Dr. Jesús Martí Gavilá. Departamento de Ingeniería Cartográfica, Geodesia y fotogrametría

PRÁCTICA 7

CURSO BÁSICO PYTHON: FICHERO GPX



Grado Tecnologías Interactivas | Tecnologías de la Información Geográfica

TAREA

Realizar un análisis de rendimiento a partir de un fichero GNSS con waypoints en formato GPX.

El resultado a obtener sera:

Un Dataframe en formato HTML con los siguientes campos:

'Punto','Latitud','Longitud', 'Cota (m)', 'Hora', 'Distancia (m)','Dist_O (m)', 'Pendiente (%)', 'Velocidad (km/h)','Orientación (°)','Tiempo'

- Gráfico con los valores de distancia en el eje X y valores de pendiente y velocidad en la Y
- Mapa interactivo

Estructura GPX e importación de librerías

```
import pandas as pd
import xml.etree.cElementTree as et
import os
import math as m
from datetime import datetime
import matplotlib.pyplot as plt
```

Fichero de entrada y Dataframe de salida

Funciones de cálculo

```
In []: # Cálculo de la distancia parcial . función distacias
def distancias

In []: # Cálculo del acimut. Verificar la posición del punto B. funcion orientación
def orientacion

In []: # Cálculo de la pendiente. En % y angulo. funcion pendiente
def pendiente

In []: # Cálculo de la velocidad en km/h. funcion velocidad
def velocidad
```

Obtención de los datos de entrada y llamada a funciones

```
In [ ]: waypoints = range (1,puntos,1)
n = 0.00
for i in waypoints:
    # Datos del punto A
    wpt1 = raiz[i]
    lat1_g = float(wpt1.get("lat"))
    lon1_g = float(wpt1.get("lon"))
    lat1 = m.radians (lat1_g)
    lon1 = m.radians (lon1_g)
```

```
ele1 = round(float(wpt1[0].text),3)
   time1 = wpt1[1].text
   if i == 1:
       df_1 = pd.DataFrame([[i,lat1_g,lon1_g,ele1,time1,n,n,n,n,n,n]],columns =
       df = pd.concat([df if not df.empty else None,df_1],ignore_index=True) #
# Incrementamos puntos
   i = i+1
# Datos del punto B
   wpt2 = raiz[i]
   lat2_g = float(wpt2.get("lat"))
   lon2_g = float(wpt2.get("lon"))
   lat2 = m.radians(lat2_g)
   lon2 = m.radians(lon2_g)
   ele2 = round(float(wpt2[0].text),3)
   time2 = wpt2[1].text
# Llamar a las diferentes funciones y añadir los datos resultantes al Dataframe
   d, dr = distancias(.....) #Introducir los parámetros
   acimut = orientacion(.....) #Introducir los parámetros
   peng, pend, dg = pendiente(.....) #Introducir los parámetro
   tiempo, velkmh = velocidad(.....)#Introducir los parámetros
   df_1 = pd.DataFrame([[i,lat2_g,lon2_g,ele2,time2,dg,0.00,pend,velkmh,acimut,
   df = pd.concat([df,df_1],ignore_index=True )
   df['Dist_0 (m)'] = ..... # crear un comando par
```

Impresión y exportación de los obtenidos

```
In []: # Imprimir los valores en formato HTML

In []: # Plotear el gráfico de rendimiento y guardar en JPG. Puedes ver ayuda en intern
# Empieza para plotear 2 ejes
fig, ax = plt.subplots()
plt.plot(df["Dist_0 (m)"], df['Pendiente (%)'], marker = "o", label="Pendiente %
# indicar leyendas, titulo, etiquetas del eje X
# Exportar en JPG
```

Mapa interactivo con Folium. Código ejemplo

```
#Instalar primeramente la libreria folium

#Código creación fichero decoordenadas

df.loc[:,['Latitud','Longitud']].to_csv('coordenadas.csv',header=True, index=Fal
    lista_geo = pd.read_csv('coordenadas.csv').to_numpy().tolist()

#Creación del mapa interactivo
    import folium
```

```
from folium import plugins
m = folium.Map()
folium.plugins.AntPath(locations = lista_geo, popup = 'Ruta 20/11/2023', reverse
m.fit_bounds(m.get_bounds())
m
```

In []: