

# **Relatório ASA**

## **Introdução breve**

Neste segundo projeto de ASA, resolvemos o problema do Sr. João Caracol com recurso a grafos não-dirigidos. Cada cidade é representada por um vértice, e cada estrada é uma aresta que liga 2 vértices. Criou-se um vértice extra a que denominamos “Sky” que é ligado a todos os aeroportos. Em cada aresta foi guardado o custo de construção da estrada ou aeroporto. O algoritmo utilizado para percorrer o grafo e determinar a sua Minimum Spanning Tree (MST) foi uma versão modificada do Kruskal.

## **Descrição da solução**

Foram utilizadas estruturas para representar conjuntos disjuntos (Vertex), necessários para o algoritmo Kruskal e para representar arestas do grafo (Edges). O nosso algoritmo funciona do seguinte modo:

- Começa por transcrever o input das estradas para um vetor de Vertex's. Inicialmente cada Vertex é um conjunto disjunto por si só. A entrada 'i' do vetor contém o Vertex 'i', correspondente a uma cidade no grafo. Guarda também, num primeiro vetor de Edges, o conjunto de estradas e, num segundo vetor, o conjuntos de estradas e aeroportos (arestas que ligam os vértices ao 'Sky').
- Depois de recebido o input, é ordenado, por ordem não decrescente de custo, ambos os vetores de arestas acima referidos (QuickSort). Em caso de empate de pesos é favorecida a construção de estradas, como é referido no enunciado. Se ainda houver um caso de empate é escolhido a primeira aresta inserida.
- Depois é aplicado o Kruskal sobre o grafo que contém apenas as estradas. Isto porque queremos encontrar o melhor caminho possível só com estradas, se possível. Modificamos o Kruskal de modo a devolvesse os 3 parâmetros pedidos no enunciado (Custo total, número de aeroportos e número de estradas) em vez de um conjunto de arestas.

- Seguidamente é corrido o Kruskal sobre o grafo, mas que contém as estradas e os aeroportos.
- Por último são comparadas as tentativas de solução pelas 2 aplicações do algoritmo. Se a solução obtida no segundo Kruskal tiver melhor custo ou se for apenas possível fazer uma MST com o auxílio dos aeroportos, então a solução é o retorno desta aplicação do algoritmo. Caso contrário a solução é a solução da aplicação anterior do Kruskal. Se nenhum dos casos produzir uma MST, então é devolvida a respetiva mensagem de erro.

## Análise teórica

Para tempos de execução o nosso algoritmo tem as seguintes etapas, sendo 'N' o número de cidades, 'A' o número de aeroportos e 'R' o número de potenciais estradas.  $A + R$  é o número de arestas no grafo, que iremos designar por 'E' daqui em diante.

- Guardar o input tem complexidade  $O(E)$  e ordenação dos vetores de Edges têm complexidade  $O(E^2 + R^2)$ , mas como  $R \leq E$ , então pode-se simplificar a complexidade para  $O(E^2)$ .
- São realizadas duas aplicações do Kruskal, tendo cada uma complexidade  $O(R\alpha(R, N))$  e  $O(E\alpha(E, N))$  respetivamente para o grafo de apenas as estradas e o grafo completo.
- Estes tempos são só possíveis se as operações sobre os conjuntos disjuntos forem  $O(1)$ . Isto é possível devido à compressão de caminhos associada à estrutura dos conjuntos disjuntos. O tempo total de  $O(N)$  é amortizado, ficando com a complexidade ideal de  $O(1)$ .
- A função  $\alpha$ , caracterizada nas aulas teóricas, cresce tão devagar que, para qualquer efeito prático, é majorada pela constante 4, pelo que a complexidade de Kruskal =  $O(X)$ . Como  $R \leq E$ , então a complexidade das 2 aplicações é apenas  $O(E)$ .

- Somadas todas as velocidades o programa escala com  $O(E^2)$  devido à ordenação do vetor de Edges.

Em termos de uso de memória é apenas alocada o suficiente para o vetor de Vertex's e o vetor de todas as Edges, sendo o vetor de apenas as estradas um vetor auxiliar onde não é alocada memória para as estruturas, apenas é guardado o conjunto de ponteiros direcionados para o vetor das Edges. A complexidade é portanto  $O(N + E)$ .

## Avaliação experimental

Os resultados obtidos para testes de grafos suficientes e insuficientes são muito próximos, pois corremos o Kruskal para confirmar se o grafo é conexo, tendo assim a mesma complexidade. Não é verificado o pior caso, porque o QuickSort, no caso médio, tem como complexidade temporal  $O(n \log(n))$ , portanto, na prática, o algoritmo irá seguir esta complexidade. É muito raro o algoritmo atingir o pior caso do QuickSort.



