Lichtausbreitung in Räumen

Skizzen zur Monte-Carlo-Simulation von Jendrik Kraft und Jenny Kuhn



Agenda



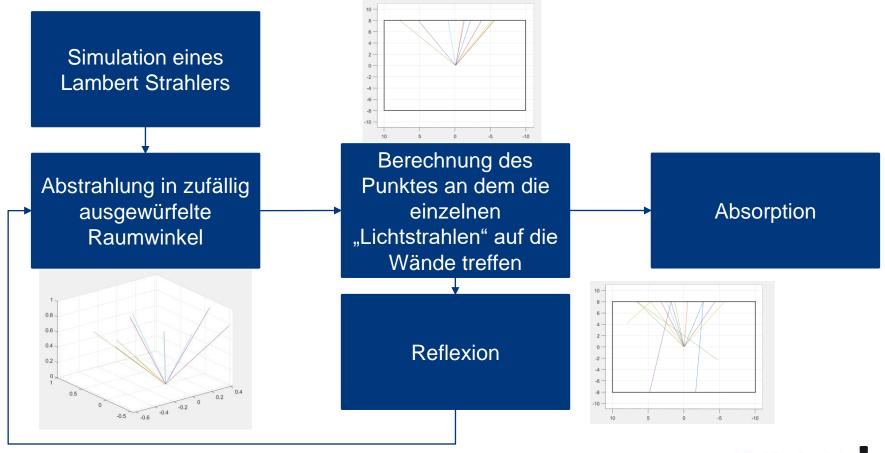
- Aufgabenstellung
- Monte-Carlo-Simulation
- Lambert-Strahler
- Schnittpunkte zwischen Grade und Ebene
- Drehmatrix
- Überlebensmatrix
- Auswertung & Visualisierung
 - Path Tracing
 - Heatmap
- Nächste Schritte



Aufgabenstellung

Lichtausbreitung in Räumen: Skizzen zur Monte-Carlo-Simulation

Ziel: Ausleuchtung von (quadratischen) Räumen simulieren





Monte-Carlo-Simulation

- In der Vorlesung: Schätzung von π und e
- Mathematisches Verfahren um mögliche Ergebnisse eines ungewissen Ereignisses abschätzen zu können
- Wahrscheinlichkeitsverteilung für jede Variable
- Wiederholung der Simulation
- Vorteile: bietet Sensitivitätsanalysen oder berechnen der Korrelation von Eingaben
- Anwendungen: KI, Klimamodelle, Aktienkurse, Preisgestaltung



Lambert-Strahler

Kugelkoordinaten

- Modell für diffusen Strahler / Reflexion an Wänden
- Richtungsvektor der Photonen zufällig verteilt
- Verwendung von Kugelkoordinaten
- φ über 2π gleichverteilt
- θ zwischen 0 und pi
 - Für unseren Strahler nur 0 bis pi/2
 - Verteilung: $\theta = \arccos(^{m+1}\sqrt{u})$

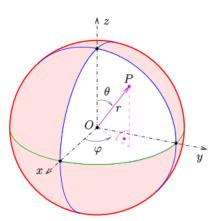


Abbildung 1: Kugelkoordinaten Quelle: https://de.wikipedia.org/wiki/Kugelkoordinaten

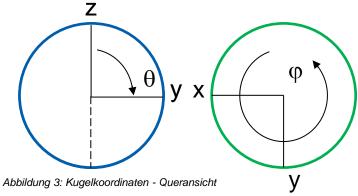


Abbildung 2: Kugelkoordinaten - Draufsicht

Quellen: "Lichtausbreitung in Räumen: Skizzen zur Monte-Carlo-Simulation", von Henrik Schulze, 3.11.2021



Lambert-Strahler

Beispielsimulation für m=1

• Verteilung: $\theta = \arccos(^{m+1}\sqrt{u})$

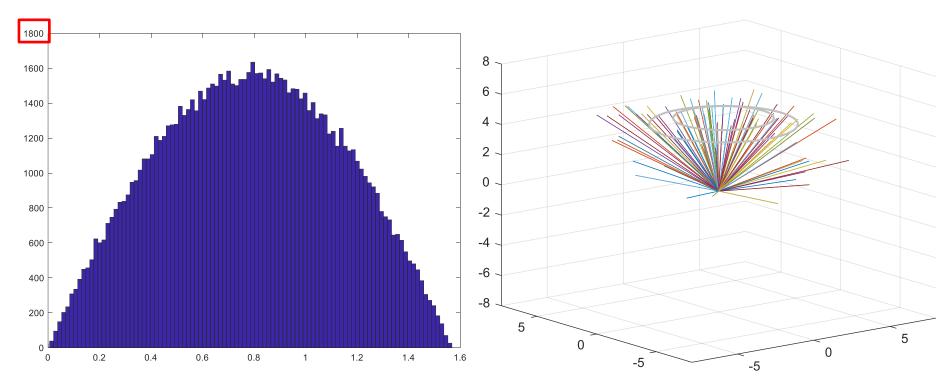


Abbildung 4: Zufällige Häufigkeitsverteilung von θ , N=100000, m=1 (Lambertstrahler)

Abbildung 5: Simulation von 100 Lichtstrahlen mit m=1



(verallgemeinerter) Lambert-Strahler

Beispielsimulation für m=10

• Verteilung: $\theta = \arccos(^{m+1}\sqrt{u})$

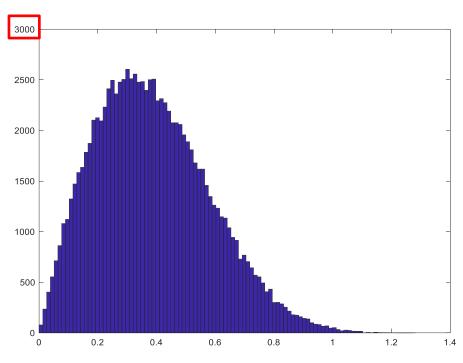


Abbildung 6: Zufällige Häufigkeitsverteilung von θ , N=100000, m=10 (gerichteter Strahler)

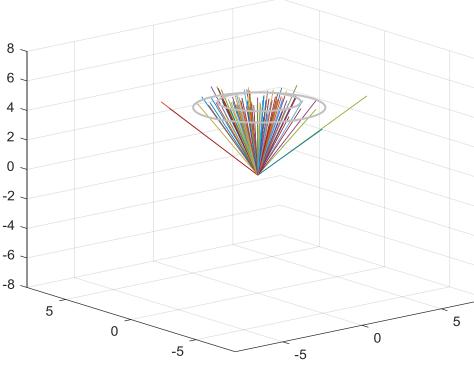


Abbildung 7: Simulation von 100 Lichtstrahlen mit m=10



Lambert-Strahler

MATLAB Implementierung

- Ziel: Richtungsvektoren
- $\theta = \arccos(^{m+1}\sqrt{u})$
 - $\cos(\theta) = \sqrt[m+1]{u}$
- φ über 2π gleichverteilt
- Berechnen des Richtungsvektors

```
function [u_x, u_y, u_z]=
BerZufRiVekt(n, m, Schnittpunkt, groesse)
% Gleichverteilte Zufallsvariable
u = rand(n,1);
cos_theta = nthroot(u,m+1);
sin_theta = sqrt(1-cos_theta.^2);

phi = 2*pi()*rand(n,1);
cos_phi = cos(phi);
sin_phi = sin(phi);

%% Vektor Berechnung der Photonen
u_x = sin_theta .* cos_phi;
u_y = sin_theta .* sin_phi;
u_z = cos_theta;
```

Quellen: "Lichtausbreitung in Räumen: Skizzen zur Monte-Carlo-Simulation", von Henrik Schulze, 3.11.2021



Definition der Wände

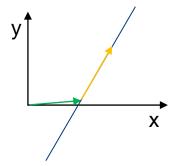
- "Photonenflug" als Geradengleichung
- Wände als Ebenengleichung
- Definieren von 6 x 3 Punkten um 6
 Ebenen aufspannen zu können, für jede
 Wand eine

 Berechnen der Koordinatenform für jede Wand

```
%% Wand Matrizen Definition
                Decke Boden
P1 = groesse*[0,0,1; 0,0,-1; ...
P2 = groesse*[1,0,1; 1,0,-1; ...
P3 = groesse*[0,1,1; 0,1,-1; ...
   Vorne Hinten
\dots 1,0,0; -1,0,1; \dots
... 1,0,1; -1,0,0; ...
... 1,1,1; -1,1,1; ...
   Links Rechts
\dots 0,1,0; 1,-1,1;];
\dots 1,1,1; 1,-1,0;1;
... 1,1,0; 0,-1,1;1;
function [A,B,C,D] =
BerKoordinatenform(P1, P2, P3)
for n=1:6
         normal(:,n) =
                cross(P1(n,:)-P2(n,:),
                      P1(n,:)-P3(n,:));
         A(n) = normal(1, n);
         B(n) = normal(2, n);
         C(n) = normal(3, n);
         D(n) = -dot(normal(:,n),
                   P1(n,:));
    end
end
```

Photonenvektor

 Ausgangspunkt und Richtung der einzelnen Photonen (i)



 Schnittpunkt berechnen auf Basis von Ausgangspunkt, Richtung und Koordinatenform der Wände

Vektorrechnung

• Gradengleichung:

$$p = stuetz_v + t \cdot richtungs_v$$

• Ebenengleichung in Koordinatenform: Wand = Ax + By + Cz + D

 Schnittpunkt: Geraden- und Ebenengleichung gleichsetzen und nach t auflösen:

 t in die Gradengleichung einsetzen ergibt den Schnittpunkt

```
y
```

```
t(photonenzahl) =
         (-A(wand)*stuetz v(1)
         - B(wand) *stuetz v(2)
         - C(wand) *stuetz v(3)
         - D(wand)) /
        A(wand) *richtungs v
        photonenzahl,1) +
        B(wand) * richtungs v
        photonenzahl, 2) +
        C(wand) *richtungs v
        photonenzahl, 3)
);
Schnittpunkt(photonenzahl,:,wand) =
         stuetz v + t(photonenzahl) *
         richtungs v(photonenzahl,:);
```



Schnittpunktproblematik

Aktuelles Problem: Schnittpunkte liegen nicht (genau) auf den definierten Wänden!

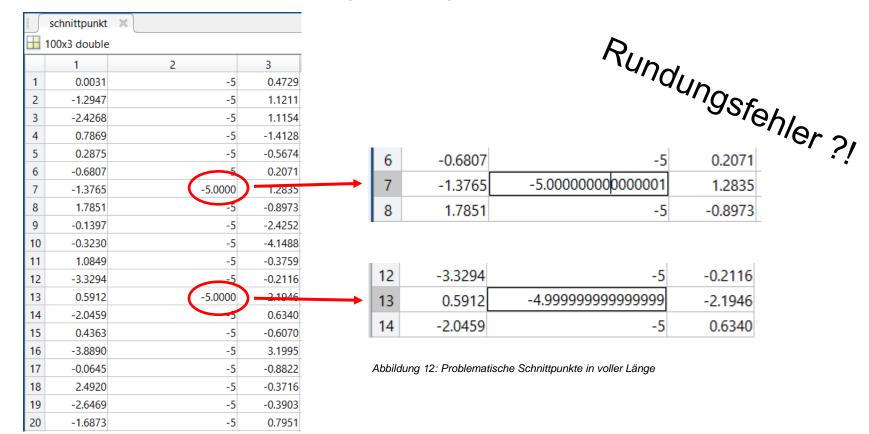
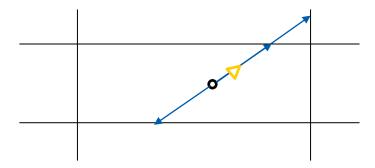


Abbildung 11: Berechnete Schnittpunkte mit verschiedenen Darstellungen



Sonderfälle

- Ebenen sind unendlich lang, Photon hat Schnittpunkt mit jeder Wand, die nicht parallel zum Richtungsvektor verläuft → es muss geprüft werden, dass der Schnittpunkt im Raum liegt
- Bei 2 Schnittpunkten mit Wänden innerhalb des Raumes muss die Entfernung überprüft werden um richtige Richtung zu wählen (z.B. bei Lichtquelle im Raummittelpunkt [0 0 0])
 - Welcher Schnittpunkt liegt n\u00e4her am urspr\u00fcnglich f\u00fcr die Richtung ausgew\u00fcrfelten Punkt (Richtungsvektor)



Rückgabe: richtiger_Schnittpunkt



Drehmatrix

Notwendigkeit

- Variable Strahlrichtung des Strahlers
- Reflexion an Wänden
 - Idee: Drehen um eine Achse im 90°
 - Wenn Wand bei y = -8 getroffen $\rightarrow 90^{\circ}$ Drehung um x-Achse
 - Drehung um die x-Achse:

$$R_x(lpha) = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \ 0 & \coslpha & -\sinlpha \ 0 & \sinlpha & \coslpha \end{pmatrix}$$

• Drehung um die y-Achse:

$$R_y(lpha) = egin{pmatrix} \coslpha & 0 & \sinlpha \ 0 & 1 & 0 \ -\sinlpha & 0 & \coslpha \end{pmatrix}$$

• Drehung um die *z*-Achse:

$$R_z(lpha) = egin{pmatrix} \coslpha & -\sinlpha & 0 \ \sinlpha & \coslpha & 0 \ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Abbildung 10: Drehmatrizen um x-, y- und z-Achse Quelle: https://de.wikipedia.org/wiki/Drehmatrix

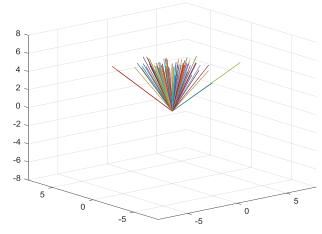


Abbildung 8: Simulation von 100 Lichtstrahlen mit m=10

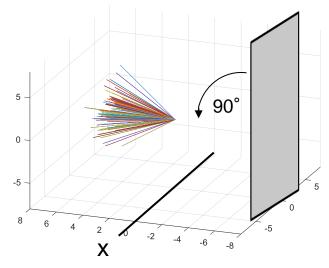


Abbildung 9: Simulation von 100 Lichtstrahlen mit m=10, um 90 grad gedreht Fachhochschule

Drehmatrix

MATLAB Implementierung

- Ermitteln der getroffenen Wand
 - Sonderfall für Startpunkt [0 0 0]

Definieren der Drehmatrix

 Berechnen der gedrehten Richtungsvektoren

```
groesse = groesse - 0.000001; %FÜR RUNDUNGSFEHLER
if abs(Schnittpunkt(1)) > groesse
if Schnittpunkt(1) >= groesse
     %Wenn die Wand bei x = groesse
     %getroffen wurde muss um die y-Achse
     %gedreht werden, weil diese Wand
     %parallel zur y-Achse liegt
     drehmatrix = BerDrehmatrix(-pi/2,2);
 else
      drehmatrix = BerDrehmatrix(pi/2,2);
 end
function [drehmatrix] =
          BerDrehmatrix(alpha, dimension)
end
%% Drehen des Richtungsvektors
%% mit der bestimmten Drehmatrix
i=1:n;
gewuerfelte richtung=[u x,u y,u z]';
richtungsvektor =
drehmatrix*gewuerfelte richtung(:,i);
```



Überlebensmatrix

Hintergrund

Beim auftreffen des Lichtpaketes auf die Wand wird der Anteil 1 - ρ der Leistung absorbiert, die Wand hat eine Reflektivität ρ (0 < ρ < 1)

Umsetzungsmöglichkeiten:

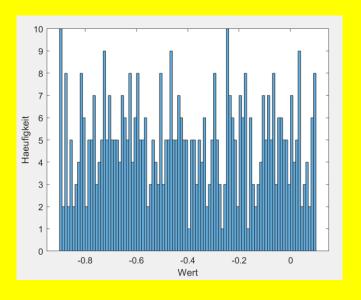
- Das Lichtpaket hat zu beginn eine Leistung von 1 und wird bei jeder Reflexion um ρ schwächer.
- 2. Das Photon hat eine konstante Leistung und wird mit der Wahrscheinlichkeit $1-\rho$ von der Wand absorbiert und mit der Wahrscheinlichkeit ρ reflektiert
- Umsetzung als "Überlebensmatrix"



Überlebensmatrix

- Anzahl der gewürfelten Photonen: n = 500
- Reflexionswahrscheinlichkeit: p =0.1
- nx1 Matrix von standard-gleichverteilten Zufallszahlen zwischen 0 und 1
- Verschieben des Wertebereiches entsprechend der Reflexionswahrscheinlichkeit

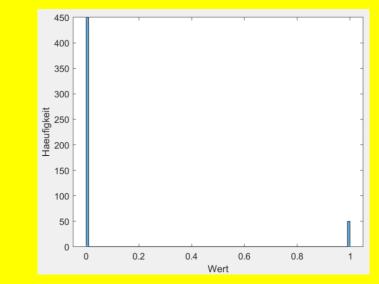
ueberlebens_matrix = ceil(rand(n,1)(1-p)).*ueberlebens matrix;



Überlebensmatrix

- Anzahl der gewürfelten Photonen: n = 500
- Reflexionswahrscheinlichkeit: p =0.1
- Aufrunden schreibt 0 (nicht reflektieren) oder 1 (reflektieren) in die Matrix
- Nächsten Schnittpunkt berechnen für reflektierte Photonen
- Absorbierte Photonenerden eliminiert

```
ueberlebens_matrix = ceil(rand(n,1)-
(1-p)).*ueberlebens_matrix;
```





Abschließen eines Durchlaufes

Schnittpunkt wird zum neuen Startpunkt

startpunkte=naechster_schnittpunkt;

 Für Analyse und Visualisierung werden alle Schnittpunkte gespeichert

```
alle_schnittpunkte =
[alle_schnittpunkte;
rmmissing(naechster_schnittpunkt)];
```



Ergebnisse & Analyse

- Visualisierung als:
 - Path Tracing
 - Heatmap

Mit 10000 Photonen

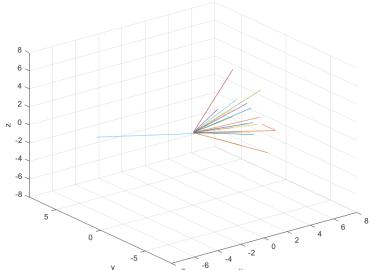
- Parameter:
 - Reflexionswahrscheinlichkeit: 0,8 (weiße Wand); 0,3 (mittelgraue Wand); 0,125 (dunkle Eiche)
 - Raumgröße: 1; **5**; 10
 - Lambert-Parameter: 1; 5; 100

Quellen: https://archive.arch.ethz.ch/bph/Filep/Licht/Licht_Bauwerk/Kennwerte/ReflexionsgradBaumat.html; Zugriff am 06.01.2022 um 18:07

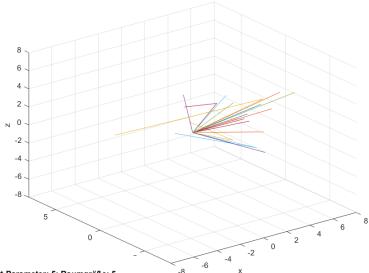


Path Tracing

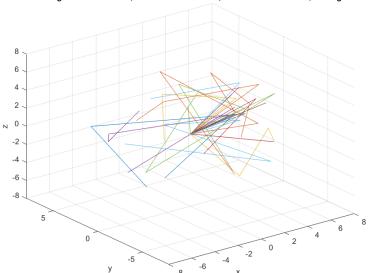




Path Tracing von 20 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.3; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 5



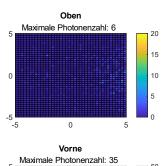
Path Tracing von 20 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 5



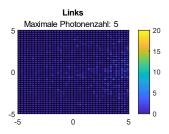
Jendrik Kraft and Jenny Kuhn Slide 21 (WiSe 21/22)

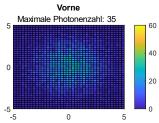


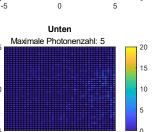
Heatmap I

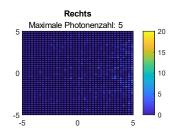


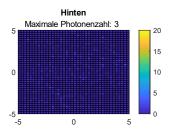






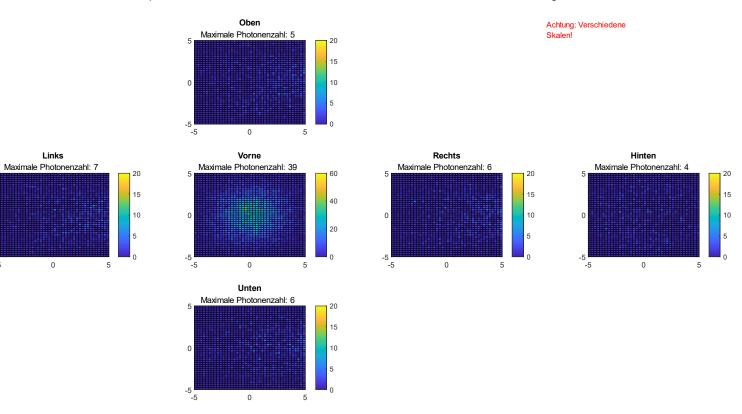






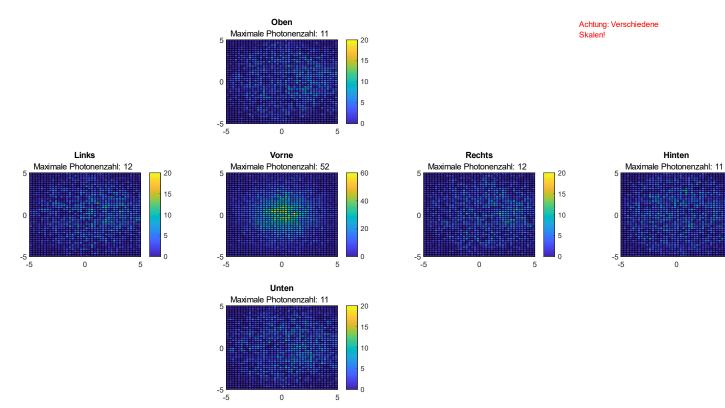


Heatmap II





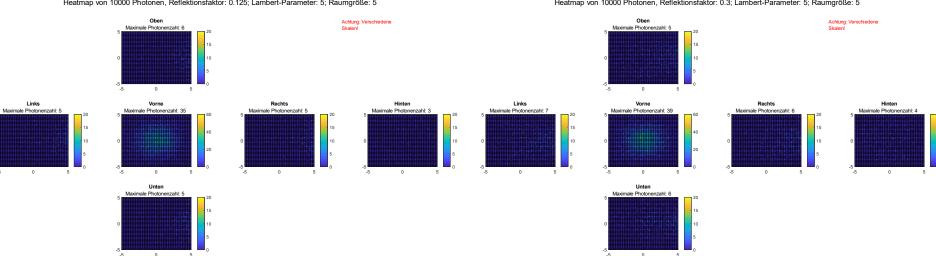
Heatmap III

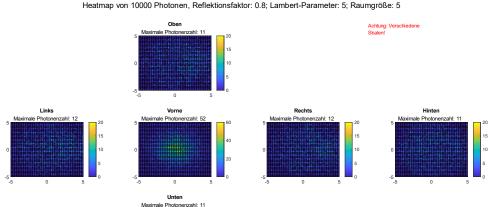




Heatmap Übersicht

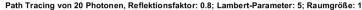
Heatmap von 10000 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.125; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 5

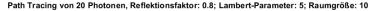


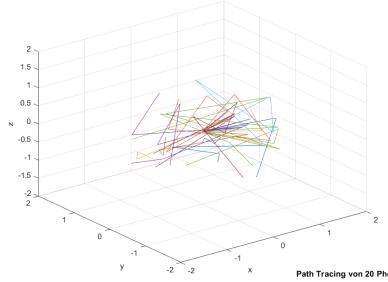


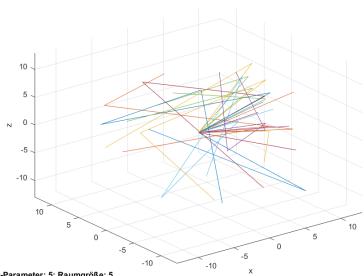


Path Tracing

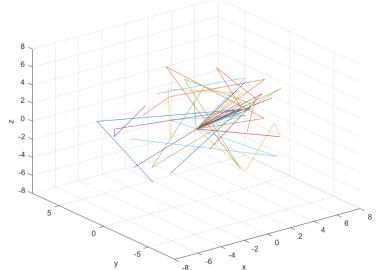






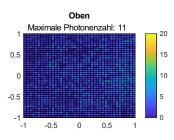


Path Tracing von 20 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 5

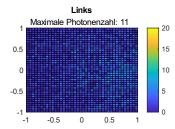


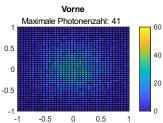


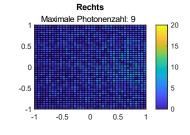
Heatmap I

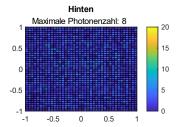


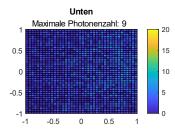




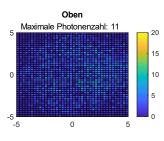




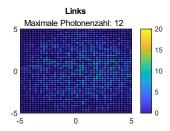


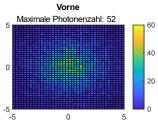


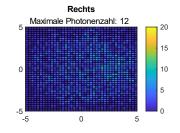
Heatmap II

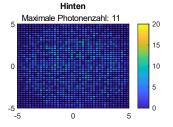


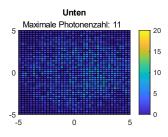




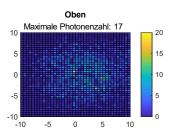




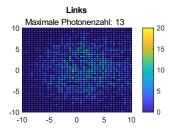


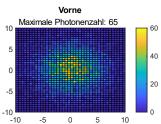


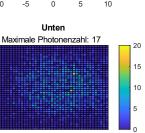
Heatmap III

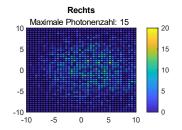


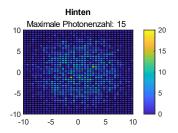










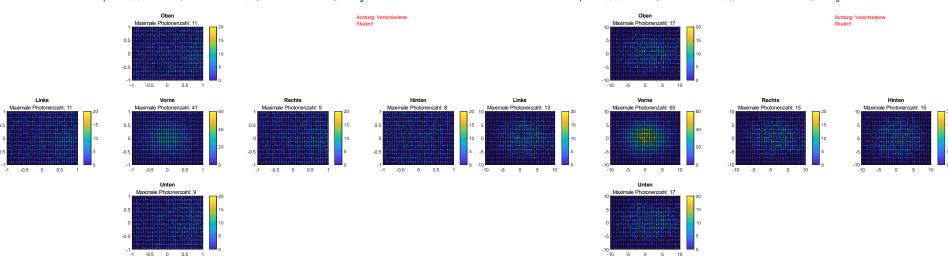


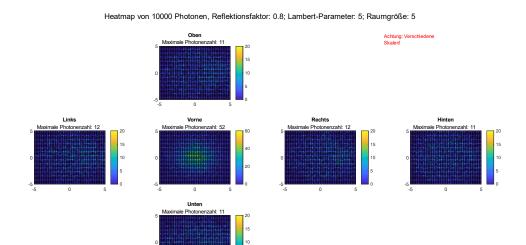


Heatmap Übersicht

Heatmap von 10000 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 1

Heatmap von 10000 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 10



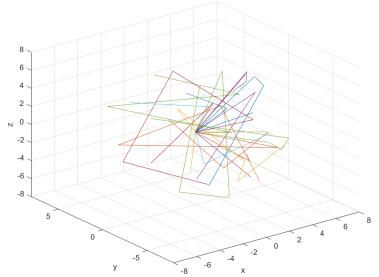


Jendrik Kraft and Jenny Kuhn Slide 30 (WiSe 21/22)

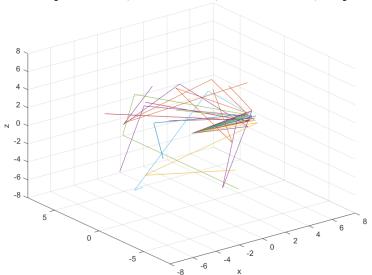


Path Tracing

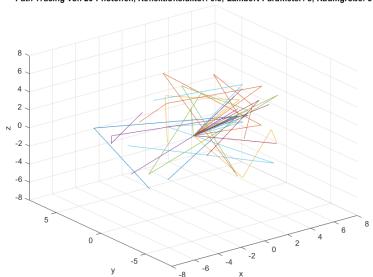




Path Tracing von 20 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 100; Raumgröße: 5



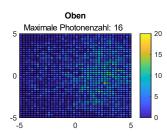
Path Tracing von 20 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 5



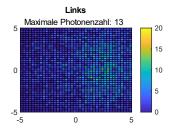


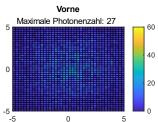
Jendrik Kraft and Jenny Kuhn Slide 31 (WiSe 21/22)

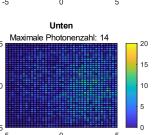
Heatmap I

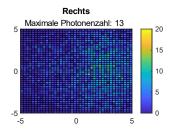


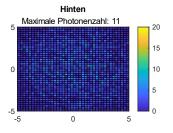






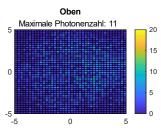




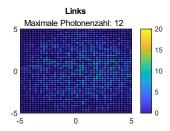


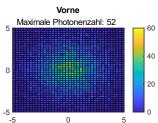


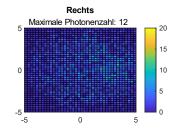
Heatmap II

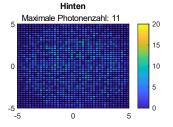


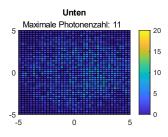






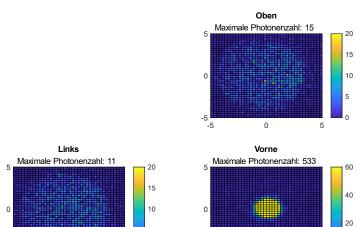


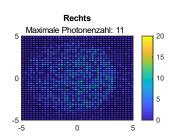


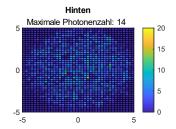


Heatmap III

Heatmap von 10000 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 100; Raumgröße: 5

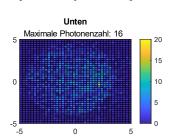






Achtung: Verschiedene

Skalen!



Heatmap Übersicht

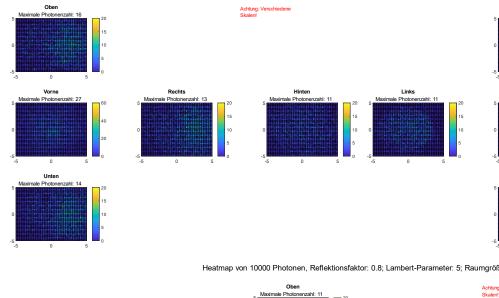
Links

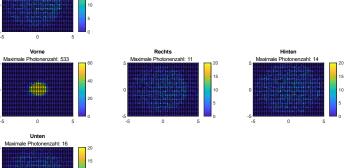
Heatmap von 10000 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 1; Raumgröße: 5

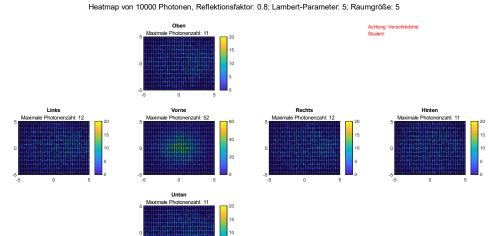
Heatmap von 10000 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 100; Raumgröße: 5

Oben

Maximale Photonenzahl: 15









Zusammenfassung & Fazit



- Erfolgreiches Implementieren des Grundkonzeptes
- Visualisierung liefert nachvollziehbare Ergebnisse
- Einfluss der unterschiedlichen Variablen kann untersucht werden:
 - Raumgröße
 - Lambert-Parameter
 - Reflektivität



Nächste Schritte

- Rundungsfehler analysieren
- Viele Durchläufe mitteln um repräsentative Ergebnisse zu erzielen (Monte-Carlo)
- 3. Laufzeit Optimieren, Schleifen eliminieren
- 4. Alternative Betrachtung der Reflektivität:
 - Leistungsverringerung als Alternative zur Überlebensmatrix
 - Wertung nach dem Ort des letzten Schnittpunktes
- 5. Variable Startposition und Richtung des Strahlers
- 6. Einheiten anpassen (Lichtstärke statt Anzahl der Photonen)



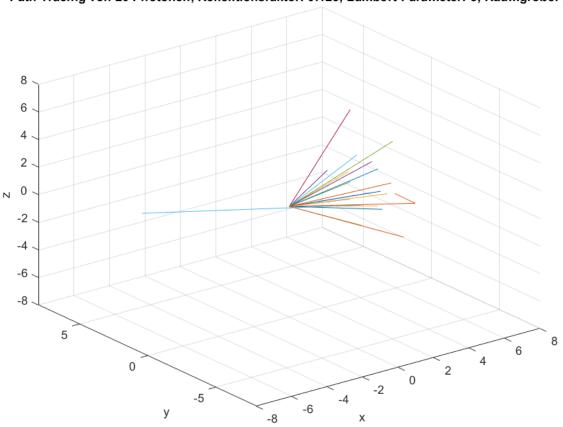
Anhang



Variation des Reflexionsfaktors

Path Tracing I



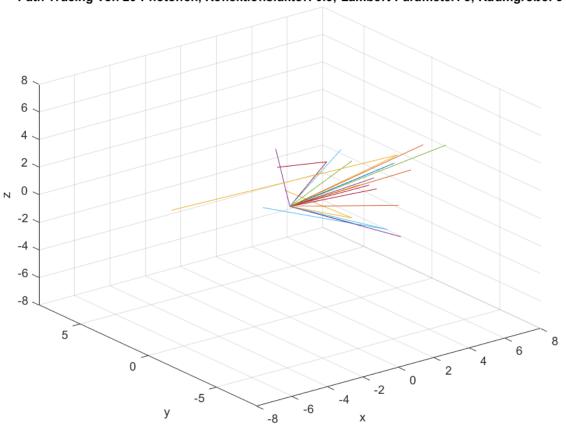




Variation des Reflexionsfaktors

Path Tracing II

Path Tracing von 20 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.3; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 5

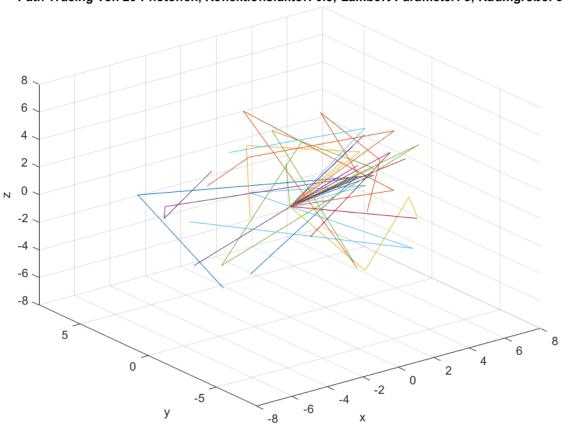




Variation des Reflexionsfaktors

Path Tracing III

Path Tracing von 20 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 5

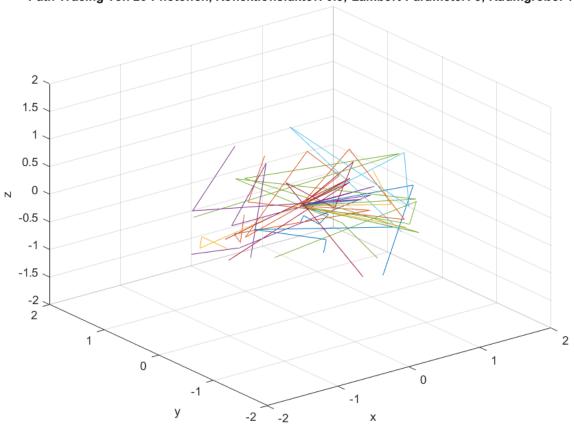




Variation der Raumgröße

Path Tracing I



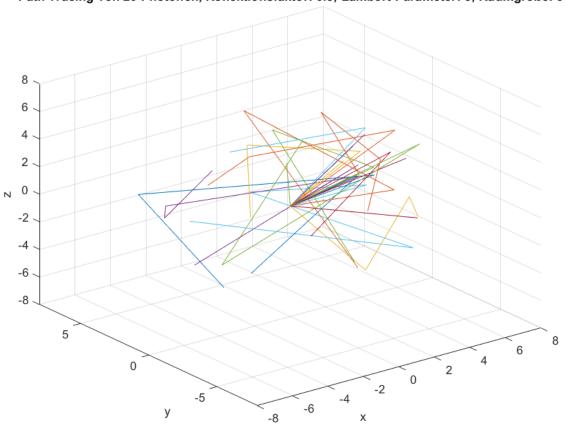




Variation der Raumgröße

Path Tracing II

Path Tracing von 20 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 5

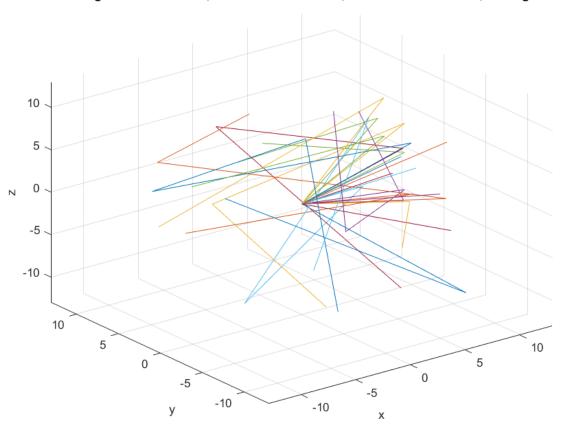




Variation der Raumgröße

Path Tracing III

Path Tracing von 20 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 5; Raumgröße: 10

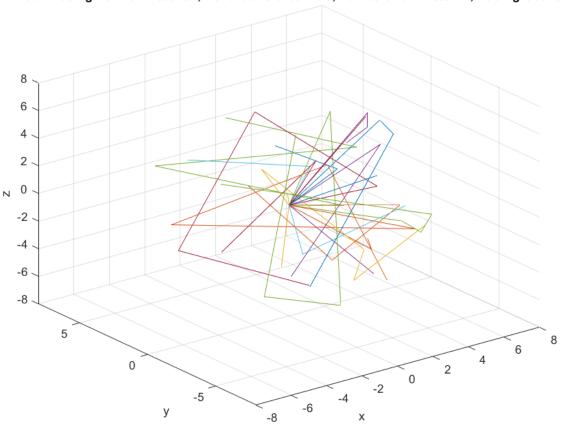




Variation des Lambert-Parameters

Path Tracing I

Path Tracing von 20 Photonen, Reflektionsfaktor: 0.8; Lambert-Parameter: 1; Raumgröße: 5

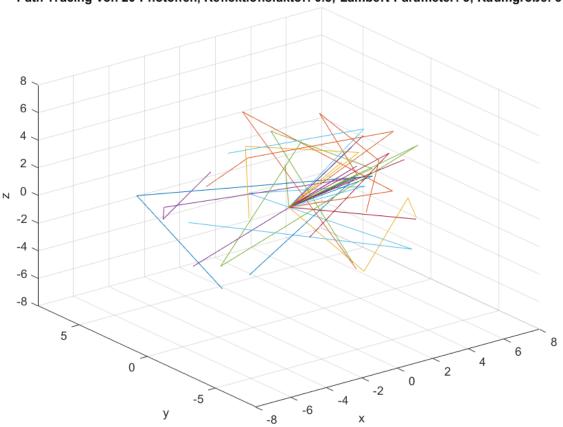




Variation des Lambert-Parameters

Path Tracing II



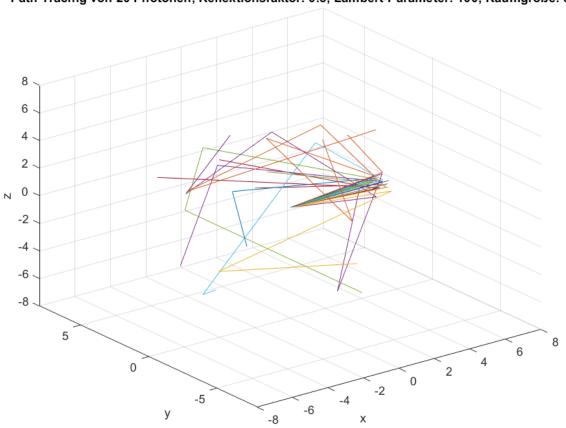




Variation des Lambert-Parameters

Path Tracing III







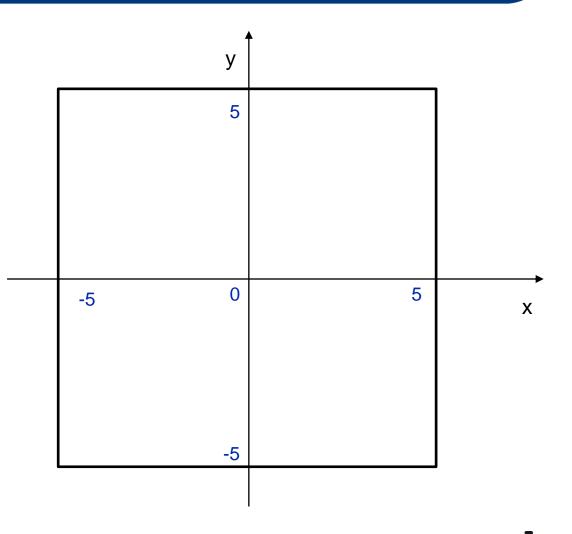
Definition Raumgröße

Raumgröße: 5

Wandlänge: 10

■ Höhe: 10

→ Lichtquelle im
 Raummittelpunkt (Ursprung des Koordinatensystems)





Schnittpunkte zwischen Grade und Ebene

Vektorrechnung

Bewegung des Photons als Gradengleichung:

$$p = stuetz_v + t \cdot richtungs_v$$

- Stütz- und Richtungsvektor haben jeweils x, y und z Koordinaten
- Wände als Ebenengleichung in Koordinatenform:

$$Wand = Ax + By + Cz + D$$

Schnittpunkt ist dort, wo Gerade und Ebene gleich sind

