

TD PROPAGATION GUIDEE

Exercice 1 : Le guide rectangulaire

On souhaite établir l'équation de dispersion dans le milieu, dont on nous donne la forme :

$$\epsilon_r k_0^2 = \kappa + \gamma^2$$

La vitesse de phase est donnée par : $k_0 = \frac{\omega}{c}$

D'autres formules dont on se sert souvent : $k_0 = \omega \sqrt{\epsilon_0 \mu_0}$

$$k_0 \sqrt{\epsilon_r} = k = \frac{\omega}{v} \text{ avec } v = \frac{c}{\sqrt{\epsilon_r}}$$

On va partir de l'équation de Helmholtz, on va exprimer les conditions aux limites, pour arriver aux conditions de séparation ...

Soit u une composante quelconque des champs :

l'équation de Helmholtz est alors $\Delta u + k^2 u = 0$ avec $\Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$

Résolution via la méthode de séparation des variables :

on cherche $u(x, y, z)$ de la forme $u(x, y, z) = u_x(x) u_y(y) u_z(z)$

On reporte la forme de la solution dans l'équation de Helmholtz :

$$u_y(y) u_z(z) \frac{\partial^2 u_x}{\partial x^2} + k^2 u_x(x) u_y(y) u_z(z) \Leftrightarrow \frac{1}{u_x(x)} \frac{\partial^2 u_x}{\partial x^2} + k^2 = 0$$

Ainsi on obtient l'équation différentielle suivante, ce pour les trois coordonnées :

$$\frac{\partial^2 u_x}{\partial x^2} + k_x^2 u_x$$

La forme générale de la solution selon z est alors $u_z(z) = A_z e^{-jk_z z} + B_z e^{jk_z z}$

Comme on s'intéresse à la propagation dans le sens des z croissants :

$$\Rightarrow u_z(z) = u e^{-jk_z z} \text{ avec } \Re(k_z) > 0$$

Selon les deux autres directions, la forme générale des solutions est :

$$\begin{cases} u_x(x) = A_x \cos(k_x x) + B_x \sin(k_x x) \\ u_y(y) = A_y \cos(k_y y) + B_y \sin(k_y y) \end{cases}$$

Par hypothèse, on a supposé le conducteur parfait, ce que signifie que les composantes tangentielles du champ E sont nulles : $\vec{E}_{tang} = \vec{0}$

$$\left\{ \begin{array}{l} u_x(0) = 0 \Rightarrow A_x = 0 \\ u_x(a) = 0 \Rightarrow \sin(k_x a) = 0 \Rightarrow k_x = \frac{m\pi}{a} \end{array} \right\}$$

On obtient de même pour y : $k_y = \frac{n\pi}{b}, n \in \mathbb{N}$

La constante de propagation s'écrit alors :

$$k^2 = k_x^2 + k_y^2 + k_z^2 = \left(\frac{m\pi}{a}\right)^2 + \left(\frac{n\pi}{b}\right)^2 + k_z^2$$

Le mode est « propagatif » ce qui impose que :

$$k_z^2 \geq 0, k_z \text{ réel} \Leftrightarrow k^2 = \frac{\omega^2 \epsilon_r}{c^2} \geq \left(\frac{m\pi}{a}\right)^2 + \left(\frac{n\pi}{b}\right)^2$$



$$f \geq f_c \text{ avec } f_c = \left(\frac{c}{2\pi} \right) \frac{1}{\sqrt{\epsilon_r}} \left(\left(\frac{m\pi}{a} \right)^2 + \left(\frac{n\pi}{b} \right)^2 \right)$$

Ainsi, pour un mode (m, n) donné, il y a évanescence quand z augmente car :

$$k < k_c \Leftrightarrow k_z = -j\alpha \Leftrightarrow e^{-jk_z z} = e^{-\alpha z} \text{ donc atténuation de l'onde selon } z.$$

(m, n)	$f_c(m, n)$
$m = 1, n = 0$	$\frac{c}{2a} \frac{1}{\sqrt{\epsilon_r}}$
$m = 2, n = 0$	$\frac{c}{a} \frac{1}{\sqrt{\epsilon_r}}$
$m = 3, n = 0$	$\frac{3c}{2a} \frac{1}{\sqrt{\epsilon_r}}$

Le cas le plus favorable (bande passante la plus large, fréquence de coupure la plus faible) est : $m = 1, n = 0$. C'est le « mode fondamental ».

Application numérique :

$$a = 15,8 \text{ mm}, b = 7,9 \text{ mm}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} f_c(1,0) = 9,49 \text{ GHz} \\ f_c(2,0) = 19 \text{ GHz} \end{cases}$$

Pour le guide standard, la bande passante est 12 – 18 GHz ... Alors pourquoi ne peut-on pas utiliser le guide entre 9,5 et 12 et 18 et 19 GHz ?

C'est à cause de la dispersion pour les modes inférieurs (9,5 – 12 GHz) et à l'atténuation trop lente (due à la faible évanescence) pour les modes supérieurs (18 – 19 GHz)

Modes TM : $H_z = 0$

Via le cours (équations 2.17 et 2.18) :

$$E_z(x, y) = \left[A \cos\left(\frac{m\pi x}{a}\right) + B_x \sin\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \right] \left[A_y \cos\left(\frac{n\pi y}{b}\right) + B_y \sin\left(\frac{n\pi y}{b}\right) \right]$$

Modes TE : $E_z = 0$

Pareil, via les équations 2.1.7 et 2.1.8 du cours :

$$\begin{pmatrix} E_x \\ E_y \end{pmatrix} = \frac{1}{\omega^2 \epsilon \mu - k_z^2} j \omega \mu \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} \frac{\partial H_z}{\partial x} \\ \frac{\partial H_z}{\partial y} \\ 0 \end{pmatrix} \dots$$

Ainsi on obtient tout en fonction des composantes selon z de H .

On applique alors les conditions aux limites :

$$E_x(x, y) = 0 \text{ pour } y = 0 \text{ et } y = b \Rightarrow B_y = 0$$

$$E_y(x, y) = 0 \text{ pour } x = 0 \text{ et } x = a \Rightarrow B_x = 0$$



$$\begin{cases} E_x(x, y) = \frac{n\pi}{b} \cos\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \sin\left(\frac{n\pi y}{b}\right) \\ E_y(x, y) = \frac{m\pi}{a} \sin\left(\frac{m\pi x}{a}\right) \cos\left(\frac{n\pi y}{b}\right) \end{cases}$$

Exercice 2 : Ligne équivalente au mode fondamental d'une ligne coaxiale (encore appelée câble coaxial)

La constante de propagation vaut :

$$\gamma = jk_z \text{ avec } k_z = k = k_0 \sqrt{\epsilon_r}$$

On pose une base unitaire en coordonnées cylindriques : $(\hat{\rho}, \hat{\varphi}, \hat{z})$

On va utiliser de nouveau la méthode de séparation des variables.

$$\begin{cases} \vec{E}(\rho, \varphi, z) = \vec{E}_T(\rho, \varphi) e^{-jkz} \\ \vec{H}(\rho, \varphi, z) = \vec{H}_T(\rho, \varphi) e^{-jkz} \end{cases}$$

$$\vec{E}_T(\rho, \varphi) = -\vec{\text{grad}}_T U(\rho, \varphi) = -\left(\frac{\partial U}{\partial \rho} \hat{\rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial U}{\partial \varphi} \hat{\varphi} \right)$$

$$\Delta_T U = 0 = \frac{\partial^2 U}{\partial \rho^2} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial U}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 U}{\partial \varphi^2}$$

Via la méthode de séparation des variables, on va chercher une solution de la forme

$$U(\rho, \varphi) = U_\rho(\rho) U_\varphi(\varphi)$$

On reporte la solution dans l'équation :

$$\begin{cases} \frac{\rho}{U_\rho} \left(\rho \frac{d^2 U_\rho}{d\rho^2} + \frac{dU_\rho}{d\rho} \right) = \text{cste} = A \\ \frac{1}{U_\varphi} \frac{d^2 U_\varphi}{d\varphi^2} = -A \end{cases}$$

Ainsi, on obtient les composantes du champ E :

$$\begin{aligned} E_\rho &= -\frac{dU}{d\rho} = -\frac{dU_\rho}{d\rho} U_\varphi(\varphi) \\ E_\varphi &= -\frac{1}{\rho} U_\rho(\rho) \frac{dU_\varphi}{d\varphi} \end{aligned}$$

Ensuite, on utilise les conditions aux limites :

$$E_\varphi(\rho, \varphi) = 0 \quad \text{en} \quad \begin{cases} \rho = \rho_1, \forall \varphi \\ \rho = \rho_2, \forall \varphi \end{cases}$$

On montre que U_ρ ne peut pas être nul à la fois en ρ_1 et en ρ_2

$$\Rightarrow \forall \varphi \quad \frac{dU_\varphi}{d\varphi} = 0 \Rightarrow A = 0$$

D'où, pour la deuxième équation différentielle :

$$\rho \frac{d^2 U_\rho}{d\rho^2} + \frac{dU_\rho}{d\rho} = 0$$



$$\rho \frac{dU_\rho}{d\rho} = \text{cste} = U_0$$

$$\vec{E}_T(\rho, \varphi) = -\frac{U_0}{\rho} \hat{\rho}$$

L'onde est localement plane, se propageant selon z .

$$\vec{H} = \frac{1}{\eta} \hat{z} \wedge \vec{E} \text{ avec } \eta = \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon}} = \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0 \sqrt{\epsilon_r}}} = \frac{\eta_0}{\sqrt{\epsilon_r}}$$

$$\vec{H}_T(\rho, \varphi) = \frac{1}{\eta} \hat{z} \wedge \vec{E}_T(\rho, \varphi) = \frac{1}{\eta} \left(-\frac{U_0}{\rho} \right) \hat{\varphi}$$

En notant \vec{n} la normale sortante, le flux de puissance est alors défini par :

$$\vec{j}_s = \vec{n} \wedge \vec{H}$$

$$\rho = \rho_1 \quad \vec{j}_{s_1}(\varphi, z) = \hat{\rho} \wedge \frac{1}{\eta} \left(-\frac{U_0}{\rho_1} \right) \hat{\varphi} e^{-jkz}$$

$$\rho = \rho_2 \quad \vec{j}_{s_2}(\varphi, z) = -\hat{\rho} \wedge \frac{1}{\eta} \left(-\frac{U_0}{\rho_2} \right) \hat{\varphi} e^{-jkz}$$

Le flux de puissance est :

$$\int_S \vec{\pi} \cdot d\vec{S} \text{ avec } \vec{\pi} = \frac{1}{2} \Re(\vec{E} \cdot \vec{H}^*) \text{ (vecteur de Poynting)}$$

Ici, à travers une section transverse en z :

$$P(z) = \int_{\rho=\rho_1}^{\rho_2} \int_{\varphi=0}^{2\pi} \vec{\pi}(\rho, \varphi, z) \cdot \hat{z} \rho d\rho d\varphi \text{ avec } \vec{\pi}(\rho, \varphi, z) = \frac{1}{2\eta} \frac{|U_0|^2}{\rho^2} \hat{z}$$

Après calculs, sachant que $\eta = 120\pi$

$$P(z) = \frac{\sqrt{\epsilon_r}}{120} |U_0|^2 \ln\left(\frac{\rho_2}{\rho_1}\right)$$

➤ Circulation du champ électrique du conducteur 1 vers le conducteur 2 dans un plan transverse :

$$C(M_1, M_2) = \int_C \vec{E}(\rho, \varphi, z) \cdot d\vec{l} = \int_C -\text{grad}_T U(\rho, \varphi) \cdot d\vec{l} e^{-jkz}$$

$$C(M_1, M_2) = |U(M_1) - U(M_2)| e^{-jkz} = U_0 \ln\left(\frac{\rho_1}{\rho_2}\right) e^{-jkz}$$

➤ Flux de courant à travers une section transverse :

– sur le conducteur 1 :

$$I_1(z) = \int_{\varphi=0}^{2\pi} \vec{j}_{s_1}(\varphi, z) \cdot \hat{z} \rho_1 d\varphi = -\frac{U_0}{\eta} 2\pi e^{-jkz}$$

– sur le conducteur 2 :

$$I_2(z) = \frac{U_0}{\eta} 2\pi e^{-jkz} = \frac{U_0}{60} \sqrt{\epsilon_r} e^{-jkz}$$

