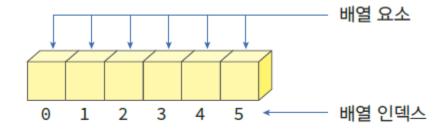
3장 배열, 구조체, 포인터



- □ 같은 형의 변수를 여러 개 만드는 경우에 사용
  - □ int list1, list2, list3, list4, list5, list6;  $\rightarrow$  int list[6];







#### ADT 3.1 Array

객체: <인덱스, 값> 쌍의 집합

연산:

· create(size) ::= size개의 요소를 저장할 수 있는 배열 생성

· get(A, i) ::= 배열 A의 i번째 요소 반환.

· set(A, i, v) ::= 배열 A의 i번째 위치에 값 v 저장.

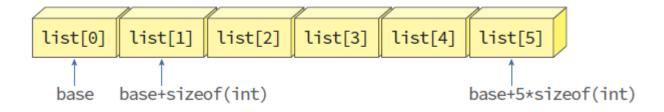




© 생능출판사 2019



```
int list[6];
list[0] = 100; // set 연산에 해당된다.
value = list[0]; // get 연산에 해당된다.
```







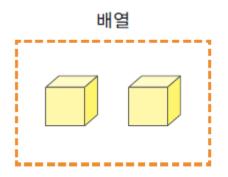
#### int list[3][5];

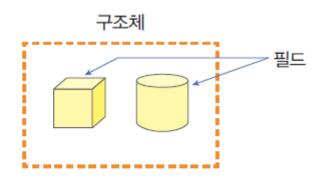
0열 1열 2열 3열 4열 0행 list[0][0] list[0][2] list[0][4] list[0][1] list[0][3] 1행 list[1][0] list[1][1] list[1][2] list[1][3] list[1][4] 2행 list[2][0] list[2][1] list[2][2] list[2][3] list[2][4]





- □ 구조체(structure): 타입이 다른 데이터를 하나로 묶는 방 법
- □ 배열(array): 타입이 같은 데이터들을 하나로 묶는 방법









□ 구조체의 선언과 구조체 변수의 생성

```
struct studentTag {
        char name[10]; // 문자배열로 된 이름
        int age; // 나이를 나타내는 정수값
        double gpa; // 평균평점을 나타내는 실수값
};
```

```
struct studentTag s1;

strcpy(s.name, "kim");
s.age = 20;
s.gpa = 4.3;
```









```
#include <stdio.h>
typedef struct studentTag {
       char name[10]; // 문자배열로 된 이름
       int age; // 나이를 나타내는 정수값
       double gpa; // 평균평점을 나타내는 실수값
} student;
int main(void)
       student a = { "kim", 20, 4.3 };
       student b = { "park", 21, 4.2 };
       return 0;
```





□ 다항식의 일반적인 형태

$$p(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$$

프로그램에서 다항식을 처리하려면 다항식을 위한 자료구조가 필요-> 어떤 자료구조를 사용해야 다항식의 덧셈, 뺄셈,곱셈, 나눗셈 연산을 할 때 편리하고 효율적일까?



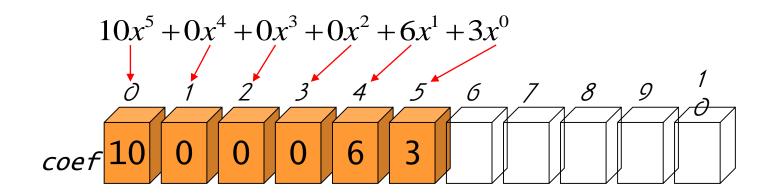


- □ 배열을 사용한 2가지 방법
  - 1) 다항식의 모든 항을 배열에 저장
  - 2) 다항식의 0이 아닌 항만을 배열에 저장



#### 다항식표현 방법#1

- □ 모든 차수에 대한 계수값을 배열로 저장
- □ 하나의 다항식을 하나의 배열로 표현





```
#define MAX_DEGREE 101 // 다항식의 최대차수 + 1
typedef struct {
    int degree;
    float coef[MAX_DEGREE];
} polynomial;
polynomial a = { 5, {10, 0, 0, 0, 6, 3} };
```



```
// C = A+B 여기서 A와 B는 다항식이다. 구조체가 반환된다.
polynomial poly_add1(polynomial A, polynomial B)
                                                  // 결과 다항
      polynomial C;
식
      int Apos = 0, Bpos = 0, Cpos = 0; // 배열 인덱스 변수
      int degree_a = A.degree;
      int degree_b = B.degree;
      C.degree = MAX(A.degree, B.degree); // 결과 다항식 차수
      while (Apos <= A.degree && Bpos <= B.degree) {
               if (degree_a > degree_b) { // A항 > B항
                        C.coef[Cpos++] = A.coef[Apos++];
                        degree_a--;
```



```
else if (degree_a == degree_b) { // A항 == B항
         C.coef[Cpos++] = A.coef[Apos++] + B.coef[Bpos++];
         degree_a--; degree_b--;
     }
            // B항 > A항
     else {
         C.coef[Cpos++] = B.coef[Bpos++];
         degree_b--;
 return C;
void print_poly(polynomial p)
 for (int i = p.degree; i>0; i--)
     printf("%3.1fx^%d + ", p.coef[p.degree - i], i);
 printf("%3.1f \n", p.coef[p.degree]);
```



### 다항식표현방법#1(계속)

```
// 주함수
int main(void)
        polynomial a = { 5,{ 3, 6, 0, 0, 0, 10 } };
        polynomial b = { 4,{ 7, 0, 5, 0, 1 } };
        polynomial c;
        print_poly(a);
        print_poly(b);
        c = poly_add1(a, b);
        printf("-----
  -----\n");
        print_poly(c);
        return 0;
```





$$3.0x^5 + 6.0x^4 + 0.0x^3 + 0.0x^2 + 0.0x^1 + 10.0$$

$$7.0x^4 + 0.0x^3 + 5.0x^2 + 0.0x^1 + 1.0$$

\_\_\_\_\_

$$3.0x^5 + 13.0x^4 + 0.0x^3 + 5.0x^2 + 0.0x^1 + 11.0$$



#### 다항식 표현 방법 #2

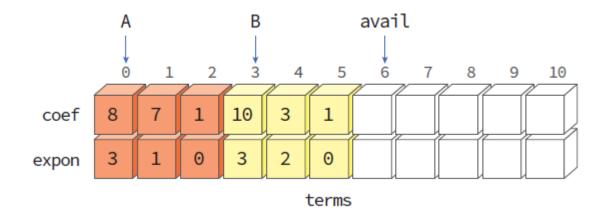
- □ 다항식에서 0이 아닌 항만을 배열에 저장
- □ (계수, 차수) 형식으로 배열에 저장
  - □ (예)  $10x^5+6x+3 \rightarrow ((10,5), (6,1), (3,0))$

```
#define MAX_TERMS 101
struct {
     float coef;
     int expon;
} terms[MAX_TERMS];
int avail;
```





$$A = 8x^3 + 7x + 1$$
,  $B = 10x^3 + 3x^2 + 1$ 





```
#define MAX_TERMS 101
struct {
        float coef;
        int expon;
} terms[MAX_TERMS]={ {8,3}, {7,1}, {1,0}, {10,3}, {3,2},{1,0} };
int avail=6;
// 두 개의 정수를 비교
char compare(int a, int b)
        if( a>b ) return '>';
        else if( a==b ) return '=';
        else return '<';</pre>
```



```
// 새로운 항을 다항식에 추가한다.
void attach(float coef, int expon)
{
    if( avail>MAX_TERMS ){
        fprintf(stderr, "항의 개수가 너무 많음\n");
        exit(1);
    }
    terms[avail].coef=coef;
    terms[avail++].expon=expon;
}
```



```
//C = A + B
poly_add2(int As, int Ae, int Bs, int Be, int *Cs, int *Ce)
       float tempcoef;
       *Cs = avail;
       while( As <= Ae && Bs <= Be )
        switch(compare(terms[As].expon,terms[Bs].expon)){
        case '>': // A의 차수 > B의 차수
                 attach(terms[As].coef, terms[As].expon);
                 As++:
                                             break;
        case '=': // A의 차수 == B의 차수
                 tempcoef = terms[As].coef + terms[Bs].coef;
                 if( tempcoef )
                 attach(tempcoef,terms[As].expon);
                 As++; Bs++;
                                             break;
        case '<': // A의 차수 < B의 차수
                 attach(terms[Bs].coef, terms[Bs].expon);
                                              break;
                 Bs++;
```

```
// A의 나머지 항들을 이동함
       for (; As <= Ae; As++)
                 attach(terms[As].coef, terms[As].expon);
       // B의 나머지 항들을 이동함
       for (; Bs <= Be; Bs++)
                 attach(terms[Bs].coef, terms[Bs].expon);
       *Ce = avail - 1;
void print_poly(int s, int e)
       for (int i = s; i < e; i++)
                 printf("%3.1fx^%d + ", terms[i].coef, terms[i].expon);
       printf("%3.1fx^%d\n", terms[e].coef, terms[e].expon);
```



```
int main(void)
{
    int As = 0, Ae = 2, Bs = 3, Be = 5, Cs, Ce;
    poly_add2(As, Ae, Bs, Be, &Cs, &Ce);
    print_poly(As, Ae);
    print_poly(Bs, Be);
    printf("-----\n");
    print_poly(Cs, Ce);
    return 0;
}
```





- 배열을 이용하여 행렬(matrix)을 표현하는 2가지 방법
   (1) 2차원 배열을 이용하여 배열의 전체 요소를 저장하는 방법
   (2) 0이 아닌 요소들만 저장하는 방법
- □ 희소행렬: 대부분의 항들이 0인 배열

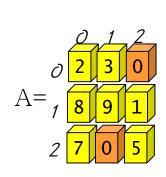
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 8 & 9 & 1 \\ 7 & 0 & 5 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 7 & 0 & 0 \\ 9 & 0 & 0 & 0 & 0 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & 5 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

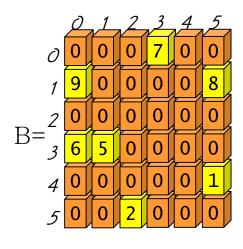


### 항력 표현방법 #1

- □ 2차원 배열을 이용하여 배열의 전체 요소를 저장하는 방법
  - □ 장점: 행렬의 연산들을 간단하게 구현할 수 있다.
  - □ 단점: 대부분의 항들이 0인 희소 행렬의 경우 많은 메모리 공간 낭비

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 8 & 9 & 1 \\ 7 & 0 & 5 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 7 & 0 & 0 \\ 9 & 0 & 0 & 0 & 0 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & 5 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$









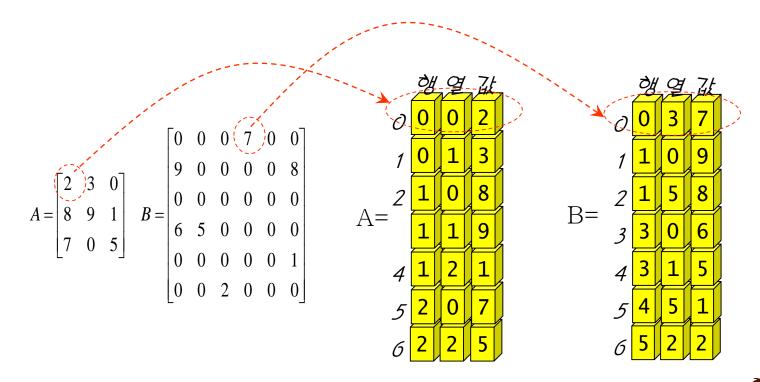
```
#include <stdio.h>
#define ROWS 3
#define COLS 3
// 행렬 전치 함수
void matrix_transpose(int A[ROWS][COLS], int B[ROWS][COLS])
         for (int r = 0; r<ROWS; r++)
                  for (int c = 0; c<COLS; c++)
                            B[c][r] = A[r][c];
void matrix_print(int A[ROWS][COLS])
         printf("======\n");
         for (int r = 0; r<ROWS; r++) {</pre>
                  for (int c = 0; c<COLS; c++)
                            printf("%d ", A[r][c]);
                  printf("\n");
         printf("=======\n");
```

```
int main(void)
{
        int array1[ROWS][COLS] = { { 2,3,0 },
                                      { 8,9,1 },
                                      { 7,0,5 } };
        int array2[ROWS][COLS];
        matrix_transpose(array1, array2);
        matrix_print(array1);
        matrix_print(array2);
        return 0;
```



# 항력 표현방법 #2

- □ 0이 아닌 요소들만 저장하는 방법
  - □ 장점: 희소 행렬의 경우, 메모리 공간의 절약
  - □ 단점: 각종 행렬 연산들의 구현이 복잡해진다.



# 희소 행렬 #1

```
typedef struct {
       int row;
       int col;
       int value;
} element;
typedef struct SparseMatrix {
       element data[MAX_TERMS];
       int rows; // 행의 개수
       int cols; // 열의 개수
       int terms; // 항의 개수
} SparseMatrix;
```





```
Sparse Matrix matrix_transpose2(SparseMatrix a)
  SparseMatrix b;
               // 행렬 b에서 현재 저장 위치
 int bindex;
  b.rows = a.rows;
  b.cols = a.cols;
  b.terms = a.terms;
 if (a.terms > 0) {
      bindex = 0;
      for (int c = 0; c < a.cols; c++) {
           for (int i = 0; i < a.terms; i++) {</pre>
               if (a.data[i].col == c) {
                    b.data[bindex].row = a.data[i].col;
                    b.data[bindex].col = a.data[i].row;
                    b.data[bindex].value = a.data[i].value;
                    bindex++;
 return b;
```





```
void matrix_print(SparseMatrix a)
    printf("=======\n");
    for (int i = 0; i<a.terms; i++) {</pre>
        printf("(%d, %d, %d) \n", a.data[i].row, a.data[i].col, a.data[i].value);
    printf("=======\n"):
int main(void)
    SparseMatrix m = {
        { { 0, 3, 7 }, { 1, 0, 9 }, { 1, 5, 8 }, { 3, 0, 6 }, { 3, 1, 5 }, { 4, 5, 1 }, { 5, 2, 2 } },
         6,
        6,
    };
    SparseMatrix result;
    result = matrix_transpose2(m);
    matrix_print(result);
    return 0;
```





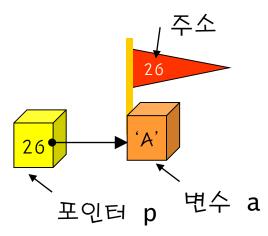
=======================================	
(0, 1, 9)	
(0, 3, 6)	
(1, 3, 5)	
(2, 5, 2)	
(3, 0, 7)	
(5, 1, 8)	
(5, 4, 1)	
=======================================	



### 파인터(pointer)

□ 포인터: 다른 변수의 주소를 가지고 있는 변수

```
char a='A';
char *p;
p = &a;
```

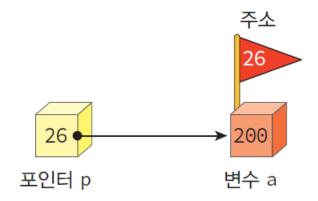






□ 포인터가 가리키는 내용의 변경: \* 연산자 사용

\*p= 'B';

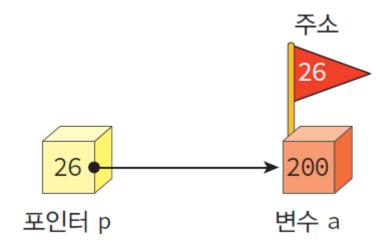




# 포인터와 관련된 연산자

□ & 연산자: 변수의 주소를 추출

□ \* 연산자: 포인터가 가리키는 곳의 내용을 추출







#### □ 포인터의 종류

```
int *p; // p는 int형 변수를 가리키는 포인터
```

float \*pf; // pf는 double형 변수를 가리키는 포인터

char \*pc; // pc는 char형 변수를 가리키는 포인터



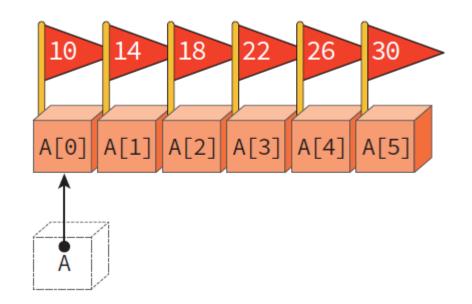
#### 학수의 매개변수로 포인터 사용하기

함수안에서 매개변수로 전달된 포인터를 이용하여 외부 변수의 값 변경 가능

```
#include <stdio.h>
void swap(int *px, int *py)
       int tmp;
       tmp = *px;
       *px = *py;
       *py = tmp;
int main(void)
       int a = 1, b = 2;
       printf("swap을 호출하기 전: a=%d, b=%d\n", a, b);
       swap(&a, &b);
       printf("swap을 호출한 다음: a=%d, b=%d\n", a, b);
       return 0;
```



□ 배열의 이름: 사실상의 포인터와 같은 역할





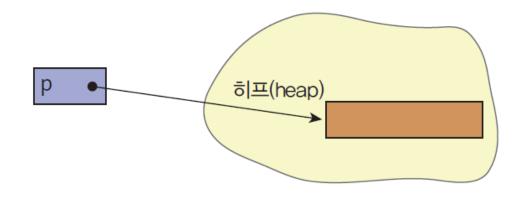


```
#include <stdio.h>
#define SIZE 6
void get_integers(int list[])
        printf("6개의 정수를 입력하시오: ");
        for (int i = 0; i < SIZE; ++i) {
                  scanf("%d", &list[i]);
int cal_sum(int list[])
        int sum = 0;
        for (int i = 0; i < SIZE; ++i) {
                  sum += *(list + i);
        return sum;
int main(void)
        int list[SIZE];
        get_integers(list);
        printf("합 = %d \n", cal_sum(list));
        return 0;
```



#### □ 동적 메모리 할당

- □ 프로그램의 실행 도중에 메모리를 할당 받는 것
- □ 필요한 만큼만 할당을 받고 또 필요한 때에 사용하고 반납
- 메모리를 매우 효율적으로 사용가능







□ 전형적인 동적 메모리 할당 코드



#### 도저 메모리 하다 예제

```
// MALLOC.C: malloc을 이용하여 정수 10를 저장할 수 있는 동적 메모리를
// 할당하고 free를 이용하여 메모리를 반납한다.
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <malloc.h>
#define SIZE 10
int main(void)
{
       int *p;
       p = (int *)malloc(SIZE * sizeof(int));
       if (p == NULL) {
                fprintf(stderr, "메모리가 부족해서 할당할 수 없습니다.\n");
                exit(1);
       for (int i = 0; i<SIZE; i++)
                p[i] = i;
       for (int i = 0; i<SIZE; i++)
                printf("%d ", p[i]);
       free(p);
       return 0;
```



0123456789





□ (\*ps).i보다 ps->i





```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
typedef struct studentTag {
      char name[10]; // 문자배열로 된 이름
      int age; // 나이를 나타내는 정수값
      double gpa; // 평균평점을 나타내는 실수값
} student;
int main(void)
      student *p;
      p = (student *)malloc(sizeof(student));
      if (p == NULL) {
               fprintf(stderr, "메모리가 부족해서 할당할 수 없습니다.\n");
               exit(1);
```



```
strcpy(p->name, "Park");
p->age = 20;
free(s);
return 0;
}
```

