

## Matriz de una transformación $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ respecto a bases no estándar

Dada

$$T \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x + y \\ x - 2z \\ x + 2y + 3z \\ y - 2z \end{bmatrix},$$

y las bases

$$\mathcal{B} = \{b_1, b_2, b_3\} = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\} \subset \mathbb{R}^3, \quad \mathcal{F} = \{f_1, f_2, f_3, f_4\} = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\} \subset \mathbb{R}^4,$$

queremos la matriz  $[T]_{\mathcal{F} \leftarrow \mathcal{B}}$  tal que  $[T]_{\mathcal{F} \leftarrow \mathcal{B}} [x]_{\mathcal{B}} = [T(x)]_{\mathcal{F}}$ .

### Receta

Para cada  $j = 1, 2, 3$ :

1. Calculamos  $T(b_j)$  en coordenadas estándar de  $\mathbb{R}^4$ ,  $T(b_j) = \begin{bmatrix} u \\ v \\ w \\ t \end{bmatrix}$ .

2. Hallamos los coeficientes  $(c_1, c_2, c_3, c_4)$  tales que  $T(b_j) = c_1 f_1 + c_2 f_2 + c_3 f_3 + c_4 f_4$ . Como

$$c_1 f_1 + c_2 f_2 + c_3 f_3 + c_4 f_4 = \begin{bmatrix} c_1 \\ c_1 + c_2 \\ c_1 + c_2 + c_3 \\ c_1 + c_2 + c_3 + c_4 \end{bmatrix},$$

obtenemos el sistema triangular

$$c_1 = u, \quad c_2 = v - u, \quad c_3 = w - v, \quad c_4 = t - w.$$

3. La columna  $j$  de  $[T]_{\mathcal{F} \leftarrow \mathcal{B}}$  es  $(c_1, c_2, c_3, c_4)^\top$ .

### Cálculo de columnas

**Columna 1:**  $b_1 = (1, 1, 0)^\top$ .

$$T(b_1) = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow c_1 = 2, \quad c_2 = 1 - 2 = -1, \quad c_3 = 3 - 1 = 2, \quad c_4 = 1 - 3 = -2.$$

Columna 1:  $\begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$ .

**Columna 2:**  $b_2 = (1, 0, 1)^\top$ .

$$T(b_2) = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 4 \\ -2 \end{bmatrix} \Rightarrow c_1 = 1, \ c_2 = -1 - 1 = -2, \ c_3 = 4 - (-1) = 5, \ c_4 = -2 - 4 = -6.$$

Columna 2:  $\begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 5 \\ -6 \end{bmatrix}.$

**Columna 3:**  $b_3 = (0, 1, 1)^\top$ .

$$T(b_3) = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 5 \\ -1 \end{bmatrix} \Rightarrow c_1 = 1, \ c_2 = -2 - 1 = -3, \ c_3 = 5 - (-2) = 7, \ c_4 = -1 - 5 = -6.$$

Columna 3:  $\begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 7 \\ -6 \end{bmatrix}.$

**Matriz final**

$$[T]_{\mathcal{F} \leftarrow \mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -1 & -2 & -3 \\ 2 & 5 & 7 \\ -2 & -6 & -6 \end{bmatrix}.$$

**Uso.** Para cualquier  $x \in \mathbb{R}^3$ , si  $[x]_{\mathcal{B}}$  son sus coordenadas en la base  $\mathcal{B}$ , entonces

$$[T(x)]_{\mathcal{F}} = [T]_{\mathcal{F} \leftarrow \mathcal{B}} [x]_{\mathcal{B}}.$$