Федеральное агентство по образованию Российской Федерации Государственное образовательное учреждение высшего профессионального образования Нижегородский государственный университет им. Н.И. Лобачевского

Институт информационных технологий, математики и механики

Отчёт по лабораторной работе

Структуры хранения матриц специального вида

Выполнил: студент института ИТММ гр. 381908-4 Галиндо Хавьер Э.

Проверил: ассистент каф. МОСТ, ИИТММ

Лебедев И.Г.

Нижний Новгород 2020 г.

Содержание

Введение	3
Постановка задачи	4
Руководство пользователя	
Руководство программиста	
Описание структуры программы	
Описание алгоритмов	
Эксперименты	
Заключение	
Литература	10
Приложение	

Введение

В программировании матрица - это набор чисел, расположенных в строках и столбцах.

Числа в матрице могут представлять данные или математические уравнения. Они используются как способ быстрого приближения более сложных вычислений.

Поскольку математическая концепция матрицы может быть представлена в виде двумерной сетки, двумерные массивы также иногда называют матрицами. В некоторых случаях термин "вектор" используется в вычислениях для обозначения массива.

Актуальностью данной работы является то, что - это способ хранения данных в организованной форме в виде строк и столбцов. Обычно матрицы используются в компьютерной графике для проецирования трехмерного пространства на двумерный экран. Матрицы в виде массивов используются для хранения данных в организованной форме.

Целью данной работы является - разработка структуры программных инструментов, которые поддерживают быстрое и эффективное хранение треугольных матриц и выполняют базовые операции, такие как сложение / вычитание, умножение, копирование и сравнение.

Практическая значимость данной работы - создать набор программных инструментов, которые поддерживают быстрое и эффективное хранение треугольных матриц, выполняют базовые операции, и применить их непосредственно на практике.

Постановка задачи

Задача работы — создать набор программных инструментов, которые поддерживают быстрое и эффективное хранение треугольных матриц и выполняют базовые операции, такие как сложение / вычитание, умножение, копирование и сравнение.

Программа будет содержать:

- векторный класс
- матричный класс
- тестовое приложение, позволяющее определять матрицы и выполнять с ними базовые операции.

Программное обеспечение будет использовать систему контроля версий Git и платформу для разработки автоматизированных тестов Google Test.

Руководство пользователя

Для начала работы пользователю нужно запустить файл Main.exe.

Далее откроется консольное приложение для тестирования матриц.

Программа заполнит две матрица числами и выведет их в консоль, так же выведет результат сложения матриц.

Для повторного выполнения вычислений потребуется перезапустить программу.

Результаты матрицы и описание процессов представлены на рисунке 1.

```
Microsoft Visual Studio Debug Console
TEST
Matrix a =
01234
14 11 12 13
24 21 22
34 31
Matrix b =
0 100 200 300 400
1400 1100 1200 1300
2400 2100 2200
3400 3100
4400
Matrix a + b
0 101 202 303 404
1414 1111 1212 1313
2424 2121 2222
3434 3131
4444
Matrix a - b
0 -99 -198 -297 -396
-1386 -1089 -1188 -1287
-2376 -2079 -2178
3366 -3069
```

Рисунок 1 – Результат работы матрицы

Руководство программиста

Описание структуры программы

Программа состоит из следующих файлов:

- MyVector.h, MyVector: класс векторов и методы для реализации класса векторов
- Matrix.h, Matrix.cpp: класс матриц и методы для реализации класса матриц.
- таіп.срр: тестовый файл.
- sample_matrix.cpp: модуль программы тестирования, с которым работает пользователь, в котором проводятся эксперименты.

В программе реализованы классы, соответствующие функционированию программы.

Описание алгоритмов

реализация методов шаблонного класса TVector:

класс MyVector

• Метод "GetValue"

Получение значения указанного элемента в векторе. Это происходит путём нахождения разницы указанной позиции и начального индекса в векторе.

• Оператор "Operator+"

Сложение происходит путём прибавления аргумента к значению всех элементов вектора. Возвращает вектор.

```
TVector<символ> TVector<символ>::Oператор operator+(const ValType &val) {
   TVector<символ> tmp(size, startIndex);
   цел i;
   цикл (i = 0; i < size; ++i)
   tmp.pVector[i] = pVector[i] + val;
   вернуть tmp;
}
```

Класс Matrix

• Оператор "Operator="

Происходит присваивание вектора. Если размеры и стартовые индексы двух векторов не соответствуют происходит их присваивания этих переменных. Если равны, то сразу происходит присваивание значений одного вектора другому.

TMatrix<символ>& TMatrix<символ>::Оператор operator= (const TMatrix<символ> &mt) {

```
если (не(*this == mt)) {
  цел i;
  если (не(this->size == mt.size)) {
    (*this).size = mt.size;
    (*this).startIndex = mt.startIndex;
  }
  цикл (i = 0; i < this->size; ++i)
    (*this).pVector[i] = mt.pVector[i];
} вернуть *this;
```

Эксперименты

Результат выполнения операции присваивания:

```
TEST MATRIX
Matrix a =
10 10 10 10 10
10 10 10 10
10 10 10
10 10
10

Matrix b = a =
10 10 10 10
10 10 10
10 10 10
10 10
10 10
10 10
10
Time elapsed: 0.0028189
```

Результат выполнения операции присваивания:

```
TEST MATRIX
Matrix a =
10 10 10 10 10
10 10 10 10
10 10 10
10 10
10
Matrix b = a =
Matrix c = a + b
15 15 15 15 15
15 15 15 15
15 15 15
15 15
15
Time elapsed: 0.0054301
```

Заключение

Подытожим что целью данной работы являлось - разработка структуры программных инструментов, которые поддерживают быстрое и эффективное хранение треугольных матриц и выполняют базовые операции, такие как сложение / вычитание, умножение, копирование и сравнение.

Как видно из структуры данной работы результатом стала - структура данных для хранения вектора и верхней треугольной матрицы.

Классы шаблонов были протестированы с помощью Google Tests, и были проведены эксперименты для сравнения теоретической и практической сложности выполнения операций над методом класса, который был разработан с помощью имеющихся инструментов.

А также использована практическая значимость данной работы - создать набор программных инструментов, которые поддерживают быстрое и эффективное хранение треугольных матриц, выполняют базовые операции, и применить их непосредственно на практике.

Литература

- 1. Круз Р.Л. Структуры данных и проектирование программ. М.: Бином. Лаборатория знаний, 2014.
- 2. Топп У., Форд У. Структуры данных в С++.- М.: Бином, 1999
- 3. Кормен Т., Лейзерсон Ч., Ривест Р. Алгоритмы: построение и анализ.- М.: МЦМО, 1999.
- 4. Ахо Альфред В., Хопкрофт Джон, Ульман Джеффри Д. Структуры данных и алгоритмы- М.: Издательский дом Вильямс, 2000.
- 5. Гергель В.П. и др. Методы программирования. Учебное пособие. Н.Новгород: ННГУ, 2016.
- 6. Столлингс, В. Структурная организация и архитектура компьютерных систем, 5-е изд.: Пер. с англ. М.: Издательский дом «Вильямс», 2002. 896 с.: ил. Парал. тит. англ.
- 7. Страуструп Б. Язык программирования С++. М.: Бином, 2001

Приложение

TVector.h

```
#ifndef MY VECTOR
#define MY VECTOR
#include <iostream>
using namespace std;
template <class T>
class Vector
{
protected:
   int length;
   T* x;
public:
   Vector<T>* vec;
   Vector();
   Vector(int _size);
   Vector(int rowsCount, T* _v);
   Vector(int rowsCount, T _v);
   Vector(const Vector<T>& _v);
   virtual ~Vector();
   bool operator==(const Vector<T>& _v);
   bool operator!=(const Vector<T>& _v);
   Vector<T> operator +(const Vector<T>& _v);
   Vector<T> operator -(Vector<T>& _v);
   Vector<T> operator *(Vector<T>& _v);
   Vector<T> operator /(Vector<T>& _v);
   Vector<T>& operator =(const Vector<T>& _v);
   T& operator[] (const int index);
   Vector<T>& operator ++();
   Vector<T>& operator --();
   Vector<T>& operator +=(Vector<T>& _v);
   Vector<T>& operator -=(Vector<T>& _v);
   template <class T1>
   friend ostream& operator<< (ostream& ostr, const Vector<T1>& A);
   template <class T1>
   friend istream& operator >> (istream& istr, Vector<T1>& A);
    int Length();
};
template <class T1>
ostream& operator<< (ostream& ostr, const Vector<T1>& A) {
   for (int i = 0; i < A.length; i++) {</pre>
       ostr << A.x[i] << " ";
   }
   return ostr;
}
template <class T1>
```

```
istream& operator >> (istream& istr, Vector<T1>& A) {
    for (int i = 0; i < A.length; i++) {</pre>
        istr >> A.x[i];
    return istr;
}
#define MIN(a,b)(a>b?b:a)
#define MAX(a,b)(a>b?a:b)
template <class T>
Vector<T>::Vector()
{
    length = 0;
    x = 0;
template <class T>
Vector<T>::Vector(int _size)
{
    if (_size < 0)</pre>
        throw new exception();
    length = _size;
    x = new T[length];
}
template <class T>
Vector<T>::Vector(int rowsCount, T* _v)
    length = rowsCount;
    ///x = v;
    x = new T[length];
    for (int i = 0; i < length; i++)</pre>
        x[i] = v[i];
template <class T>
Vector<T>::Vector(int rowsCount, T _v)
    length = rowsCount;
    x = new T[length];
    for (int i = 0; i < length; i++)</pre>
        x[i] = \_\vee;
}
template <class T>
Vector<T>::Vector(const Vector<T>& _v)
{
    length = _v.length;
    x = new T[length];
    for (int i = 0; i < length; i = i + 1)
        x[i] = _{\lor}.x[i];
template <class T>
Vector<T>::~Vector()
{
    length = 0;
    if (x != 0)
        delete[] x;
```

```
x = 0;
}
template<class T>
inline bool Vector<T>::operator==(const Vector<T>& v)
{
    if (this->length != v.length)
        return false:
    for (int i = 0; i < length; i++)</pre>
        if (x[i] != _v.x[i])
            return false;
    return true;
}
template<class T>
inline bool Vector<T>::operator!=(const Vector<T>& _v)
{
    return !(*this == _v);
}
template <class T>
Vector<T> Vector<T>::operator +(const Vector<T>& _v)
{
    Vector<T> res;
    res.length = MIN(length, _v.length);
    res.x = new T[res.length];
    for (int i = 0; i < res.length; i++)</pre>
        res.x[i] = x[i] + _{v.x[i]};
    return res;
}
template <class T>
Vector<T> Vector<T>::operator -(Vector<T>& _v)
    Vector<T> res;
    res.length = MIN(length, _v.length);
    res.x = new T[res.length];
    for (int i = 0; i < res.length; i++)</pre>
    {
        res.x[i] = x[i] - _{v.x[i]};
    return res;
}
template <class T>
Vector<T> Vector<T>::operator *(Vector<T>& _v)
{
    Vector<T> res;
    res.length = MIN(length, _v.length);
    res.x = new T[res.length];
    for (int i = 0; i < res.length; i++)</pre>
        res.x[i] = x[i] * _v.x[i];
    }
    return res;
template <class T>
Vector<T> Vector<T>::operator /(Vector<T>& _v)
```

```
{
    Vector<T> res;
    res.length = MIN(length, _v.length);
res.x = new T[res.length];
    for (int i = 0; i < res.length; i++)</pre>
        res.x[i] = x[i] / v.x[i];
    }
    return res;
}
template <class T>
Vector<T>& Vector<T>::operator =(const Vector<T>& v)
{
    if (this == & v)
        return *this;
    length = v.length;
    x = new T[length];
    for (int i = 0; i < length; i++)</pre>
        x[i] = \_v.x[i];
    return *this;
}
template <class T>
T& Vector<T>::operator[] (const int index)
{
    if ((index >= 0) && (index < length))</pre>
        return x[index];
    return x[0];
}
template <class T>
Vector<T>& Vector<T>::operator ++()
{
    for (int i = 0; i < length; i++)</pre>
        x[i]++;
    return *this;
}
template <class T>
Vector<T>& Vector<T>::operator --()
{
    for (int i = 0; i < length; i++)</pre>
        x[i]--;
    return *this;
}
template <class T>
Vector<T>& Vector<T>::operator +=(Vector<T>& _v)
    length = MIN(length, _v.length);
    for (int i = 0; i < length; i++)</pre>
        x[i] += _v.x[i];
    }
    return *this;
template <class T>
Vector<T>& Vector<T>::operator -=(Vector<T>& v)
{
    length = MIN(length, _v.length);
```

```
for (int i = 0; i < length; i++)</pre>
        x[i] -= _v.x[i];
    return *this;
}
template <class T>
int Vector<T>::Length()
{
    return length;
}
     #endif
Matrix.h
#pragma once
#include "MyVector.h"
template<class T>
class TMatrix : public Vector<Vector<T> >
{
    int size;
public:
    TMatrix(int _size = 0);
    TMatrix(const TMatrix& A);
    TMatrix(const Vector<Vector<T> >& A);
    ~TMatrix();
    T& operator()(int row, int col) const;
    TMatrix& operator=(const TMatrix<T>& mt);
    TMatrix operator+(const TMatrix& mt) const;
    TMatrix operator-(const TMatrix& mt) const;
    TMatrix operator*(const TMatrix& mt) const;
    bool operator==(const TMatrix& mt) const;
    bool operator!=(const TMatrix& mt) const;
    friend ostream& operator<<(ostream& out, const TMatrix& mt) {</pre>
        for (int i = 0; i < mt.length; i++) {</pre>
            out << mt.x[i] << "\n";
        }
        return out;
    }
    friend istream& operator>>(istream& in, TMatrix& mt) {
        for (int i = 0; i < mt.Lenngth(); i++)</pre>
            in >> mt.pVector[i];
        return in;
    }
};
template<class T>
inline TMatrix<T>::TMatrix(int size) : Vector<Vector<T> >( size)
    if (_size < 0)</pre>
        throw new std::exception();
```

```
this->size = _size;
    for (int i = 0; i < size; i++)</pre>
        this->x[i] = Vector<T>( size - i);
}
template<class T>
inline TMatrix<T>::TMatrix(const TMatrix& A) : Vector<Vector<T> >(A)
{
    this->size = A.size;
}
template<class T>
inline TMatrix<T>::TMatrix(const Vector<Vector<T> >& A) : Vector<Vector<T> >(A)
{
}
template<class T>
inline TMatrix<T>::~TMatrix()
}
template<class T>
inline T& TMatrix<T>::operator()(int row, int col) const
{
    if (row < 0 || row >= this->size)
        throw new std::exception();
    if (col < 0 || col >= this->size)
        throw new std::exception();
    return this->x[row][col - row];
}
template<class T>
TMatrix<T>& TMatrix<T>::operator=(const TMatrix<T>& mt)
    if (this == &mt)
        return *this;
    if (this->x != NULL)
        delete[] this->x;
    Vector<Vector<T> >:: operator=(mt);
    return *this;
}
template<class T>
TMatrix<T> TMatrix<T>::operator+(const TMatrix<T>& mt) const
    TMatrix<T> tmp(*this);
    if (this->length != mt.length)
        throw new exception();
    for (int i = 0; i < tmp.length; i++)</pre>
        tmp.x[i] = tmp.x[i] + mt.x[i];
    return tmp;
}
template<class T>
inline TMatrix<T> TMatrix<T>:::operator-(const TMatrix& mt) const
```

```
TMatrix<T> tmp(*this);
   if (this->length != mt.length)
        throw new exception();
   for (int i = 0; i < tmp.length; i++)</pre>
        tmp.x[i] = tmp.x[i] - mt.x[i];
   return tmp;
}
template<class T>
inline TMatrix<T> TMatrix<T>:::operator*(const TMatrix& mt) const
    if (this->size != mt.size)
   {
        throw new std::exception();
    }
   TMatrix<T> m(*this);
   TMatrix<T> res(this->size);
   for (int i = 0; i < this->size; i++)
        for (int j = 0; j < this -> size - i; j++)
        {
            res.x[i][j] = 0;
            for (int k = 0; k < this->size; k++)
                res.x[i][j] += (m.x[i][k] * mt.x[k][j]);
        }
   }
   return res;
}
template<class T>
inline bool TMatrix<T>::operator==(const TMatrix& mt) const
{
    if (this->size != mt.size)
        return false;
    for (int i = 0; i < this->size; i++)
        if (this->x[i] != mt.x[i])
            return false;
    return true;
}
template<class T>
inline bool TMatrix<T>::operator!=(const TMatrix& mt) const
{
    return !(*this == mt);
}
Main.cpp
#include <iostream>
#include "MyVector.h"
#include "Matrix.h"
int main()
    TMatrix<int> a(5), b(5);
```