

Ejercicio 1      Análisis de programa en lenguaje de ensamble

1.8 puntos

La memoria RAM de un microcontrolador basado en un procesador ARM Cortex-M0 (little-endian) contiene los datos dados en la siguiente tabla:

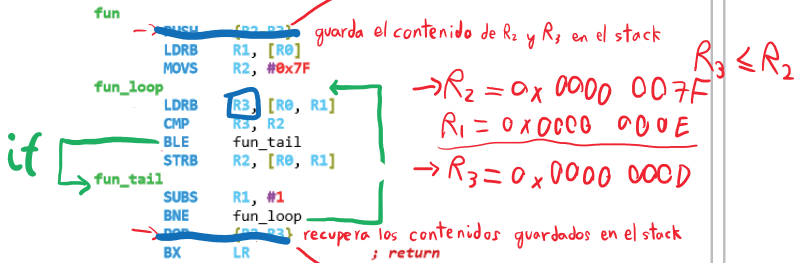
Dirección / y	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0x1000 000y	0E	3E	2D	40	7F	7F	7F	7F	00	01	7E	7F	7F	7F	0D	A6

Los valores de algunos registros del procesador son:

Registro	Contenido
R0	0x1000 0000
R1	0xDEAD C0DE
R2	0xFEE1 BAAD
R3	0xA5A5 5A5A

Stack Pointer

y SP apunta a una zona de memoria RAM. En estas circunstancias se llama a una función cuyo prototipo es void fun(uint8\_t \*) y cuyo cuerpo es:



Apartado A. Rellene la siguiente tabla indicando cómo quedarán los registros del procesador tras la ejecución de fun() (es decir, cuando se alcance la instrucción BX LR, que retorna de la función).

Registro	Contenido (hexadecimal con 32 bits)
R0	0x0000 0001
R1	0x0000 0000
R2	0xFEE1 BAAD
R3	0xA5A5 5A5A

Apartado B. Rellene en la siguiente tabla los valores de las posiciones de memoria que se modifiquen tras la ejecución de fun(). No rellene todas las posiciones, solo complete las posiciones que se modifiquen como resultado de la ejecución de la función.

Dirección / y	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
0x1000 000y																

Apartado C. Indique la utilidad de la función fun(), señalando claramente la relación entre los datos inicialmente existentes en RAM y los datos finales en la misma.

Todos aquellos bytes de la memoria que sean mayores a 0x7F se sobrescriben con dicho valor.

Apartado D. Repita el apartado A suponiendo ahora que se modifica fun() eliminando las instrucciones PUSH y POP.

Registro	Contenido (hexadecimal con 32 bits)
R0	''
R1	''
R2	0x0000 007F
R3	0x0000 003E

Ejercicio 5      Periféricos

1.6 puntos

En una placa mbed LPC1768 (o Nucleo-1432kc) está corriendo el siguiente código:

```
#include "mbed.h"
#include "pinout.h" // para TRG_PIN, IN_PIN y OUT_PIN

InterruptIn trigger(TRG_PIN);
AnalogIn in(IN_PIN);
AnalogOut out(OUT_PIN);
Serial pc(USBTX, USBRX);

bool trigger_rise_evt;
bool trigger_fall_evt = true;

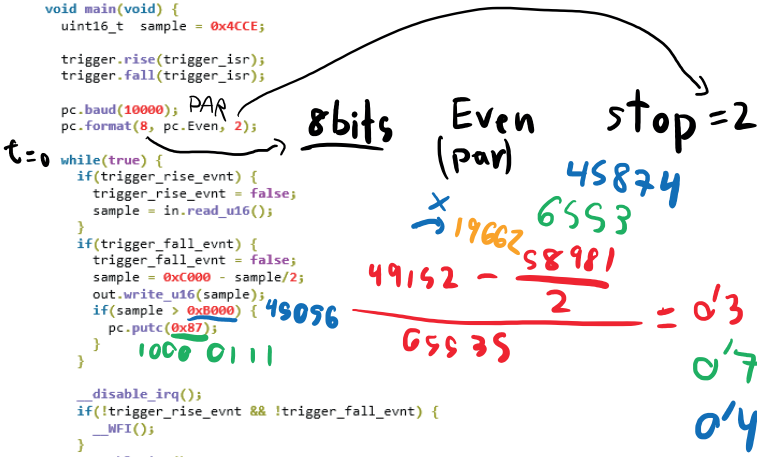
void trigger_isr(void) {
    if(trigger) {
        trigger_rise_evt = true;
    } else {
        trigger_fall_evt = true;
    }
}

void main(void) {
    uint16_t sample = 0x4CCE;

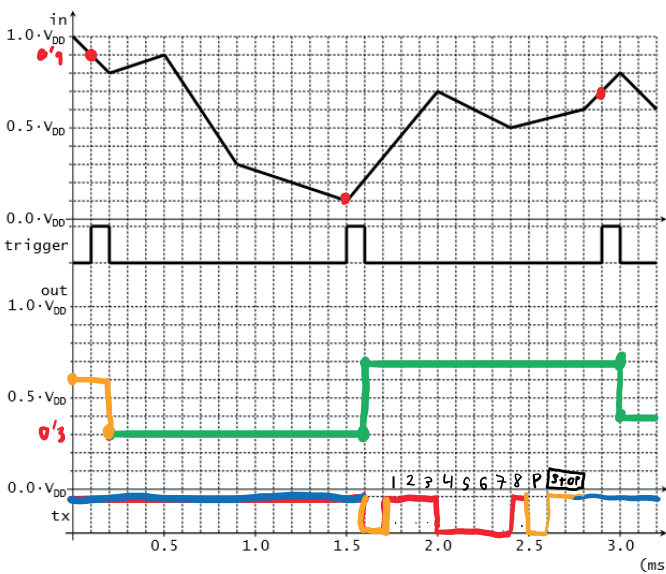
    trigger.rise(trigger_isr);
    trigger.fall(trigger_isr);

    pc.baud(10000);
    pc.format(8, pc.Even, 2);

    while(true) {
        if(trigger_rise_evt) {
            trigger_rise_evt = false;
            sample = in.read_u16();
        }
        if(trigger_fall_evt) {
            trigger_fall_evt = false;
            sample = 0x0000 - sample/2;
            out.write_u16(sample);
            if(sample > 0x8000) {
                pc.putc(0x87);
            }
        }
        _disable_irq();
        if(!trigger_rise_evt && !trigger_fall_evt) {
            _NFI();
        }
        _enable_irq();
    }
}
```



En el siguiente cronograma se muestra la evolución de las señales in y trigger asociadas a los pines IN\_PIN y TRG\_PIN respectivamente. Complete el cronograma para las señales out y tx asociadas a los pines OUT\_PIN y USBTX. Suponga que el tiempo necesario para la ejecución de cada una de las líneas de código del programa es despreciable en la escala de tiempos del cronograma y que t = 0 coincide con el instante en el que, por primera vez, se alcanza la línea while(true). VDD es la tensión de alimentación del microcontrolador y coincide con la tensión de referencia de ADC y DAC.



Sample<sub>1</sub> = 0'9 · 65535 = 58981

Sample<sub>2</sub> = 0'1 · 2<sup>16</sup> - 1 = 65535

Sample<sub>3</sub> = 0'7 · '' = 45874