Capítulo 7

CONJUNTO DE EJERCICIOS 7.1

- Encuentre las normas l_{∞} y l_2 de los vectores.
 - **a.** $\mathbf{x} = (3, -4, 0, \frac{3}{2})^t$
 - **b.** $\mathbf{x} = (2, 1, -3, 4)^{n}$
 - **c.** $\mathbf{x} = (\operatorname{sen} k, \cos k, 2^k)^t$ para un entero positivo fijo k
 - **d.** $\mathbf{x} = (4/(k+1), 2/k^2, k^2e^{-k})^t$ para un entero positivo fijo k
- **2.** Encuentre las normas l_{∞} y l_2 de los vectores.
 - a. $\mathbf{x} = (2, -2, 1)^t$
 - **b.** $\mathbf{x} = (-4/5, -2/5, 1/5, 2/5)^t$
 - **c.** $\mathbf{x} = ((2+k)/k, 1/\sqrt{k}, -3)^t$ para un entero positivo fijo k
 - **d.** $\mathbf{x} = ((3k+1)/(2k), 2, 0, 1/k)^t$ para un entero positivo fijo k
- 3. Pruebe que las siguientes sucesiones son convergentes y encuentre sus límites.
 - **a.** $\mathbf{x}^{(k)} = (1/k, e^{1-k}, -2/k^2)^t$
 - **b.** $\mathbf{x}^{(k)} = (e^{-k}\cos k, k \sin(1/k), 3 + k^{-2})^t$
 - **c.** $\mathbf{x}^{(k)} = (ke^{-k^2}, (\cos k)/k, \sqrt{k^2 + k} k)^t$
 - **d.** $\mathbf{x}^{(k)} = (e^{1/k}, (k^2 + 1)/(1 k^2), (1/k^2)(1 + 3 + 5 + \dots + (2k 1)))^t$
- Pruebe que las siguientes sucesiones son convergentes y encuentre sus límites.
 - **a.** $\mathbf{x}^{(k)} = (2 + 1/k, -2 + 1/k, 1 + 1/k^2)^t$
 - **b.** $\mathbf{x}^{(k)} = ((2+k)/k, k/(2+k), (2k+1)/k)^t$
 - **c.** $\mathbf{x}^{(k)} = ((3k+1)/k^2, (1/k) \ln k, k^2 e^{-k}, 2k/(1+2k))^t$
 - **d.** $\mathbf{x}^{(k)} = \left(\frac{\cos k}{k}, \frac{\sin k}{k}, \frac{1-k}{k^2+1}, \frac{3k-2}{4k+1}\right)^t$
- Encuentre la norma l_{∞} de las matrices.

 - $\mathbf{c.} \quad \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}$
- $\mathbf{d.} \quad \begin{bmatrix} 4 & -1 & 7 \\ -1 & 4 & 0 \\ -7 & 0 & 4 \end{bmatrix}$
- Encuentre la norma l_{∞} de las matrices.
 - **a.** $\begin{bmatrix} 10 & -1 \\ -1 & 11 \end{bmatrix}$
- c. $\begin{bmatrix} \sqrt{2}/2 & -\sqrt{2}/2 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ \pi & -1 & 2 \end{bmatrix}$ d. $\begin{bmatrix} 1/3 & -1/3 & 1/3 \\ -1/4 & 1/2 & 1/4 \\ 2 & -2 & -1 \end{bmatrix}$

7. Los siguientes sistemas lineales $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ tienen x como la solución real y $\tilde{\mathbf{x}}$ como una solución aproximada. Calcule $\|\mathbf{x} - \tilde{\mathbf{x}}\|_{\infty}$ y $\|A\tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{b}\|_{\infty}$.

a.
$$\frac{1}{2}x_1 + \frac{1}{3}x_2 = \frac{1}{63}$$
,
 $\frac{1}{3}x_1 + \frac{1}{4}x_2 = \frac{1}{168}$,
 $\mathbf{x} = \left(\frac{1}{7}, -\frac{1}{6}\right)^t$,

$$\tilde{\mathbf{x}} = (0.142, -0.166)^t.$$

c.
$$x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 1$$
,
 $2x_1 + 3x_2 + 4x_3 = -1$,
 $3x_1 + 4x_2 + 6x_3 = 2$,
 $\mathbf{x} = (0, -7, 5)^t$,
 $\tilde{\mathbf{x}} = (-0.2, -7.5, 5.4)^t$.

b.
$$x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 1,$$

 $2x_1 + 3x_2 + 4x_3 = -1,$
 $3x_1 + 4x_2 + 6x_3 = 2,$

$$\mathbf{x} = (0, -7, 5)^t,$$

$$\tilde{\mathbf{x}} = (-0.33, -7.9, 5.8)^t$$
.

d.
$$0.04x_1 + 0.01x_2 - 0.01x_3 = 0.06,$$

 $0.2x_1 + 0.5x_2 - 0.2x_3 = 0.3,$
 $x_1 + 2x_2 + 4x_3 = 11,$
 $\mathbf{x} = (1.827586, 0.6551724, 1.965517)^t,$
 $\tilde{\mathbf{x}} = (1.8, 0.64, 1.9)^t.$

8. Los siguientes sistemas lineales $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ tienen x como la solución real y $\tilde{\mathbf{x}}$ como una solución aproximada. Calcule $\|\mathbf{x} - \tilde{\mathbf{x}}\|_{\infty} \mathbf{y} \|A\tilde{\mathbf{x}} - \mathbf{b}\|_{\infty}$.

a.
$$3.9x_1 + 1.5x_2 = 5.4$$
,
 $6.8x_1 - 2.9x_2 = 3.9$,
 $\mathbf{x} = (1, 1)^t$,
 $\tilde{\mathbf{x}} = (0.98, 1.02)^t$.

c.
$$x_1 + x_2 + x_3 = 2\pi,$$

 $-x_1 + x_2 - x_3 = 0,$
 $x_1 + x_3 = \pi,$
 $\mathbf{x} = (0, \pi, \pi)^t,$
 $\tilde{\mathbf{x}} = (0.1, 3.18, 3.10)^t.$

b.
$$x_1 + 2x_2 = 3$$
,
 $1.001x_1 - x_2 = 0.001$,
 $\mathbf{x} = (1, 1)^t$,
 $\tilde{\mathbf{x}} = (1.02, 0.98)^t$.

d.
$$0.04x_1 + 0.01x_2 - 0.01x_3 = 0.0478,$$

 $0.4x_1 + 0.1x_2 - 0.2x_3 = 0.413,$
 $x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 0.14,$
 $\mathbf{x} = (1.81, -1.81, 0.65)^t,$
 $\tilde{\mathbf{x}} = (2, -2, 1)^t.$

EJERCICIOS TEÓRICOS

9. a. Verifique que la función $\|\cdot\|_1$, definida en \mathbb{R}^n mediante

$$\|\mathbf{x}\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|,$$

es una norma en \mathbb{R}^n .

- **b.** Encuentre $\|\mathbf{x}\|_1$ para los vectores determinados en el ejercicio 1.
- c. Pruebe eso para todas las $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$, $\|\mathbf{x}\|_1 \ge \|\mathbf{x}\|_2$.
- 10. La norma matricial $\|\cdot\|_1$, definida por $\|A\|_1 = \max_{\|\mathbf{x}\|_1=1} \|A\mathbf{x}\|_1$, se puede calcular con la fórmula

$$||A||_1 = \max_{1 \le j \le n} \sum_{i=1}^n |a_{ij}|,$$

donde la norma vectorial $\|\cdot\|_1$, se define en el ejercicio 9. Encuentre $\|\cdot\|_1$, para las matrices en el ejercicio 5.

- 11. Muestre con un ejemplo que $\|\cdot\|_{\infty}$, definida por $\|A\|_{\infty} = \max_{1 \le i \le n} |a_{ij}|$, no define una norma matricial.
- 12. Muestre que $\|\cdot\|_{\oplus}$, definida por

$$||A||_{\oplus} = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|,$$

es una norma matricial. Encuentre $\|\cdot\|_{0}$, para las matrices en el ejercicio 5.

13. a. La norma de Frobenius (que no es una norma natural) se define para una matriz $A n \times n$ mediante

$$||A||_F = \left(\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2\right)^{1/2}.$$

Muestre que $\|\cdot\|_F$ es una norma matricial.

- **b.** Encuentre $\|\cdot\|_F$ para las matrices en el ejercicio 5.
- **c.** Para cualquier matriz A, muestre que $||A||_2 \le ||A||_F \le n^{1/2} ||A||_2$.
- **14.** En el ejercicio 13 se definió la norma de Frobenius de una matriz. Muestre que para cualquier matriz A $n \times n$ y vector \mathbf{x} en \mathbb{R}^n , $||A\mathbf{x}||_2 \le ||A||_F ||\mathbf{x}||_2$.
- 15. Si S es una matriz definida positiva $n \times n$. Para cualquier \mathbf{x} en \mathbb{R}^n defina $\|\mathbf{x}\| = (\mathbf{x}^t S \mathbf{x})^{1/2}$. Muestre que esto define una norma en \mathbb{R}^n . [Sugerencia: Utilice la factorización Cholesky para S y muestre que $\mathbf{x}^t S \mathbf{y} = \mathbf{y}^t S \mathbf{x} \le (\mathbf{x}^t S \mathbf{x})^{1/2} (\mathbf{y}^t S \mathbf{y})^{1/2}$.]
- **16.** Si *S* es una matriz real y no singular y si $\|\cdot\|$ es cualquier norma en \mathbb{R}^n . Defina $\|\cdot\|'$ por $\|\mathbf{x}\|' = \|S\mathbf{x}\|$. Muestre que $\|\cdot\|'$ también es una norma en \mathbb{R}^n .
- 17. Pruebe que si $\|\cdot\|$ es una norma vectorial en \mathbb{R}^n , entonces $\|A\| = \max_{\|\mathbf{x}\|=1} \|A\mathbf{x}\|$ es una norma matricial
- El siguiente extracto de Mathematics Magazine [Sz] proporciona una forma alternativa de probar la desigualdad de Cauchy-Buniakowsky-Schwarz.
 - a. Muestre que cuando $x \neq 0$ y $y \neq 0$, tenemos

$$\frac{\sum_{i=1}^{n} x_i y_i}{\left(\sum_{i=1}^{n} x_i^2\right)^{1/2} \left(\sum_{i=1}^{n} y_i^2\right)^{1/2}} = 1 - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{x_i}{\left(\sum_{j=1}^{n} x_j^2\right)^{1/2}} - \frac{y_i}{\left(\sum_{j=1}^{n} y_j^2\right)^{1/2}} \right)^2.$$

b. Utilice el resultado en la parte a) para mostrar que

$$\sum_{i=1}^{n} x_i y_i \le \left(\sum_{i=1}^{n} x_i^2\right)^{1/2} \left(\sum_{i=1}^{n} y_i^2\right)^{1/2}.$$

19. Muestre que la desigualdad Cauchy-Buniakowsky-Schwarz se puede extender a

$$\sum_{i=1}^{n} x_i y_i \le \sum_{i=1}^{n} |x_i y_i| \le \left(\sum_{i=1}^{n} x_i^2\right)^{1/2} \left(\sum_{i=1}^{n} y_i^2\right)^{1/2}.$$

PREGUNTAS DE ANÁLISIS

- 1. El análisis del error para problemas relacionados con vectores y matrices implica medir el tamaño de los errores en un vector o matriz. Existen dos tipos comunes de análisis de error que se usan para este propósito. ¿Qué son y cómo se utilizan las normas vectoriales y matriciales?
- 2. ¿Cuál es la norma espectral y cómo difiere de las normas definidas en esta sección?
- 3. ¿Qué es una norma p y cómo difiere de las normas definidas en esta sección?
- 4. ¿Qué es una norma de Frobenius y cómo difiere de las normas definidas en esta sección?

CONJUNTO DE EJERCICIOS 7.2

1. Calcule los eigenvalores y eigenvectores asociados de las siguientes matrices.

a.
$$\begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$
b. $\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$
c. $\begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix}$
d. $\begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$
e. $\begin{bmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 7 \end{bmatrix}$
f. $\begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$