

1. Notes I2C

Capteurs

I2C de la carte capteur => carte mère :

- envoi des valeurs des capteurs ir et us ($5 + 4 = 9$ fois (10 s'ils fonctionnent tous))

Gyroscope

Gyro => carte mère:

- envoi angle pour le connaître en temps réel (1 donnée: angle selon z)

Carte mère

carte mère => carte asserv:

- envoi angle pour stopper rotation quand angle est bien
- envoi consigne de vitesse

carte mère => pince:

- envoi ordre à déclencher (y'en a 3)

2. Notes SPI

Ecran

ecran => carte mère:

- envoi de la stratégie
- envoi de la couleur

3. Autre

funny action

funny action :

- carte mère envoie un état haut à la nano qui commence à compter 90" et déclenche la funny action à la fin