# ANALYSE NUMERIQUE TD 2

#### Exercice 3.3 p 65

$$g_{\lambda}(x) = \frac{\lambda}{2} e^{-\lambda |x|}$$

$$G_{\lambda}(t) = \int_{-\infty}^{t} \frac{\lambda}{2} e^{-\lambda |x|} dx$$

$$G_{\lambda}(t) = \int_{-\infty}^{t} \frac{\lambda}{2} e^{-\lambda |x|} dx$$

Si 
$$t < 0$$
:  $G_{\lambda}(t) = \frac{1}{2} [e^{\lambda x}]_{-\infty}^{t} = \frac{1}{2} e^{\lambda t}$ 

Si 
$$t > 0$$
:  $G_{\lambda}(t) = 1 - \frac{1}{2} e^{-\lambda t}$ 

Ainsi, la fonction de répartition vaut :  $G_{\lambda}(t) = \begin{cases} \frac{1}{2}e^{\lambda t}, \sin t < 0\\ 1 - \frac{1}{2}e^{-\lambda t}, \sin t > 0 \end{cases}$ 

Ensuite on inverse cette fonction en résolvant  $G_{\lambda}(t) = y$ 

$$G_{\lambda}^{-1}(y) = \begin{cases} \frac{\ln(2y)}{\lambda}, & \text{si } y \in \left[0, \frac{1}{2}\right] \\ \frac{-\ln(2(1-y))}{\lambda}, & \text{si } y \in \left[\frac{1}{2}, 1\right] \end{cases}$$

On prend u une loi uniforme sur [0,1]

$$\begin{cases} \sin u < \frac{1}{2}, x = G_{\lambda}^{-1}(u) = \frac{\ln(2u)}{\lambda} \\ \sin u > \frac{1}{2}, x = G_{\lambda}^{-1}(u) = \frac{-\ln(2(1-u))}{\lambda} \end{cases}$$

## 2) Code Matlab correspondant :

 $u = randn \setminus$  on tire aléatoirement selon la loi normale

if 
$$u < \frac{1}{2}$$
,  $x = \frac{\log(2u)}{\lambda}$ 
else ...
end

## 3) Méthode d'acceptation-rejet:

L'idée : faire des tirages selon g et voir si ces tirages peuvent aussi s'appliquer à f.

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{\frac{-x^2}{2}}$$

Le quotient vaut alors :  $\frac{f(x)}{g(x)} = \frac{1}{\lambda} \sqrt{\frac{2}{\pi}} e^{\frac{-1}{2}(|x|-\lambda)^2 + \frac{\lambda^2}{2}}$ 

Ce quotient est maximum quand  $x = \lambda$ ,  $M = \frac{1}{\lambda} \sqrt{\frac{2}{\pi}} e^{\frac{\lambda^2}{2}}$ 

Méthode : on tire  $z \sim g$  et u loi uniforme sur [0,1]. Si  $u \le \frac{f(x)}{M g(x)}$  alors x = z et le tirage en f est acceptable. Sinon, on retire z.

4) Code Matlab

#### Exercice 3.1 p 65

On a intérêt à prendre M le plus petit possible car la probabilité d'acceptation vaut  $\frac{1}{M}$ 

$$\int f(x)dx \le M \int g(x)dx \Rightarrow M \ge 1$$

$$P\left(U \le \frac{f(z)}{Mg(z)}\right) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{0}^{\frac{f(z)}{Mg(z)}} 1 du g(z)dz = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{f(z)}{Mg(z)} g(z)dz = \frac{1}{M} \int_{-\infty}^{+\infty} f(z)dz$$
Ainsi: 
$$P\left(U \le \frac{f(z)}{Mg(z)}\right) = \frac{1}{M}$$

$$P_r(X < x | \text{ acceptation}) = M P\left(z < x \cap u \le \frac{f(z)}{M g(z)}\right) = M \int_{-\infty}^{x} \int_{0}^{\frac{f(z)}{M g(z)}} 1 du g(z) dz$$
D'où :  $P_r(X < x | \text{ acceptation}) = F(x)$ 

### Exercice 3.2 p 65

 $P(x) = \gamma e^{\left[\sum\limits_{(s,t)\text{ voisins}} \varphi_{(s,t)}(x_s,x_t)\right]}$  où voisins signifie voisins horizontaux ou verticaux.

Nombre de configurations possibles: 2<sup>100</sup>

On va utiliser un échantillonneur de Gibbs :

On note:

$$P(X_s = \omega_i | X_1 = x_1, ..., X_{s-1} = x_{s-1}, X_{s+1} = x_{s+1}, ...) = P(X_s = \omega_i | X^* = x^*)$$
  
On utilise la formule de Bayes :

$$P(X_{s}=\omega_{i}|X^{*}=x^{*}) = \frac{P(X_{s}=\omega_{i}\cap X^{*}=x^{*})}{P(X^{*}=x^{*})} = \gamma e^{\left[\sum_{(u,v)\text{ voisins}} \varphi_{(u,v)}(x_{u},x_{v})\right]} P(X^{*}=x^{*})$$

$$P(X_{s}=\omega_{i}|X^{*}=x^{*}) = \frac{\gamma e^{\left[\sum_{i\in V_{s}} \varphi_{s,i}(\omega_{i},x_{i}) + \sum_{(u,v)\in D} \varphi_{u,v}(x_{u},x_{v})\right]}}{\sum_{i=1}^{2} \gamma e^{\left[\sum_{i\in V_{s}} \varphi_{s,i}(\omega_{i},x_{i}) + \sum_{(u,v)\in D} \varphi_{u,v}(x_{u},x_{v})\right]}}$$

$$P(X_{s}=\omega_{i}|X^{*}=x^{*}) = \frac{e^{\left[\sum_{i\in V_{s}} \varphi_{s,i}(\omega_{i},x_{i})\right]}}{\sum_{i=1}^{2} e^{\left[\sum_{i\in V_{s}} \varphi_{s,i}(\omega_{i},x_{i})\right]}} = P(X_{s}=\omega_{i}|\text{ valeurs des voisins})$$

