# Topologie et Calcul Différentiel

# Null

# 2 novembre 2023

# Table des matières

$\mathbf{E}\mathbf{sp}$	aces Topologiques
1.1	Espaces à produit scalaire, espaces normés, espaces métriques, espaces topologiques.
1.2	Fermés
1.3	Voisinages, convergence et continuité
1.4	Bases de topologie
1.5	Axiomes de Séparation
1.6	Topologies
	1.6.1 Topologie Trace
	1.6.2 Topologie Produit
	1.6.3 Topologies Initiale et Finale
	1.6.4 Topologie Quotient
Cor	npacité
2.1	Quasi-Compéacité
2.2	Théorème de Tykhonov
2.3	Compacité Métrique
2.4	Compacité Locale
2.5	Compactification d'Alexandrov
2.6	Théorème de Baire
Cor	nplétude
3.1	Suites de Cauchy
3.2	Espaces Polonais, de Banach, de Hilbert
3.3	Complétion
Cor	nexité
4.1	Connexité, connexité par arcs, composantes connexes
4.2	Connexité Métrique
Esp	aces de fonctions continues sur un métrique compact
Oná	érateurs Linéaires Bornés
-	Définitions et Duéalité
	Banach-Steinhaus
•	Hahn-Banach
	1.1 1.2 1.3 1.4 1.5 1.6  Cor. 2.1 2.2 2.3 2.4 2.5 2.6  Cor. 3.1 3.2 3.3  Cor. 4.1 4.2  Esp

# 1 Espaces Topologiques

# 1.1 Espaces à produit scalaire, espaces normés, espaces métriques, espaces topologiques.

**Définition 1.1.1.** Un produit scalaire sur un  $\mathbb{K}$ -ev est une forme linéaire, symétrique (ou hermitienne) et définie positive. Quand  $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ , on dit que le produit scalaire est sesquilinéaire.

**Proposition 1.1.1.** — Relation de Pythagore :  $||x + y||^2 = ||x||^2 + ||y||^2 + 2\Re(\langle x, y \rangle)$ 

- Identité du Parallélograme :  $||x + y||^2 + ||x y||^2 = 2(||x||^2 + ||y||^2)$
- Inégalité de Chauchy-Schwarz :  $|\langle x, y \rangle| \le ||x|| \, ||y||$

**Définition 1.1.2.** Une norme sur un  $\mathbb{K}$ -ev ( $\mathbb{K} \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$ ) est une forme positive sous-additive homogène séparée.

**Définition 1.1.3.** Une distance ou une métrique sur un ensemble est une forme positive séparée symétrique vérifiant l'inégalité triangulaire.

**Définition 1.1.4.** Une topologie  $\mathcal{O} \in \mathcal{P}(X)$  sur un ensemble X est une collection de partie de X stable par réunion quelconque, intersections finies, contenant l'espace et le vide. On appelle ses éléments des ouverts

#### 1.2 Fermés

**Définition 1.2.1.** — Un ensemble A est fermé si et seulement si A<sup>C</sup> est ouvert.

— L'adhérence d'un ensemble est le plus petit fermé le contenant :

$$\overline{A} = \bigcap_{A \subset F, Fferm\acute{e}} F = \{x \in X, \forall O \in \mathcal{O}, x \in O \rightarrow O \cap A \neq \varnothing\}$$

— L'intérieur de A est le plus grand ouvert qu'il contient :

$$\mathring{A} = \bigcup_{O \subseteq A, Oouvert} = \{x \in X, \exists O \in \mathcal{O}, x \in O \subseteq A\}$$

- La frontière de A est :  $\partial A = \overline{A} \setminus \mathring{A}$
- A est dense si d'adhérence égale à X.

**Définition 1.2.2.** — x est intérieur à A si  $x \in \mathring{A}$ .

— x est adhérent à A lorsque  $x \in \overline{A}$ . On dit alors que x est isolé lorsqu'il existe  $O_x$  voisinage ouvert de x d'intersection x avec A. Sinon, x est d'accumulation.

# 1.3 Voisinages, convergence et continuité.

**Définition 1.3.1.** Un voisinage d'un point x est une partie qui contient un ouvert contenant x.

**Définition 1.3.2.** Une suite converge vers x pour une topologie lorsque pour tout voisinage de x, la suite appartient à ce voisinage àper.

**Proposition 1.3.1.** Si F fermé,  $x_n \in F \to x$ , alors  $x \in F$ . La réciproque est fausse en générale.

**Théorème 1.3.1.** Dans un espace métrique,  $x_n \to x$  ssi  $d(x_n, x) \to 0$ 

**Définition 1.3.3.** Une application f est dite :

- continue en x lorsque pour tout voisinage V de f(x), il existe un voisinage W de x tel que  $f(W) \subset V$ .
- séquentiellement continue en x lorsque pour toute suite  $x_n \to x$ ,  $f(x_n) \to f(x)$ .

Proposition 1.3.2. La continuité implique la continuité séquentielle.

**Proposition 1.3.3.** Soit  $f: X \to Y$ . On a équivalence entre :

- f est continue
- Les images réciproques par f des ouverts de Y sont des ouverts de X.
- Les images réciproques par f des fermés de Y sont des fermés de X.

Définition 1.3.4 (Propriété de Fréchet-Urysohn). X vérifie la propriété de Fréchet-Urysohn si :

$$\forall A \subset X, \ x \in \overline{A}, \ il \ existe \ x_n \in A^{\mathbb{N}}, \ x_n \to x$$

**Théorème 1.3.2.** Si X vérifie la propriété de Fréchet-Urysohn, pour tout espace Y et tout  $f: X \to Y$ , la continuité équivaut à la continuité séquentielle.

Définition 1.3.5. Un homéomorphisme est une bijection continue de réciproque continue.

## 1.4 Bases de topologie

**Définition 1.4.1.** Soit  $\mathcal{B} \subset \mathcal{O}$  une famille d'ouverts.  $\mathcal{B}$  est une base de  $\mathcal{O}$  quand :  $\forall O \in \mathcal{O}, \exists (B_i)_i \in \mathcal{B}, O = \cup_i B_i$  ou de manière équivalente quand  $\forall O \in \mathcal{O}, x \in O, \exists B \in \mathcal{B}, x \in B \subset O$ .

**Théorème 1.4.1.** Soit  $\mathcal{B} \subset \mathcal{O}$  une base. On a :

- $-X = \cup_{B \in \mathcal{B}} B$
- $\forall B_1, B_2 \in \mathcal{B}, \ x \in B_1 \cap B_2, \ \exists B_3 \in \mathcal{B}, x \in B_3 \subset B_1 \cap B_2.$

Réciproquement, si une famille vérifie ces propriétés, alors  $\mathcal{O} = \{ \cup_{B \in \mathcal{A}B} \}_{\mathcal{A} \subset \mathcal{B}}$  est la plus petite topologie qui contient  $\mathcal{B}$ , appelée topologie engendrée par  $\mathcal{B}$ .

**Définition 1.4.2.** Une base locale au point x est une famille d'ouverts contenant x et dont au moins l'un est inclus dans chaque ouvert contenant x.

Définition 1.4.3. Un espace topologique est :

- à base dénombrable de voisinages si tout point possède une base dénombrable de voisinages.
- à base dénombrable lorsqu'il possède une base dénombrable (c'est plus fort!)
- séparable lorsqu'il existe une partie dénombrable dense.

**Théorème 1.4.2.** Un espace à base dénombrable est toujours séparable. La réciproque est vraue pour un espace métrisable.

**Théorème 1.4.3.** Tout espace à base dénombrable de voisinages (en particulier tout espace métrisable) est un espace de Fréchet-Urysohn.

#### 1.5 Axiomes de Séparation

**Définition 1.5.1.** Axiome T2: Tous deux points peuvent être séparés par deux ouverts distincts.

Théorème 1.5.1. Pour tout espace topologique métrisable :

- Les singletons sont fermés.
- Pour tous fermés  $F_0, F_1$ , il existe f continue valant i sur  $F_i$ .

**Lemme 1.5.2.** Dans un espace métrique, F est fermé si et seulement si  $d(x,F)=0 \Rightarrow x \in F$ .

#### 1.6 Topologies

#### 1.6.1 Topologie Trace

**Définition 1.6.1.** On appelle topologie trace la topologie induite par la topologie de X sur  $A \subset X$  est la topologie la moins fine sur A qui rend l'inclusion canonique continue.

**Proposition 1.6.1.** — La restriction de la métrique induit la topologie trace.

- La définition est emboîtable.
- La fermeture d'un ensemble pour la topologie trace est la trace de sa fermeture. Ce n'est pas vrai pour l'intérieur.
- $-Si x_n \to x_* \in A ssi x_n \to x_* dans X.$
- Si  $\mathcal{O}$  est à base dénombrable (resp. de voisinages),  $\mathcal{O}_A$  l'est aussi
- Si  $\mathcal{O}$  est séparée (axiome T2),  $\mathcal{O}_A$  aussi.
- Si  $\mathcal{O}$  est métrisable est séparable, alors  $\mathcal{O}_A$  est métrisable est séparable.

#### 1.6.2 Topologie Produit

**Définition 1.6.2.** On appelle topologie produit ou cylindrique sur  $X = \prod_{i \in I} X_i$  la topologie engendrée par les  $\prod_{i \in I} O_i$  avec  $O_i \neq X_i$  sur un nombre fini de i. C'est la topologie la moins fine sur X qui rend les projections canoniques continues.

**Lemme 1.6.1.** On  $a: x_n \to x$  si et seulement si  $x_{n,i} \to x_i$  pour tout i.

**Proposition 1.6.2.** — Si tous les  $X_i$  vérifient T2, X vérifie T2

- Si I est au plus dénombrable, et tous les X<sub>i</sub> sont à base dénombrable (de voisinages), X l'est aussi.
- Si I est au plus dénombrable ou a le cardinal de  $\mathbb{R}$ , et si les  $X_i$  sont tous séparables, X aussi.
- Si I est au plus dénombrable, et si les  $X_i$  sont métrisables par les  $d_i$ , X est métrisable par :
  - $-\max_i(d_i)$  si I est fini
  - $\max_{i} \min(d_i, 2^{-i})$  si I est infini dénombrable.

#### 1.6.3 Topologies Initiale et Finale

- **Définition 1.6.3.** Soient  $f_i: X \to X_i$ . La topologie engendrée sur X par les  $f_i^{-1}(O_i)$  où  $O_i$  est ouvert dans  $X_i$  est appelée topologie initiale. C'est la moins fine qui rend  $f_i$  continue pour tout i.
  - Soient  $g_i: X_i \to X$ . La topologie engendrée par les ensembles O tels que  $g_i^{-1}(O)$  est ouvert dans  $X_i$  est appelée topologie finale. C'est la plus fine qui rend  $g_i$  continue pour tout i.

#### 1.6.4 Topologie Quotient

**Définition 1.6.4.** Soit  $\sim$  une relation d'équivalence sur X. La topologie quotient sur  $X/\sim$  est la plus fine qui rend la projection canonique continue :  $O\subset X/\sim$  est ouvert ssi  $[\cdot]^{-1}(O)=\{x\in X\mid [x]\in O\}$  est ouvert dans X. C'est la topologie finale de la projection canonique.

# 2 Compacité

## 2.1 Quasi-Compéacité

**Définition 2.1.1.** Un espace est dit quasi-compact lorsqu'il vérifie la propriété de Borel-Lebesgue : De tout recouvrement par des ouverts on peut extraire un sous-recouvrement fini. Un espace est dit compact lorsqu'il est quasi-compact et séparé.

**Définition 2.1.2.** Un sous ensemble est quasi-compact lorsqu'il est quasi compact pour la topologie trace.

#### Proposition 2.1.1.

Dans  $\mathbb{R}^n$ , K est compact si et seulement si il est fermé borné.

Si  $K_1, K_2$  sont quasi compacts,  $K_1 \cup K_2$  est quasi compact.

#### Théorème 2.1.1.

Si F est fermé dans K quasi compact, F est quasi compact.

Si K est quasi compact dans X séparé, K est fermé.

**Définition 2.1.3.** Si X est séparé,  $A \subset X$  est relativement compact lorsque  $\overline{A}$  est compact.

**Théorème 2.1.2.** — Si  $f: X \to Y$  est continue, X est quasi compact, alors f(X) est quasi-compact.

— Si  $f: X \to \mathbb{R}$  et  $X \neq \emptyset$  est quasi compact, alors,  $\exists x_{\star} \in X$ ,  $f(x_{\star}) = \sup_{x \in X} f(x) < \infty$ .

**Théorème 2.1.3.** Si  $f: X \to Y$  est une bijection continue avec X quasi compact et Y séparé,  $f^{-1}$  est continue.

# 2.2 Théorème de Tykhonov

Théorème 2.2.1. Tout produit de (quasi-)compacts est (quasi-)compact.

# 2.3 Compacité Métrique

**Définition 2.3.1.** Un  $\varepsilon$ -réseau est un ensemble A fini tel que tout point est à distance au plus  $\varepsilon$  d'un point de A.

**Lemme 2.3.1.** Un espace métrique compact possède un  $\varepsilon$ -réseau fini pour tout  $\varepsilon$ .

Théorème 2.3.2. Pour un espace métrisable, on a équivalence entre :

- 1. X est compact
- 2. De toute suite de X on peut extraire une sous-suite convergeant dans X.

Dans ce cas on a :

Lemme de Lebesgue : pour tout recouvrement par des ouverts  $O_i$ , il existe r > 0 tel que pour tout  $x \in X$ , il existe  $i_x$  tel que  $B(x,r) \subset O_{i_x}$ .

#### 2.4 Compacité Locale

**Définition 2.4.1.** Un espace est localement compact lorsque tout point possède un voisinage quasicompact.

**Définition 2.4.2.** Un espace est dénombrable à l'infini s'il admet un recouvrement dénombrable par des quasi-compacts (qu'on peut supposer croissants sans perte de généralité).

Lemme 2.4.1. Un espace métrisable compact est localement compact et dénombrable à l'infini, et cela est vrai pour tout ouvert pour la topologie induite.

**Théorème 2.4.2.** Si un espace est localement compact et dénombrable à l'infini, il existe une suite  $K_n$  de quasi-compacts croissante d'union X et tel que tout quasi-compact inclus dans X est inclus dans au moins l'un des  $K_n$ . On parle de suite exhaustive de compacts.

# 2.5 Compactification d'Alexandrov

**Théorème 2.5.1.** Soit X un espace topologique et un point à l'infini  $\infty \notin X$ . Soit  $X^* = X \cup \{\infty\}$ ,  $\mathcal{O}^* \subset \mathcal{P}(X^*)$  formé par les ouverts de X et les complémentaires dans  $X^*$  des quasi-compacts fermés de X. Alors :

- 1.  $\mathcal{O}^*$  est une topologie sur  $X^*$ .
- 2.  $X^*$  est quasi-compact
- 3. L'injection canonique est continue et ouverte
- 4. X\* est séparé si et seulement si X est séparé et localement compact.
- 5. X est dense dans  $X^*$  si et sseulement si X n'est pas quasi-compact fermé.

#### 2.6 Théorème de Baire

**Lemme 2.6.1.** Pour X un espace topologique, X est quasi-compact si et seulement si pour toute famille de fermés  $(F_i)_{i \in I}$  telle que  $\bigcap_{i \in I'} \neq \emptyset$  pour tout  $I^{'} \subset I$  fini, on  $a : \bigcap_{i} F_i \neq \emptyset$ .

Lemme 2.6.2. Si X est quasi-compact éparé alors :

- Tout point et tout fermé ne le contenant pas sont séparables par des ouverts.
- Pour tout  $x \in X$  et tout ouvert  $O \ni x$ , il existe  $O' \ni x$  tel que  $\overline{O'} \subset O$ .

**Théorème 2.6.3.** Si X est quasi-compact alors il est de Baire : toute intersection d'une suite d'ouverts denses est dense.

# 3 Complétude

# 3.1 Suites de Cauchy

**Définition 3.1.1.** Une suite  $x_n$  est de Cauchy lorsque pour tout  $\varepsilon > 0$ , il existe  $N = N_{\varepsilon}$  tel que pour tous  $n, m \ge N$ ,  $d(x_n, x_m) < \varepsilon$ . Un espace métrique est complet lorsque toute suite de Cauchy converge.

**Lemme 3.1.1.** Si X est complet,  $F \subset X$  est fermé, alors F est complet. Si  $A \subset X$  est complet, alors A est fermé.

**Lemme 3.1.2.** Soit X complet et  $X = F_0 \supset F_1 \supset \dots$  une suite décroissante de fermés non vide et de diamètres tendant vers 0. Alors leur intersection est un certain point  $x \in X$ .

**Théorème 3.1.3.** Un espace métrique est compact si et seulement si il est complet et admet un  $\varepsilon$ -réseau pour tout  $\varepsilon$ .

**Théorème 3.1.4.** — Les  $\mathbb{R}^n$  sont complets

— Les  $l^p$  pour  $p \in [1, \infty]$  sont conplet.

**Théorème 3.1.5.** — Si K est compact et Y métrique complet, alors C(K,Y) est métrique complet.

— Si X est localement compact à base dénombrable de voisinages et Y métrique complet alors  $\mathcal{C}(X,Y)$  est métrisable complet.

**Définition 3.1.2.** On définit la distance de Hausdorff entre deux fermés d'un espace métrique de diamètre fini par :

$$d_H(F_1, F_2) < r \Leftrightarrow pour tout x \in F_{1,2}, \exists y \in F_{2,1}, d(x, y) < r$$

On note  $\mathcal{F}(X)$  l'ensemble des fermés non-vides de X, et  $\mathcal{K}(X)$  l'ensemble des compacts non-vides.

**Théorème 3.1.6.** — Si X complet,  $\mathcal{F}(X)$  et  $\mathcal{K}(X)$  sont complets.

— Si X est compact, K(X) est compact.

### 3.2 Espaces Polonais, de Banach, de Hilbert

Définition 3.2.1. Un espace topologique est :

- polonais lorsqu'il est séparable et métrisable complet
- de Banach lorsque c'est un ev normé complet
- de Hilbert loesque c'est un ev à produit scalaire complet

**Théorème 3.2.1.** Un ev normé est un espace de Banach ssi toute série absolument convergente est convergente.

#### 3.3 Complétion

**Définition 3.3.1.** Soit X un espace métrique non complet. Son complété  $(X^{'}, d')$  est un espace métrique complet tel que  $X \subset X^{'}$  et X est dense dans  $X^{'}$ . On le construit ainsi :

- Soit  $\tilde{X}$  l'ensemble des suites de Cauchy, muni de la relation :  $x_n \sim y_n$  ssi pour tout  $\varepsilon > 0$ , il existe un rang pour lequel les suites sont à distance au plus  $\varepsilon$ .
- On considère  $X^{'} = \tilde{X}/\sim$ . On considère la quantité  $d'((x_n), (y_n)) = \lim_{n\to\infty} d(x_n, y_n)$ . C'est bien une métrique compatible avec la topologie de  $X^{'}$ .

Remarque 3.3.0.1. Tous deux complétés sont isomètres.

**Lemme 3.3.1.** Si  $f: X \to Y$  est uniformément continue, Y est complet, il existe une unique fonction continue prolongée sur le complété de X et égale à f sur X.

Théorème 3.3.2. Si X est complet, alors il est de Baire.

#### 4 Connexité

#### 4.1 Connexité, connexité par arcs, composantes connexes

Définition 4.1.1. Un espace est :

- connexe lorsqu'il n'est pas partitionnable en deux ouverts non-vides
- connexe par arcs lorsque les points sont reliés par des arcs

**Théorème 4.1.1.** — X est connexe ssi  $\varnothing$  et X sont les seules parties à la fois ouvertes et fermées.

- $-\ X$  est connexe ssi il n'est pas partitionnable en deux fermés non-vides.
- Si  $f: X \to Y$  est continue et X connexe (resp. par arcs), alors f(X) est connexe (resp. par arcs)
- Si X est connexe par arcs, alors il est connexe, et la réciproque est fausse.
- $-Si \cap_i A_i \neq \emptyset$  avec les  $A_i$  connexes (resp. par arcs),  $\cup_i A_i$  est connexe (resp. par arcs)
- Si les  $X_i$  sont connexes (resp. par arcs), alors  $\prod_i X_i$  est connexe (resp. par arcs).

**Définition 4.1.2.** La composante connexe  $C_x$  de  $x \in X$  est la plus grande partie connexe de X contenant x. Un espace est totalement discontinu si  $C_x = \{x\}$  pour tout x.

## 4.2 Connexité Métrique

**Définition 4.2.1.** Un espace métrique est bien echaîné lorsque pour tout  $\varepsilon > 0$ , et tous  $x, y \in X$  il existe une suite finie  $x = x_0, x_1, \ldots, x_n = y$  telle que  $d(x_i, x_{i+1}) < \varepsilon$  pour tout i.

**Théorème 4.2.1.** Si un espace est connexe alors il est bien enchaîné, et la réciproque est fausse mais devient vraie en ajoutant la compacité..

# 5 Espaces de fonctions continues sur un métrique compact

**Définition 5.0.1.** Pour une suite  $f_n$  dans C(K,Y) et f dans C(K,Y):

- $f_n \to f$  ponctuellement lorsque pour tout  $x \in K, f_n(x) \to f(x)$
- $f_n \to f$  uniformément lorsque la convergence a lieu dans C(K,Y).

**Théorème 5.0.1** (De Dini). Si  $Y = \mathbb{R}$ , si la suite  $f_n$  est croissante, et f est continue, la convergence ponctuelle implique la convergence uniforme.

**Théorème 5.0.2** (De Heine). Toute fonction  $f \in C(K, Y)$  est uniformément continue.

**Théorème 5.0.3** (de Arzelà-Ascoli).  $A \subset \mathcal{C}(K,Y)$  a une adhérence compacte ssi les deux conditions suivantes sont réalisées :

- Compacité Ponctuelle :  $\forall x \in K, \{f(x) \mid f \in A\}$  a une adhérence compacte dans Y.
- La famille A est uniformément équicontinue : pour tout  $\varepsilon > 0$ , il existe  $\eta > 0$  tel que pour tout  $f \in A$ , et tous  $x, y \in K$ , si  $d_K(x, y) < \eta$ , alors  $d_Y(f(x), f(y)) < \varepsilon$ .

**Théorème 5.0.4** (de Stone-Weierstrass). Soit  $\mathcal{A}$  une sous-algèbre de  $\mathcal{C}(K,\mathbb{R})$ . vérifiant la propriété de prescription de valeurs arbitraires en deux points arbitraires : pour tous  $x,y\in K$ ,  $a,b,\in\mathbb{R}$ , il existe  $f\in\mathcal{A}$  telle que f(x)=a et f(y)=b. Alors  $\mathcal{A}$  est dense dans  $\mathcal{C}(K,\mathbb{R})$ .

**Corollaire 5.0.4.1** (Théorème de Weierstrass). Pour tout  $n, K \subset \mathbb{R}^n$ ,  $\mathbb{R}[x_1, \dots, x_n]$  est dense dans  $C(K, \mathbb{R})$ .

Corollaire 5.0.4.2 (de Stone-Weierstrass Complexe). Si de plus la famille  $\mathcal{A}$  est stable par conjugaison et à valeurs complexes, elle est dense dans  $\mathcal{C}(K,\mathbb{C})$ .

Corollaire 5.0.4.3. Pour tout  $n, K \subset \mathbb{C}^n, \mathbb{C}[z_1, \ldots, z_n, \overline{z_1}, \ldots, \overline{z_n}]$  est dense. En particulier,  $\mathbb{C}[e^{i\theta}, e^{-i\theta}]$  est dense dans  $\mathcal{C}(S^1, \mathbb{C})$ .

# 6 Opérateurs Linéaires Bornés

#### 6.1 Définitions et Duéalité

**Définition 6.1.1.** *Soient* X, Y *des*  $\mathbb{K}$  *ev normés avec*  $\mathbb{K} \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$ .

- $-u: X \to Y$  est un opérateur linéaire borné lorsque u est linéaire et qu'il est  $M \in [0, \infty[$  tel que pour tout  $x \in X$ ,  $\|u(x)\|_Y \le M \|x\|_X$ .
- On note L(X,Y) l'ev des opérateurs linéaires bornés  $X \to Y$ .
- -L(X,Y) est normé par la norme d'opérateur, et a une structure d'algèbre.

Lemme 6.1.1. Pour u linéaire, on a équivalence entre :

- 1.  $u \in L(X,Y)$
- 2. u est Lipschitz
- 3. u est uniformément continue
- 4. u est continue
- 5. u est continue en 0.

**Lemme 6.1.2.** Si Y est un Banach, L(X,Y) est un Banach.

**Définition 6.1.2.** Si X est un  $\mathbb{K}$ -Banach,  $L(X,\mathbb{K})$  est appelé dual de X, noté X' ou  $X^*$ .

**Théorème 6.1.3.** Si  $p \in [1, \infty)$  et  $q = \frac{1}{1 - \frac{1}{p}} = \frac{p}{p-1}$  est le conjugué de Hölder de p, alors :

$$\Phi: \updownarrow^q \to (\updownarrow^p)', y \mapsto \left(x \mapsto \sum_n x_n y_n\right)$$

est une bijection linéaire isométrique :  $(\updownarrow^p)^{'}$  est isomorphe à  $\updownarrow^q$ .

Lemme 6.1.4. Une forme linéaire est continue ssi son noyau est fermé.

### 6.2 Banach-Steinhaus

**Théorème 6.2.1.** Si X est un Banach, et Y un evn, alors pour tout  $A \subset L(X,Y)$ , la bronitude ponctuelle est équivalente à la bornitude uniforme :

$$\forall x \in X, \sup_{u \in A} \|u(x)\|_Y < \infty \Leftrightarrow \sup_{u \in A} \|u\|_{L(X,Y)} < \infty$$

Corollaire 6.2.1.1. Soit  $u_n$  dans L(X,Y), où X est un Banach et Y un evn. La convergence ponctuelle entraîne la continuité de la limite.

# 6.3 Hahn-Banach

**Théorème 6.3.1.** Soit  $X \subset \tilde{X}$  un sous-espace d'un evn sur  $\mathbb{K} \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$ . Soit  $u \in L(X, \mathbb{K})$  une forme linéaire. Alors il existe  $\tilde{u} \in L(\tilde{X}, \mathbb{K})$  telle que  $\tilde{u}_{|X} = u$  et  $\|\tilde{u}\| = \|u\|$ .

Corollaire 6.3.1.1. Si X est un Banach, et  $X^{''}$  est sont bidual, l'injection canonique  $\iota: X \to X^{''}$  est une isométrie linéaire :  $\|\iota(x)\| = \|x\|$ .