RÉGRESSIONS LINÉAIRES

Jérémie Cabessa Laboratoire DAVID, UVSQ

Modèles linéaires

- Les modèles linéaires sont les plus simples, mais également les plus rapides et parmi les plus utiles.

Modèles linéaires

- Les modèles linéaires sont les plus simples, mais également les plus rapides et parmi les plus utiles.
- Une approche linéaire devrait toujours être envisagée avant de passer à des modèles plus complexes.

RÉGRESSION LINÉAIRE

Introduction

0

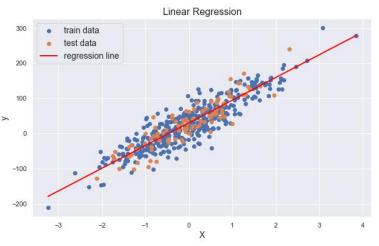


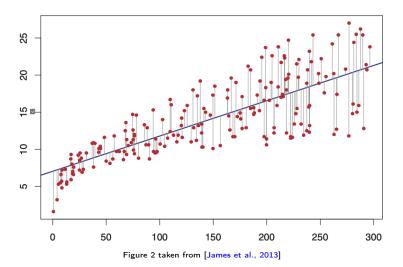
Figure 2 taken from [James et al., 2013]



RÉGRESSION LINÉAIRE

Introduction

0



- ▶ Soient X une variables explicative et Y une variable réponse.

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X + \epsilon \tag{1}$$

- Soient X une variables explicative et Y une variable réponse.
- \blacktriangleright Hypothèse forte: on suppose que la "vraie" relation entre Xet Y est de la forme linéaire suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X + \epsilon \tag{1}$$

où ϵ est un bruit tel que $\mathbb{E}(\epsilon) = 0$.

- Les "vrais" paramètres β_0, β_1 sont inconnus. On aimerait donc obtenir des estimateurs $\hat{\beta}_0$, $\hat{\beta}_1$ des ces paramètres.

$$\hat{y} = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x \tag{2}$$

- Les "vrais" paramètres β_0, β_1 sont inconnus. On aimerait donc obtenir des estimateurs $\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1$ des ces paramètres.
- Une fois les estimateurs obtenus, la prédiction associée à une observation x est donnée par

$$\hat{y} = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x \tag{2}$$

- Les "vrais" paramètres β_0, β_1 sont inconnus. On aimerait donc obtenir des estimateurs $\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1$ des ces paramètres.
- Une fois les estimateurs obtenus, la prédiction associée à une observation x est donnée par

$$\hat{y} = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x \tag{2}$$

▶ Pour obtenir les estimateurs $\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1$, on dispose d'observations (ou de data).

Soit un training set formé de N observations:

$$S_{\text{train}} = \{(x_1, y_1), \dots, (x_N, y_N)\}.$$

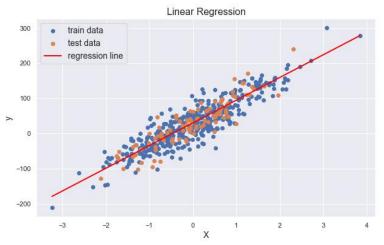
$$RSS(\beta_0, \beta_1) = \sum_{i=1}^{N} (\hat{y}_i - y_i)^2$$
$$= \sum_{i=1}^{N} ((\beta_0 + \beta_1 x_i) - y_i)^2$$

ightharpoonup Soit un **training set** formé de N observations:

$$S_{\text{train}} = \{(x_1, y_1), \dots, (x_N, y_N)\}.$$

▶ On choisit les estimateurs $\hat{\beta}_0$, $\hat{\beta}_1$ qui minimisent la somme des erreur quadratiques (residual sum of squares (RSS), i.e., la somme des distances entre les prédictions et les réponses:

RSS
$$(\beta_0, \beta_1)$$
 = $\sum_{i=1}^{N} (\hat{y}_i - y_i)^2$
 = $\sum_{i=1}^{N} ((\beta_0 + \beta_1 x_i) - y_i)^2$



Figures taken from [James et al., 2013]

LINEAR REGRESSION

On a alors:

$$\hat{\beta}_{0}, \hat{\beta}_{1} = \underset{\beta_{0}, \beta_{1}}{\operatorname{arg \, min}} \operatorname{RSS}(\beta_{0}, \beta_{1})$$

$$= \underset{\beta_{0}, \beta_{1}}{\operatorname{arg \, min}} \sum_{i=1}^{N} \left((\beta_{0} + \beta_{1} x_{i}) - y_{i} \right)^{2}$$

Pour trouver le minimum de $RSS(\beta_0, \beta_1)$, on annule la dérivée de cette expression par rapport à β_0 et β_1 :

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta_0, \beta_1)}{\partial \beta_0} = \frac{\partial}{\partial \beta_0} \sum_{i=1}^{N} ((\beta_0 + \beta_1 x_i) - y_i)^2 = 0$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta_0, \beta_1)}{\partial \beta_1} = \frac{\partial}{\partial \beta_1} \sum_{i=1}^{N} ((\beta_0 + \beta_1 x_i) - y_i)^2 = 0$$

ce qui donne comme solutions (cf. notes)

$$\begin{array}{rcl} \hat{\beta}_0 & = & \bar{y} - \hat{\beta}_1 \bar{x} \\ \hat{\beta}_1 & = & \frac{\sum_{i=1}^N x_i (y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^N x_i (x_i - \bar{x})} = \frac{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x}) (y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})^2} = \frac{S_{xy}}{S_{xx}} \\ & \text{où} \quad \bar{x} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i \quad \text{et} \quad \bar{y} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y_i \end{array}$$

Pour trouver le minimum de $RSS(\beta_0, \beta_1)$, on annule la dérivée de cette expression par rapport à β_0 et β_1 :

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta_0, \beta_1)}{\partial \beta_0} = \frac{\partial}{\partial \beta_0} \sum_{i=1}^{N} ((\beta_0 + \beta_1 x_i) - y_i)^2 = 0$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta_0, \beta_1)}{\partial \beta_1} = \frac{\partial}{\partial \beta_1} \sum_{i=1}^{N} ((\beta_0 + \beta_1 x_i) - y_i)^2 = 0$$

$$\begin{array}{rcl} \hat{\beta}_0 & = & \bar{y} - \hat{\beta}_1 \bar{x} \\ \hat{\beta}_1 & = & \frac{\sum_{i=1}^N x_i (y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^N x_i (x_i - \bar{x})} = \frac{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x}) (y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})^2} = \frac{S_{xy}}{S_{xx}} \\ & \quad \text{où} \quad \bar{x} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i \quad \text{et} \quad \bar{y} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y_i \end{array}$$

Pour trouver le minimum de $RSS(\beta_0, \beta_1)$, on annule la dérivée de cette expression par rapport à β_0 et β_1 :

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta_0, \beta_1)}{\partial \beta_0} = \frac{\partial}{\partial \beta_0} \sum_{i=1}^{N} ((\beta_0 + \beta_1 x_i) - y_i)^2 = 0$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta_0, \beta_1)}{\partial \beta_1} = \frac{\partial}{\partial \beta_1} \sum_{i=1}^{N} ((\beta_0 + \beta_1 x_i) - y_i)^2 = 0$$

$$\begin{array}{rcl} \hat{\beta}_0 & = & \bar{y} - \hat{\beta}_1 \bar{x} \\ \hat{\beta}_1 & = & \frac{\sum_{i=1}^N x_i (y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^N x_i (x_i - \bar{x})} = \frac{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x}) (y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})^2} = \frac{S_{xy}}{S_{xx}} \\ & \text{où} & \bar{x} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i \text{ et } \bar{y} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y_i \end{array}$$

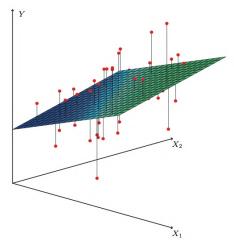
Pour trouver le minimum de $RSS(\beta_0, \beta_1)$, on annule la dérivée de cette expression par rapport à β_0 et β_1 :

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta_0, \beta_1)}{\partial \beta_0} = \frac{\partial}{\partial \beta_0} \sum_{i=1}^{N} ((\beta_0 + \beta_1 x_i) - y_i)^2 = 0$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta_0, \beta_1)}{\partial \beta_1} = \frac{\partial}{\partial \beta_1} \sum_{i=1}^{N} ((\beta_0 + \beta_1 x_i) - y_i)^2 = 0$$

ce qui donne comme solutions (cf. notes):

$$\begin{array}{rcl} \hat{\beta}_0 & = & \bar{y} - \hat{\beta}_1 \bar{x} \\ \\ \hat{\beta}_1 & = & \frac{\sum_{i=1}^N x_i (y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^N x_i (x_i - \bar{x})} = \frac{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x}) (y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})^2} = \frac{S_{xy}}{S_{xx}} \\ \\ \text{où} & \bar{x} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i \text{ et } \bar{y} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y_i \end{array}$$



Figures taken from [James et al., 2013]

- Soient X_1, \ldots, X_p des variables explicatives et Y une variable réponse.

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$
$$= \beta_0 + \sum_{i=1}^p \beta_i X_i + \epsilon$$
(3)

- Soient X_1, \ldots, X_p des variables explicatives et Y une variable réponse.
- ▶ **Hypothèse forte**: on suppose que la "vraie" relation entre X_1, \ldots, X_p et Y est de la forme linéaire suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$
$$= \beta_0 + \sum_{i=1}^p \beta_i X_i + \epsilon$$
(3)

où ϵ est un bruit tel que $\mathbb{E}(\epsilon) = 0$.

Interprétation: chaque β_i $(i=1,\ldots,p)$ représente l'effet moyen sur Y de l'accroissement d'une unité de X_i , si tous les autres X_i restent fixes.

- Soient X_1, \ldots, X_p des variables explicatives et Y une variable réponse.
- ▶ **Hypothèse forte**: on suppose que la "vraie" relation entre X_1, \ldots, X_p et Y est de la forme linéaire suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$
$$= \beta_0 + \sum_{i=1}^p \beta_i X_i + \epsilon$$
(3)

où ϵ est un bruit tel que $\mathbb{E}(\epsilon) = 0$.

▶ Interprétation: chaque β_i (i = 1,...,p) représente l'effet moyen sur Y de l'accroissement d'une unité de X_i , si tous les autres X_j restent fixes.

- lacktriangle Les "vrais" paramètres eta_0,\ldots,eta_p sont inconnus. On aimerait donc obtenir des estimateurs $\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_n$ des ces paramètres.

$$\hat{y} = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_1 + \dots + \hat{\beta}_p x_p = \mathbf{x}^T \hat{\boldsymbol{\beta}}$$
(4)

- Les "vrais" paramètres β_0, \ldots, β_p sont inconnus. On aimerait donc obtenir des estimateurs $\hat{\beta}_0, \ldots, \hat{\beta}_p$ des ces paramètres.
- Une fois les estimateurs obtenus, la **prédiction** associée à toute observation $\boldsymbol{x}=(x_1,\dots,x_p)$ est donnée par

$$\hat{y} = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_1 + \dots + \hat{\beta}_p x_p = \boldsymbol{x}^T \hat{\boldsymbol{\beta}}$$
 (4)

où $\hat{\beta}=(\hat{\beta}_0,\ldots,\hat{\beta}_p)$ et $x=(1,x_1,\ldots,x_p)$ (on a rajouté la composante 1).

Pour obtenir les estimateurs $\hat{\beta} = (\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_p)$ des paramètres, on dispose d'observations (ou de data).

- lacksquare Les "vrais" paramètres eta_0,\ldots,eta_p sont inconnus. On aimerait donc obtenir des estimateurs $\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_n$ des ces paramètres.
- Une fois les estimateurs obtenus, la prédiction associée à toute observation $x = (x_1, \dots, x_n)$ est donnée par

$$\hat{y} = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_1 + \dots + \hat{\beta}_p x_p = \boldsymbol{x}^T \hat{\boldsymbol{\beta}}$$
 (4)

où $\hat{\beta} = (\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_p)$ et $x = (1, x_1, \dots, x_p)$ (on a rajouté la composante 1).

Pour obtenir les estimateurs $\hat{\beta} = (\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_p)$ des paramètres, on dispose d'observations (ou de data).

 \triangleright Soit un **training set** formé de N observations:

$$S_{\text{train}} = \{(x_1, y_1), \dots, (x_N, y_N)\}.$$

On définit les matrice et vecteur:

$$\boldsymbol{X} = \begin{pmatrix} 1 & \boldsymbol{x_1}^T \\ \vdots & & \\ 1 & \boldsymbol{x_N}^T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & x_{11} & \cdots & x_{1p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{N1} & \cdots & x_{Np} \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \boldsymbol{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_N \end{pmatrix}$$

 \blacktriangleright Soit un **training set** formé de N observations:

$$S_{\text{train}} = \{(x_1, y_1), \dots, (x_N, y_N)\}.$$

On définit les matrice et vecteur:

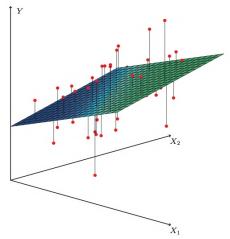
$$m{X} = egin{pmatrix} 1 & m{x_1}^T \\ \vdots & & \\ 1 & m{x_N}^T \end{pmatrix} = egin{pmatrix} 1 & x_{11} & \cdots & x_{1p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{N1} & \cdots & x_{Np} \end{pmatrix} \quad ext{et} \quad m{y} = egin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_N \end{pmatrix}$$

- ▶ On choisit les estimateurs $\hat{\beta} = (\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_p)$ qui minimisent une fonction de coût (loss function) $\mathcal{L}(X, y; \beta)$.
- On minimise la somme des erreur quadratiques (residual sum of squares (RSS), i.e., distances entre prédictions et réponses:

$$RSS(\beta) = \sum_{i=1}^{N} (\hat{y}_i - y_i)^2$$
$$= \sum_{i=1}^{N} (\mathbf{x}_i^T \beta - y_i)^2 = \|\mathbf{X}\beta - \mathbf{y}\|^2$$

- ▶ On choisit les estimateurs $\hat{\beta} = (\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_p)$ qui minimisent une fonction de coût (loss function) $\mathcal{L}(X, y; \beta)$.
- On minimise la somme des erreur quadratiques (residual sum of squares (RSS), i.e., distances entre prédictions et réponses:

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{N} (\hat{y}_i - y_i)^2$$
$$= \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{x_i}^T \boldsymbol{\beta} - y_i)^2 = \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2$$



Figures taken from [James et al., 2013]

- lacktriangle La norme au carrée d'un vecteur $oldsymbol{v}$ vaut $\|oldsymbol{v}\|^2 = oldsymbol{v}^Toldsymbol{v}.$

$$\frac{\partial r}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial r}{\partial \beta_0} \\ \vdots \\ \frac{\partial r}{\partial \beta_p} \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial \left(\mathbf{y}^T \mathbf{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \mathbf{0}$$
 (vecteur nul

Linear regression

- lacktriangle La norme au carrée d'un vecteur $oldsymbol{v}$ vaut $\|oldsymbol{v}\|^2 = oldsymbol{v}^Toldsymbol{v}.$
- ▶ Si r est un scalaire et $\beta = (\beta_0, \dots, \beta_p)$ un vecteur (r dépend potentiellement de β), on a le vecteur gradient:

$$\frac{\partial r}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial r}{\partial \beta_0} \\ \vdots \\ \frac{\partial r}{\partial \beta_p} \end{pmatrix}$$

$$\frac{\partial \left(y^T y\right)}{\partial \beta} = 0$$
 (vecteur nul)

- lacktriangle La norme au carrée d'un vecteur $oldsymbol{v}$ vaut $\|oldsymbol{v}\|^2 = oldsymbol{v}^Toldsymbol{v}.$
- ▶ Si r est un scalaire et $\beta = (\beta_0, ..., \beta_p)$ un vecteur (r dépend potentiellement de β), on a le vecteur **gradient**:

$$\frac{\partial r}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial r}{\partial \beta_0} \\ \vdots \\ \frac{\partial r}{\partial \beta_p} \end{pmatrix}$$

On a les résultats de dérivations suivants (à vérifier!):

$$\begin{array}{lcl} \frac{\partial \left(\boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} & = & \boldsymbol{0} \text{ (vecteur nul)} \\ \\ \frac{\partial \left(\boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} & = & \left(\boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \right)^T = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} \quad \text{et} \quad \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} \\ \\ \frac{\partial^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta}}{\partial \boldsymbol{\beta}} & = & 2 \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} \end{array}$$

- lacktriangle La norme au carrée d'un vecteur $oldsymbol{v}$ vaut $\|oldsymbol{v}\|^2 = oldsymbol{v}^Toldsymbol{v}.$
- ▶ Si r est un scalaire et $\beta = (\beta_0, ..., \beta_p)$ un vecteur (r dépend potentiellement de β), on a le vecteur **gradient**:

$$\frac{\partial r}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial r}{\partial \beta_0} \\ \vdots \\ \frac{\partial r}{\partial \beta_p} \end{pmatrix}$$

On a les résultats de dérivations suivants (à vérifier!):

$$\begin{array}{lcl} \frac{\partial \left(\boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} & = & \mathbf{0} \ \, \text{(vecteur nul)} \\ \\ \frac{\partial \left(\boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} & = & \left(\boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \right)^T = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} \quad \text{et} \quad \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} \\ \\ \frac{\partial^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta}}{\partial \boldsymbol{\beta}} & = & 2 \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} \end{array}$$

- La norme au carrée d'un vecteur $oldsymbol{v}$ vaut $\|oldsymbol{v}\|^2 = oldsymbol{v}^Toldsymbol{v}$.
- ▶ Si r est un scalaire et $\beta = (\beta_0, \dots, \beta_p)$ un vecteur (r dépend potentiellement de β), on a le vecteur **gradient**:

$$\frac{\partial r}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial r}{\partial \beta_0} \\ \vdots \\ \frac{\partial r}{\partial \beta_p} \end{pmatrix}$$

On a les résultats de dérivations suivants (à vérifier!):

- lacktriangle La norme au carrée d'un vecteur $oldsymbol{v}$ vaut $\|oldsymbol{v}\|^2 = oldsymbol{v}^Toldsymbol{v}.$
- ightharpoonup Si r est un scalaire et $\beta = (\beta_0, \dots, \beta_p)$ un vecteur (r dépend potentiellement de β), on a le vecteur gradient:

$$\frac{\partial r}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \begin{pmatrix} \frac{\partial r}{\partial \beta_0} \\ \vdots \\ \frac{\partial r}{\partial \beta_p} \end{pmatrix}$$

On a les résultats de dérivations suivants (à vérifier!):

$$\begin{array}{cccc} \frac{\partial \left(\boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} & = & \mathbf{0} \ \, \text{(vecteur nul)} \\ \\ \frac{\partial \left(\boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} & = & \left(\boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \right)^T = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} & \text{et} & \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} \\ \\ \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} & = & 2 \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} \end{array}$$

► On a alors:

Introduction

$$\hat{oldsymbol{eta}} = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \mathop{\mathrm{RSS}}_{oldsymbol{eta}}(oldsymbol{eta}) = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \left\| oldsymbol{X} oldsymbol{eta} - oldsymbol{y}
ight\|^2$$

On a alors:

Introduction

$$\hat{oldsymbol{eta}} = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \mathop{\mathrm{RSS}}_{oldsymbol{eta}}(oldsymbol{eta}) = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \|oldsymbol{X}oldsymbol{eta} - oldsymbol{y}\|^2$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta)}{\partial \beta} = \frac{\partial \left(\|X\beta - y\|^2 \right)}{\partial \beta} = \frac{\partial \left((X\beta - y)^T (X\beta - y) \right)}{\partial \beta}$$

$$= \frac{\partial \left(\beta^T X^T X \beta - \beta^T X^T y - y^T X \beta + y^T y \right)}{\partial \beta}$$

$$= 2X^T X \beta - 2X^T y$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta)}{\partial \beta} = 0 \quad \text{ssi} \quad X^T X \beta = X^T y$$

$$\text{ssi} \quad \hat{\beta} = (X^T X)^{-1} X^T y$$

On a alors:

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{eta}} \ \mathrm{RSS}(\boldsymbol{eta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{eta}} \left\| \boldsymbol{X} \boldsymbol{eta} - \boldsymbol{y} \right\|^2$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left((\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y})^T (\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}) \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} - \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\text{ssi} \quad \hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

On a alors:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{oldsymbol{eta}} \operatorname{RSS}(oldsymbol{eta}) = \operatorname*{arg\,min}_{oldsymbol{eta}} \|oldsymbol{X}oldsymbol{eta} - oldsymbol{y}\|^2$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left((\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y})^T (\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}) \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} - \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\text{ssi} \quad \hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

On a alors:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \ \operatorname{RSS}(\boldsymbol{\beta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \| \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y} \|^2$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left((\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y})^T (\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}) \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} - \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

Elastic-Net

On a alors:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{eta}} \ \mathrm{RSS}(\boldsymbol{eta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{eta}} \left\| \boldsymbol{X} \boldsymbol{eta} - \boldsymbol{y} \right\|^2$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left((\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y})^T (\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}) \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$
$$= \frac{\partial \left(\beta^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \beta^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} - \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$
$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$rac{\partial \mathrm{RSS}(oldsymbol{eta})}{\partial oldsymbol{eta}} = 0 \quad ext{ ssi } \quad oldsymbol{X}^T oldsymbol{X} oldsymbol{eta} = oldsymbol{X}^T oldsymbol{Y}$$

On a alors:

Introduction

$$\hat{oldsymbol{eta}} = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \mathop{\mathrm{RSS}}_{oldsymbol{eta}}(oldsymbol{eta}) = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \|oldsymbol{X}oldsymbol{eta} - oldsymbol{y}\|^2$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\| \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y} \|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left((\boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y})^T (\boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}) \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} - \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

On a alors:

Introduction

$$\hat{oldsymbol{eta}} = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \mathop{\mathrm{RSS}}_{oldsymbol{eta}}(oldsymbol{eta}) = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \|oldsymbol{X}oldsymbol{eta} - oldsymbol{y}\|^2$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left((\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y})^T (\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}) \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} - \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$rac{\partial \mathrm{RSS}(oldsymbol{eta})}{\partial oldsymbol{eta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad oldsymbol{X}^T oldsymbol{X} oldsymbol{eta} = oldsymbol{X}^T oldsymbol{Y}$$

$$\text{ssi} \quad \hat{oldsymbol{eta}} = (oldsymbol{X}^T oldsymbol{X})^{-1} oldsymbol{X}^T oldsymbol{y}$$

On a alors:

Introduction

$$\hat{oldsymbol{eta}} = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \mathop{\mathrm{RSS}}_{oldsymbol{eta}}(oldsymbol{eta}) = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \|oldsymbol{X}oldsymbol{eta} - oldsymbol{y}\|^2$$

Pour trouver le minimum de $RSS(\beta)$, on annule la dérivée de cette fonction par rapport à β :

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left((\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y})^T (\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}) \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} - \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\text{ssi} \quad \hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

Elastic-Net

On a alors:

Introduction

$$\hat{oldsymbol{eta}} = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \mathop{\mathrm{RSS}}_{oldsymbol{eta}}(oldsymbol{eta}) = \mathop{rg\min}_{oldsymbol{eta}} \|oldsymbol{X}oldsymbol{eta} - oldsymbol{y}\|^2$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left((\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y})^T (\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}) \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= \frac{\partial \left(\boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{\beta}^T \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} - \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} + \boldsymbol{y}^T \boldsymbol{y} \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$

$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\text{ssi} \quad \hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

Soit un test set formé de M observations:

$$S_{\text{test}} = \{(\boldsymbol{x_1}, y_1), \dots, (\boldsymbol{x_{N'}}, y_M)\}.$$

$$\hat{y}_i = \boldsymbol{x_i}^T \hat{\boldsymbol{\beta}} \text{ pour } i = 1, \dots, M$$
, i.e.

 \triangleright Soit un **test set** formé de M observations:

$$S_{\text{test}} = \{ (\boldsymbol{x_1}, y_1), \dots, (\boldsymbol{x_{N'}}, y_M) \}.$$

• Une fois les estimateurs $\hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T\boldsymbol{X})^{-1}\boldsymbol{X}^T\boldsymbol{y}$ obtenus, les prédictions $\hat{\boldsymbol{y}}$ associés aux data \boldsymbol{X} sont données par:

$$\hat{y}_i = x_i^T \hat{\beta} \text{ pour } i = 1, ..., M, \text{ i.e.,}$$
 $\hat{y} = X \hat{\beta} \text{ (forme vectorielle)}$

 \triangleright Soit un **test set** formé de M observations:

$$S_{\text{test}} = \{ (x_1, y_1), \dots, (x_{N'}, y_M) \}.$$

▶ Une fois les estimateurs $\hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T\boldsymbol{X})^{-1}\boldsymbol{X}^T\boldsymbol{y}$ obtenus, les prédictions $\hat{\boldsymbol{y}}$ associés aux data \boldsymbol{X} sont données par:

$$\hat{y}_i = x_i^T \hat{\beta} \text{ pour } i = 1, ..., M, \text{ i.e.,}$$
 $\hat{y} = X \hat{\beta} \text{ (forme vectorielle)}$

LINEAR REGRESSION

Soit un test set formé de M observations:

$$S_{\text{test}} = \{(\boldsymbol{x_1}, y_1), \dots, (\boldsymbol{x_{N'}}, y_M)\}.$$

▶ Une fois les estimateurs $\hat{\beta} = (X^T X)^{-1} X^T y$ obtenus, les prédictions \hat{y} associés aux data X sont données par:

$$\hat{y}_i = \boldsymbol{x_i}^T \hat{\boldsymbol{\beta}} \text{ pour } i = 1, ..., M, \text{ i.e.,}$$

 $\hat{\boldsymbol{y}} = \boldsymbol{X} \hat{\boldsymbol{\beta}} \text{ (forme vectorielle)}$

- ► Il existe bien d'autres méthodes non-linéaires qui généralisent la régression linéaire simple.
- ▶ Par exemple, pour modéliser la relation entre un seul prédicteur X et la réponse Y, on a:
 - Polynomial regression
 - Step functions
 - Basis functions
 - Regression splines

 - h local remession
- ► On ne présentera pas ces méthodes en détail ici...

Introduction

- Il existe bien d'autres méthodes non-linéaires qui généralisent la régression linéaire simple.
- Par exemple, pour modéliser la relation entre un seul prédicteur X et la réponse Y, on a:
 - Polynomial regression
 - Step functions
 - Basis functions
 - Regression splines
 - Smoothing splines
 - Local regression
- On ne présentera pas ces méthodes en détail ici..

ELASTIC-NET

- Il existe bien d'autres méthodes non-linéaires qui généralisent la régression linéaire simple.
- Par exemple, pour modéliser la relation entre un seul prédicteur X et la réponse Y, on a:
 - Polynomial regression
 - Step functions
 - Basis functions
 - Regression splines
 - Smoothing splines
 - Local regression
- On ne présentera pas ces méthodes en détail ici..

- Il existe bien d'autres méthodes non-linéaires qui généralisent la régression linéaire simple.
- Par exemple, pour modéliser la relation entre un seul prédicteur X et la réponse Y, on a:
 - Polynomial regression
 - Step functions
 - Basis functions
 - Regression splines
 - Smoothing splines
 - Local regression
- On ne présentera pas ces méthodes en détail ici..

- Il existe bien d'autres méthodes non-linéaires qui généralisent la régression linéaire simple.
- Par exemple, pour modéliser la relation entre un seul prédicteur X et la réponse Y, on a:
 - Polynomial regression
 - Step functions
 - Basis functions
 - Regression splines
 - Smoothing splines
 - Local regression
- On ne présentera pas ces méthodes en détail ici...

- Il existe bien d'autres méthodes non-linéaires qui généralisent la régression linéaire simple.
- Par exemple, pour modéliser la relation entre un seul prédicteur X et la réponse Y, on a:
 - Polynomial regression
 - Step functions
 - Basis functions
 - Regression splines
 - Smoothing splines
 - Local regression
- On ne présentera pas ces méthodes en détail ici...

- Il existe bien d'autres méthodes non-linéaires qui généralisent la régression linéaire simple.
- Par exemple, pour modéliser la relation entre un seul prédicteur X et la réponse Y, on a:
 - Polynomial regression
 - Step functions
 - Basis functions
 - Regression splines
 - Smoothing splines
 - Local regression
- On ne présentera pas ces méthodes en détail ici...

- Il existe bien d'autres méthodes non-linéaires qui généralisent la régression linéaire simple.
- Par exemple, pour modéliser la relation entre un seul prédicteur X et la réponse Y, on a:
 - Polynomial regression
 - Step functions
 - Basis functions
 - Regression splines
 - Smoothing splines
 - ► Local regression
- On ne présentera pas ces méthodes en détail ici..

- Il existe bien d'autres méthodes non-linéaires qui généralisent la régression linéaire simple.
- Par exemple, pour modéliser la relation entre un seul prédicteur X et la réponse Y, on a:
 - Polynomial regression
 - Step functions
 - Basis functions
 - Regression splines
 - Smoothing splines
 - Local regression
- On ne présentera pas ces méthodes en détail ici...

Introduction

Rappel: on suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

Introduction

Rappel: on suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

- \triangleright Il se peut que certaines des variables X_i soient peu ou pas du tout associées avec la réponse Y_i .

Introduction

► Rappel: on suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

- ▶ Il se peut que certaines des variables X_i soient peu ou pas du tout associées avec la réponse Y_i .
- Inclure ces variables accroît la complexité du modèle, affecte sa performance, et réduit son interprétabilité.
- ► Il existe alors des méthodes de réduction et/ou sélection des variables les plus significatives: shrinkage et feature selection.

Introduction

Rappel: on suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

- \triangleright Il se peut que certaines des variables X_i soient peu ou pas du tout associées avec la réponse Y_i .
- Inclure ces variables accroît la complexité du modèle, affecte sa performance, et réduit son interprétabilité.
- Il existe alors des méthodes de réduction et/ou sélection des variables les plus significatives: shrinkage et feature selection.

Introduction

- Subset selection methods:
 - best subset selection
 - forward stepwise selection
 - backward stepwise selection
- Regularization methods
 - P Ridge regression (shrinkage)
 - LASSO (feature selection)
- On s'intéresse ici aux Ridge regression et LASSO.

Introduction

RÉGULARISATION

- Subset selection methods:
 - best subset selection

Introduction

- Subset selection methods:
 - best subset selection
 - forward stepwise selection

- Subset selection methods:
 - best subset selection
 - forward stepwise selection
 - backward stepwise selection
- Regularization methods
 - Ridge regression (shrinkage)
- ► On s'intéresse ici aux Ridge regression et LASSO.

Introduction

- Subset selection methods:
 - best subset selection
 - forward stepwise selection
 - backward stepwise selection
- Regularization methods:
 - ► Ridge regression (shrinkage)
 - ► LASSO (feature selection)
- On s'intéresse ici aux Ridge regression et LASSO

Introduction

- Subset selection methods:
 - best subset selection
 - forward stepwise selection
 - backward stepwise selection
- Regularization methods:
 - Ridge regression (shrinkage)
 - ► LASSO (feature selection)
- On s'intéresse ici aux Ridge regression et LASSO.

Introduction

- Subset selection methods:
 - best subset selection
 - forward stepwise selection
 - backward stepwise selection
- Regularization methods:
 - Ridge regression (shrinkage)
 - LASSO (feature selection)
- On s'intéresse ici aux Ridge regression et LASSO.

Introduction

- Subset selection methods:
 - best subset selection
 - forward stepwise selection
 - backward stepwise selection
- Regularization methods:
 - Ridge regression (shrinkage)
 - LASSO (feature selection)
- On s'intéresse ici aux Ridge regression et LASSO.

RÉGRESSION RIDGE

Introduction

On suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

- Le but est d'obtenir des estimateurs $\hat{\beta} = (\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_p)$ des paramètres $\beta = (\beta_0, \dots, \beta_p)$.
- ▶ La régression Ridge permet de forcer les estimateurs à ne pas exploser, ce qui a comme effet positif de réduire la variance du modèle.
- ▶ En gros, les variables X_i les moins significatives ont leur estimateurs associés $\hat{\beta}_i$ qui convergent vers 0 (shrinkage method).

Introduction

 On suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

- Le but est d'obtenir des estimateurs $\hat{\beta} = (\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_p)$ des paramètres $\beta = (\beta_0, \dots, \beta_n)$.

Introduction

On suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

- Le but est d'obtenir des estimateurs $\hat{\beta}=(\hat{\beta}_0,\ldots,\hat{\beta}_p)$ des paramètres $\boldsymbol{\beta}=(\beta_0,\ldots,\beta_p)$.
- ▶ La régression Ridge permet de forcer les estimateurs à ne pas exploser, ce qui a comme effet positif de réduire la variance du modèle.
- En gros, les variables X_i les moins significatives ont leur estimateurs associés $\hat{\beta}_i$ qui convergent vers 0 (shrinkage method).

Introduction

On suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

- Le but est d'obtenir des estimateurs $\hat{\beta} = (\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_p)$ des paramètres $\beta = (\beta_0, \dots, \beta_p)$.
- ▶ La régression Ridge permet de forcer les estimateurs à ne pas exploser, ce qui a comme effet positif de réduire la variance du modèle.
- ▶ En gros, les variables X_i les moins significatives ont leur estimateurs associés $\hat{\beta}_i$ qui convergent vers 0 (shrinkage method).

Introduction

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{x_i}^T \boldsymbol{\beta} - y_i)^2 + \lambda \sum_{j=0}^{p} \beta_j^2$$
$$= \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - y\|_2^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|_2^2$$

- οù λ est le paramètre de régularisation
- ▶ Le terme $\lambda \|\beta\|^2$ est une nénalité $l_2(l_2)$ penalty).

Introduction

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{x_i}^T \boldsymbol{\beta} - y_i)^2 + \lambda \sum_{j=0}^{p} \beta_j^2$$
$$= \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - y\|_2^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|_2^2$$

- où λ est le paramètre de régularisation
- ▶ Le terme $\lambda \|\beta\|_2^2$ est une *pénalité* l_2 (l_2 penalty).

Introduction

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{x_i}^T \boldsymbol{\beta} - y_i)^2 + \lambda \sum_{j=0}^{p} \beta_j^2$$
$$= \|\boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_2^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|_2^2$$

- \triangleright où λ est le paramètre de régularisation.

Introduction

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{x_i}^T \boldsymbol{\beta} - y_i)^2 + \lambda \sum_{j=0}^{p} \beta_j^2$$
$$= \|\boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_2^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|_2^2$$

- \triangleright où λ est le paramètre de régularisation.
- ▶ Le terme $\lambda \|\beta\|_2^2$ est une *pénalité* l_2 (l_2 penalty).

On a:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \; \mathrm{RSS}(\boldsymbol{\beta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_2^2 + \lambda \, \|\boldsymbol{\beta}\|_2^2 \right)$$

On a:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \, \mathrm{RSS}(\boldsymbol{\beta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda \, \|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2} \right)$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$
$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} + 2\lambda \boldsymbol{\beta}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} + \lambda \boldsymbol{I}) \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\text{ssi} \quad \hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} + \lambda \boldsymbol{I})^{-1} \boldsymbol{X}^T$$

On a:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \, \mathrm{RSS}(\boldsymbol{\beta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda \, \|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2} \right)$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta)}{\partial \beta} = \frac{\partial (\|X\beta - y\|^2 + \lambda \|\beta\|^2)}{\partial \beta}$$
$$= 2X^T X \beta - 2X^T y + 2\lambda \beta$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\beta)}{\partial \beta} = 0$$
 ssi $(X^T X + \lambda I)\beta = X^T y$
ssi $\hat{\beta} = (X^T X + \lambda I)^{-1} X^T$

RIDGE

RÉGRESSION RIDGE

On a:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \, \mathrm{RSS}(\boldsymbol{\beta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda \, \|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2} \right)$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$
$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} + 2\lambda \boldsymbol{\beta}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} + \lambda \boldsymbol{I}) \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\text{ssi} \quad \hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} + \lambda \boldsymbol{I})^{-1} \boldsymbol{X}^T$$

On a:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \; \mathrm{RSS}(\boldsymbol{\beta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_2^2 + \lambda \, \|\boldsymbol{\beta}\|_2^2 \right)$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$
$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} + 2\lambda \boldsymbol{\beta}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} + \lambda \boldsymbol{I}) \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\text{ssi} \quad \hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} + \lambda \boldsymbol{I})^{-1} \boldsymbol{X}^T$$

On a:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \, \mathrm{RSS}(\boldsymbol{\beta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda \, \|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2} \right)$$

RIDGE

0000000

Pour trouver le minimum de $RSS(\beta)$, on annule la dérivée de cette fonction par rapport à β :

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$
$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} + 2\lambda \boldsymbol{\beta}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} + \lambda \boldsymbol{I}) \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

ssi $\hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} + \lambda \boldsymbol{I})^{-1} \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$

On a:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \, \mathrm{RSS}(\boldsymbol{\beta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda \, \|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2} \right)$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = \frac{\partial \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|^2 \right)}{\partial \boldsymbol{\beta}}$$
$$= 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - 2\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y} + 2\lambda \boldsymbol{\beta}$$

$$\frac{\partial \text{RSS}(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}} = 0 \quad \text{ssi} \quad (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} + \lambda \boldsymbol{I}) \boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

$$\text{ssi} \quad \hat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^T \boldsymbol{X} + \lambda \boldsymbol{I})^{-1} \boldsymbol{X}^T \boldsymbol{y}$$

- \triangleright λ est un hyperparamètre à optimiser: tester différentes valeurs de λ jusqu'à obtenir les meilleurs résultats sur le test set.

- \triangleright λ est un hyperparamètre à optimiser: tester différentes valeurs de λ jusqu'à obtenir les meilleurs résultats sur le test set.
- $\lambda = 0$ correspond au cas de la régression linéaire classique.

- \triangleright λ est un hyperparamètre à optimiser: tester différentes valeurs de λ jusqu'à obtenir les meilleurs résultats sur le test set.
- $\lambda = 0$ correspond au cas de la régression linéaire classique.
- \blacktriangleright Lorsque $\lambda \to \infty$, la régularisation force les coefficients β_i à converger vers 0.

Introduction

 \triangleright Lorsque λ augmente, les coefficients diminuent.

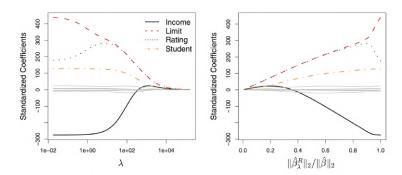


FIGURE 6.4. The standardized ridge regression coefficients are displayed for the Credit data set, as a function of λ and $\|\hat{\beta}_{\lambda}^{R}\|_{2}/\|\hat{\beta}\|_{2}$.

Figures taken from [James et al., 2013]

INTRODUCTION

- La régression Ridge joue sur le bias-variance trade-off: lorsque λ augmente, la variance du modèle diminue, mais son bias augmente.

Biais
$$[\hat{f}(x)] = \mathbb{E}[\hat{f}(x) - f(x)]$$

$$\operatorname{Var}[\hat{f}(x)] = \mathbb{E}[(\hat{f}(x) - \mathbb{E}[\hat{f}(x)])^{2}]$$

- La régression Ridge joue sur le bias-variance trade-off: lorsque λ augmente, la variance du modèle diminue, mais son bias augmente.
- Rappel: pour un modèle $\hat{f}(x)$, on a:

Biais
$$[\hat{f}(\boldsymbol{x})] = \mathbb{E}[\hat{f}(\boldsymbol{x}) - f(\boldsymbol{x})]$$

Var $[\hat{f}(\boldsymbol{x})] = \mathbb{E}[(\hat{f}(\boldsymbol{x}) - \mathbb{E}[\hat{f}(\boldsymbol{x})])^2]$

Introduction

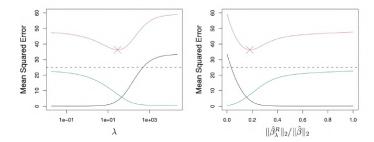


FIGURE 6.5. Squared bias (black), variance (green), and test mean squared error (purple) for the ridge regression predictions on a simulated data set, as a function of λ and $\|\hat{\beta}_{\lambda}^{R}\|_{2}/\|\hat{\beta}\|_{2}$. The horizontal dashed lines indicate the minimum possible MSE. The purple crosses indicate the ridge regression models for which the MSE is smallest.

Figures taken from [James et al., 2013]

- La régression Ridge réduit l'impact des prédicteurs X_i les moins significatifs, en leur assignant des paramètres β_i qui sont petits (shrinkage method).

- La régression Ridge réduit l'impact des prédicteurs X_i les moins significatifs, en leur assignant des paramètres β_i qui sont petits (shrinkage method).
- Mais elle n'élimine pas ces prédicteurs.

- La régression Ridge réduit l'impact des prédicteurs X_i les moins significatifs, en leur assignant des paramètres β_i qui sont petits (shrinkage method).
- Mais elle n'élimine pas ces prédicteurs.
- La régression LASSO permet d'éliminer complètement les prédicteurs les moins significatifs.

- La régression Ridge réduit l'impact des prédicteurs X_i les moins significatifs, en leur assignant des paramètres β_i qui sont petits (shrinkage method).
- Mais elle n'élimine pas ces prédicteurs.
- La régression LASSO permet d'éliminer complètement les prédicteurs les moins significatifs.
- Ainsi, LASSO réalise une sélection des variables les plus pertinentes (feature selection).

Introduction

On suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

- Le but est d'obtenir des estimateurs $\hat{\beta} = (\hat{\beta}_0, \dots, \hat{\beta}_p)$ des paramètres $\beta = (\beta_0, \dots, \beta_p)$.
- La régression LASSO permet d'éliminer les estimateurs X_i qui sont le moins significativement associés avec la réponse Y (feature selection).

Introduction

On suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

- Le but est d'obtenir des estimateurs $\hat{\beta}=(\hat{\beta}_0,\ldots,\hat{\beta}_p)$ des paramètres $\boldsymbol{\beta}=(\beta_0,\ldots,\beta_p)$.
- La régression LASSO permet d'éliminer les estimateurs X_i qui sont le moins significativement associés avec la réponse Y (feature selection).

Introduction

On suppose que la vraie relation entre les variables explicatives et la réponse est de la forme suivante:

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \dots + \beta_p X_p + \epsilon$$

- Le but est d'obtenir des estimateurs $\hat{\beta}=(\hat{\beta}_0,\ldots,\hat{\beta}_p)$ des paramètres $\boldsymbol{\beta}=(\beta_0,\ldots,\beta_p)$.
- La régression LASSO permet d'éliminer les estimateurs X_i qui sont le moins significativement associés avec la réponse Y (feature selection).

Introduction

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{x_i}^T \boldsymbol{\beta} - y_i)^2 + \lambda \sum_{j=0}^{p} |\beta_j|$$
$$= \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - y\|_2^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|_1$$

- 🕨 où λ est le paramètre de régularisation
- Le terme λ ||θ||, est une pénalité l₁ (l₁ penalty).

Introduction

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{x_i}^T \boldsymbol{\beta} - y_i)^2 + \lambda \sum_{j=0}^{p} |\beta_j|$$
$$= \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - y\|_2^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|_1$$

- 🕨 où λ est le paramètre de régularisation
- ▶ Le terme $\lambda \|\beta\|_1$ est une pénalité l_1 (l_1 penalty)

Introduction

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{x_i}^T \boldsymbol{\beta} - y_i)^2 + \lambda \sum_{j=0}^{p} |\beta_j|$$
$$= \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_2^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|_1$$

- ightharpoonup où λ est le paramètre de régularisation.
- Le terme $\lambda \|\beta\|_1$ est une *pénalité* l_1 (l_1 penalty).

Introduction

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{N} (\boldsymbol{x_i}^T \boldsymbol{\beta} - y_i)^2 + \lambda \sum_{j=0}^{p} |\beta_j|$$
$$= \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_2^2 + \lambda \|\boldsymbol{\beta}\|_1$$

- ightharpoonup où λ est le paramètre de régularisation.
- ▶ Le terme $\lambda \|\beta\|_1$ est une *pénalité* l_1 (l_1 penalty).

On a:

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \; \mathrm{RSS}(\boldsymbol{\beta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_2^2 + \lambda \, \|\boldsymbol{\beta}\|_1 \right)$$

On a:

Introduction

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \, \mathrm{RSS}(\boldsymbol{\beta}) = \operatorname*{arg\,min}_{\boldsymbol{\beta}} \left(\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda \, \|\boldsymbol{\beta}\|_{1} \right)$$

Pour trouver le minimum de $RSS(\beta)$, on utilise des méthodes d'optimisation (pas de solution exacte, sauf dans certains cas spécifiques).

LASSO

Introduction

 \blacktriangleright Lorsque λ augmente, certains coefficients deviennent nuls.

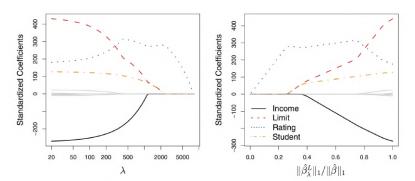


FIGURE 6.6. The standardized lasso coefficients on the Credit data set are shown as a function of λ and $\|\hat{\beta}_{\lambda}^{L}\|_{1}/\|\hat{\beta}\|_{1}$.

Figures taken from [James et al., 2013]

LASSO

- ► Le fait que la Ridge régression diminue les coefficient alors que la LASSO les annulent est parfaitement explicable.
- ► Il existe une reformulation de ces méthodes en terme de problème d'optimisation sous contrainte et une interprétation parlante qui en découle...

LASSO

- ► Le fait que la Ridge régression diminue les coefficient alors que la LASSO les annulent est parfaitement explicable.
- ▶ Il existe une reformulation de ces méthodes en terme de problème d'optimisation sous contrainte et une interprétation parlante qui en découle...

ELASTIC-NET

INTRODUCTION

- En combinant les méthodes Ridge et LASSO, on obtient une régression appelée Elastic-Net.

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda_{1} \|\boldsymbol{\beta}\|_{1} + \lambda_{2} \|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2}$$

$$\hat{oldsymbol{eta}} = rg \min_{oldsymbol{eta}} ig(\|oldsymbol{X}oldsymbol{eta} - oldsymbol{y}\|_2^2 + \lambda_1 \|oldsymbol{eta}\|_1 + \lambda_2 \|oldsymbol{eta}\|_2^2 ig)$$

ELASTIC-NET

Introduction

- ► En combinant les méthodes Ridge et LASSO, on obtient une régression appelée **Elastic-Net**.
- Dans ce cas, on choisit les estimateurs $\hat{\beta}$ qui minimisent la version régularisée suivante de la **residual sum of squares (RSS)**

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda_{1} \|\boldsymbol{\beta}\|_{1} + \lambda_{2} \|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2}$$

On a donc

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \arg\min_{\boldsymbol{\beta}} (\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda_{1}\|\boldsymbol{\beta}\|_{1} + \lambda_{2}\|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2})$$

- ightharpoonup où λ_1 et λ_2 sont des *paramètres de régularisation*.
- ightharpoonup On a donc introduit une *pénalité* l_1 et une *pénalité* l_2

Introduction

- En combinant les méthodes Ridge et LASSO, on obtient une régression appelée Elastic-Net.
- ightharpoonup Dans ce cas, on choisit les estimateurs $\hat{\beta}$ qui minimisent la version régularisée suivante de la residual sum of squares (RSS)

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda_{1} \|\boldsymbol{\beta}\|_{1} + \lambda_{2} \|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2}$$

On a donc:

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \arg\min_{\boldsymbol{\beta}} (\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda_{1}\|\boldsymbol{\beta}\|_{1} + \lambda_{2}\|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2})$$

ELASTIC-NET

Introduction

- ► En combinant les méthodes Ridge et LASSO, on obtient une régression appelée **Elastic-Net**.
- Dans ce cas, on choisit les estimateurs $\hat{\beta}$ qui minimisent la version régularisée suivante de la **residual sum of squares (RSS)**

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda_{1} \|\boldsymbol{\beta}\|_{1} + \lambda_{2} \|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2}$$

On a donc:

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \arg\min_{\boldsymbol{\beta}} (\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda_{1}\|\boldsymbol{\beta}\|_{1} + \lambda_{2}\|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2})$$

- où λ_1 et λ_2 sont des paramètres de régularisation.
- lacktriangle On a donc introduit une *pénalité* l_1 et une *pénalité* l_2 .

ELASTIC-NET

Introduction

- ► En combinant les méthodes Ridge et LASSO, on obtient une régression appelée **Elastic-Net**.
- Dans ce cas, on choisit les estimateurs $\hat{\beta}$ qui minimisent la version régularisée suivante de la **residual sum of squares (RSS)**

$$RSS(\boldsymbol{\beta}) = \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda_{1} \|\boldsymbol{\beta}\|_{1} + \lambda_{2} \|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2}$$

On a donc:

$$\hat{\boldsymbol{\beta}} = \arg\min_{\boldsymbol{\beta}} (\|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta} - \boldsymbol{y}\|_{2}^{2} + \lambda_{1}\|\boldsymbol{\beta}\|_{1} + \lambda_{2}\|\boldsymbol{\beta}\|_{2}^{2})$$

- **•** où λ_1 et λ_2 sont des paramètres de régularisation.
- ▶ On a donc introduit une *pénalité* l_1 et une *pénalité* l_2 .

BIBLIOGRAPHIE



Introduction

James, G., Witten, D., Hastie, T., and Tibshirani, R. (2013).

An Introduction to Statistical Learning: with Applications in R, volume 103 of Springer Texts in Statistics.

Springer, New York.