

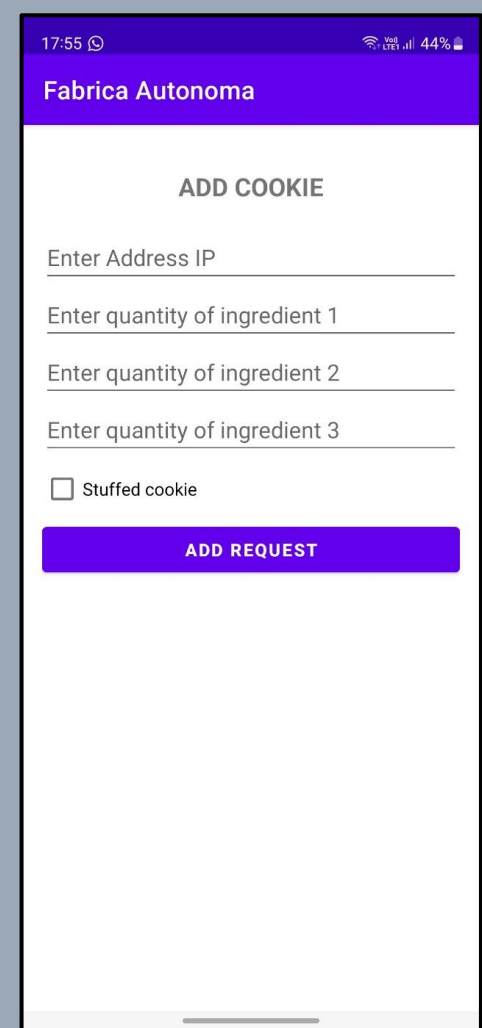
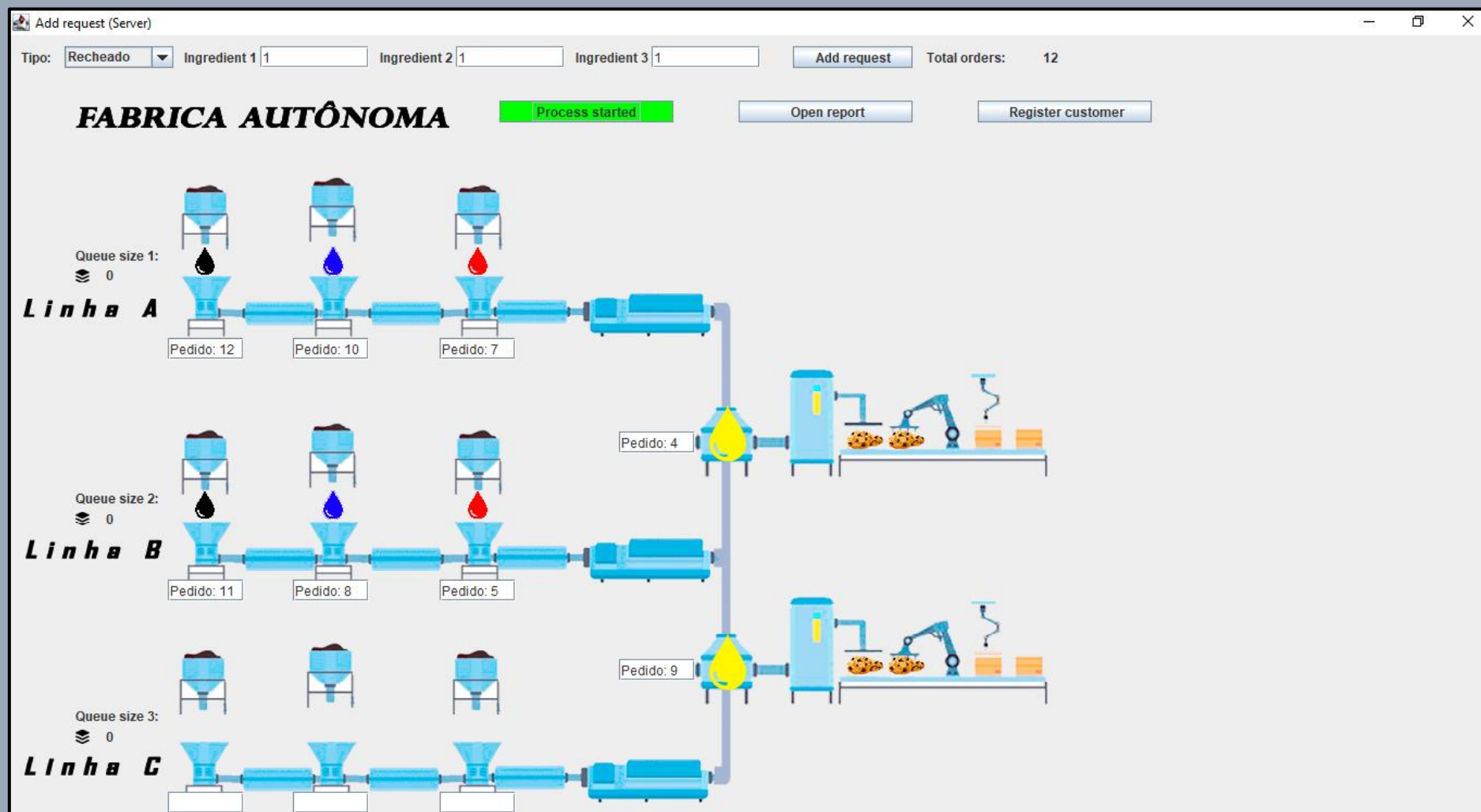


# Meus Projetos

---

JEAN PAULO DE ALVARENGA

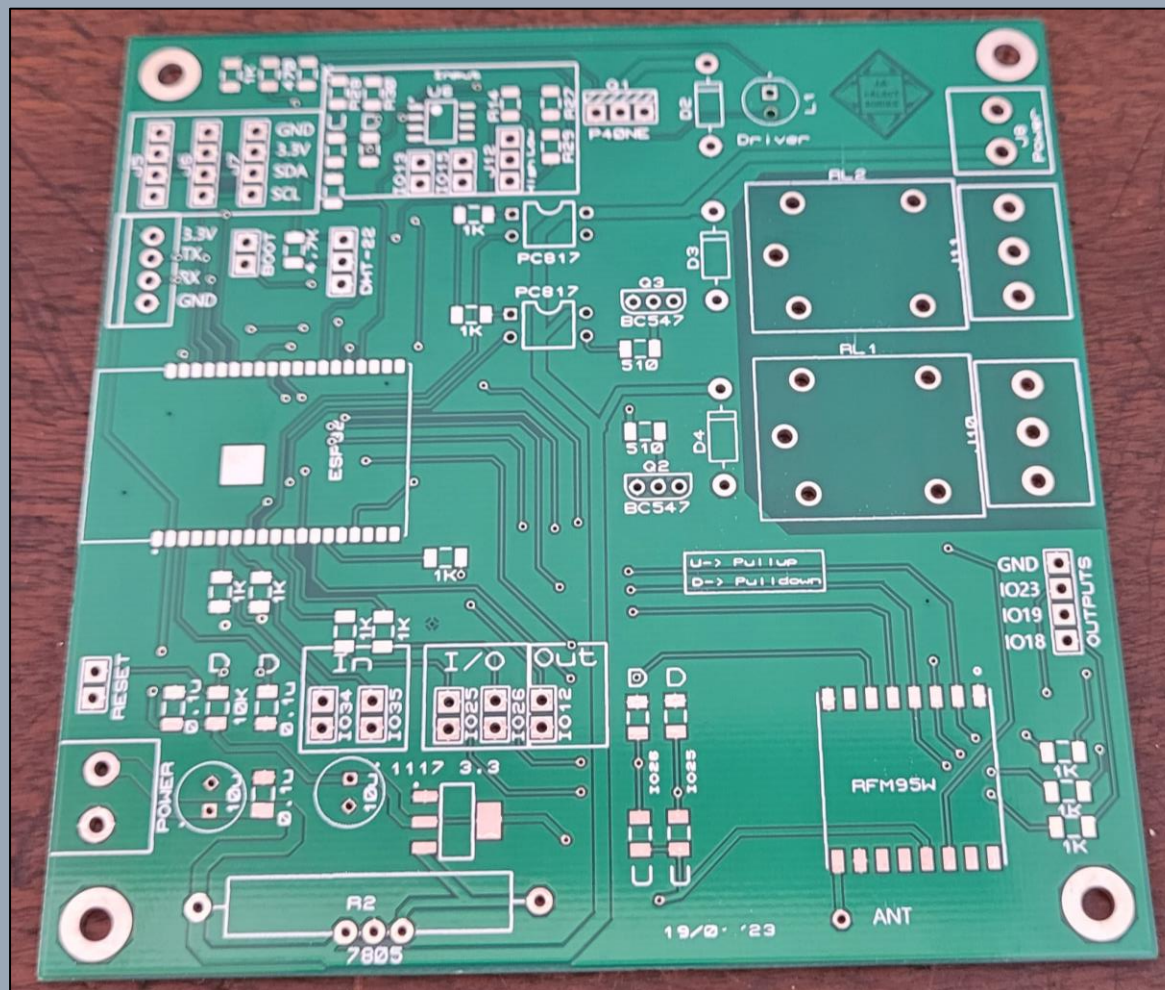
(\*)[Esta é uma pequena amostra dos projetos que já construí, a maioria não foi registrada em imagens]



SIMULAÇÃO DE UMA LINHA DE PRODUÇÃO:

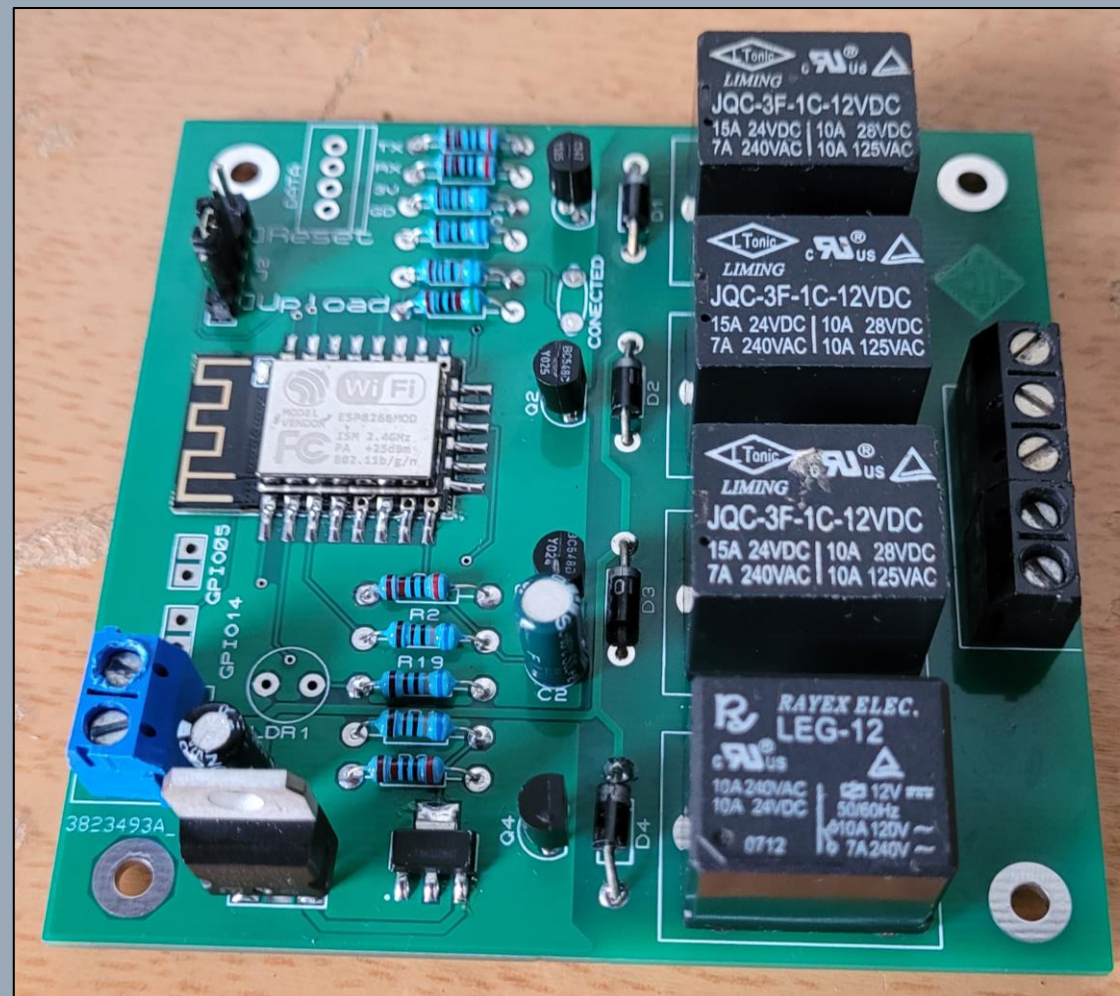
A IMAGEM DA ESQUERDA REPRESENTA INTERFACE DESENVOLVIDA EM LINGUAGEM JAVA QUE É RESPONSÁVEL POR SIMULAR A LINHA DE PRODUÇÃO DE UMA FABRICA. UTILIZA TÉCNICA DE PROGRAMAÇÃO CONCORRENTE, E OS PEDIDOS PODEM SER FEITOS LOCALMENTE OU EXTERNAMENTE, VIA CONEXÃO TCP/IP





## PLACA IOT (SMART FARM)

PLACA DESENVOLVIDA PARA COMUNICAÇÃO ONDE NÃO HÁ INTERNET EM TODOS OS PONTOS. A COMUNICAÇÃO PLACA COM PLACA É FEITA VIA TECNOLOGIA LORA. UMA PLACA FICA COM OS SENSORES E ATUADORES, A OUTRA FAZ A COMUNICAÇÃO COM A NUVEM.



PLACA IOT

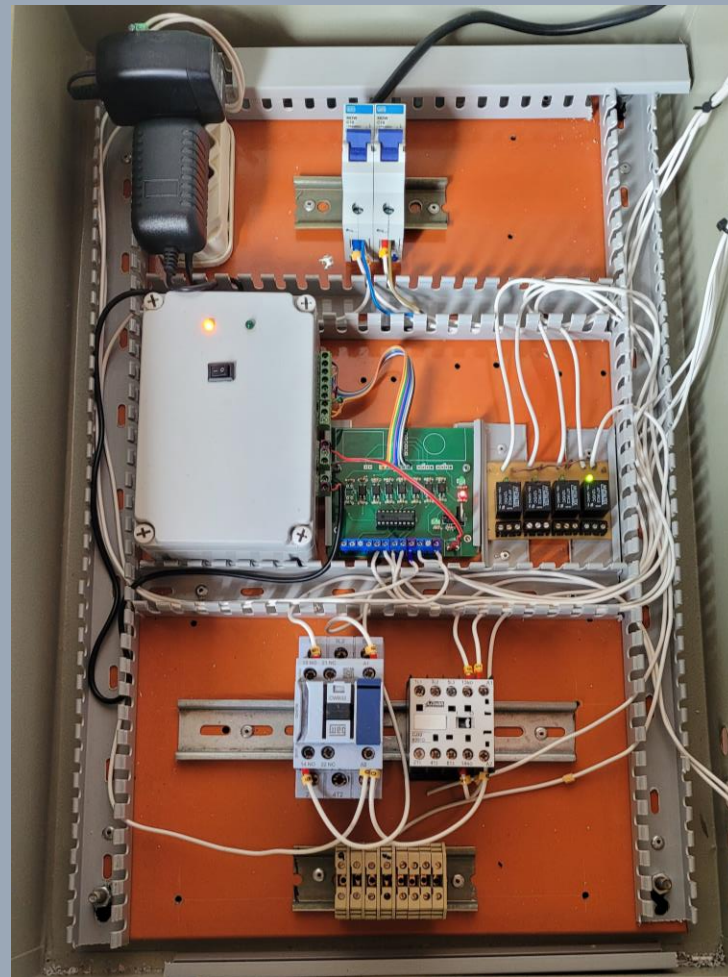
PLACA PARA UTILIZAÇÃO EM DOMÓTICA, DE FORMA QUE OS RELES SEJAM ACIONADOS VIA REDE WIRELESS





## FONTE DE BANCADA

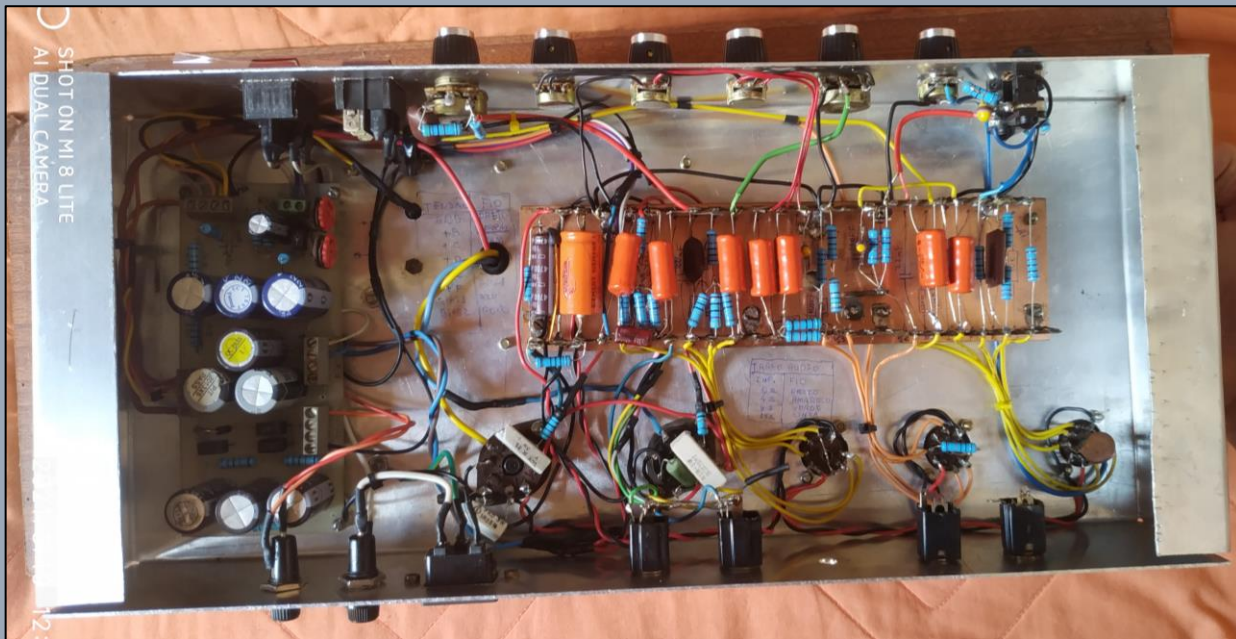
UM CANAL PRODUZ 280V, FORNECIDO PELO DOBRADOR DE TENSÃO. JÁ O SEGUNDO CANAL VAI DE 0,8 A 22V AJUSTADO POR UM CIRCUITO LINEAR COM O LM317 E 2N3055 PARA PARTE DE POTÊNCIA E CIRCUITO DE PROTEÇÃO COM MOSFET,



QUADRO ELÉTRICO- ESTÁGIO EMPRESA FIKIRIA.

FORAM PROJETADOS OS ELEMENTOS DO QUADRO PARA ACIONAMENTO MANUAL E AUTOMÁTICO, VIA DISTÂNCIA COM UTILIZAÇÃO DE RASPBERRY PI COMO SERVIDOR MQTT.





## AMPLIFICADOR DE GUITARRA VALVULADO

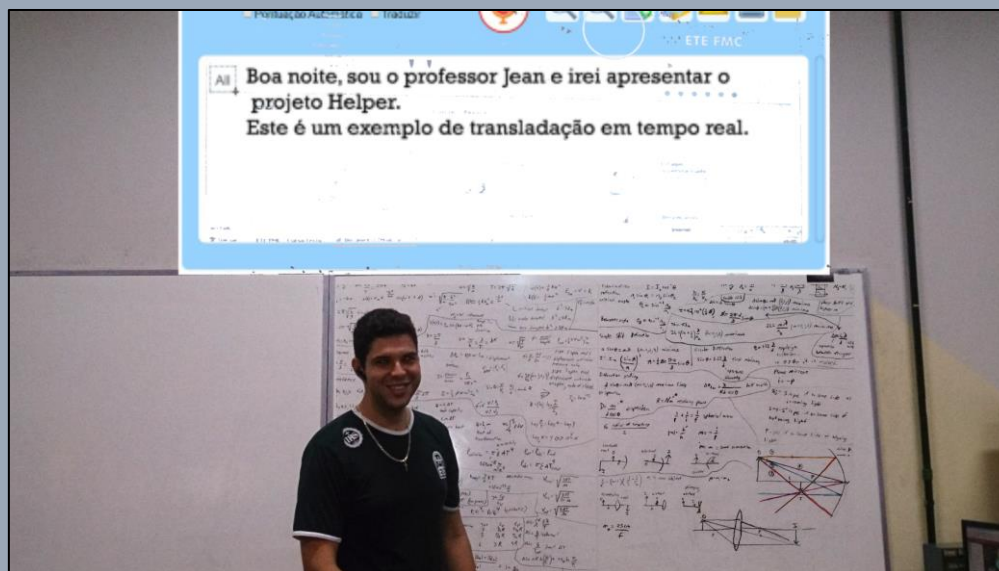
SEMPRE FUI AMANTE DA MUSICA, E ESTE AMPLIFICADOR É UMA PROVA DISSO. A ESCOLHA DOS COMPONENTES, O CÁLCULO E O DIMENSIONAMENTO DOS TRANSFORMADORES, O POSICIONAMENTO DOS CABOS FORAM PLANEJADOS.



PROJETE 2014 – PROJETO “PRÓTESES BIÔNICAS”

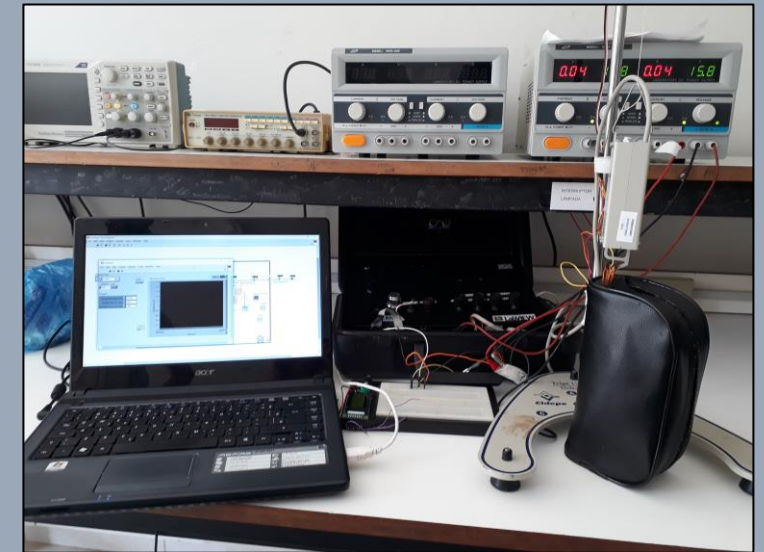
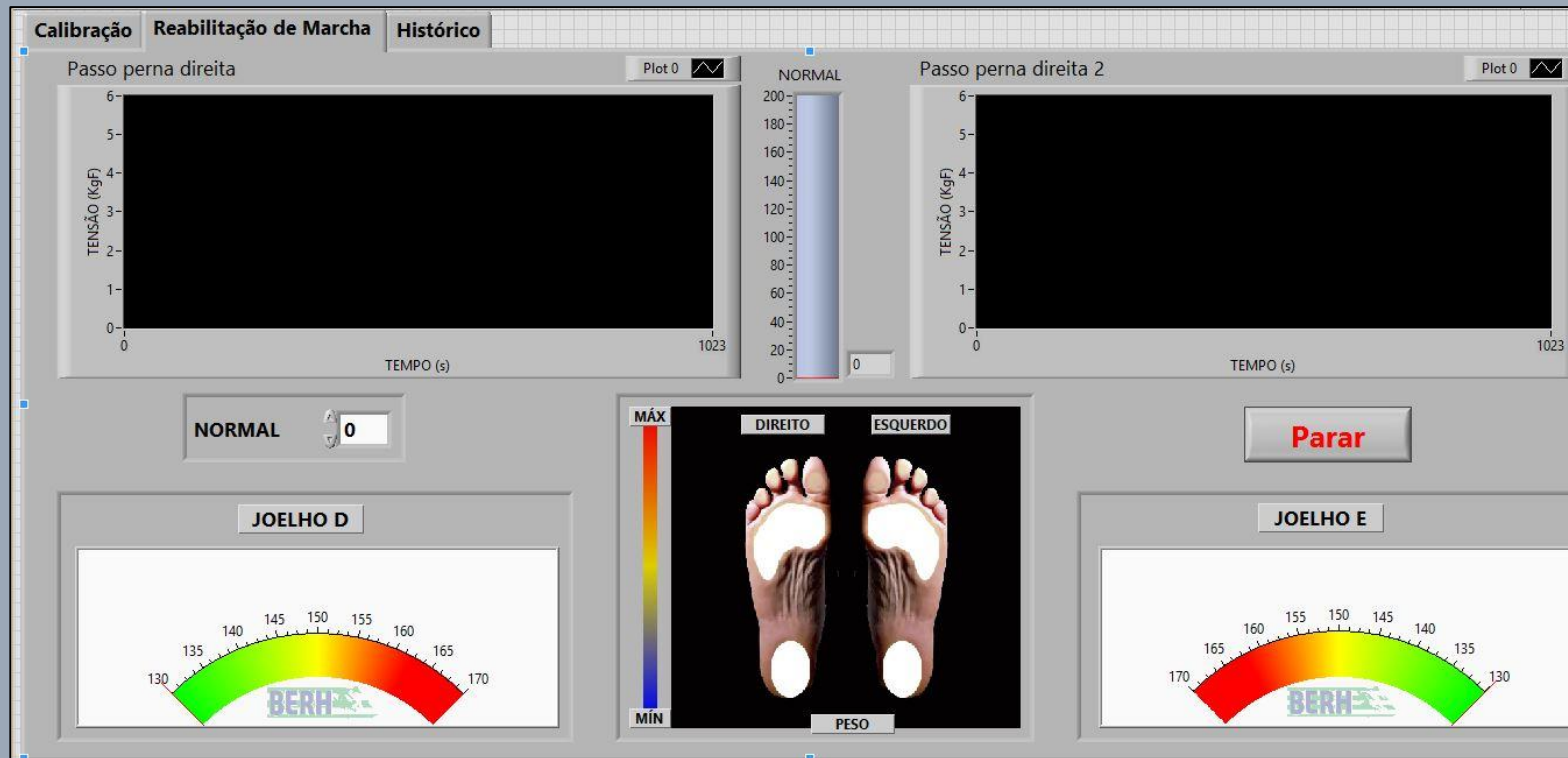
EQUIPE DO PROJETO – JEAN P. ALVARENGA, MARCOS ANTÔNIO DE FREITAS, LUÍS FERNANDO O. BORGES, CASSIANO I. GARCIA,.





PROJETO 2015 – PROJETO “HELPER”

EQUIPE DO PROJETO – EDILSON R. MARCELINO DE BRITO, GABRIEL BRITO CARVALHO, JEAN P. ALVARENGA, ÉVERTON F. PRADO BATISTA.



## PROJETO “SUPORTE DE PESO”

IMAGEM DA ESQUERDA MOSTRA A INTERFACE DO USUÁRIO COM O SUPORTE DE PESO. NA IMAGEM DA DIREITA ESTA REPRESENTADO A MONTAGEM DO PROTÓTIPO DO SUPORTE DE PESO PARA EFETUAR A MODELAGEM DO CONTROLADOR.