

# Inhaltsverzeichnis

I	Beschreibung des Projekts	1
II	Clean Architecture	2
III	Domain Driven Design	3
IV	Programming Principles	4
V	Refactoring	6
1	Lange Parameterliste	6
2	Divergierende Änderungen	7
VI	Entwurfsmuster	8

# Abbildungsverzeichnis

1	Wegfinde-Algorithmus	1
2	Wegfinde-Algorithmus mit Gewicht	1
3	Clean Architecture	2

# Quelltextverzeichnis

1	Der Datensatztyp einer Koordinate	4
2	<b>Grid</b> Entität	5
3	Wegfinde-Algorithmus Interface	5
4	Abstraktion der Wegfinde-Algorithmen	6
5	Die alte Verwendung der Wegfinde-Klassen	6
6	<code>AlgorithmService</code> Klasse	7
7	<code>GridNode</code> Klasse	8
8	<code>GridFactory</code> Klasse	9

## Glossar

**DI** *dependency injection.* 4

**DTO** *data transfer object.* 3, 4

**VO** *value object.* 4

## Teil I

# Beschreibung des Projekts

Der vorliegende Programmentwurf beschäftigt sich mit der Visualisierung von Wegfinde-Algorithmen. Die Verfahren werden auf einem Gitter durchgeführt und verfolgen hierbei das Ziel, den kürzesten Weg zwischen zwei Punkten S und Z zu finden. Die grundlegende Idee dieser Darstellungsmethode ist in Abbildung 1 zu sehen. Die gelb markieren Koordinaten zeigen den kürzesten Weg und die grau eingefärbten Felder stellen Hindernisse dar.

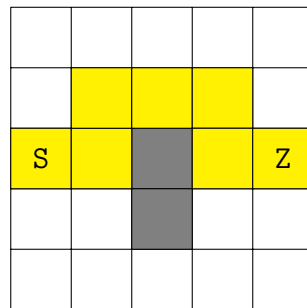


Abbildung 1: Wegfinde-Algorithmus

Es wird unterschieden zwischen gewichteten und ungewichteten Algorithmen. Ein gewichtetes Verfahren kann während der Wegsuche zusätzliche Streckenkosten beachten (z. B. bei einem Stau) und somit nicht nur den kürzesten, sondern auch den günstigsten Weg finden. Kosten/Gewichte können auf dem Gitter durch Zahlen dargestellt werden, wie in Abbildung 2 zu sehen ist.

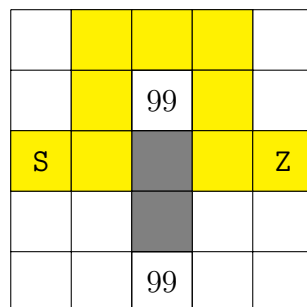


Abbildung 2: Wegfinde-Algorithmus mit Gewicht

Das Projekt besteht aus zwei Teilen: Der API (ASP.NET Core Web API, im Ordner „api“) und der Benutzeroberfläche (Vue, im Ordner „vue“). Der Quelltext und eine kurze Anleitung zur Projektdurchführung sind über den folgenden Link auf GitHub zu finden.

<https://github.com/JensDll/pathfinding-visualization>

## Teil II

# Clean Architecture

Die Ordnerstruktur des API Projekts ist orientiert an den Schichten der *Clean Architecture* mit Abhängigkeiten von außen nach innen. Die konkret umgesetzten Schichten sind in Abbildung 3 zu sehen.

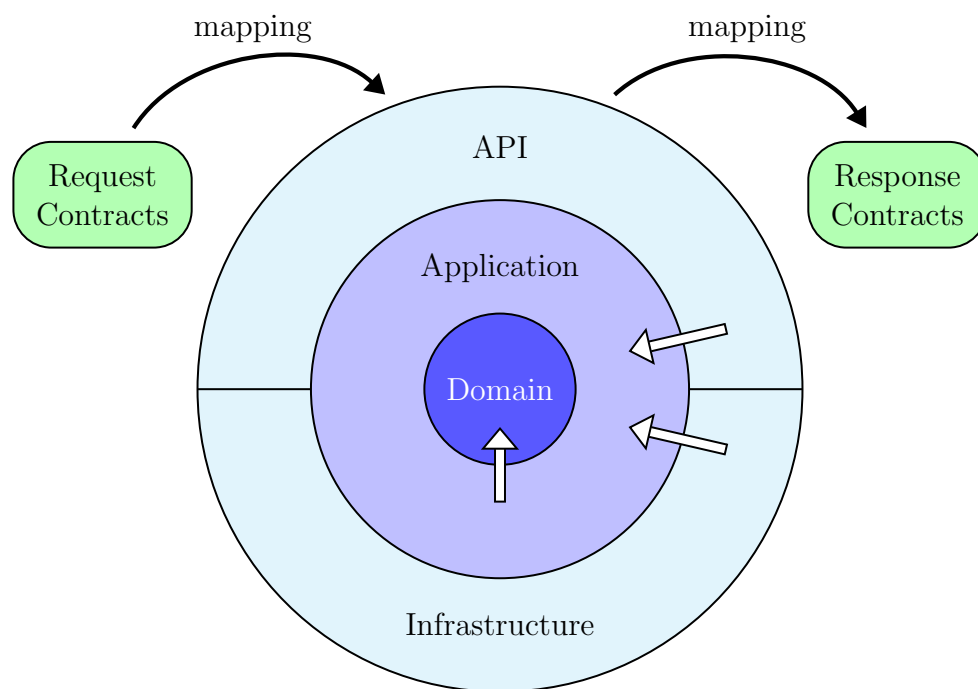


Abbildung 3: Clean Architecture

In der Anwendungsebene werden hauptsächlich Interfaces definiert, welche durch die Infrastrukturebene implementiert werden. Das API Projekt sollte ausschließlich diese Interfaces verwenden und nie direkt ein Objekt der Infrastruktur instanziiieren. Um diese

Einschränkung durchzusetzen, hilft es, die Klassen dieser Ebene mit dem Schlüsselwort `internal` zu markieren. Die Domäne enthält anwendungsübergreifende Bausteine, wie Datenstrukturen, Entitäten, Enums und die Implementierung der Wegfinde-Algorithmen. Das Domänen Projekt ist unabhängig von den anderen Schichten. Es gibt außerdem ein fünftes Projekt mit dem Namen **Contracts**. Hier werden alle Verträge beschrieben, die ein Anwender mit der Schnittstelle haben kann. Verträge sind Datentransferobjekte (engl. *data transfer object* (DTO)) und werden mit dem Suffix `Dto` gekennzeichnet. Datentransferobjekte tauchen nur unmittelbar im Bereich der Schnittstelle auf und sollten nie direkt in anderen Teilen der Anwendung verwendet werden. Durch Mapping werden DTOs in Objekte der Domäne umgewandelt und umgekehrt:

$$\text{DTO} \implies \text{domain object} \implies \text{DTO}$$

Diese Abbildung sollte immer geschehen, auch wenn sich die Objekte sehr ähnlich sehen. Verträge und Domäne können sich so unabhängig voneinander weiterentwickeln, ohne im Programmcode aufwändige Änderungen vornehmen zu müssen. Im besten Fall muss nur der Mapping Code angepasst werden. Dieser befindet sich auf der Infrastrukturebene.

## Teil III

# Domain Driven Design

Die Domänensprache des Projekts umfasst die folgenden Begriffe:

- **Grid** ~ Das Gitter auf dem der kürzeste Weg gesucht und angezeigt wird.
- **GridNode** ~ Knoten (engl. *node*), welcher eine Position auf dem Gitter beschreibt. Ein Gitter besteht aus mehreren Knoten. Knoten haben neben primitiven Werten wie Gewicht, außerdem die folgenden Eigenschaften:
  - **GridNodeType** ~ Der Typ des Knotens mit Werten wie Start, Ziel, Wand oder Standard.
  - **Position** ~ Die Koordinate des Knotens in der Form (*Zeile, Spalte*).

Die meisten Begriffe wie **Grid** und **GridNode** werden im Programmcode als Entitäten

bezeichnet. **Position** hingegen ist ein *value object* (VO). Es macht mehr Sinn Punkte anhand ihrer Werte zu unterscheiden und nicht anhand des gleichen Verweises. VOs können in C# mit dem in Version 9.0 neu eingeführten Datensatztyp (engl. *record type*) sehr bequem definiert werden. Methoden um die Wertgleichheit sicherzustellen, werden durch den Compiler automatisch erzeugt. Eine gekürzte Definition des **Position** VO ist in Quelltext 1 zu sehen.

Quelltext 1: Der Datensatztyp einer Koordinate

```
public record Position(int Row, int Col);
```

Die meisten Datentransferobjekte werden ebenfalls als *record type* definiert. Eigenschaften von DTOs sind *readonly*, dies ist vor allem deshalb sinnvoll, da Verträge unveränderlich sein sollten und nur durch Mapping in eine ggf. veränderliche Datenstruktur gebracht werden. Wegfinde-Algorithmen sind Gegenstand des *abstraction code* auf der Domänenebene. Sie werden als Teil einer *service* zusammengefasst mit dem Namen *PathfindingService* und über diesen aufgerufen. Da für das Projekt nicht wirklich eine persistente Datenspeicherung nötig ist, werden keine Repositories verwendet.

## Teil IV

# Programming Principles

Es wurde versucht, während der Entwicklung verschiedene *programming principles* einzuhalten. Vor allem das Erreichen von geringer Kopplung ist mit ASP.NET Core eine leichte Aufgabe. Die Funktionsweise von Klassen sollte durch Interfaces beschrieben werden. Durch den bereits standardmäßig vorhandenen *dependency injection container* (DI-Container) können diese Interfaces der gesamten Anwendung zur Verfügung gestellt werden. Im Fall von einer Änderung kann so ein Austausch der Implementierung mit minimalem Aufwand (eine Zeile) erfolgen. Eine geringe Kopplung wird nach diesem Prinzip erreicht. SOLID und DRY Prinzipien sollten auf Seiten des API Projekts ebenfalls umgesetzt sein. Das Verwenden von DI hilft auch in diesen Bereichen Verstößen vorzu-

beugen. Ein Beispiel kann gegeben werden für das **L** (Liskov Substitution Principle) in SOLID. Die umgesetzten Wegfinde-Algorithmen benötigen eine Funktion, welche von einem gegebenen Knoten aus die nächsten zu besuchenden Knoten auswählt. Die Methode wird `GetNeighbors` genannt und ist definiert in der abstrakten Klasse `Grid`, wie im folgenden Programmausschnitt zu sehen ist.

#### Quelltext 2: `Grid` Entität

```
public abstract class Grid
{
    public abstract List<GridNode> GetNeighbors(GridNode node);
}
```

Subklassen, die von `Grid` ableiten, müssen diese Methode überschreiben. Für den Algorithmus spielt es keine Rolle, wie die konkrete Umsetzung aussieht. Zum Beispiel könnte eine Implementierung die horizontal liegenden Nachbarn liefern, eine andere die diagonal liegenden und eine weitere beide. Der Algorithmus bleibt bei einem Austausch gleich. Ähnliches Verhalten kann beobachtet werden, wenn es um die Wegfinde-Verfahren selbst geht. Jede Wegfinde-Klasse besitzt eine Methode `ShortestPath` und muss das folgende Interface implementieren.

#### Quelltext 3: Wegfinde-Algorithmus Interface

```
public interface IPathfindingAlgorithm
{
    PathfindingResult ShortestPath();
}
```

Eine weitere Klasse, die Wegfinde-Funktionalität benötigt, ist dadurch nicht abhängig von einer bestimmten Implementierung. Die beiden letzten Zeilen in Quelltext 4 sind äquivalent.

#### Quelltext 4: Abstraktion der Wegfinde-Algorithmen

```
Grid grid = new Subklasse();
IPathfindingAlgorithm bfs = new BreadthFirstSearch(grid);
IPathfindingAlgorithm dijkstra = new Dijkstra(grid);
```

## Teil V

# Refactoring

Es wurden im Laufe des Projekts verschiedene Refactorings durchgeführt. Viele waren eher kleinerer Natur, doch einige haben auch größere Änderungen mit sich gebracht. In den folgenden Abschnitten wird jeweils ein Problem beschrieben und gezeigt wie es durch eine Anpassung der Programmstruktur gelöst werden kann.

## 1 Lange Parameterliste

Um einen Wegfinde-Algorithmus zu verwenden, wurden zuvor die drei Parameter `grid`, `startPosition` und `searchDiagonal` benötigt. Manche Verfahren verwendet zusätzlich außerdem noch die Zielposition. Der folgende Quelltext zeigt einen Ausschnitt aus der `PathfindingService` Klasse.

#### Quelltext 5: Die alte Verwendung der Wegfinde-Klassen

```
public PathfindingResult Dijkstra(GridNode[][] grid,
    Position startPosition, bool searchDiagonal)
{
    return new Dijkstra(GetSearchType(searchDiagonal)).ShortestPath(grid, startPosition);
}

private static IGetNeighbors GetSearchType(bool searchDiagonal) =>
    searchDiagonal
        ? new GetNeighborsDiagonal()
        : new GetNeighborsHorizontal();
```



Um die Parameterliste zu verkürzen und die Wegfinde-Algorithmen einheitlich zu halten, wurden die verschiedenen Eigenschaften in der Klasse `Grid` zusammengefasst. Diese ist bereits im vorherigen Abschnitt (2) beschrieben worden. Die Polymorphie der `GetNeighbors` Methode ist jetzt nicht mehr über das Interface `IGetNeighbors` gegeben, sondern über die Subklassen der abstrakte Klasse `Grid` (vgl. Liskov Substitution Principle). Die Änderungen wurden im folgenden Pull Request #148 eingeführt.

## 2 Divergierende Änderungen

Besonders zu Beginn der Entwicklung gab es noch einige Klassen im Projekt mit mehr als einer oder unklarer Aufgabe. Ein Beispiel ist die `AlgorithmService` Klasse, welche im folgenden Quelltext zu sehen ist.

Quelltext 6: `AlgorithmService` Klasse

```
public class AlgorithmService : IAlgorithmService
{
    public List<GridNode> GetNeighbors(GridNode[][] grid,
        (int row, int col) point)
    {
        // ...
    }

    public List<GridNode> GetNeighborsDiagonal(GridNode[][] grid,
        (int row, int col) point)
    {
        // ...
    }

    public void ConstructShortestPath(GridNode node, List<GridNode> shortestPath)
    {
        // ...
    }
}
```

Die Klasse besitzt drei Methoden, wobei diese nicht unbedingt etwas miteinander zu tun haben und wahrscheinlich besser aufgehoben wären in eigenen Entitäten mit verwandter Funktionalität. Die `GetNeighbors` Methoden wurden wie bereits gezeigt in die `Grid` Entitäten ausgelagert. Da für das Berechnen des kürzesten Wegs Knoten benötigt werden,

ist diese Funktion jetzt Teil der **GridNode** Entität. Die zu der Klasse hinzugefügten Methoden sind in Quelltext 7 zu sehen.

Quelltext 7: `GridNode` Klasse

```
public class GridNode
{
    // Eigenschaften ...

    public List<GridNode> ConstructShortestPath()
    {
        var shortestPath = new List<GridNode>();
        ConstructShortestPathImpl(this, shortestPath);
        return shortestPath;
    }

    private void ConstructShortestPathImpl(GridNode node, List<GridNode> shortestPath)
    {
        if (node == null) return;
        ConstructShortestPathImpl(node.PreviousGridNode, shortestPath);
        shortestPath.Add(node);
    }
}
```

## Teil VI

# Entwurfsmuster

Wegen der zur Zeit eher geringen Komplexität des Projektes hat es sich nicht ergeben, dass eine Umsetzung von Entwurfsmustern sinnvoll erscheint. Es ist unklar, ob die erzwungene Verwendung eines Musters die Lesbarkeit des aktuellen Programmcodes verbessern würde. Auf Seiten der Unittests kann aber dennoch ein Beispiel gegeben werden. Es wird hier eine Form des Erbauerpatterns verwendet, um komplexe Objekte für den Einsatz in Testmethoden zu erzeugen. Konkret handelt es sich um die `GridFactory` Klasse, welche anhand einer Zeichenkettenmatrix `Grid` Objekte erzeugt (2). Die statische Klasse besitzt eine Methode `Produce` und nimmt entgegen ein `string[]` sowie den Typ des zu erstellenden Gitters. Die gekürzte Version der Klasse ist in Quelltext 8 zu sehen.

Quelltext 8: GridFactory Klasse

```
public static class GridFactory
{
    public static Grid Produce(string[] stringGrid, GridType gridType)
    {
        // ...
        return grid;
    }
}
```