

## § 5.4 基与维数

定理:  $F^n$  的每个子空间都可以由一组向量生成.

证:  $\forall V \subseteq F^n$  子空间.

$\Sigma := \{V \text{ 中的线性无关向量组}\}$

1°  $\Sigma \neq \emptyset$  (因为  $\forall v \in V \setminus \{0\} \quad \{v\} \in \Sigma$ .)

2°  $\forall S \in \Sigma, S$  中元素个数  $\leq n$ . (这是由于  $F^n$  中任线性无关向量组中向量个数最多为  $n$ .)

1°, 2°  $\Rightarrow \Sigma$  中存在极大元, 不妨设为  $\{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\} (r \leq n)$

即,  $V$  中的任意线性无关向量组中向量的个数不超过  $r$

下面证:  $V = \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \rangle$

" $\supseteq$ "  $\checkmark$

" $\subseteq$ ": 反证: 若不然, 则  $\exists \vec{a}_{r+1} \in V \setminus \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \rangle$

$\forall \lambda_1 \vec{a}_1 + \dots + \lambda_{r+1} \vec{a}_{r+1} = 0 \Rightarrow \lambda_{r+1} = 0$  (否则  $\vec{a}_{r+1} \in \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \rangle$ )

$\Rightarrow \lambda_1 \vec{a}_1 + \dots + \lambda_r \vec{a}_r = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \dots = \lambda_r = 0$ .

$\Rightarrow \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_{r+1}$  线性无关.

$$\forall \vec{a} \in V \Rightarrow \exists! \lambda_1, \dots, \lambda_r \in F \text{ s.t. } \vec{a} = \lambda_1 \vec{a}_1 + \dots + \lambda_r \vec{a}_r$$

$$\text{唯一性 } v = \sum \lambda_i \vec{a}_i = \sum \mu_i \vec{a}_i \Rightarrow \sum (\lambda_i - \mu_i) \vec{a}_i = 0 \Rightarrow \lambda_i = \mu_i \quad \forall i$$

定义:  $V \subseteq F^n$  子空间,  $V$  中的一组向量  $\{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\}$  称为  $V$  的一组基, 若

$$(1) \quad V = \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \rangle \text{ 即 } \forall \vec{a} \in V \exists \lambda_1, \dots, \lambda_r \text{ s.t. } \vec{a} = \sum \lambda_i \vec{a}_i$$

$$(2) \quad \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \text{ 线性无关.}$$

称  $(\lambda_1, \dots, \lambda_r)$  为  $\vec{a}$  在  $\{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\}$  下的坐标.

称  $V$  的一组基中的向量的个数为  $V$  的维数  
(两组基等价  $\Rightarrow r$  不依赖于基的选取)

例(自然基):  $\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n$  为  $F^n$  的一组基

坐标变换: 一个子空间的不同基彼此等价  
 $\Rightarrow$  相互表示  $\Rightarrow$  坐标变换

$V \subseteq F^n$  为子空间,  $\{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\}$   $\{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_r\}$  为两组基

$$\vec{b}_i = t_{1i} \vec{a}_1 + \dots + t_{ri} \vec{a}_r \quad (1 \leq i \leq r)$$

$$(\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_r) = (\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r) T \quad (T = (t_{ij})_{n \times n})$$

$\uparrow$  从  $\{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\}$  到  $\{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_r\}$  的过渡矩阵

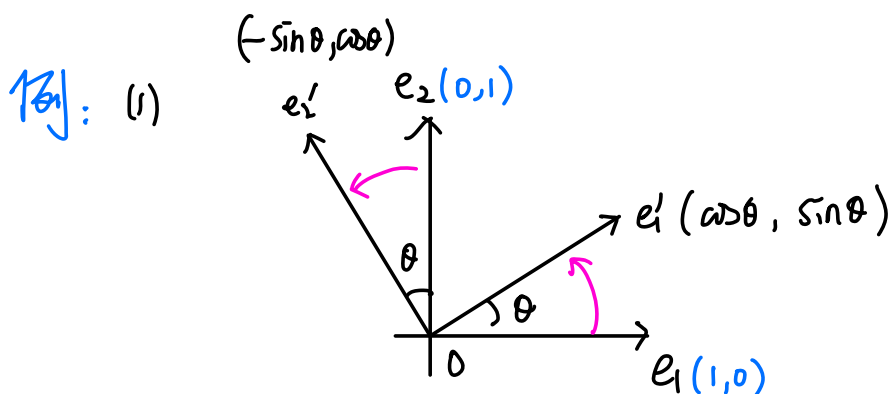
设  $v \in V$  在  $\{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\}$  和  $\{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_r\}$  下的坐标为

$(x_1, \dots, x_r)$  和  $(y_1, \dots, y_r)$ . 即

$$\begin{aligned} v &= (\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_r \end{pmatrix} = (\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_r) \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_r \end{pmatrix} \\ &= (\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r) T \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_r \end{pmatrix} \end{aligned}$$

坐标唯一  $\Rightarrow$  坐标变换公式  $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_r \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_r \end{pmatrix}$

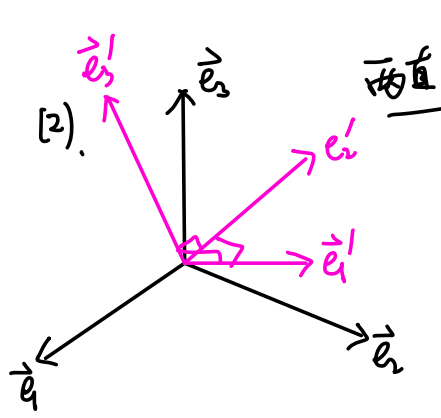
$$\Rightarrow \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_r \end{pmatrix} = T^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_r \end{pmatrix}$$



$$\Rightarrow (e'_1, e'_2) = (e_1, e_2) \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

两直角坐标系



$$\Rightarrow (\vec{e}'_1, \vec{e}'_2, \vec{e}'_3) = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3) \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{pmatrix} \begin{matrix} A \\ // \\ \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = A^T \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\left. \begin{aligned} |\vec{e}'_i| &= 1 \Rightarrow x_i^2 + y_i^2 + z_i^2 = 1 \\ \vec{e}'_i \perp \vec{e}'_j &\Rightarrow \vec{e}'_i \cdot \vec{e}'_j = x_i x_j + y_i y_j + z_i z_j = 0 \end{aligned} \right\}$$

$$\Rightarrow AA^T = I_{(3)} = A^T A$$

$$\text{i.e. } A^{-1} = A^T \text{ (正交矩阵)}$$

**定理:**  $U, V \subseteq F^n$  子空间. 则

(1)  $\dim V = r \Rightarrow V$  中任意  $r+1$  个向量线性无关

(2)  $\dim V = r, \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \in V$  线性无关  $\Rightarrow \{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\}$  为  $V$  的一组基.

(3)  $U \subseteq V \Rightarrow \dim U \leq \dim V$

(4)  $U \subseteq V$  &  $\dim U = \dim V \Rightarrow U = V$

证:  $\checkmark$

定理:  $V \subseteq F^n$  为  $r$  维子空间.  $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_s \in V$  ( $s < r$ ) 线性无关,  
 则  $\exists \vec{a}_{s+1}, \dots, \vec{a}_r \in V$  s.t.  $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r$  构成  $V$  的一组基.  
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{\rightarrow \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_s \text{ 的一组扩充基}}$

例:  $V := \{(x_1, x_2, x_3) \mid x_1 + x_2 + x_3 = 0\} \subseteq \mathbb{R}^3$   
 子空间?, 基? 维数?

$$\forall \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in V \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = t_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + t_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

例  $V := \{(x_1, x_2, x_3) \mid x_1 + x_2 + x_3 = 0, 2x_1 - x_2 + x_3 = 3\} \subseteq \mathbb{R}^3$   
 子空间?

$$(1, -1, 0) \in V \quad \& \quad 2(1, -1, 0) = (2, -2, 0) \notin V!$$

$$(2 \times 2 - (-2) + 0 = 6 \neq 3!)$$