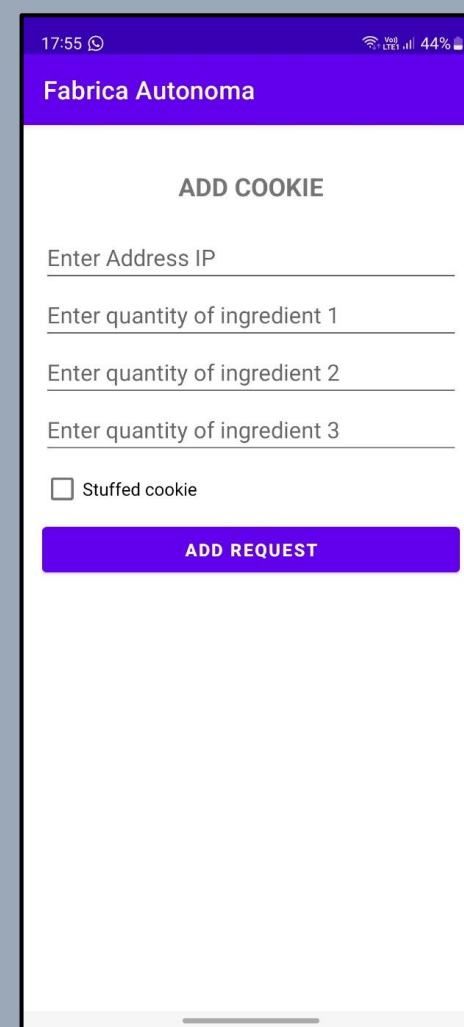
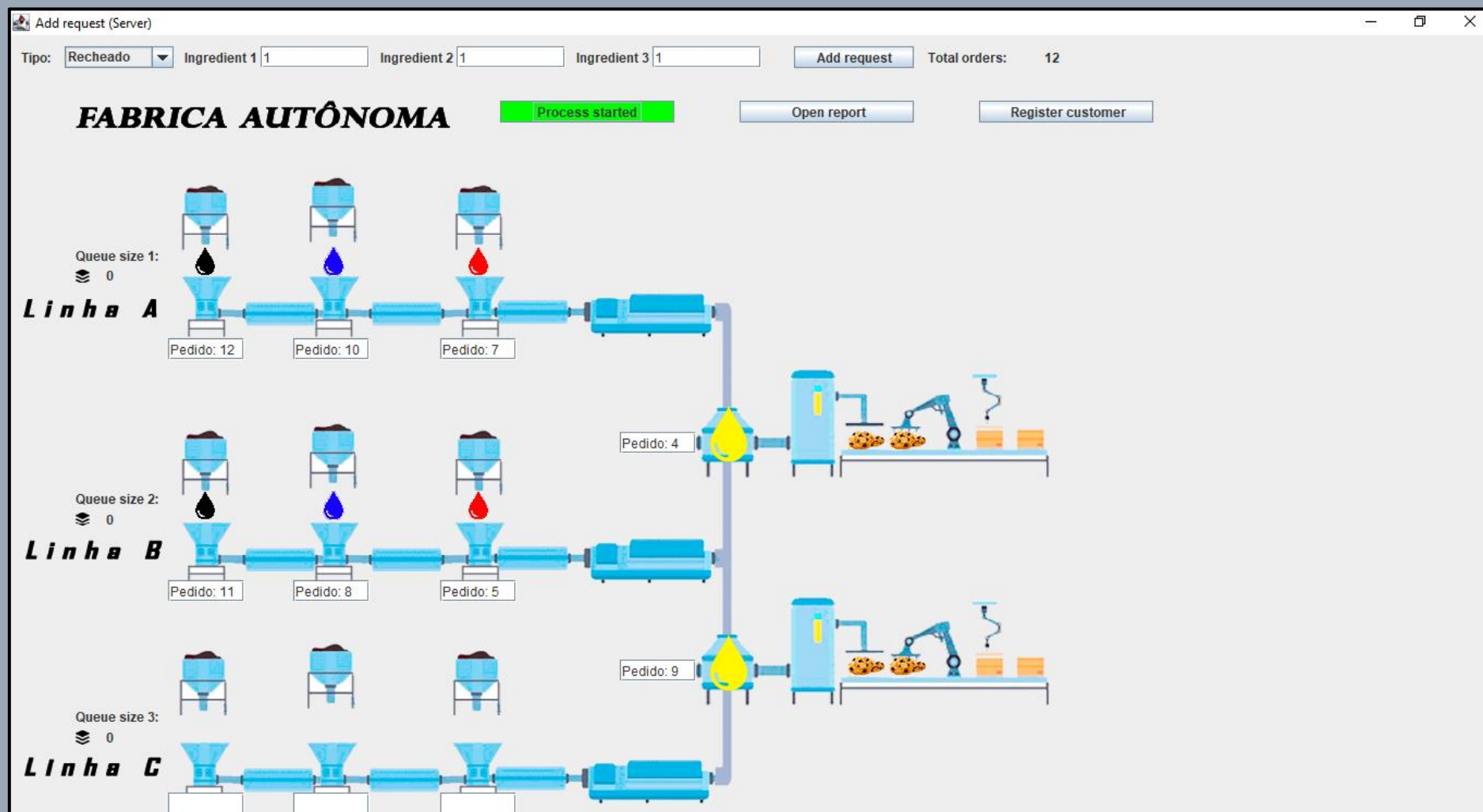




Meus Projetos

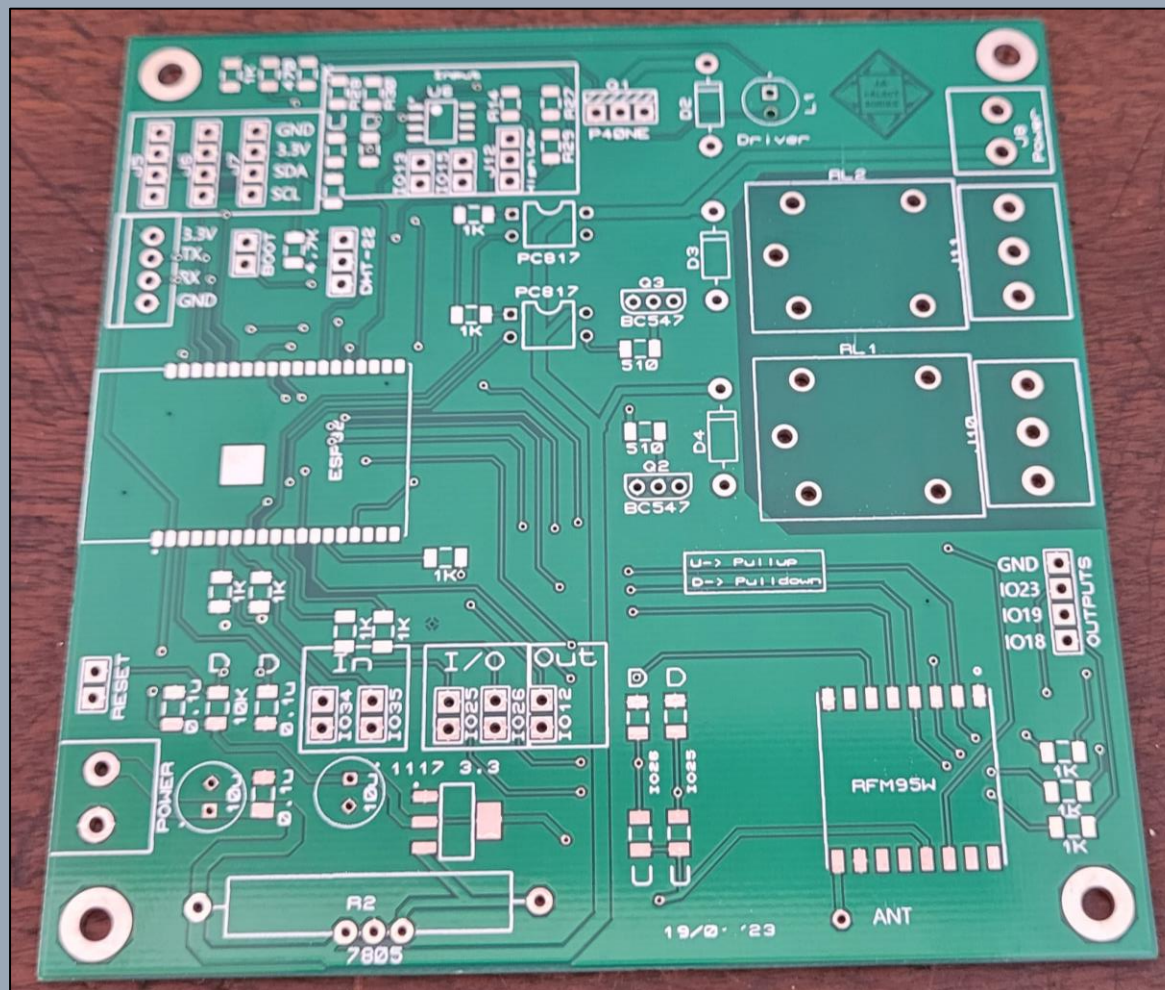
JEAN PAULO DE ALVARENGA

(*)[Esta é uma pequena amostra dos projetos que já construí, a maioria não foi registrada em imagens]



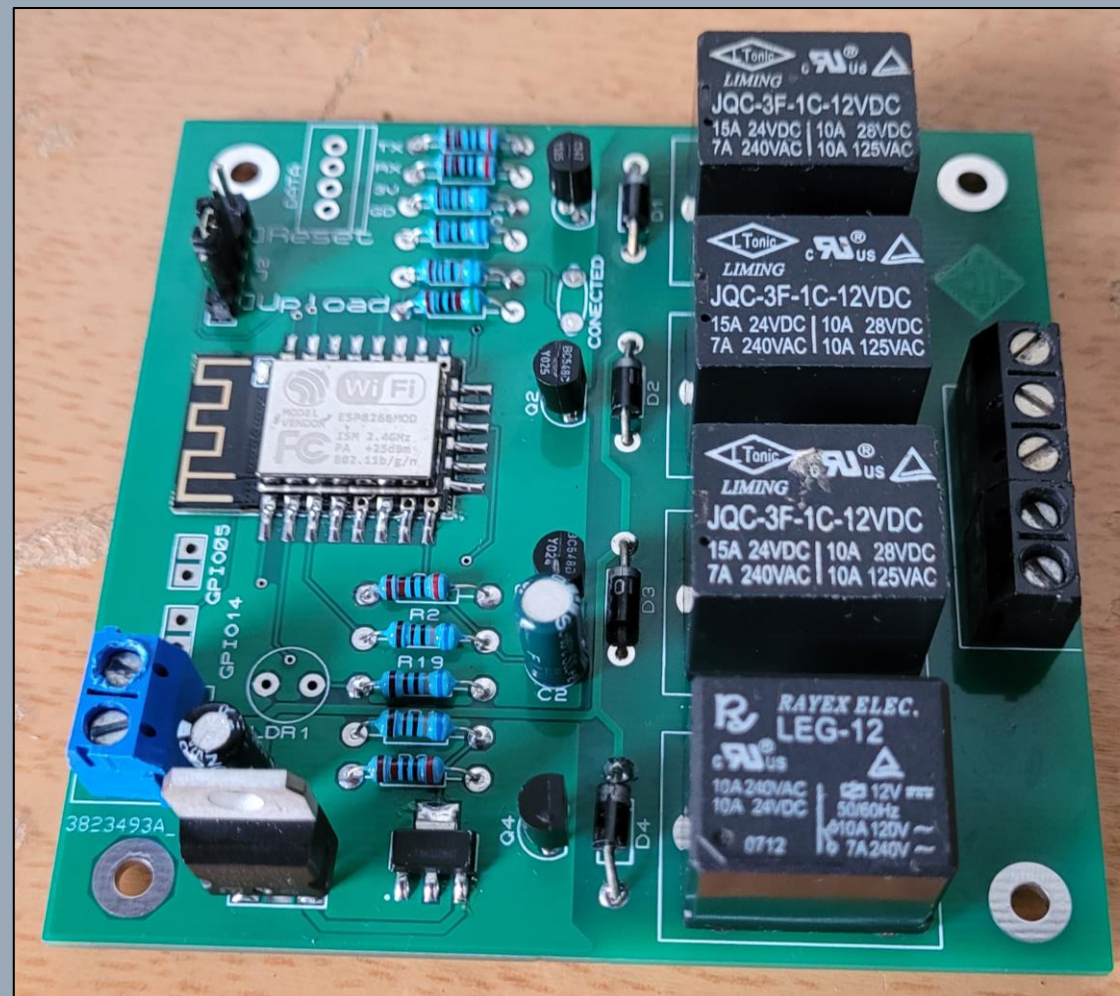
SIMULAÇÃO DE UMA LINHA DE PRODUÇÃO:

A IMAGEM DA ESQUERDA REPRESENTA INTERFACE DESENVOLVIDA EM LINGUAGEM JAVA QUE É RESPONSÁVEL POR SIMULAR A LINHA DE PRODUÇÃO DE UMA FABRICA. UTILIZA TÉCNICA DE PROGRAMAÇÃO CONCORRENTE, E OS PEDIDOS PODEM SER FEITOS LOCALMENTE OU EXTERNAMENTE, VIA CONEXÃO TCP/IP



PLACA IOT (SMART FARM)

PLACA DESENVOLVIDA PARA COMUNICAÇÃO ONDE NÃO HÁ INTERNET EM TODOS OS PONTOS. A COMUNICAÇÃO PLACA COM PLACA É FEITA VIA TECNOLOGIA LORA. UMA PLACA FICA COM OS SENSORES E ATUADORES, A OUTRA FAZ A COMUNICAÇÃO COM A NUVEM.



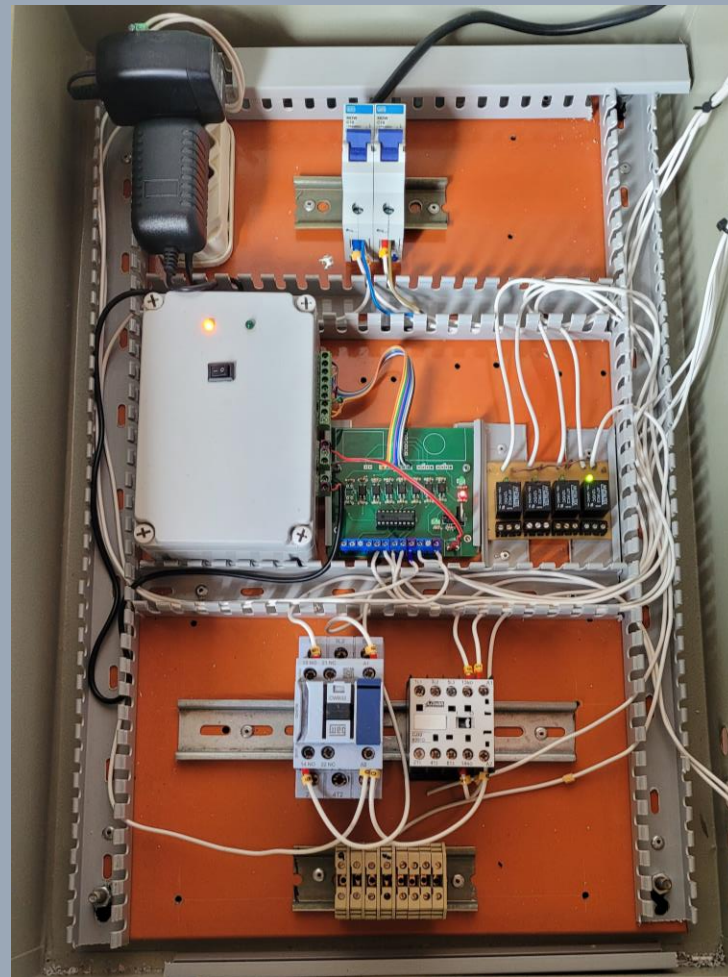
PLACA IOT

PLACA PARA UTILIZAÇÃO EM DOMÓTICA, DE FORMA QUE OS RELES SEJAM ACIONADOS VIA REDE WIRELESS



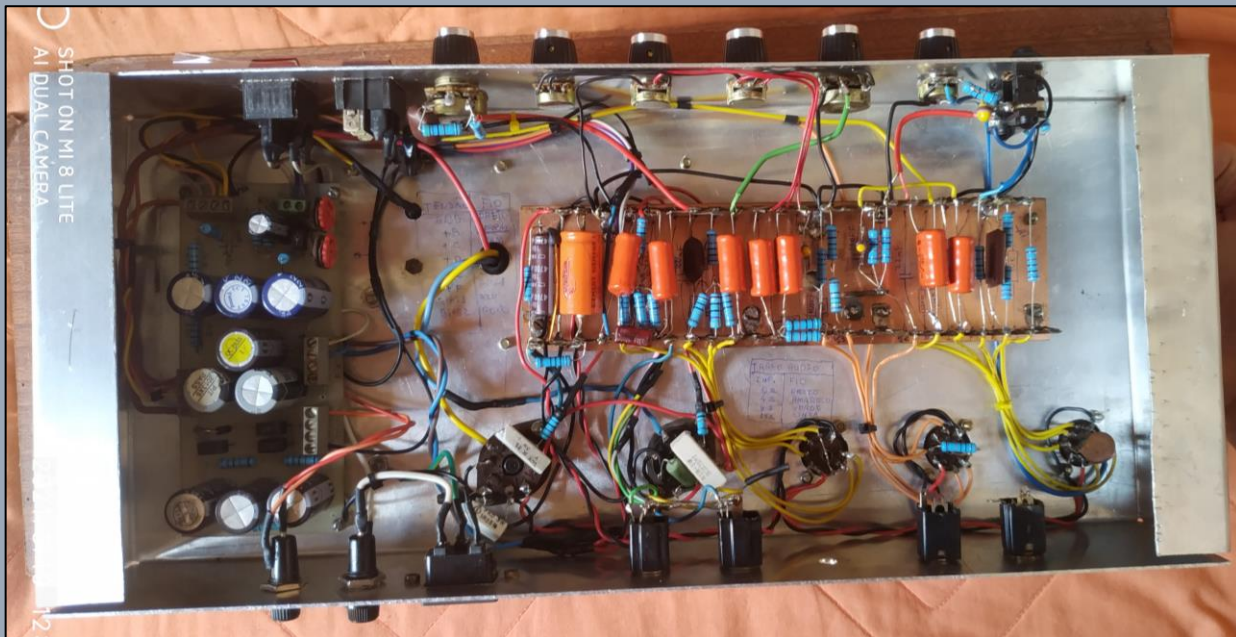
FONTE DE BANCADA

UM CANAL PRODUZ 280V, FORNECIDO PELO DOBRADOR DE TENSÃO. JÁ O SEGUNDO CANAL VAI DE 0,8 A 22V AJUSTADO POR UM CIRCUITO LINEAR COM O LM317 E 2N3055 PARA PARTE DE POTÊNCIA E CIRCUITO DE PROTEÇÃO COM MOSFET,



QUADRO ELÉTRICO- ESTÁGIO EMPRESA FIKIRIA.

FORAM PROJETADOS OS ELEMENTOS DO QUADRO PARA ACIONAMENTO MANUAL E AUTOMÁTICO, VIA DISTÂNCIA COM UTILIZAÇÃO DE RASPBERRY PI COMO SERVIDOR MQTT.



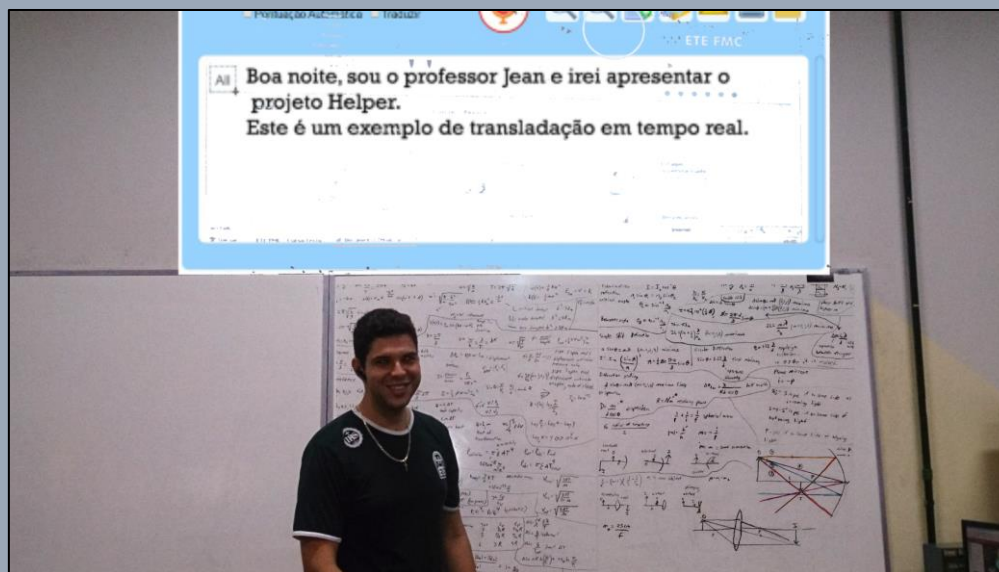
AMPLIFICADOR DE GUITARRA VALVULADO

SEMPRE FUI AMANTE DA MUSICA, E ESTE AMPLIFICADOR É UMA PROVA DISSO. A ESCOLHA DOS COMPONENTES, O CÁLCULO E O DIMENSIONAMENTO DOS TRANSFORMADORES, O POSICIONAMENTO DOS CABOS FORAM PLANEJADOS.



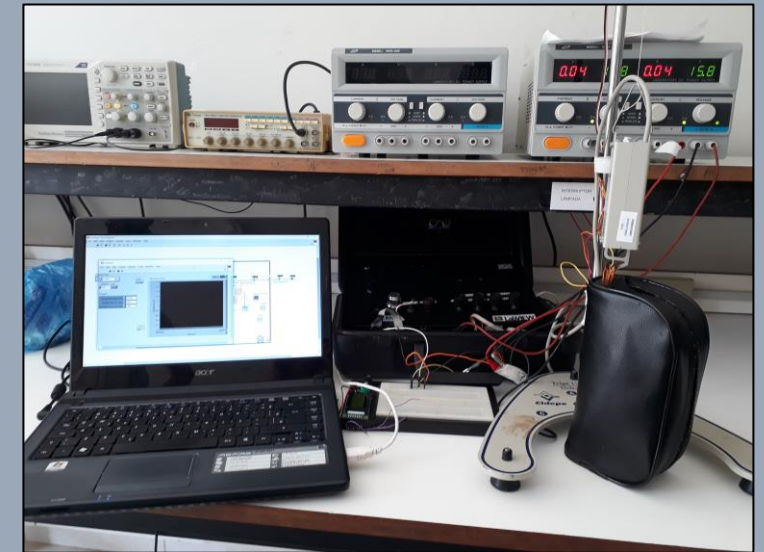
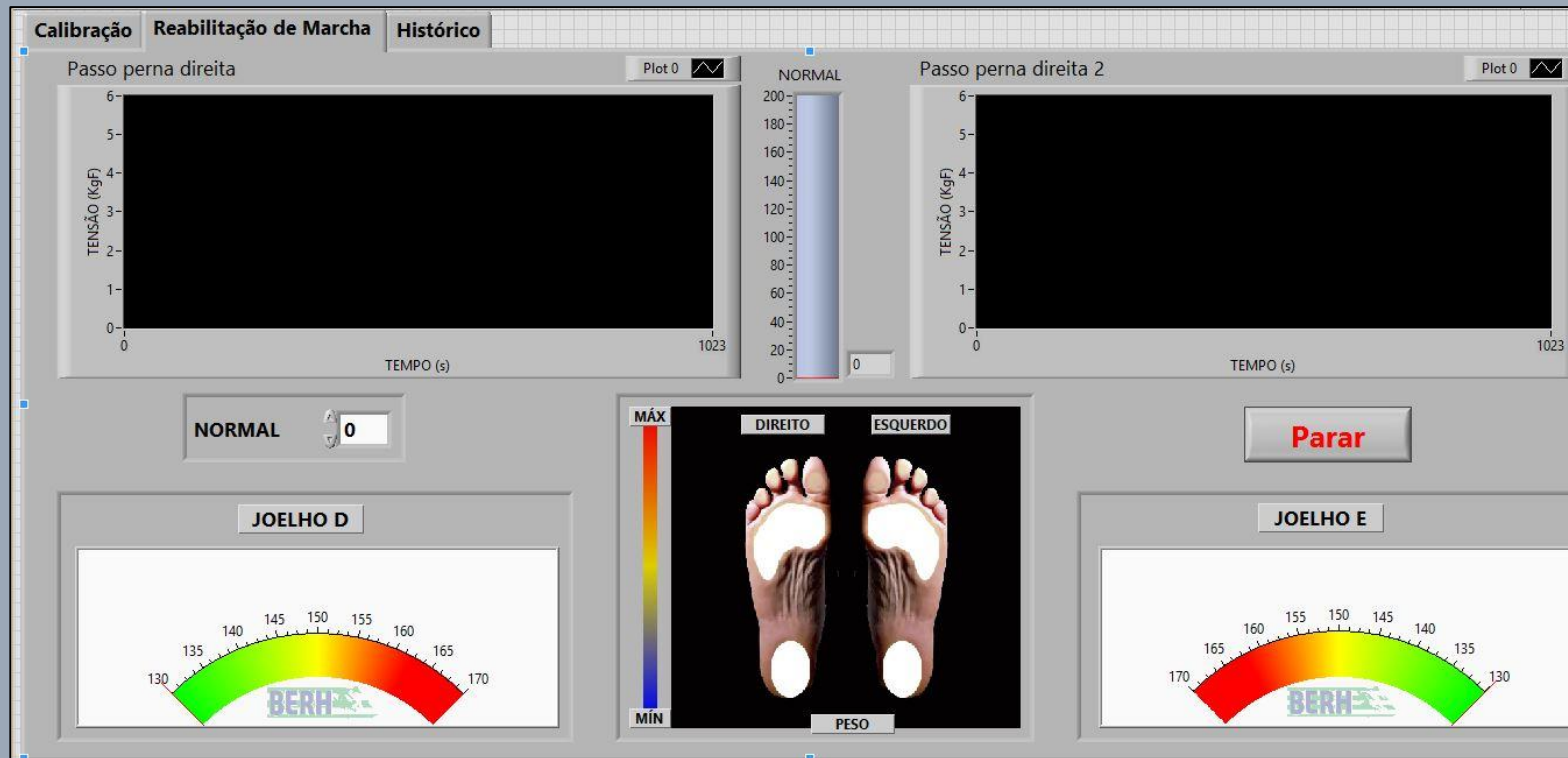
PROJETE 2014 – PROJETO “PRÓTESES BIÔNICAS”

EQUIPE DO PROJETO – JEAN P. ALVARENGA, MARCOS ANTÔNIO DE FREITAS, LUÍS FERNANDO O. BORGES, CASSIANO I. GARCIA,.



PROJETO 2014 - PROJETO "PRÓTESES BIÔNICAS"

EQUIPE DO PROJETO - EDILSON R. MARCELINO DE BRITO, GABRIEL BRITO CARVALHO, JEAN P. ALVARENGA, ÉVERTON F. PRADO BATISTA.



PROJETO “SUPORTE DE PESO”

IMAGEM DA ESQUERDA MOSTRA A INTERFACE DO USUÁRIO COM O SUPORTE DE PESO. NA IMAGEM DA DIREITA ESTA REPRESENTADO A MONTAGEM DO PROTÓTIPO DO SUPORTE DE PESO PARA EFETUAR A MODELAGEM DO CONTROLADOR.