#### **RELATÓRIO**

Nome: Jean Lucca Uchaki

Tema: Aceleração de Testes de Interseção

Objetivo: Avaliar algoritmos de aceleração do processo de detecção de intersecções entre linhas.

#### **Algoritmos implementados:**

Envelopes AABB: Geradas apenas uma vez, logo após a geração dos segmentos de reta;

#### Subdivisão Regular do espaço:

Não são feitas buscas para localizar em que célula se encontra um segmento.

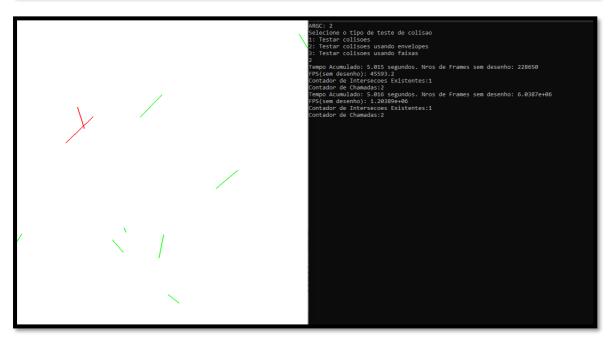
Não são feitas cópias das retas que compõem o cenário.

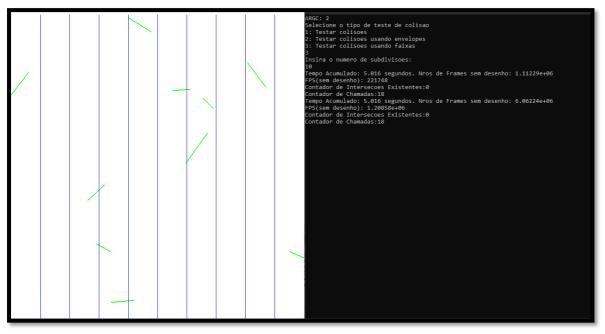
A estrutura armazena apenas o número do segmento, no vetor de todos os segmentos.

É possivel fazer entre 2 e 50 subdivisões, na horizontal, sem a necessidade de recompilar o código, a subdivisao vertical não foi implementada.

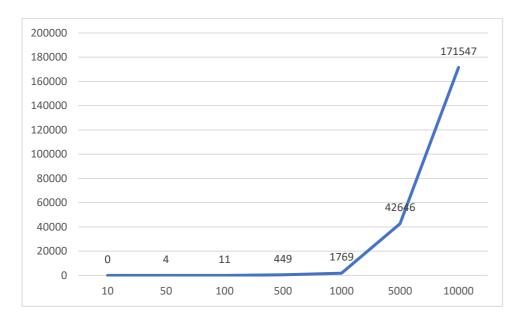
#### **Exemplos de Processamento:**

```
ABGC: 2
Selecione o tipo de teste de colisao
1: Testar colisoes
2: Testar colisoes usando reixas
1 testar colisoes
1 testar colisoes usando reixas
1 testar colisoes
1 testar coli
```



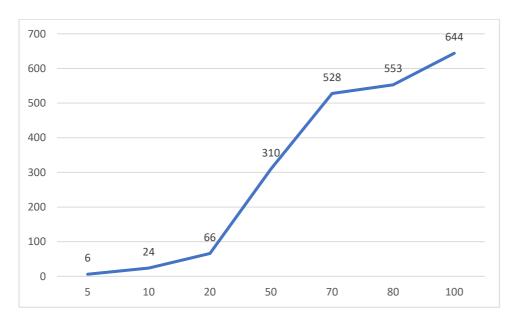


Número médio de intersecções com o aumento no número de linhas:



#### Comprimento de máximo de linha = 10

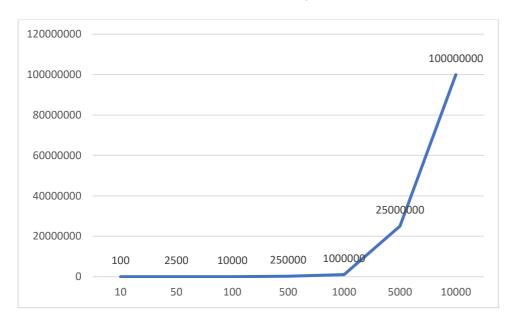
Número médio de intersecções com aumento no comprimento das linhas:



Número de Linhas = 100

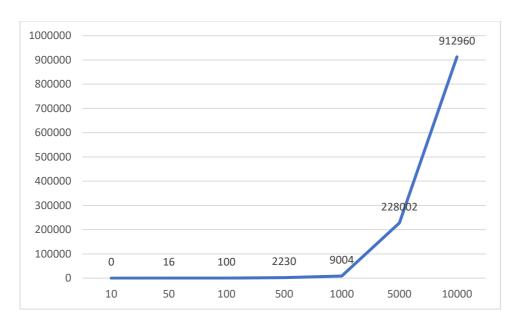
Os gráficos a seguir contam o número de vezes que a função Halntersecção é chamada.

### Sem envelope ou subdivisão do espaço



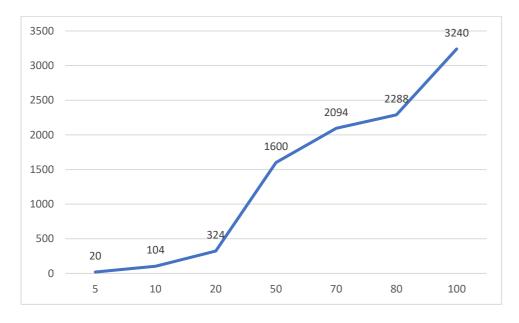
## Com envelope

#### Aumento de linhas:



Comprimento de máximo de linha = 10

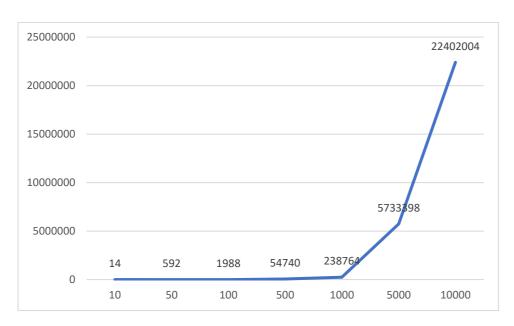
## Aumento de comprimento:



Número de Linhas = 100

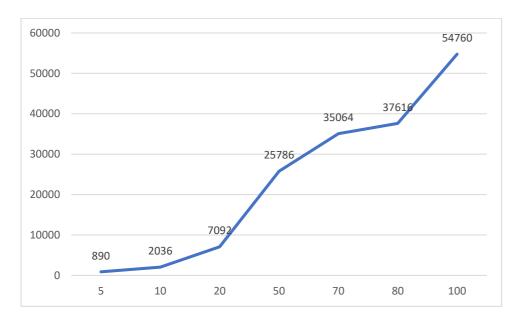
## Com subdivisão do espaço

#### Aumento de linhas:



Comprimento de máximo de linha = 10

## Aumento de comprimento:



Número de Linhas = 100

## Aumento no número de faixas:



Número de Linhas = 100, Comprimento de máximo de linha = 10

# Comparação entre os três algoritmos

