RAČUNALNIŠKEA ARHITEKTURA





- □ Zgradba in delovanje CPE
- □ Hipotetični računalnik HIP lastnosti
 - Primer: Procesor ARM9
- □ Hipotetični računalnik HIP zgradba
 - Kontrolna enota
 - Podatkovna enota
- □ <u>Izvajanje ukazov v procesorju HIP</u>
- □ Paralelno izvajanje ukazov
- □ Cevovodna CPE
- □ Primer 5-stopenjske cevovodne CPE
- □ Večizstavitveni procesorji



6.1 Zgradba in delovanje CPE

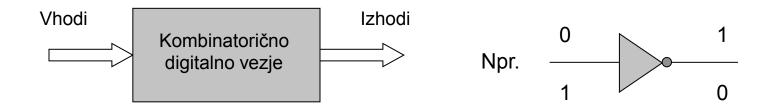
 CPE (Centralna procesna enota ali tudi procesor) je enota, ki izvršuje ukaze, zato njena zmogljivost v veliki meri določa zmogljivost računalnika.

 Poleg CPE ima večina računalnikov še druge procesorje, večinoma v vhodno/izhodnem delu računalnika.

Osnovni principi delovanja so za vse vrste procesorjev enaki.

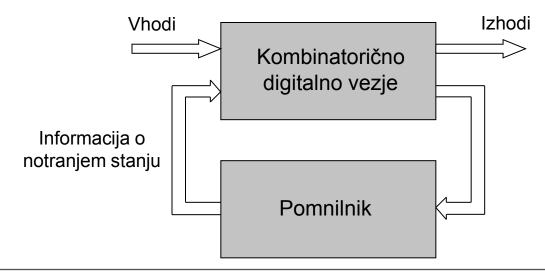


- CPE je digitalni sistem (zgrajena iz digitalnih elektronskih vezij) posebne vrste.
- Dve skupini digitalnih vezij:
 - Kombinatorična digitalna vezja
 - Stanje izhodov je odvisno samo od trenutnega stanja vhodov





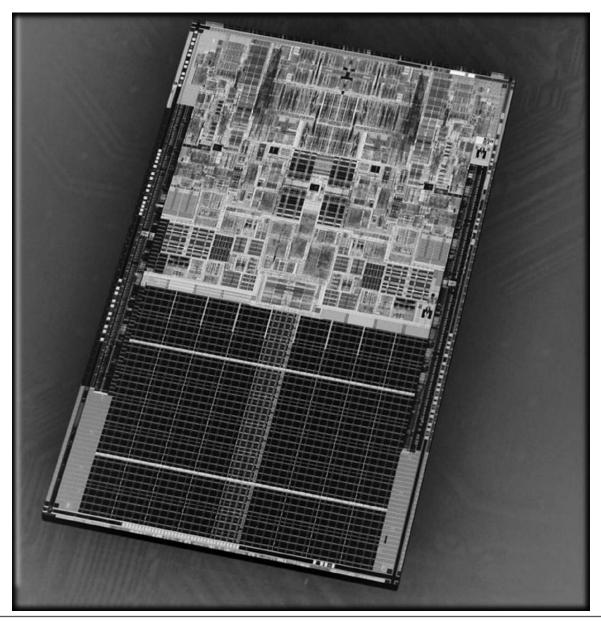
- □ Pomnilniška (sekvenčna) digitalna vezja
 - Stanje izhodov je odvisno od trenutnega stanja vhodov in tudi od prejšnjih stanj vhodov
 - Pomnilniška vezja si zapomnijo stanja
 - Prejšnja stanja običajno označimo kot notranja stanja, ki odražajo prejšnja stanja vhodov



- Pomnilniška vezja:
 - □ Flip-flop enobitna pomnilniška celica
 - □ Register
 - □ Števec
 - □ Pomnilnik
- CPE je zgrajena iz kombinatoričnih in pomnilniških digitalnih vezij.
- Trenutno stanje vseh pomnilniških vezij predstavlja **stanje CPE.**

- Delovanje CPE je v vsakem trenutku odvisno od trenutnega stanja vhodov v CPE in od trenutnega stanja CPE.
- Število vseh možnih notranjih stanj CPE je odvisno od velikosti (zmogljivosti) CPE.
- Število bitov, s katerimi so predstavljena notranja stanja CPE, je od nekaj 10 pa do 10.000 ali tudi več.
- Digitalna vezja iz katerih je narejena CPE so danes običajno na enem čipu.

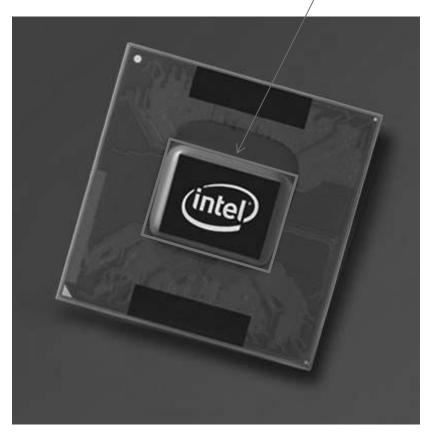


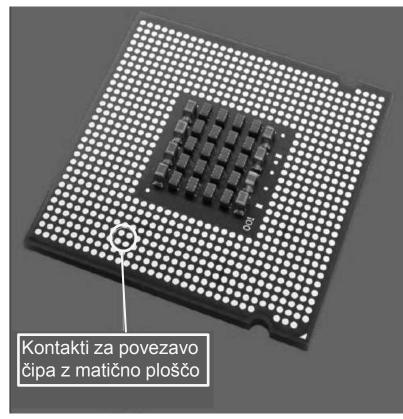


Intel Core2 Duo CPE čip



CPE čip na podnožju s kontakti (LGA775)

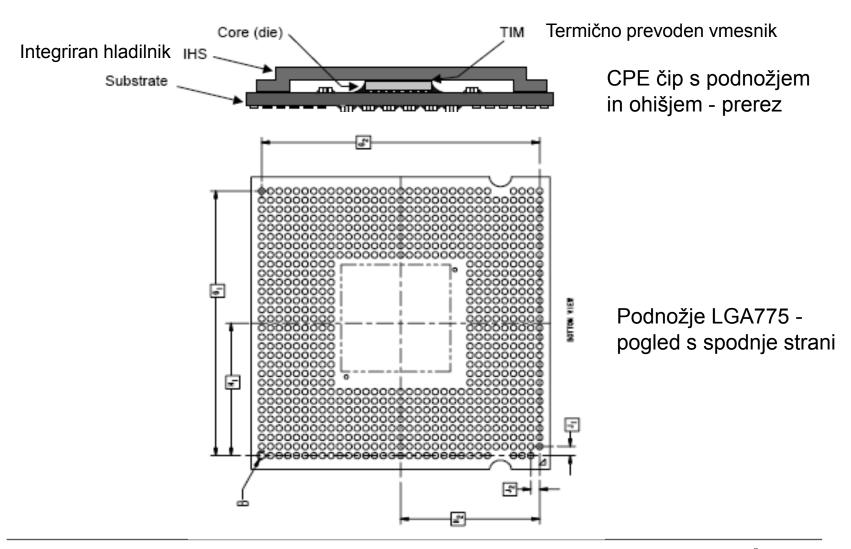




Zgornja stran

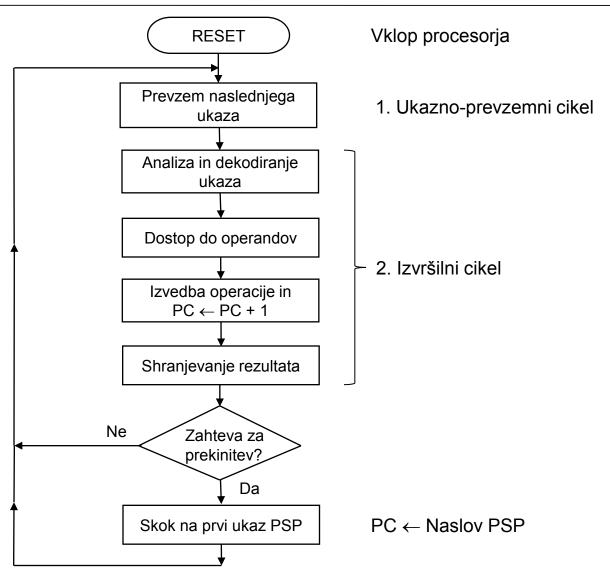
Spodnja stran s kontakti in kondenzatorji



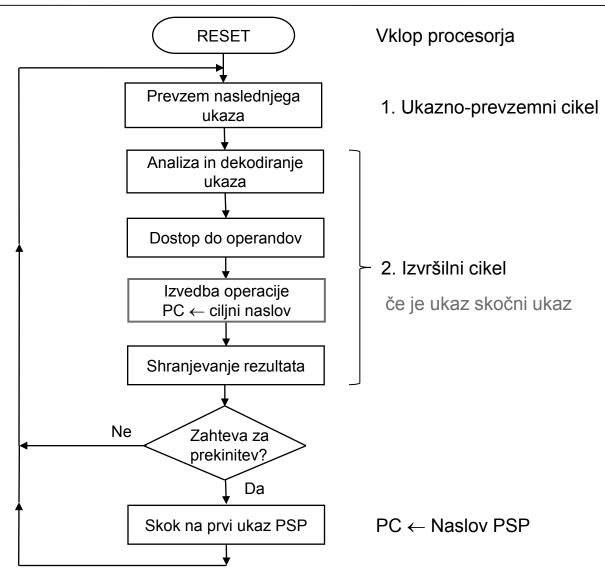


- Delovanje CPE v von Neumannovem računalniku smo opisali z dvema korakoma:
 - □ Jemanje ukaza iz pomnilnika (ukazno-prevzemni cikel), naslov ukaza je v programskem števcu (PC)
 - Izvrševanje prevzetega ukaza (izvršilni cikel):
 - Analiza (dekodiranje) ukaza
 - Prenos operandov v CPE (če niso že v registrih v CPE)
 - Izvedba z ukazom določene operacije
 - PC←PC+1 ali PC←ciljni naslov pri skočnih ukazih
 - Shranjevanje rezultata (če je potrebno)



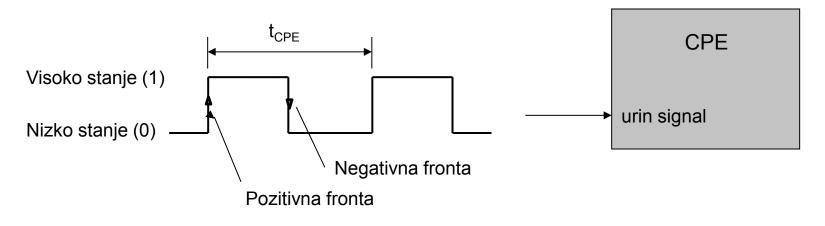






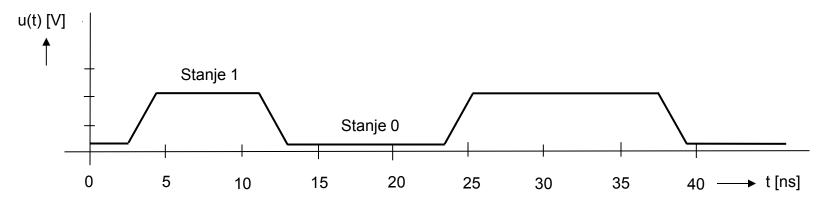
- Naslov prvega ukaza po vklopu (RESET) je določen z nekim pravilom.
- Po zaključku 2. koraka prične CPE zopet s 1. korakom, kar se ponavlja, dokler CPE deluje.
- Izjema je, kadar pride do prekinitve ali pasti.
- Takrat se namesto prevzema naslednjega ukaza izvrši skok na ukaz, katerega naslov je določen z načinom delovanja prekinitev.

- Vsak od teh korakov je sestavljen iz bolj elementarnih korakov in realizacija CPE je realizacija teh elementarnih korakov.
- Vsak elementarni korak se opravi v eni ali več periodah urinega signala – CPE ure.

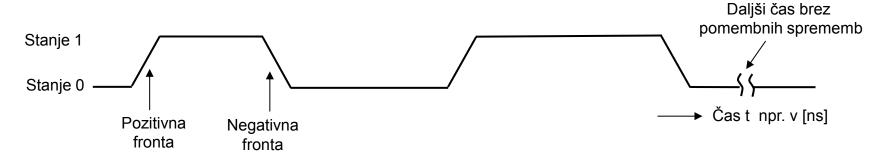




Poljuben (neperiodičen) digitalni električni signal

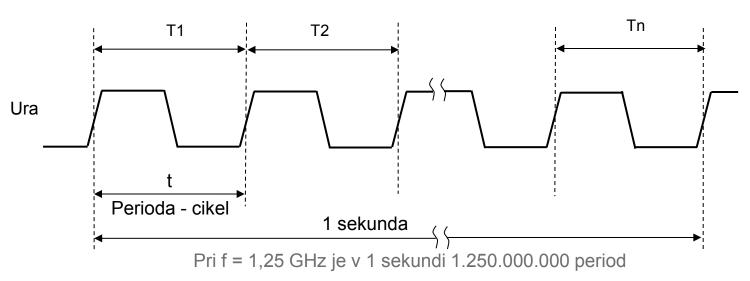


Poljuben (neperiodičen) digitalni signal – logična predstavitev





Urin signal - periodičen pravokoten signal



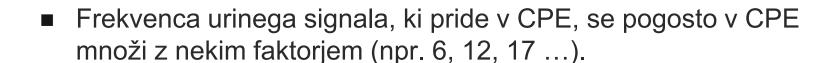
Frekvenca periodičnega signala f = število period (ciklov) v 1 sekundi

Enota za frekvenco je Hertz [Hz] : 1 Hz = 1 [perioda/s] = 1[1/s] = 1[s^{-1}] Čas trajanja ene periode t = 1 / f

$$f = 1,25[GHz] \Rightarrow t = \frac{1}{f} = \frac{1}{1,25*10^9[1/s]} = \frac{1}{1,25}*10^{-9}[s] = 0,8*10^{-9}[s] = 0,8[ns]$$

- Stanje CPE se, tako kot stanja vseh digitalnih vezij, spreminja samo ob prehodu urinega signala iz enega v drugo stanje.
- Fronto ob kateri se dogajajo spremembe v CPE imenujemo aktivna fronta.
- CPE je lahko narejena tudi tako, da spreminja stanje ob pozitivni in negativni fronti, to pomeni, da sta aktivni obe fronti. V eni urini periodi se tako lahko izvršita dve spremembi stanja CPE.





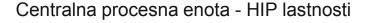
- Notranja ura ima tako višjo frekvenco (krajšo periodo) kot zunanja. Primer Intel i5 2400:
 - Frekvenca ure vodila: 100 MHz
 - □ Razmerje frekvence ure jedro/vodilo: 31
 - \Box Frekvenca ure jedra: 3,1 GHz (100MHz x 31 = 3100MHz = 3,1GHz)
- Stanje CPE se spreminja ob frontah notranje ure.
- Krajša urina perioda (višja frekvenca) pomeni hitrejše delovanje CPE.

- Krajšanje urine periode (višanje frekvence) je pogojeno s hitrostjo uporabljenih digitalnih vezij in številom vezij skozi katera potuje signal.
- Najkrajše trajanje elementarnega koraka v CPE je ena urina perioda (ali tudi pol periode, če sta aktivni obe fronti, za kar pa je potrebno bolj komplicirano logično vezje).
- Ukazni in izvršilni cikel trajata vedno celo število urinih period.
- Število urinih period za izvedbo ukaza se med ukazi lahko precej razlikuje.



6.2 Hipotetični računalnik HIP - lastnosti

- RISC arhitektura
- 3-operandni registrsko-registrski (load/store) računalnik
- 32-bitni računalnik
- 32-bitni pomnilniški naslov
- 32-bitno podatkovno vodilo
- Dolžina pomnilniške besede 8 bitov
- 32 splošnonamenskih 32-bitnih registrov
- Dolžine pomnilniških operandov 8, 16 in 32 bitov

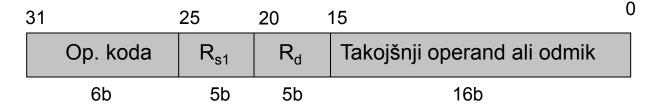


- Sestavljeni pomnilniški operandi so shranjeni po pravilu debelega konca.
- Cela števila so predstavljena v dvojiškem komplementu.
- Vsi ukazi so dolgi 32 bitov (4 bajte).
- Načini naslavljanja:
 - □ Takojšnje s 16-bitnim takojšnjim operandom
 - ☐ Bazno s 16-bitnim odmikom
- Dostop do pomnilniških operandov samo z ukazoma LOAD in STORE.

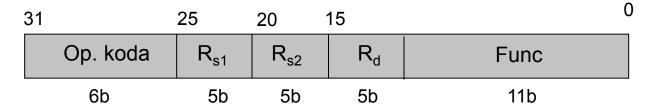


- Ukazi za pogojne skoke uporabljajo PC-relativno naslavljanje s 16bitnim odmikom.
- Dva formata ukazov:

Format 1



Format 2





Procesor ARM9:

- RISC arhitektura, vsi ukazi so dolgi 32 bitov
- 3-operandni registrsko-registrski (load/store) računalnik
- 32-bitni računalnik
- 32-bitni pomnilniški naslov
- 32-bitno podatkovno vodilo
- Dolžina pomnilniške besede 8 bitov
- 16 splošno namenskih 32-bitnih registrov
- Dolžine pomnilniških operandov 8, 16 in 32 bitov
- Sestavljeni pomnilniški operandi so shranjeni po pravilu tankega konca
- Ukazi in operandi morajo biti v pomnilniku poravnani (shranjeni na naravnih naslovih)
- Cela števila so predstavljena v dvojiškem komplementu
- Realna števila po standardu IEEE-754

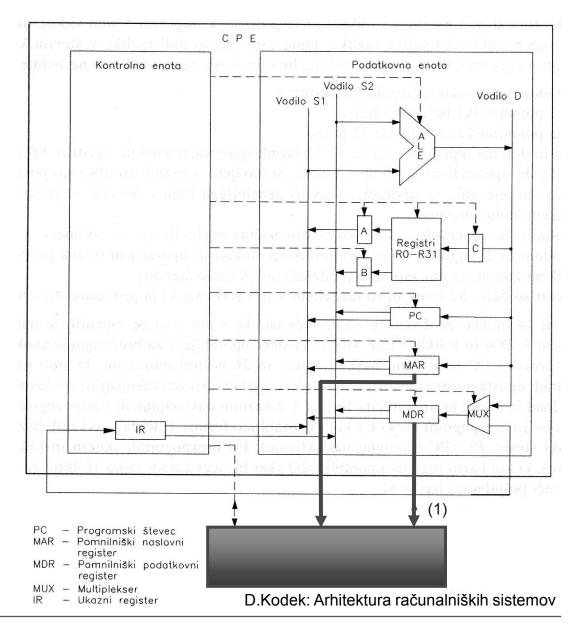


6.3 Hipotetični računalnik HIP - zgradba

- Kontrolna enota
- Podatkovna enota:
 - □ ALE
 - □ Programsko dostopni registri

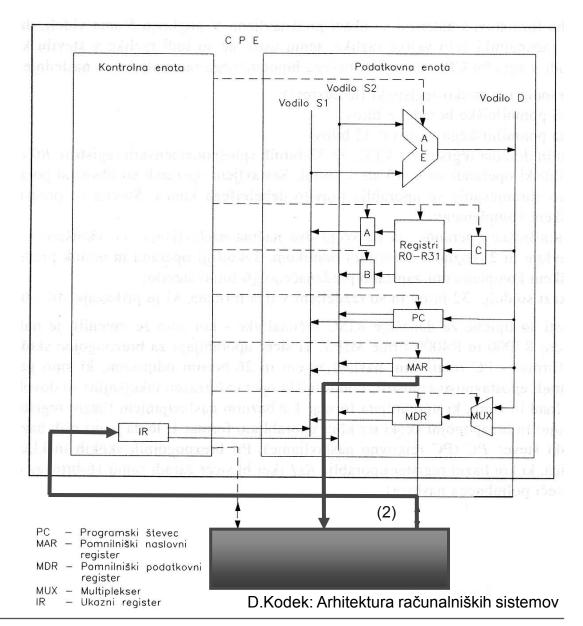


- ☐ 32-bitni pomnilniški naslov
- ☐ 32-bitno podatkovno vodilo:
- Pisanje operanda v pomnilnik (1)



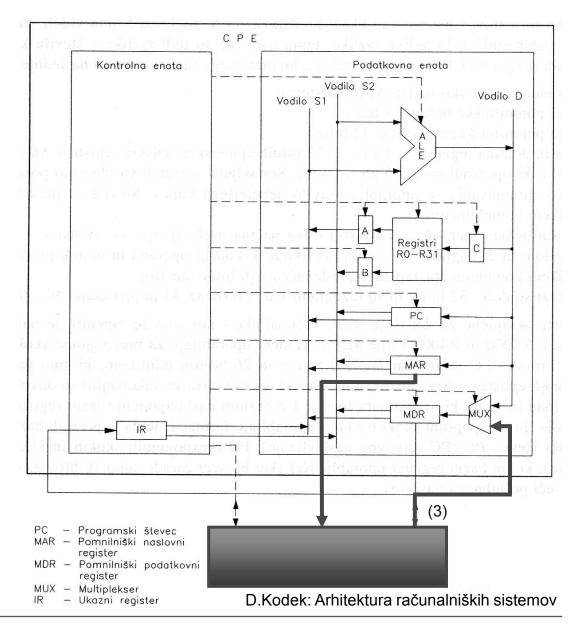


- ☐ 32-bitni pomnilniški naslov
- ☐ 32-bitno podatkovno vodilo:
- Pisanje operanda v pomnilnik
- Branje ukaza iz pomnilnika (2)





- ☐ 32-bitni pomnilniški naslov
- ☐ 32-bitno podatkovno vodilo:
- Pisanje operanda v pomnilnik
- Branje ukaza iz pomnilnika
- Branje operanda iz pomnilnika (3)



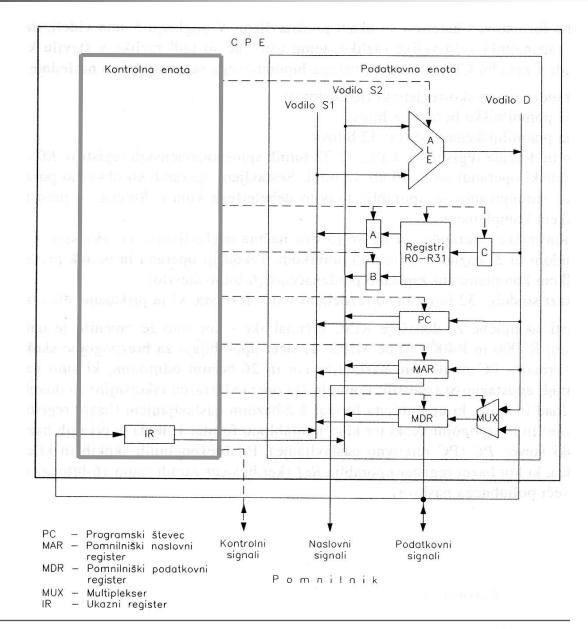
Centralna procesna enota - HIP zgradba

Kontrolna enota

- Digitalno vezje (pomnilniško + kombinatorično), ki na osnovi ukaza v ukaznem registru tvori kontrolne signale.
- Kontrolni signali sprožajo elementarne operacije v podatkovni enoti in s tem izvajanje ukaza.
- □ IR = 32-bitni ukazni register v katerega se v ukazno- prevzemnem ciklu prenese strojni ukaz iz pomnilnika.

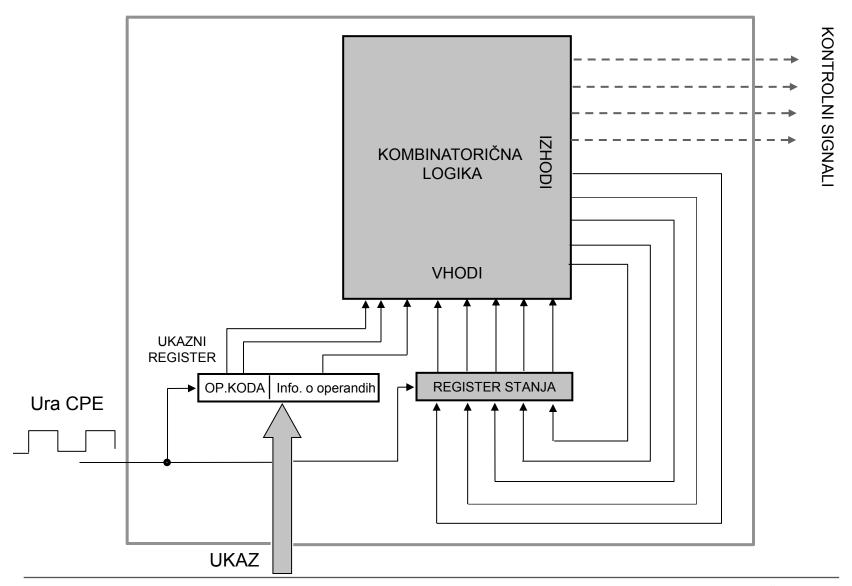


Kontrolna enota





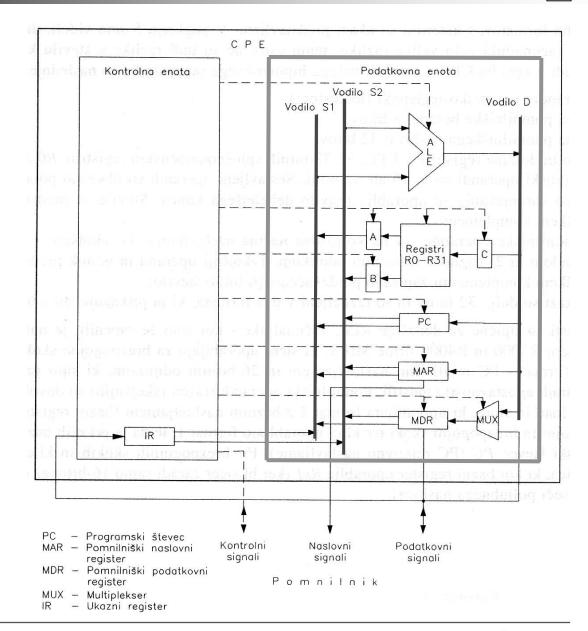
Kontrolna enota (trdo ožičena)





Podatkovna enota

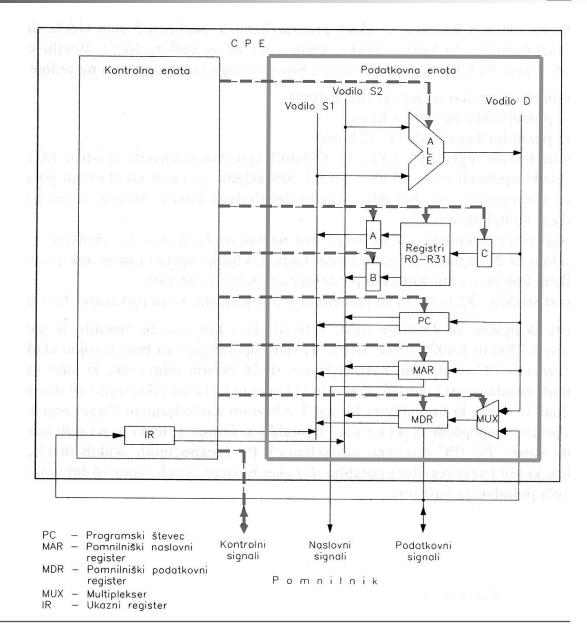
☐ 32-bitna notranja vodila





Podatkovna enota

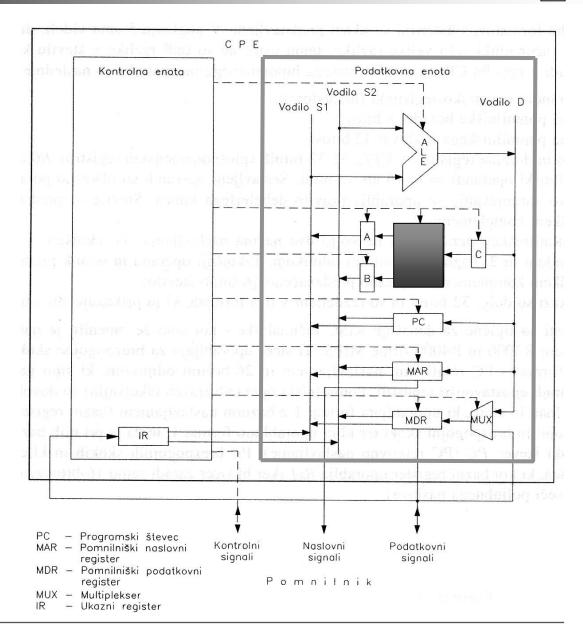
- ☐ 32-bitna notranja vodila
- ☐ Kontrolni signali





Podatkovna enota

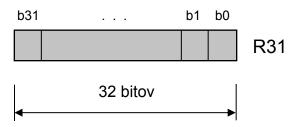
- ☐ 32-bitna notranja vodila
- ☐ Kontrolni signali
- ☐ 32 programsko dostopnih registrov R0 – R31





Programsko dostopni registri procesorja HIP - programirni model

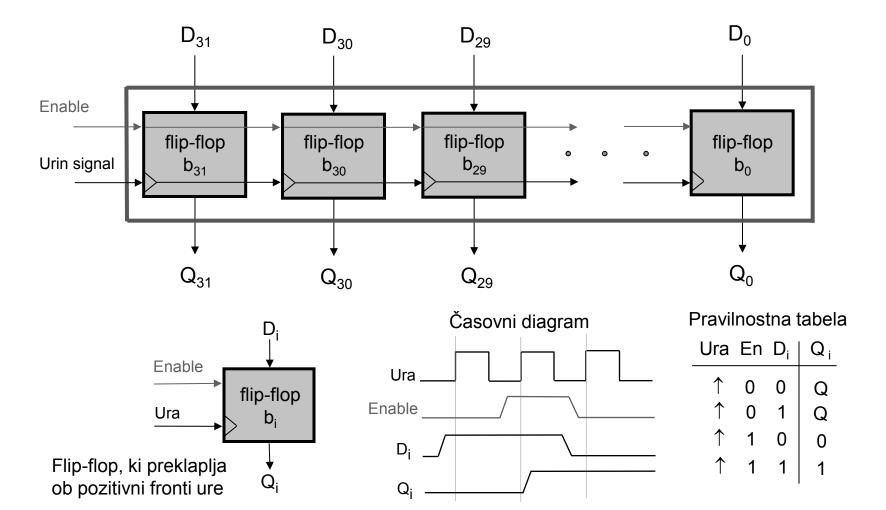








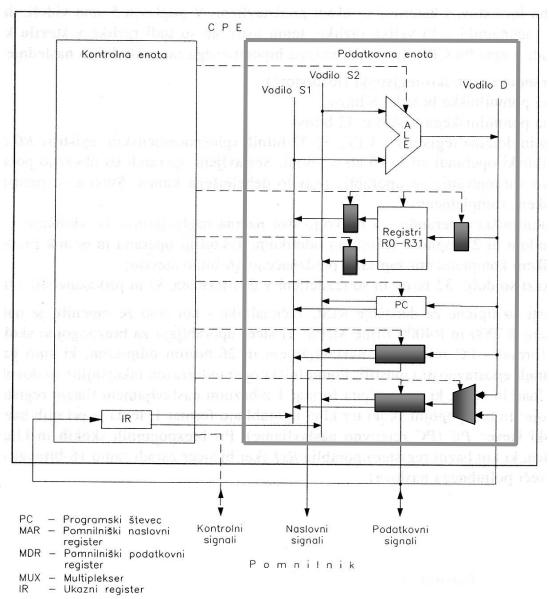






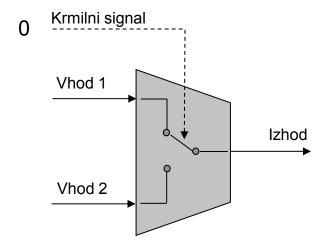
Podatkovna enota

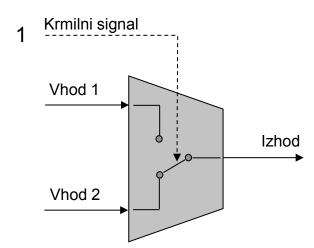
- ☐ 32-bitna notranja vodila
- ☐ Kontrolni signali
- ☐ 32 programsko dostopnih registrov R0 – R31
- ☐ Programsko nedostopni registri
 - A, B in C
 - MAR (naslovni reg.)
 - MDR (podatkovni reg.)
- ☐ Multiplekser





- Multiplekser MUX je digitalno vezje, ki iz več vhodnih signalov izbere enega in ga posreduje na izhod.
- Izbiro vhodnega signala določa krmilni signal.

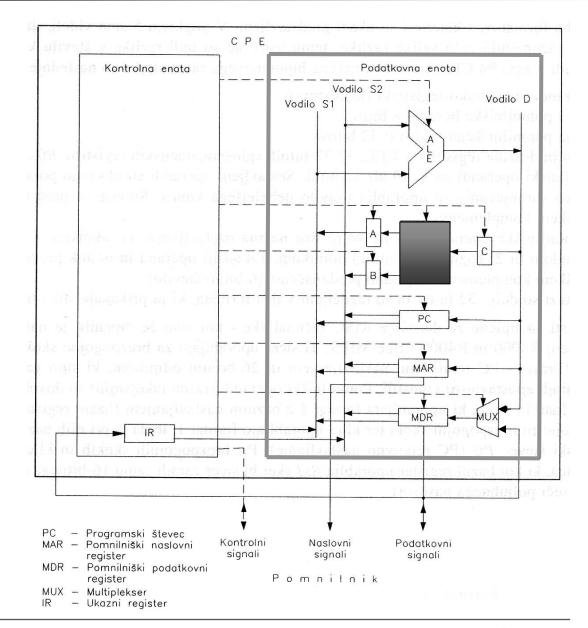






Podatkovna enota

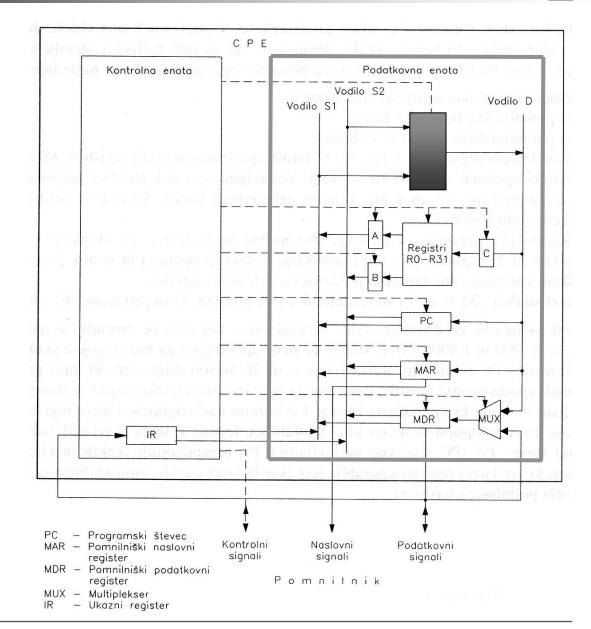
☐ 32 programsko dostopnih registrov R0 – R31





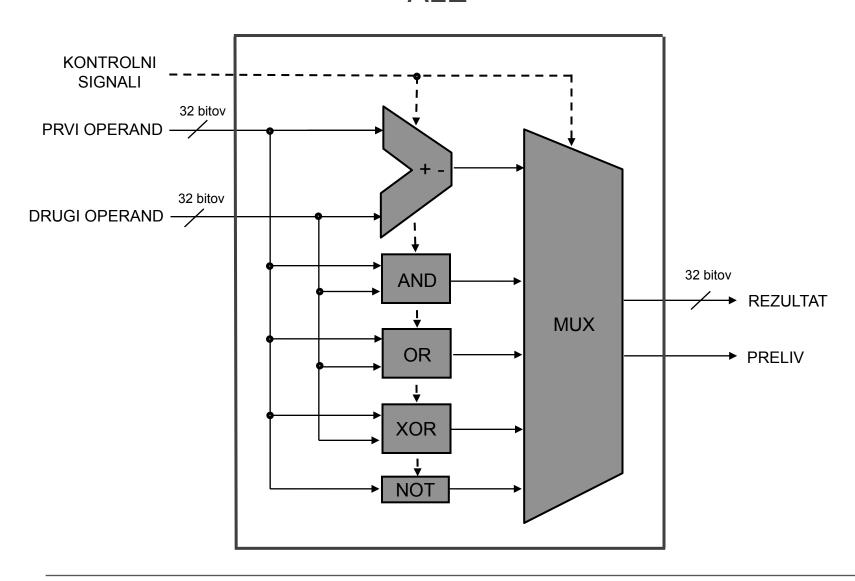
Podatkovna enota

☐ 32 programsko dostopnih registrov R0 – R31





ALE

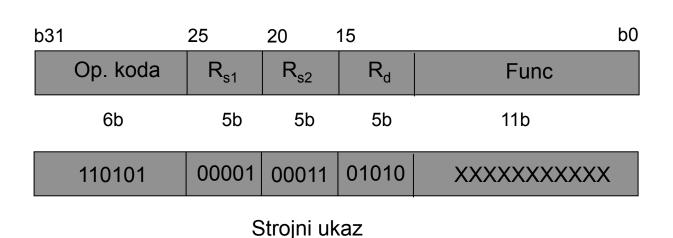


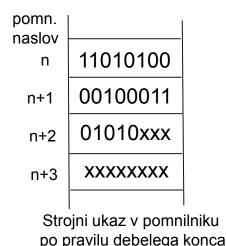




6.4 Izvajanje ukazov v procesorju HIP

- Primer izvajanja ukaza iz skupine ALE operacij:
- ADD R1, R3, R10 \times R10 \leftarrow R1 + R3
- Format ukaza: (če predpostavimo, da je op.koda ukaza ADD npr. 110101)

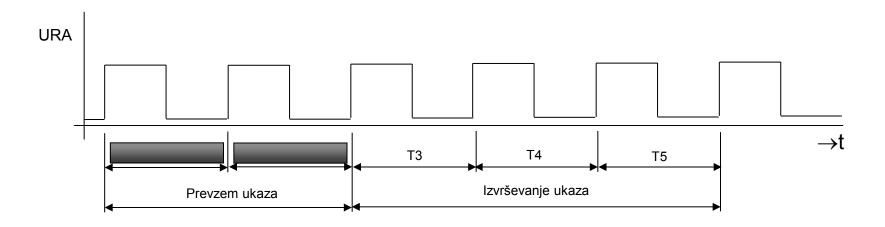




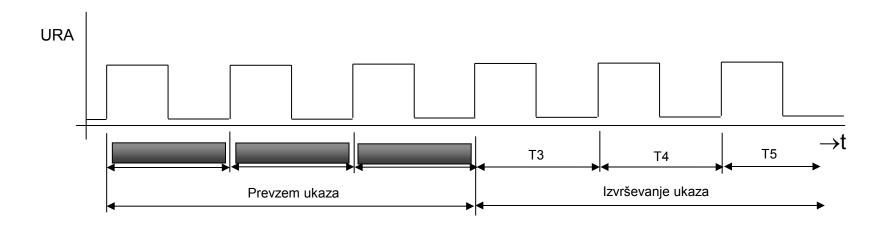


- Izvajanje ukazov lahko v našem hipotetičnem računalniku razdelimo na primer na 5 elementarnih korakov:
 - □ Prevzem ukaza (IF Instruction Fetch)
 - □ Dekodiranje ukaza in dostop do registrov (ID Instruction Decode)
 - □ Izvrševanje ukaza (EX Execute)
 - □ Dostop do pomnilnika (MA Memory Access)
 - samo pri ukazih LOAD in STORE
 - □ Shranjevanje rezultata (WB Write Back)



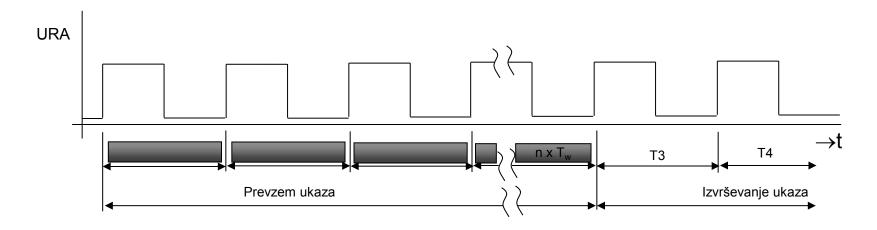


- Izvajanje ukaza ADD traja 5 urinih period (CPI_{ALE}=5)
 - ☐ T1: Dostop do ukaza v pomnilniku
 - □ T2: Prenos ukaza iz pomnilnika v ukazni register

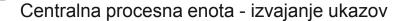


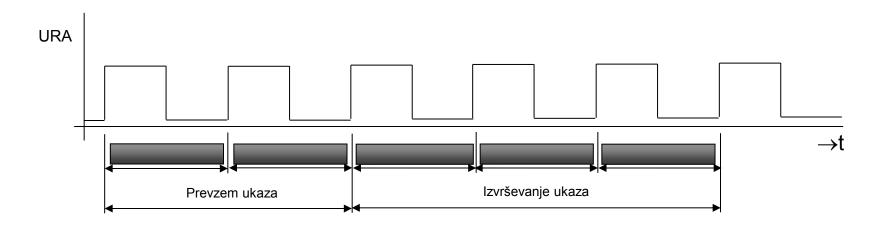
- Izvajanje ukaza ADD traja 5 urinih period (CPI_{ALE}=5)
 - ☐ T1: Dostop do ukaza v pomnilniku
 - □ T2: Prenos ukaza iz pomnilnika v ukazni register
 - Pri prevzemu ukaza so lahko potrebne dodatne čakalne urine periode zaradi dostopa do pomnilnika

45



- Izvajanje ukaza ADD traja 5 urinih period (CPI_{ALE}=5)
 - □ T1: Dostop do ukaza v pomnilniku
 - □ T2: Prenos ukaza iz pomnilnika v ukazni register
 - Pri prevzemu ukaza so lahko potrebne dodatne čakalne urine periode zaradi dostopa do pomnilnika





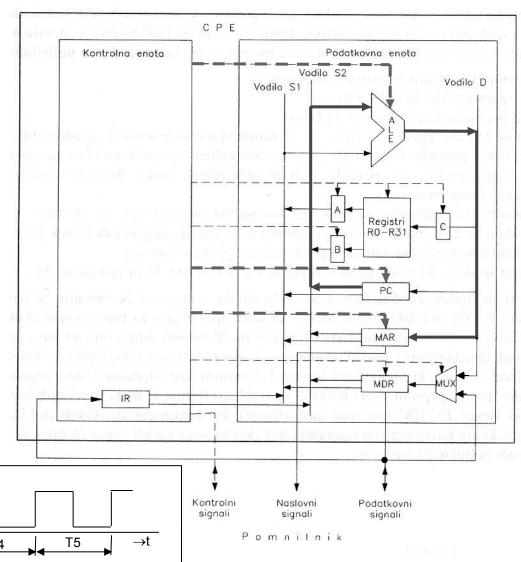
- Izvajanje ukaza ADD traja 5 urinih period (CPI_{ALE}=5)
 - ☐ T1: Dostop do ukaza v pomnilniku
 - □ T2: Prenos ukaza iz pomnilnika v ukazni register
 - □ T3: Dekodiranje ukaza in dostop do operandov v registrih R1 in R3
 - □ T4: Izvrševanje operacije (seštevanje)
 - ☐ T5: Shranjevanje rezultata v register R10

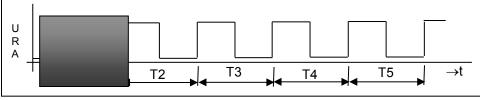


1. urina perioda T1

 $MAR \leftarrow PC$

Pomnilniški naslov ukaza se iz PC prenese v pomnilniški naslovni register MAR

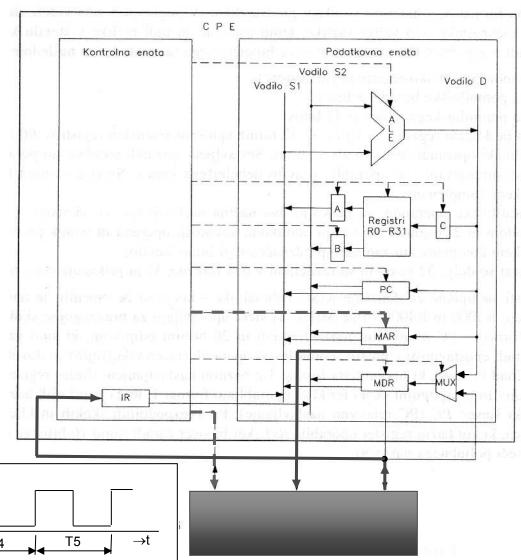


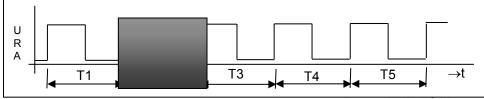


2. urina perioda T2

 $IR \leftarrow m[MAR]$

Vsebino na tem naslovu CPE obravnava kot ukaz in se zato prenese v ukazni register IR kontrolne enote







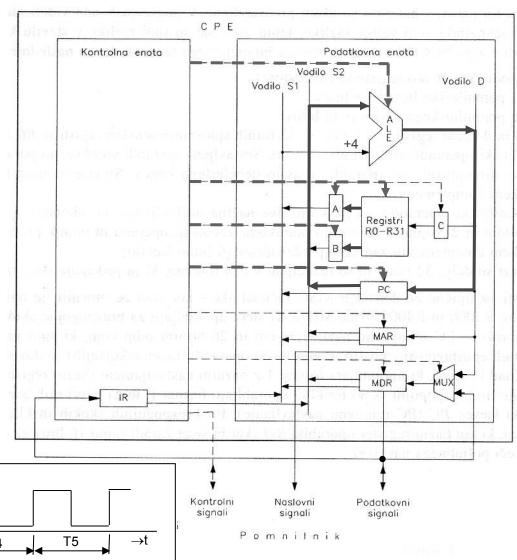
3. urina perioda T3

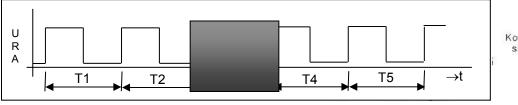
$$A \leftarrow R_{s1}$$
 oz. $A \leftarrow R1$
 $B \leftarrow R_{s2}$ oz. $B \leftarrow R3$
 $PC \leftarrow PC + 4$

Dekodiranje ukaza (op. kode)

Prenos operandov v vmesna registra A in B

Povečanje vsebine PC





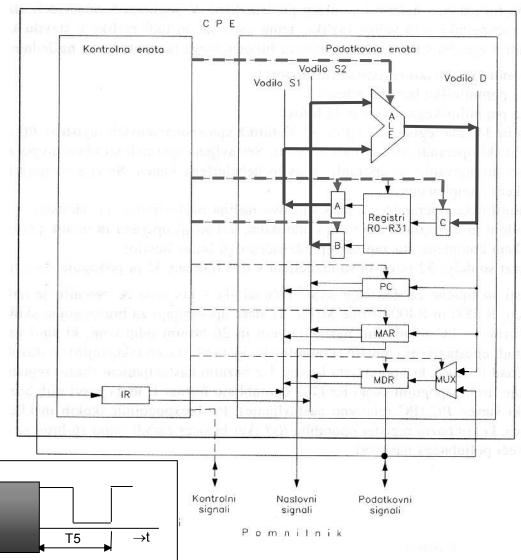
50

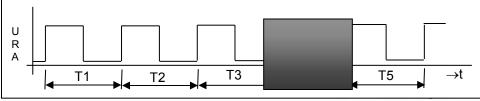


4. urina perioda T4

$$C \leftarrow A + B$$

Izvrševanje operacije seštevanja



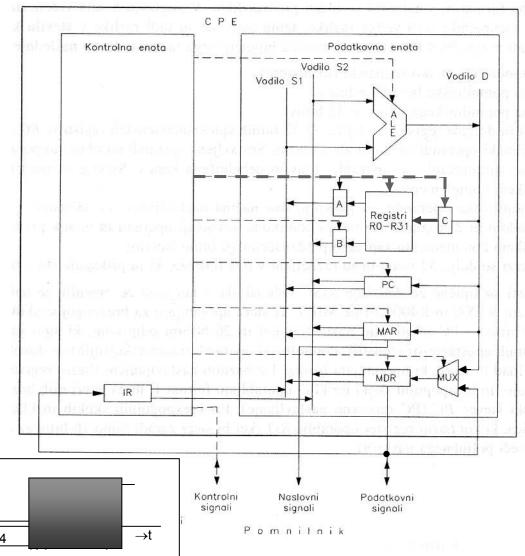


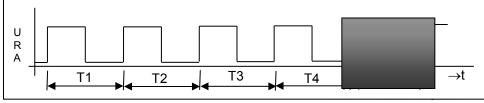


5. urina perioda T5

$$R_d \leftarrow C$$
 oz. $R10 \leftarrow C$

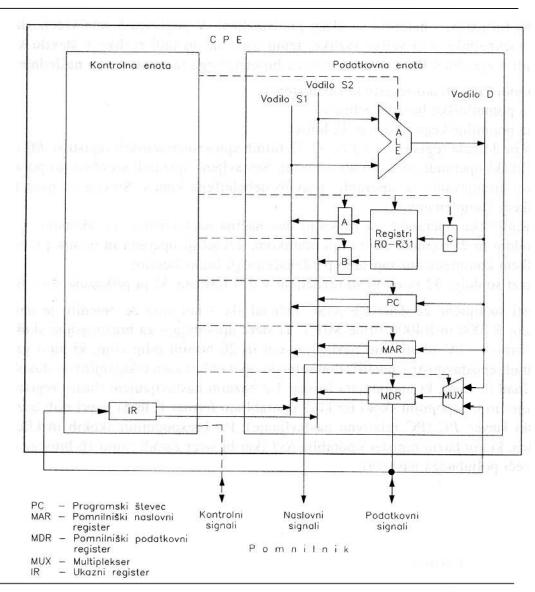
Rezultat se iz vmesnega registra C shrani v register R_d (R10)







- Ta rešitev ni edina možna.
- Ukaz ADD je mogoče realizirati tudi drugače, z več ali pa tudi manj urinimi periodami.
- Pri določenih ukazih lahko kakšen korak ni potreben.
- Čakalne periode pri dostopu do pomnilnika niso potrebne, če je informacija v predpomnilniku.





6.5 Paralelno izvajanje ukazov

- Običajna zgradba CPE izvajanje strojnega ukaza traja najmanj
 3 ali 4 urine periode, običajno pa precej več.
- Povprečno število ukazov, ki jih CPE izvede v eni sekundi (IPS Instructions Per Second):

$$IPS = \frac{f_{CPE}}{CPI}$$
 IPS je zelo veliko število, zato ga delimo z 106 in dobimo MIPS

$$MIPS = \frac{f_{CPE}}{CPI \cdot 10^6}$$

MIPS = Million Instructions per Second

 f_{CPE} = frekvenca CPE ure

CPI = Cycles per Instruction (povprečno število urinih period za izvedbo enega ukaza)



■ MIPS - število ukazov, ki jih CPE izvede v eni sekundi, lahko povečamo tako, da povečamo f_{CPF} in/ali zmanjšamo CPI:

$$\uparrow MIPS = \frac{\uparrow f_{CPE}}{\downarrow CPI \cdot 10^6}$$

- \Box Z uporabo hitrejših elementov (povečanje f_{CPE} = več urinih period v sekundi)
- □ Z uporabo večjega števila elementov (zmanjšanje *CPI* = manj urinih period za izvedbo enega ukaza)
- □ Uporaba hitrejših elementov ne omogoča velikega povečanja hitrosti, s seboj pa prinaša še druge probleme.

Cevovodna CPE

Če želimo učinkovito povečati hitrost CPE, moramo CPE narediti tako, da paralelno izvaja več funkcij, to pa pomeni povečanje števila logičnih elementov.

■ Če izkoristimo možnost, da se nekateri ukazi v programu lahko izvršijo paralelno, imenujemo to **paralelizem na nivoju ukazov.**

 Največkrat uporabljena rešitev za izkoriščanje paralelizma na nivoju ukazov je izvedba CPE v obliki cevovoda (pipeline).



Cevovodna CPE

Prednost paralelizma na nivoju ukazov je, da niso potrebne spremembe v programih. Vendar v mnogih programih obstaja paralelizem tudi na višjih nivojih.

 Tak višje-nivojski paralelizem imenujemo paralelizem na nivoju niti.

□ Večnitnost

Večjedrni procesorji



Revija Electronic Magazine je leta 1965 objavila članek Gordona
 E. Moora, v katerem je napovedal, da se bo število tranzistorjev, ki so jih proizvajalci sposobni izdelati na čipu, podvojilo vsako leto.

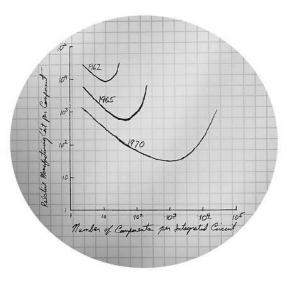
■ Leta 1975 je napoved popravil, da se bo število tranzistorjev podvojilo na vsaki dve leti.

Kar je bilo takrat mišljeno kot izkustveno pravilo in naj bi veljalo naslednjih nekaj let, velja še danes in je poznano kot Moorov zakon.





Moore's Law



In 1965, Gordon Moore sketched out his prediction of the pace of silicon technology. Decades later, Moore's Law remains true, driven largely by Intel's unparalleled silicon expertise.

According to Moore's Law, the number of transistors on a chip roughly doubles every two years. As a result the scale gets smaller and smaller. For decades, Intel has met this formidable challenge through investments in technology and manufacturing resulting in the unparalleled silicon expertise that has made Moore's Law a reality.

Moorov zakon

■ Gordon E. Moore je danes častni predsednik Intela, v letu 1968 pa je bil soustanovitelj in izvršni podpredsednik Intela.

■ Pri isti tehnologiji se je v zadnjih 20 letih najvišja hitrost logičnih elementov povečala za približno 10-krat.

V istem času se je največje število elementov na enem čipu povečalo za približno 500 do celo 5000-krat pri pomnilniških čipih.



Cevovodna CPE

Microprocessor	Year of Introduction	Transistors
4004	1971	2,300
8008	1972	2,500
8080	1974	4,500
8086	1978	29,000
Intel286	1982	134,000
Intel386™ processor	1985	275,000
Intel486™ processor	1989	1,200,000
Intel® Pentium® processor	1993	3,100,000
Intel® Pentium® II processor	1997	7,500,000
Intel® Pentium® III processor	1999	9,500,000
Intel® Pentium® 4 processor	2000	42,000,000
Intel® Itanium® processor	2001	25,000,000
Intel® Itanium® 2 processor	2003	220,000,000
Intel® Itanium® 2 processor (9MB cache)	2004	592,000,000

Intel Core i7 (Sandy Bridge) 1,16 milijarde (= 1.160.000.000) tranzistorjev

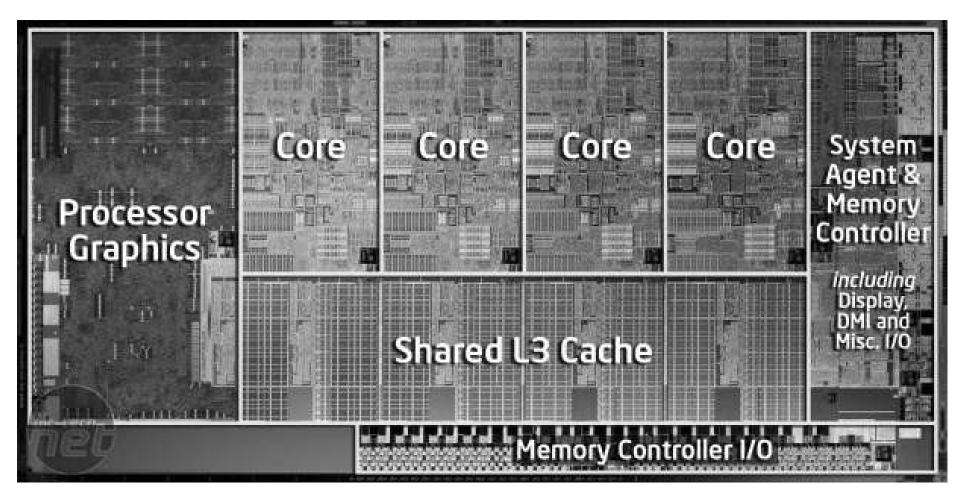


■ Intel Core i7 Sandy Bridge

- □ Feature size 32 nm (= $32 * 10^{-9} \text{ m}$)
- □ Število tranzistorjev 1,16 milijarde (= 1.160.000.000)
- □ Velikost čipa 216 mm² (\approx 15 x 15 mm)
- ☐ Frekvenca ure od 2,8 GHz do 3,5 GHz
- ☐ Število jeder (CPE) 4
- ☐ Grafični procesor
- □ TDP (Thermal Design Power) od 65 W do 95 W
- □ Cena ≈ 300 \$

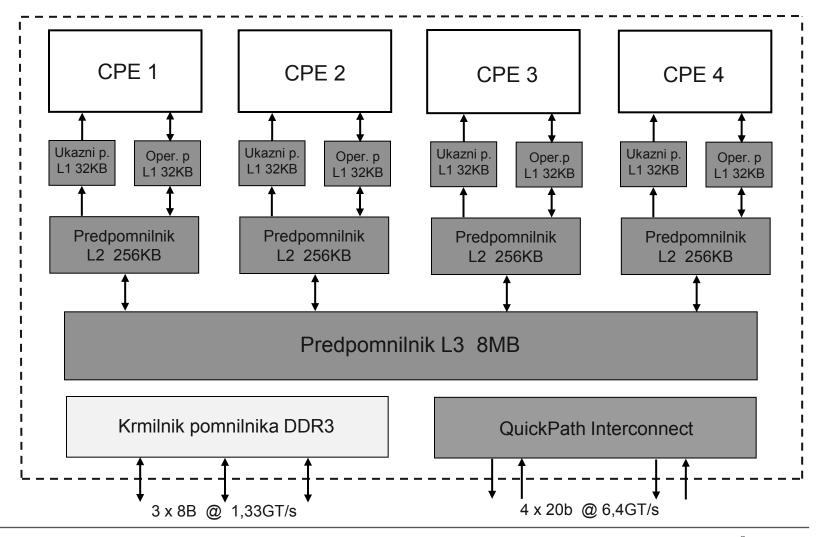


Intel Core i7 (Sandy Bridge)





Zgradba 4-jedrnega procesorja Intel Core i7 (Nehalem)





6.6 Cevovodna CPE (podatkovna enota)

 Je realizacija CPE, kjer se hkrati izvršuje več ukazov, tako da se posamezni koraki izvrševanja ukazov prekrivajo.

 V cevovodni CPE se ukazi izvršujejo podobno tekočemu traku v proizvodnji (npr. avtomobilov).

Izvrševanje ukaza se razdeli na manjše podoperacije, za vsako je potreben samo del celotnega časa, ki je potreben za izvršitev ukaza.

Cevovodna CPE

■ CPE je razdeljena na **stopnje** ali **segmente cevovoda**, ki jih je toliko kot podoperacij v ukazu.

Vsako podoperacijo izvrši določena stopnja ali segment cevovoda.

Stopnje so med seboj povezane, ukazi na eni strani vstopajo, potujejo skozi stopnje, v katerih se izvršujejo posamezne podoperacije ukazov in na drugi strani izstopajo.

V cevovodu je hkrati v izvrševanju toliko ukazov, kot je stopenj.

Cevovodna CPE

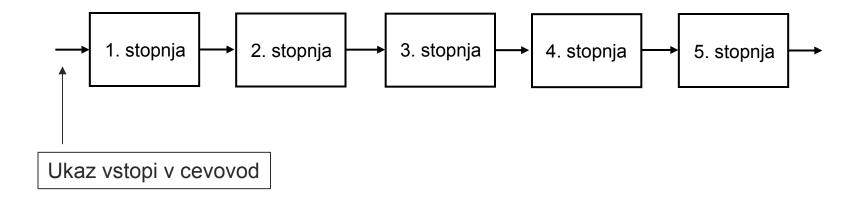
 Zmogljivost cevovodne CPE je določena s hitrostjo izstopanja ukazov iz cevovoda.

Ker so stopnje med seboj povezane, se mora premik ukaza iz ene stopnje v drugo izvršiti pri vseh hkrati.

Premik se običajno izvede vsako urino periodo.

Trajanje urine periode t_{CPE} zato ne more biti krajše kot je čas, ki ga potrebuje za izvedbo podoperacije najpočasnejša stopnja cevovoda.









Prevzem ukaza

IF = Instruction Fetch





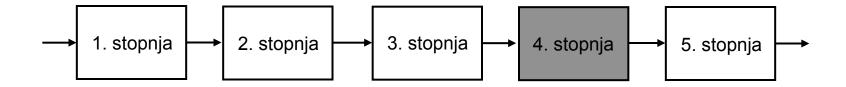
Dekodiranje ukaza in dostop do operandov v registrih ID = Instruction Decode





Izvrševanje operacije EX = execute





Dostop do operandov v pomnilniku (LOAD/STORE) MA = Memory Access



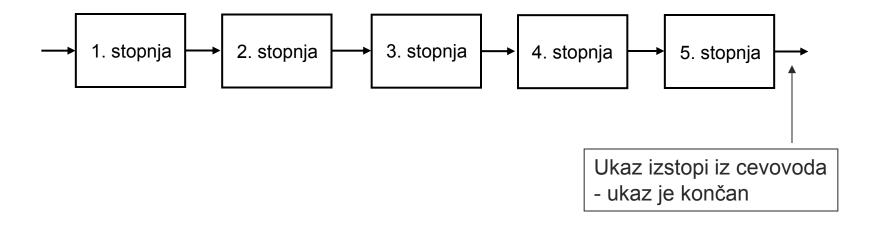
Primer petstopenjske cevovodne CPE



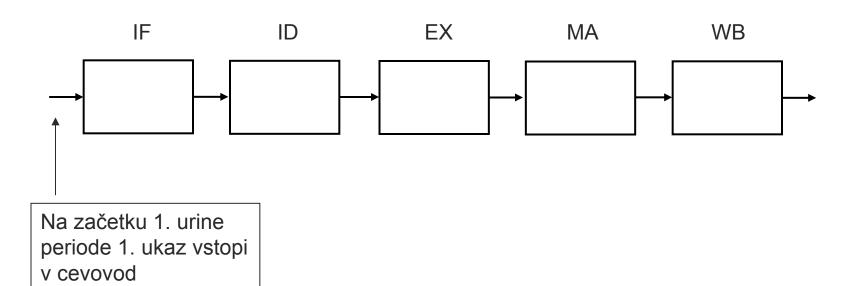
Shranjevanje rezultata (v register) WB = Write Back



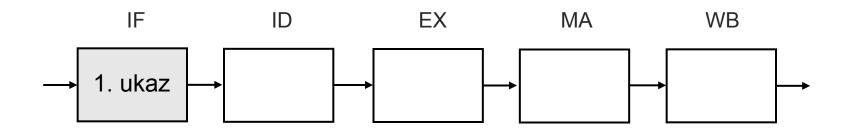
Primer petstopenjske cevovodne CPE



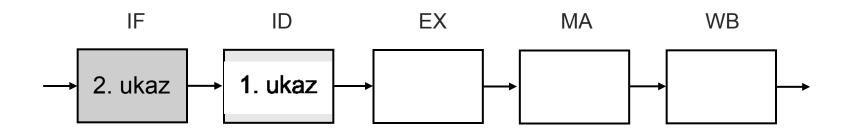




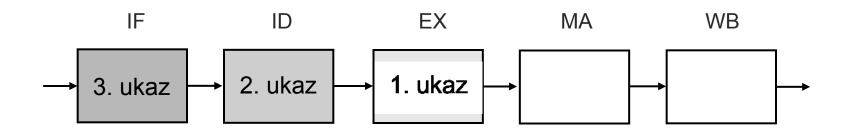




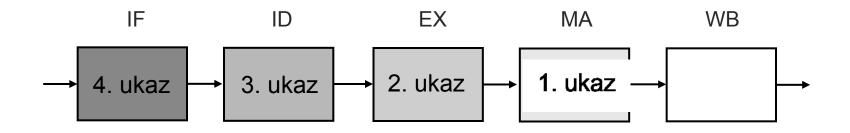




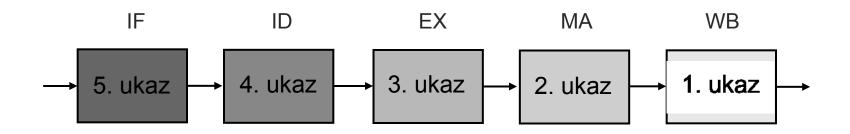




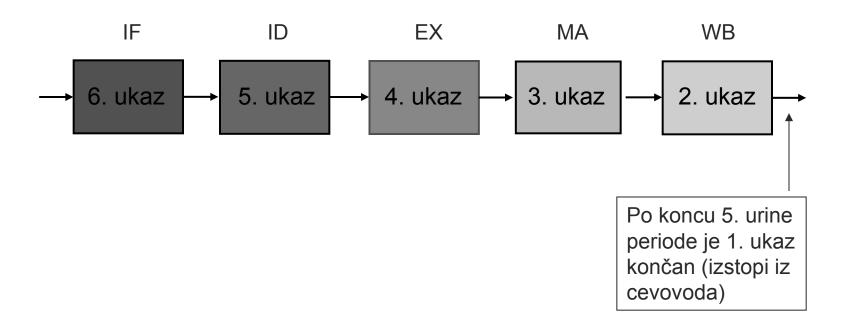








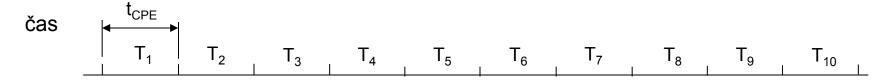








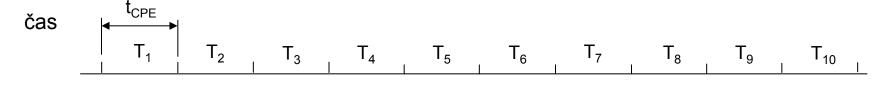
Necevovodna CPE



ukaz 1
korak 1
korak 2
korak 3
korak 4
korak 5

ukaz 2
korak 1
korak 2
korak 2
korak 3
korak 4
korak 5

Cevovodna CPE



ukaz 1korak 1korak 2korak 3korak 4korak 5ukaz 2korak 1korak 2korak 3korak 3korak 4korak 5

- Danes so vsi zmogljivejši procesorji narejeni kot cevovodni procesorji.
- Pri razvoju cevovodne CPE se stremi za tem, da izvrševanje vseh podoperacij traja približno enako dolgo - uravnotežen cevovod.

Pri idealno uravnoteženi CPE z N stopnjami ali segmenti je zmogljivost N-krat večja kot pri necevovodni CPE.

■ Vsak posamezen ukaz se ne izvrši nič hitreje, se pa v cevovodu hkrati izvršuje *N* ukazov.

■ Na izhodu cevovoda dobimo v enakem času *N*-krat več izvršenih ukazov kot pri necevovodni CPE.

■ Povprečno število urinih period na ukaz (*CPI*) je v idealnem primeru *N*-krat manjše kot pri necevovodni CPE.

Trajanje izvrševanja posameznega ukaza (latenca) pa je enako N x t_{CPE}, torej pri enaki urini periodi enako kot pri necevovodni CPE.

- Ali bi pri dovolj velikem številu stopenj *N* lahko naredili poljubno hitro CPE (*N-krat* hitrejšo)? Ne.
- Med delovanjem cevovoda prihaja do cevovodnih nevarnosti (pipeline hazards).
- Razlikujemo tri vrste cevovodnih nevarnosti:
 - □ **Strukturne nevarnosti** kadar več stopenj cevovoda v isti urini periodi potrebuje isto enoto
 - □ Podatkovne nevarnosti kadar nek ukaz potrebuje rezultat predhodnega ukaza, ki pa še ni končan

□ **Kontrolne nevarnosti** - pri ukazih, ki spreminjajo vrednost PC (kontrolni ukazi: skoki, klici, ...)

- Zaradi cevovodnih nevarnosti se mora del cevovoda ustaviti dokler nevarnost ne mine (cevovod ne sprejema novih ukazov).
- Povečanje hitrosti zato ni N-kratno.
- Z večanjem števila stopenj *N* se cevovodne nevarnosti pojavljajo pogosteje in cevovod ni več tako učinkovit.

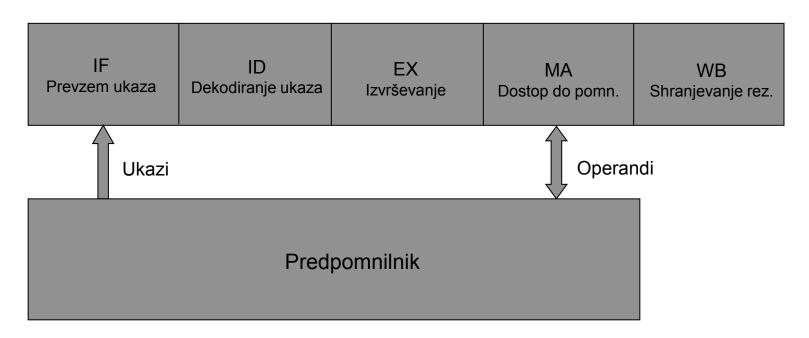


6.7 Primer petstopenjske cevovodne CPE

- Osnova naj bo izvajanje ukazov v petih korakih, kot smo ga opisali v prejšnjem poglavju.
- Izvrševanje ukaza razdelimo na pet podoperacij v skladu s koraki iz prejšnjega poglavja, CPE pa v pet stopenj oziroma segmentov:
 - □ Stopnja IF (Instruction Fetch) prevzem ukaza
 - □ Stopnja ID (Instruction Decode) dekodiranje ukaza in dostop do registrov
 - □ Stopnja EX (Execute) izvrševanje operacije



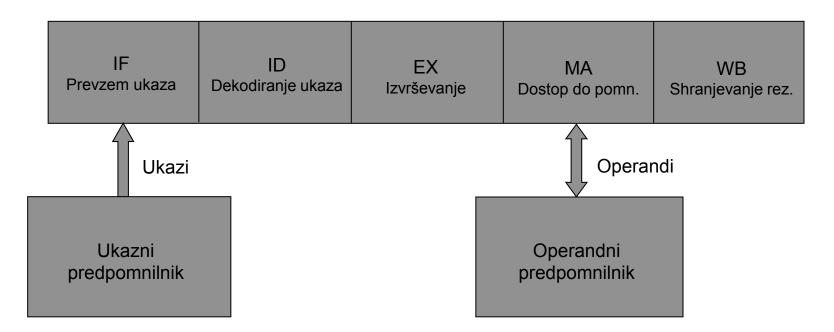
- □ Stopnja MA (Memory Access) dostop do pomnilnika
- □ Stopnja WB (Write Back) shranjevanje rezultata



Pri hkratnem dostopu do ukaza in operanda v pomnilniku pride do strukturne cevovodne nevarnosti



- ☐ Stopnja MA (Memory Access) dostop do pomnilnika
- □ Stopnja WB (Write Back) shranjevanje rezultata



Strukturna nevarnost je odpravljena s Harvardsko arhitekturo predpomnilnika

 Vsaka stopnja cevovoda mora izvršiti svojo podoperacijo v eni urini periodi.

■ V stopnjah IF in MA lahko pride do hkratnega dostopa do pomnilnika (v isti urini periodi) - strukturna nevarnost.

 Predpomnilnik moramo zato razdeliti v ukazni in operandni predpomnilnik (Harvardska arhitektura).

V stopnji IF se dostop do ukaznega predpomnilnika opravi vsako urino periodo, pri necevovodni CPE pa (v našem primeru) samo na vsakih pet urinih period.

Hitrost prenosa informacij med predpomnilnikom in CPE mora biti zato v našem primeru petkrat večja kot pri necevovodni CPE.

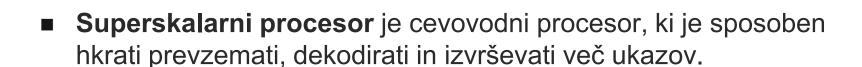
■ Pri načrtovanju cevovodne CPE je treba paziti, da od neke enote (register, ALE, ...) ne zahtevamo, da bi v določeni urini periodi morala delati dve različni operaciji.



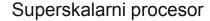
6.8 Večizstavitveni procesorji

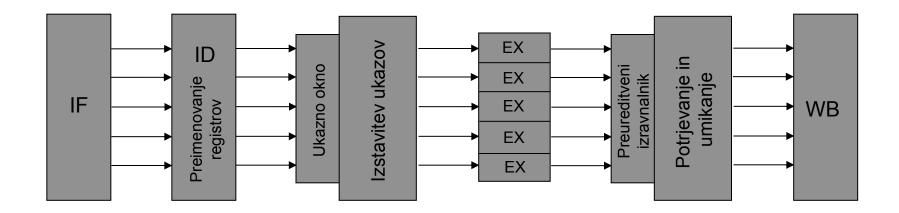
- S cevovodno CPE in z odpravljanjem cevovodnih nevarnosti lahko dosežemo CPI, ki je blizu 1.
- Če želimo CPI zmanjšati pod 1, moramo v vsaki urini periodi prevzeti več ukazov (in jih tudi izvesti).
- Take procesorje označujemo z izrazom večizstavitveni procesorji in jih delimo na dve vrsti:
 - □ Superskalarni procesorji ukaze, ki se paralelno izvajajo, določa logika v procesorju
 - □ VLIW procesorji ukaze, ki se paralelno izvajajo, določa program (prevajalnik)





- Število prevzetih in izstavljenih ukazov v eni urini periodi se med izvajanjem programa dinamično spreminja in ga določa logika v procesorju.
- Procesor, ki lahko izstavi največ n ukazov se imenuje n-kratni superskalarni procesor.
- Istočasno delovanje zahteva dodatne vmesnike in dodatne stopnje za potrjevanje (zavezovanje) in umikanje rezultatov.



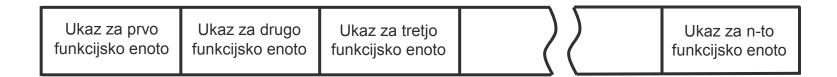


Peonostavljena shema superskalarnega procesorja, ki ima za osnovo petstopenjski cevovod

 Ena od funkcijskih enot v stopnji EX je stopnja MA (funkcijska enota LOAD/STORE ali ločeni funkcijski enoti LOAD in STORE).



- VLIW (Very Long Instruction Word) procesorji izvršujejo dolge ukaze, ki so sestavljeni iz več običajnih strojnih ukazov, ki jih procesor lahko paralelno izvršuje v različnih funkcijskih enotah.
- V dolgem ukazu izvršuje vsaka funkcijska enota svoj ukaz.



VLIW ukaz sestavljajo ukazi za posamezne funkcijske enote

VLIW procesor

- Prevajalnik v programu išče med seboj neodvisne ukaze za funkcijske enote in z njimi sestavlja dolge ukaze.
- Število ukazov, ki so prevzeti in izstavljeni v eni urini periodi je določeno s programom in se med delovanjem ne spreminja.
- Če prevajalnik ne najde dovolj ukazov za vse funkcijske enote, da enoti, za katero ni našel ukaza, ukaz NOP.



