學號: B05901068 系級: 電機三 姓名: 蕭如芸

請實做以下兩種不同 feature 的模型,回答第(1)~(3)題:

- (1) 抽全部 9 小時內的污染源 feature 當作一次項(加 bias)
- (2) 抽全部 9 小時內 pm2.5 的一次項當作 feature(加 bias)

備註:

- a. NR 請皆設為 0, 其他的數值不要做任何更動
- b. 所有 advanced 的 gradient descent 技術(如: adam, adagrad 等) 都是可以用的
- c. 第 1-3 題請都以題目給訂的兩種 model 來回答
- d. 同學可以先把 model 訓練好, kaggle 死線之後便可以無限上傳。
- e. 根據助教時間的公式表示, (1) 代表 p = 9x18+1 而(2) 代表 p = 9*1+1
- 1. (2%)記錄誤差值 (RMSE)(根據 kaggle public+private 分數), 討論兩種 feature 的影響

	(1) 18 種污染源	(2) PM2.5
Public	5.63401	5.90263
Private	7.21528	7.22356
RMSE	6.47311	6.59624

取 18 種污染源在 public 和 private 都比只取 PM2.5 的誤差小,可見 PM2.5 以外的污染源可以提供預測 PM2.5 的資訊,不同污染源之間有相關性。

2. (1%)將 feature 從抽前 9 小時改成抽前 5 小時,討論其變化

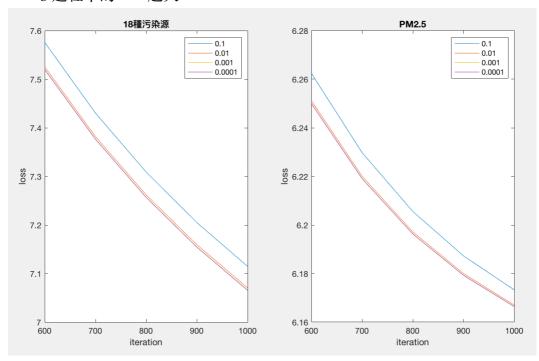
	(1) 18 種污染源	(2) PM2.5
Public	5.98170	6.22732
Private	7.16701	7.22552
RMSE	6.60101	6.74491

- (1) 18 種污染源:在 public dataset 上,取前 9 小時的誤差比取前 5 小時的誤差小;但在 private dataset 上,取前 5 小時的誤差比較小。推測前 5 小時的資料可能已經提供足夠的資訊預測下一個小時的 PM2.5。
- (2) PM2.5:在 public dataset 上,取前 9 小時的誤差比取前 5 小時的誤差小;在 private dataset 上,取前 9 小時的誤差略小於取前 5 小時的誤差。前 5 小時的資

料可以提供一定的資訊,但由於只取 PM2.5 作為 feature,取更多小時的資訊可以得到更小的誤差。

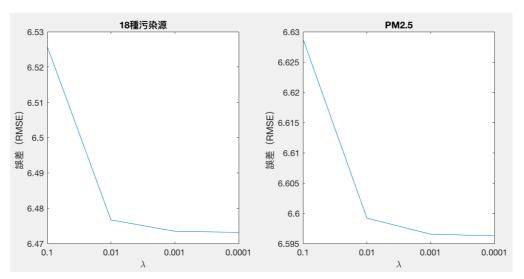
若比較 1. 2. 題四種 feature 在 private dataset 上的誤差, 結果如下: 18 種污染源, 5 小時 < 18 種污染源, 9 小時 < PM2.5, 9 小時 < PM2.5, 5 小時

3. (1%)Regularization on all the weight with λ=0.1、0.01、0.001、0.0001, 並作圖 為了看出不同 λ 值在 training 過程中 loss 的變化,取 iteration 600 至 1000 之間 的 loss 作圖,此時 weight 尚未收斂,較能看出不同 λ 值對 loss 的影響。λ 越大, training 過程中的 loss 越大。



根據 kaggle 上 public 和 private 的分數,計算不同 λ 值在 testing data 上的誤差值(RMSE)。

λ	(1) 18 種污染源	(2) PM2.5
0.1	6.52587	6.62879
0.01	6.47667	6.59919
0.001	6.47345	6.59653
0.0001	6.47315	6.59627



不論是取 18 種污染源或是只取 PM2.5 作為 feature, λ 越小,testing 時的誤差越小。和第 1. 題的結果比較,沒有 regularization 的結果更好。在我的實驗結果中,regularization 沒有改進預測結果,可能原因是我的模型只有使用一次項,不太會發生 overfit 的現象。

4. (1%)在線性回歸問題中,假設有 N 筆訓練資料,每筆訓練資料的特徵 (feature) 為一向量 \mathbf{x}^n ,其標註(label)為一純量 \mathbf{y}^n ,模型參數為一向量 \mathbf{w} (此處忽略偏權值 \mathbf{b}),則線性回歸的損失函數(loss function)為 $\sum_{n=1}^N \left(\mathbf{y}^n - \mathbf{x}^n \cdot \mathbf{w}\right)^2$ 。若將所有訓練資料的特徵值以矩陣 $\mathbf{X} = [\mathbf{x}^1 \ \mathbf{x}^2 \cdots \mathbf{x}^N]^T$ 表示,所有訓練資料的標註以向量 $\mathbf{y} = [\mathbf{y}^1 \ \mathbf{y}^2 \cdots \mathbf{y}^N]^T$ 表示,請問如何以 X 和 y 表示可以最小化損失函數的向量 \mathbf{w} ?請選出正確答案。(其中 $\mathbf{X}^T\mathbf{X}$ 為 invertible)

- (a) $(X^TX)X^Ty$
- (b) $(X^TX)yX^T$
- (c) $(X^{T}X)^{-1}X^{T}y$
- (d) $(X^{T}X)^{-1}vX^{T}$

Ans. (c)

$$L = (y - X \cdot w)^{2}$$

$$\frac{\partial L}{\partial w} = 2 \cdot X^{T} \cdot (y - X \cdot w) = 0$$

$$X^{T} y - X^{T} X w = 0$$

$$X^{T} y = X^{T} X w$$

$$w = (X^{T} X)^{-1} X^{T} y$$