Actividad 3.2 - Árbol Heap: Implementando una fila priorizada

Push

```
int parent(int i){ return (i - 1) / 2; }

/*Agregue un dato a la fila priorizada*/
void priority_queue::push(int dato){

   datos.push_back(dato); // Se hace un append a la lista de datos
   int index = datos.size() - 1;

   while(index > 0 && datos[parent(index)] < datos[index]){
        // Cambiamos los elementos de posición.
        swap(datos[index], datos[parent(index)]);

        index = parent(index); // la POSICIÓN del padre pasa a ser nodo hijo. Es su posicion correcta
   }
}</pre>
```

```
Adiided 3.2
void push (int dota)
   dobs. push-bock (dots) (
     index= dotos. size()-1 (2)
   while index > o and do bs [povent (index)]
 (484-1 SUSP (datos [index), datos (parent (index)])
         index= povent(index) ( {
 T(n)= (+ (2+(3logstj + (4 log(tj-1)+(5 log(Etj-1)
T(n) = (,+(2-(y-(5+
                        109 2+
```

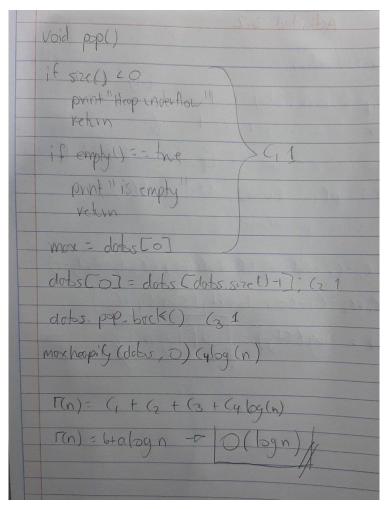
Pop

```
void priority_queue::pop(){
    //cout << heapExtractMax(datos) << endl;
    if (size() < 0){
        cout << "Heap underflow" << endl;
        return;
    }
    if (empty() == true){
        cout << "La lista ya esta vacia" << endl;
        return;
    }

    // El más grande está siempre al inicio.
    int max = datos[0];

    // el último (menor valor) pasalo al frente para reorganizar todo el árbol y conservar propiedad.
    datos[0] = datos[datos.size() - 1];

    datos.pop_back(); // ya pasaste el más pequeño al frente. Borra el que está al final que es el mismo valor
    maxHeapify(datos, 0); // reorganizas el árbol
}</pre>
```

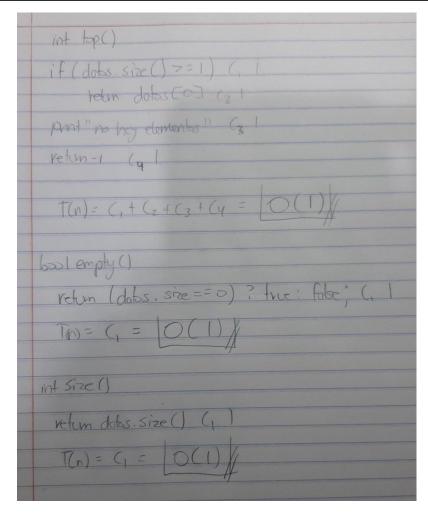


Top, Empty & Size

```
/*Regresa el valor del dato que esta con mayor prioridad en la fila priorizada.*/
int priority_queue::top(){
    if (datos.size() >= 1){
        return datos[0];
    }
    cout << "No hay elementos en la lista" << endl;
    return -1;
}

/*Regresa un valor boleando diciendo si la fila priorizada esta vacía o tiene datos.*/
bool priority_queue::empty(){
        return (datos.size() == 0) ? true : false;
}

/*Regresa la cantidad de datos que tiene la fila priorizada*/
int priority_queue::size(){
        return datos.size();
}</pre>
```



maxHeapify

```
void maxHeapify(vector<int> &datos, int i){
   int left = 2 * i + 1;
   int right = 2 * i + 2;
   int largest;

if(left <= datos.size() && datos[left] > datos[right]){
      largest = left;
   } else {
      largest = i;
   }

if (right <= datos.size() && datos[right] > datos[largest]){
      largest = right;
   }

if (largest != i){
      swap(datos[i], datos[largest]);
      maxHeapify(datos, largest);
   }
}
```

Oct 4a
Void moxteepity (vector cint , & doto, inti)
left = 2 * i + 1 right = 2 * i + 2 largest =
largest
if left <= dobs size() and dobs[left > dobs = vight]
lorgest = left
else lorgest = i
if (vight <= dobs size() and dobs (vight) > dobs Clarges] largest = right;
if (lagest != i)
Supplied to SCi) do to SC longest]
mortherpify (dobs, longest);
T(n) { lorgest = : i de 3 nodos, simpre interactions solo can 2. T(\frac{1}{2}) + K lorgest!: De n nodos
(T(z)+K loyest!: De nodos

$$T\left(\frac{n}{2^{k}}\right) + k \qquad \log n = k$$

$$\frac{2}{9^{2^{n}}}$$

$$+ \left(\frac{n}{n}\right) + \log n$$

$$T_{n} = 1 + \log n = O(\log n)$$