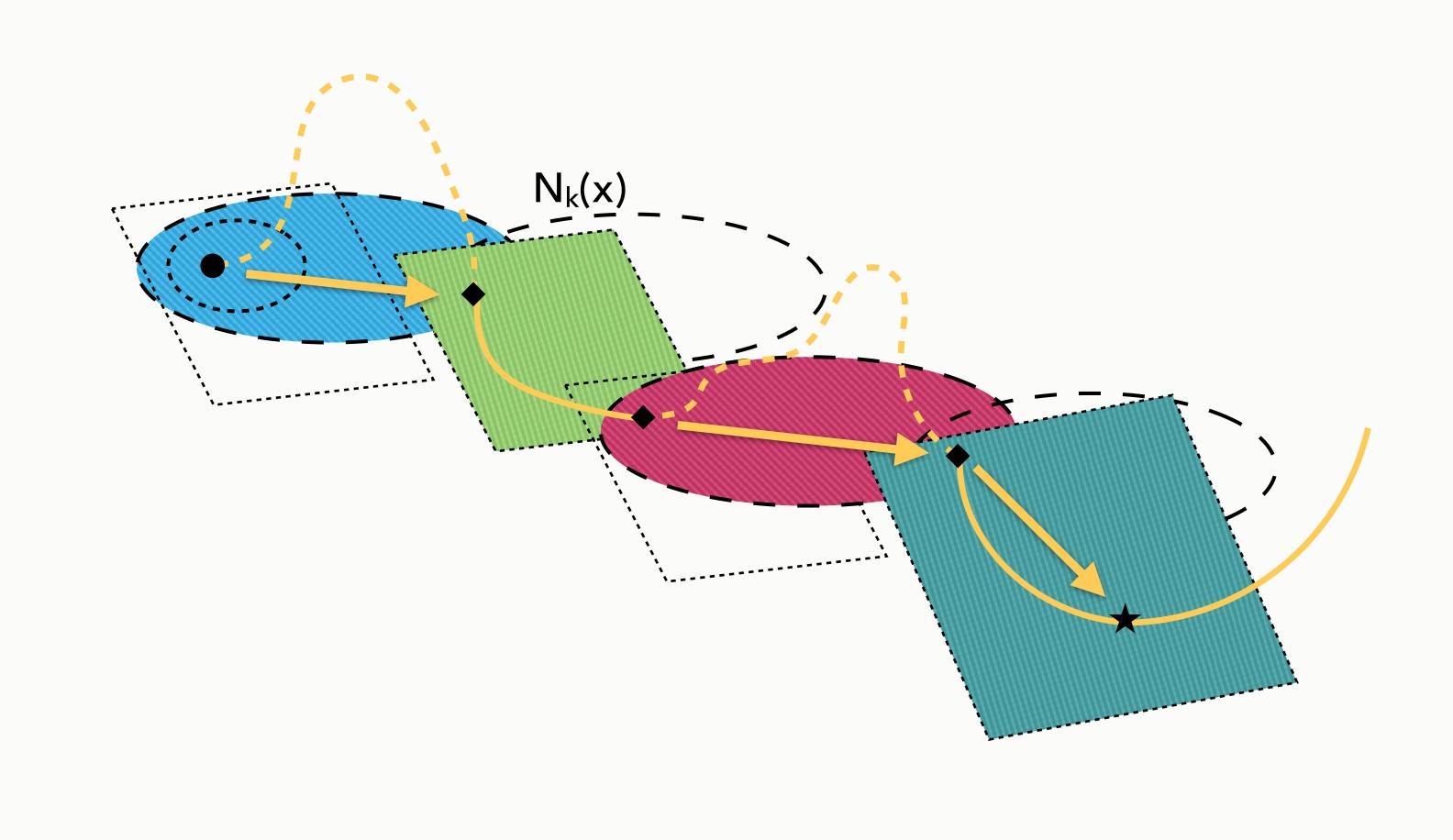












# Metaheurísticas Grado en Ingeniería Informática Universidad de Jaén Cristóbal J. Carmona Curso 2023/2024

Esta obra está protegida con licencia Creative Commons Atribución-NoComercial 4.0 Internacional

