



Izhodni modeli

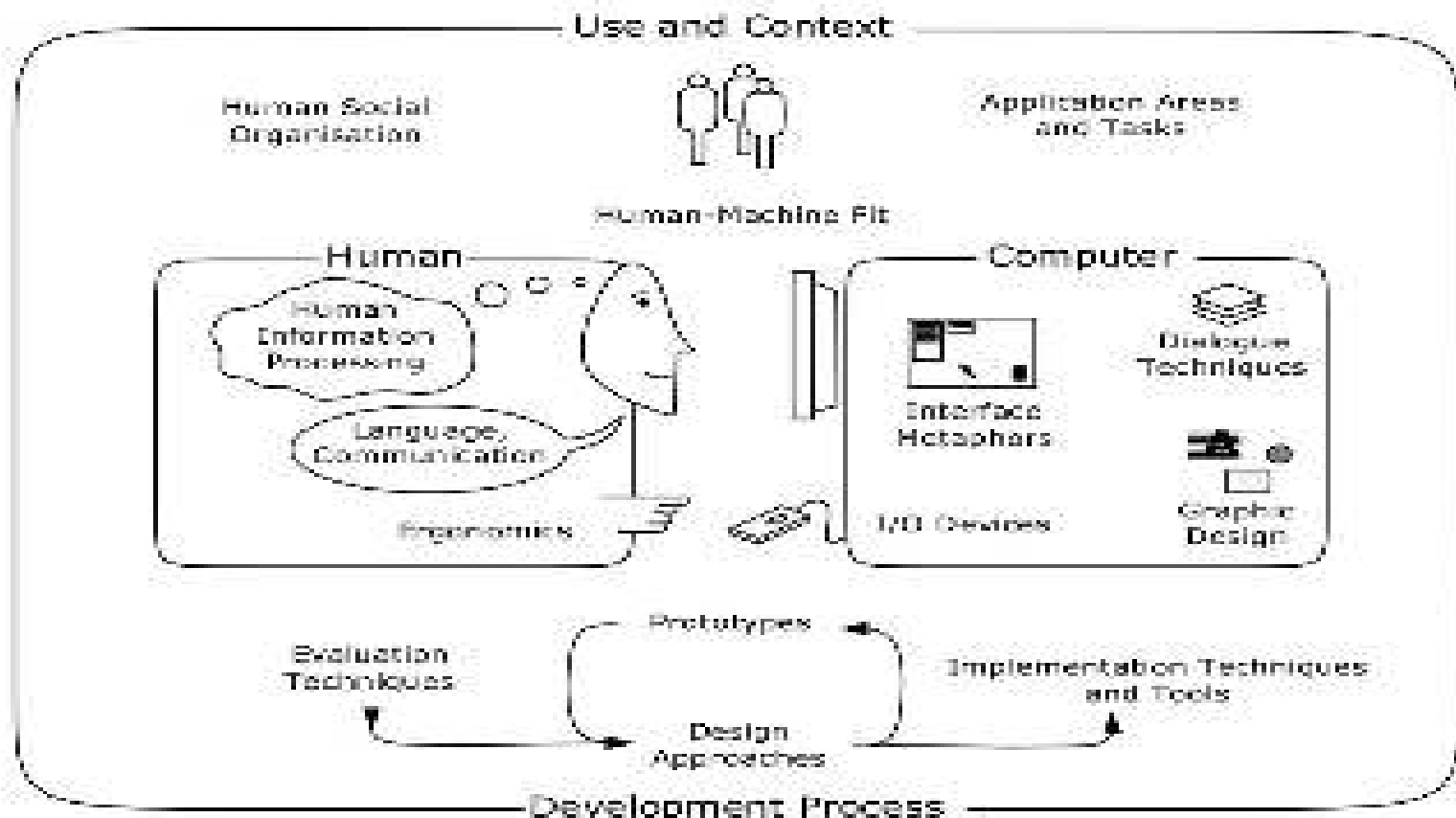


Vsebina

- izhodni modeli
- risanje
- barvni modeli
- rasterizacija
- barvanje poligonov

Interakcije

- narava interakcije človek računalnik





Interakcije

- trije izhodni modeli
 - komponente (objekti)
 - grafični objekti v drevesni hierarhiji z avtomatskim ponovnim izrisom
 - primeri: meniji, sezname, oznake, gumbi
 - osnovni grafični gradniki
 - visoko-nivojski osnovni grafični gradniki: črte, oblike, krivulje, besedilo
 - primer: *drawText()*, *drawLine()*
 - poznano kot: vektorska grafika, strukturna grafika
 - piksli
 - dvodimenzionalno polje pikslov
 - poznano kot: raster, slika, bitna slika, polje pikslov



Trije izhodni modeli

komponente (objekti)

risanje komponent

osnovni grafični gradniki



rasterizacija

piksli



Model komponent

- komponente ali objekti
 - poznano kot:
 - pogledi
 - interaktorji
 - podobe (widget)
 - osnovni gradniki
 - primeri
 - meniji
 - sezname
 - oznake
 -



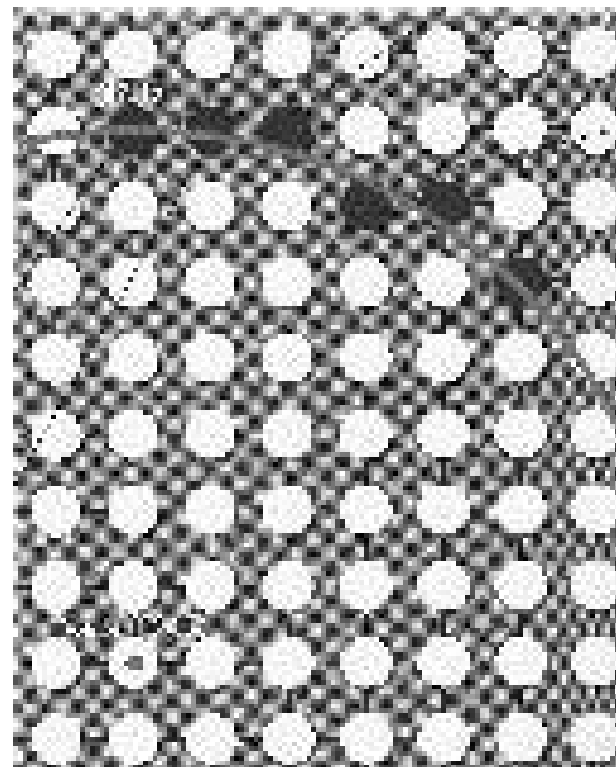
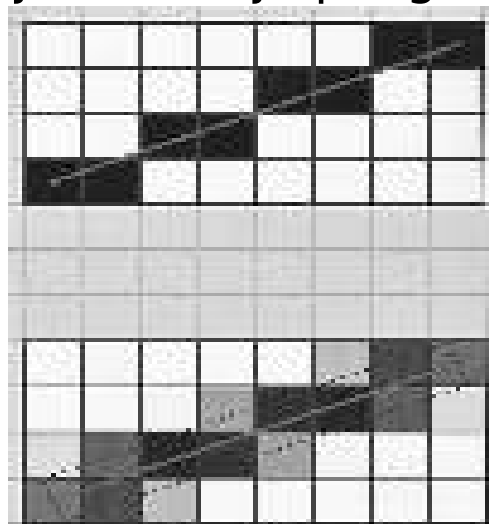
Model osnovnih grafičnih gradnikov

- risalna površina
 - struktura za risanje: »drawable« (»Pixmap«, »Window«)
 - zaslon, del pomnilnika, gonilnik za tiskalnik, oddaljen zaslon
- grafični kontekst
 - hrani grafične lastnosti, uporabljene pri izrisu, ni potrebno ob vsakem klicu pošiljati gradniku
 - pisava, barve, debelina črte, polnitev, robovi,...
- koordinatni sistem
 - izhodišče, skala, rotacija
- področje obrezovanja
- osnovni grafični gradniki
 - črta, krog (lok, elipsa), pravokotnik, besedilo, poligon, oblike



Pretvorba osnovnih gradnikov v piksle

- rasterizacijski algoritmi
 - za risanje črte
 - za risanje kroga
 - za glajenje osnovnih gradnikov
 - za polnjenje/barvanje poligonov



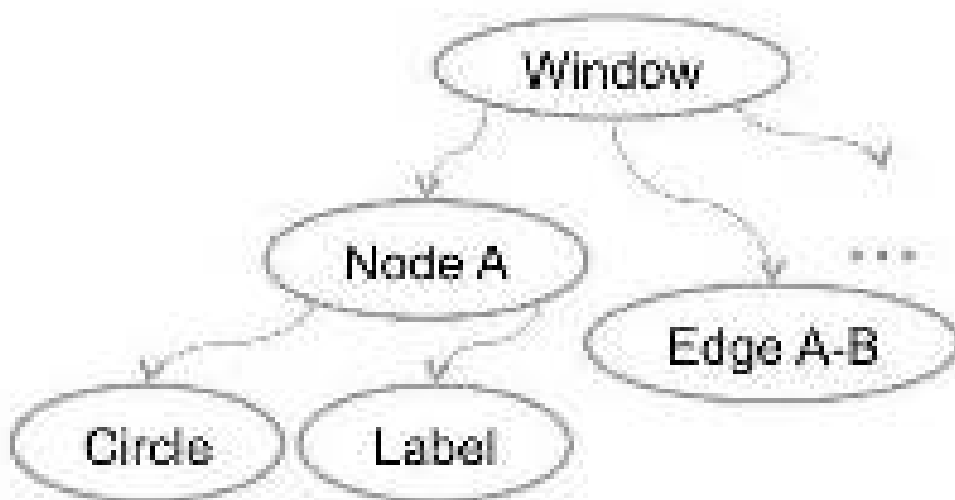
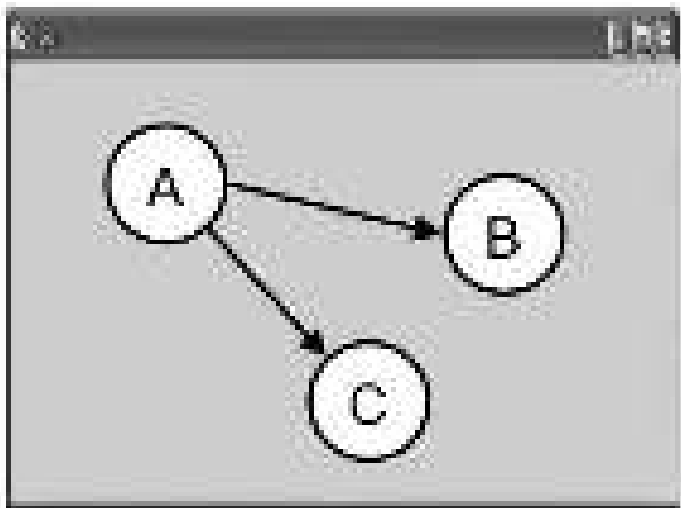
Modeli pikslov

- piksli so v pravokotnem polju
 - piksel je vektor (npr. RGB), polje je tridimenzionalno
- RGB barvne komponente imenujemo tudi kanali
- biti na piksel
 - 1 bit na piksel: črno/bel
 - 4-8 bitov na piksel: vsak piksel je indeks v iskalni tabeli
 - 24 bitov na piksel: 8 bitov za vsako barvo (npr. RGB)
 - 32 bitov na piksel: 8 bitov za vsako barvo, 8 bitov za alfa kanal
- piksli lahko organizirani na več načinov
 - v besede (RGBRGB...RGB) ali z izgubami (RGB- RGB-), soležno
 - v ločene ravnine (samo R, samo G, samo B)
 - od začetka proti koncu ali od konca proti začetku (npr. BMP)



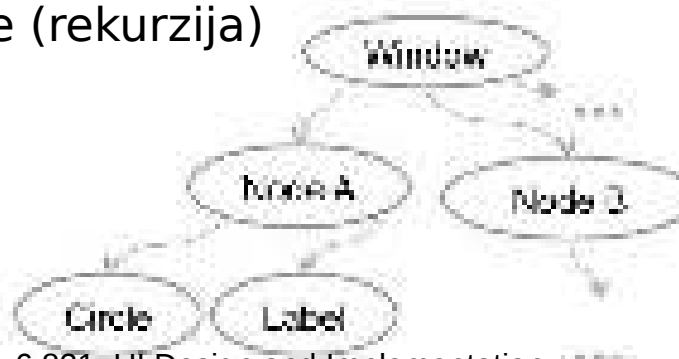
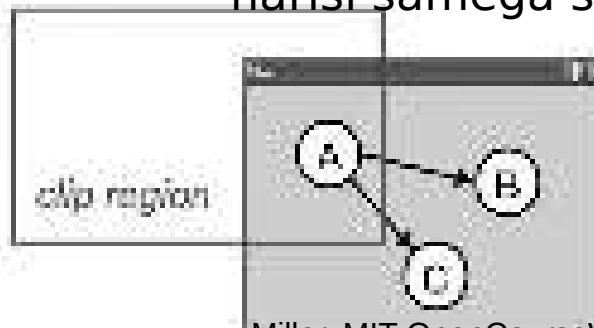
Risanje komponent

- risanje poteka od vrha navzdol
 - gradnik nariše samega sebe z uporabo grafičnih osnovnih gradnikov ali pikslov
 - gradnik naroči neposredno vsebovanim gradnikom, da se narišejo



Risanje komponent

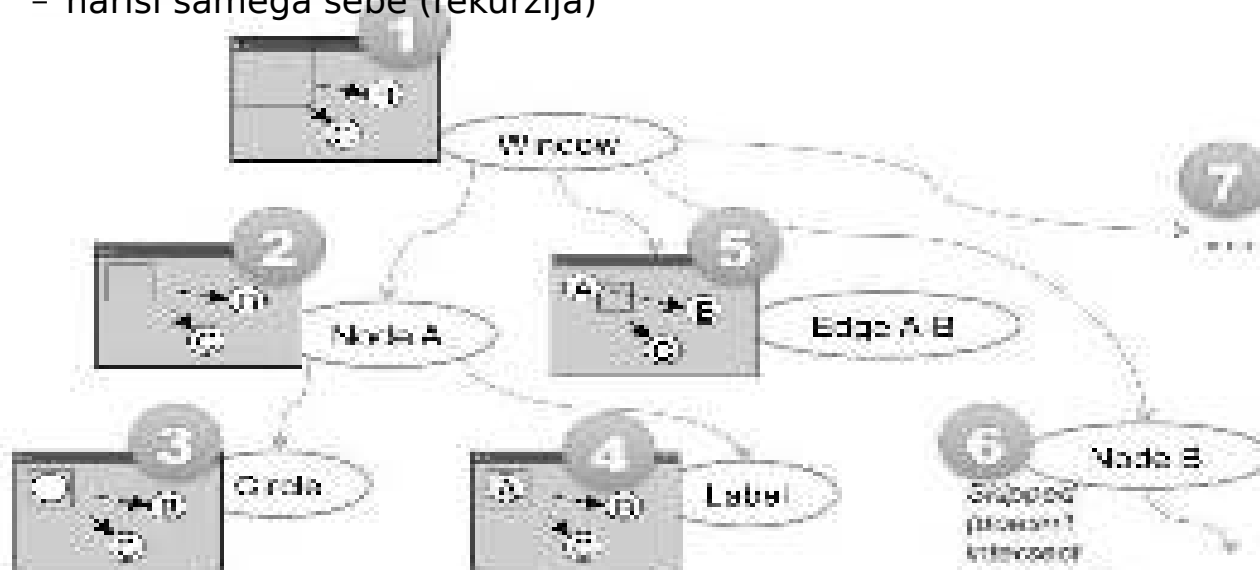
- določi področje rezanja kot presečišče med najvišjo podobo in področjem obrezovanja
- nariši samega sebe
 - nariši sebe v področju rezanja
 - za vsakega naslednika
 - če obstaja presečišče med področjem rezanja in naslednikom
 - določi področje rezanja kot presečišče med naslednikom in področjem obrezovanja
 - nariši samega sebe (rekurzija)





Risanje komponent-primer

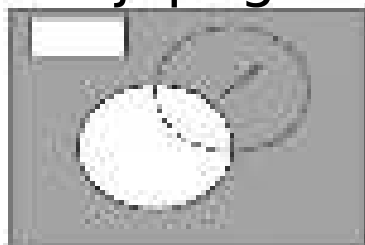
- določi področje rezanja kot presečišče med najvišjo podobo in področjem obrezovanja
- nariši samega sebe
 - nariši sebe v področju rezanja
 - za vsakega naslednika
 - če obstaja presečišče med področjem rezanja in naslednikom
 - določi področje rezanja kot presečišče med naslednikom in področjem obrezovanja
 - nariši samega sebe (rekurzija)



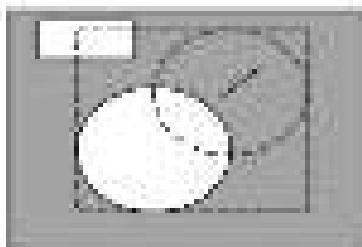


Naivni ponovni izris

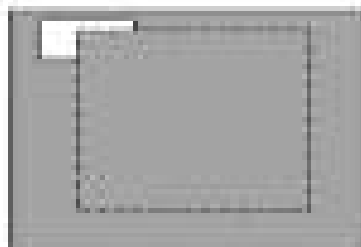
- naivni ponovni izris ni primeren, saj povzroči učinek utripanja
- potrebno je risanje od vrha navzdol vseh objektov v hierarhiji pogleda



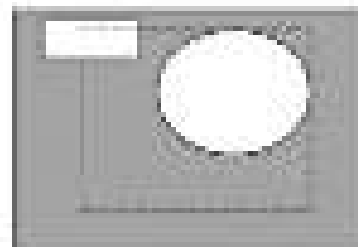
Object moves



Determine
damaged region



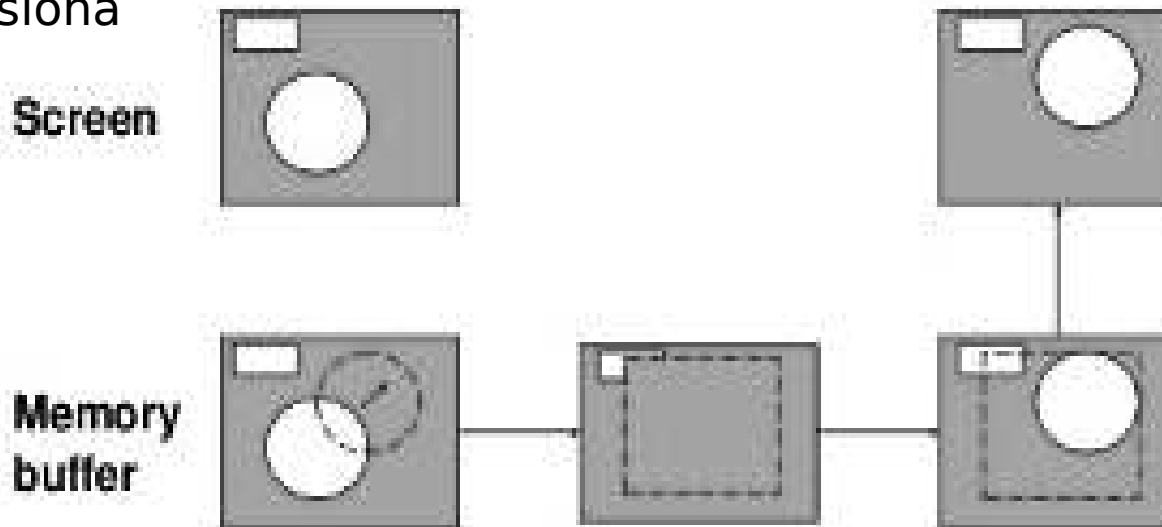
Redraw parent
(children blink out!)



Redraw children

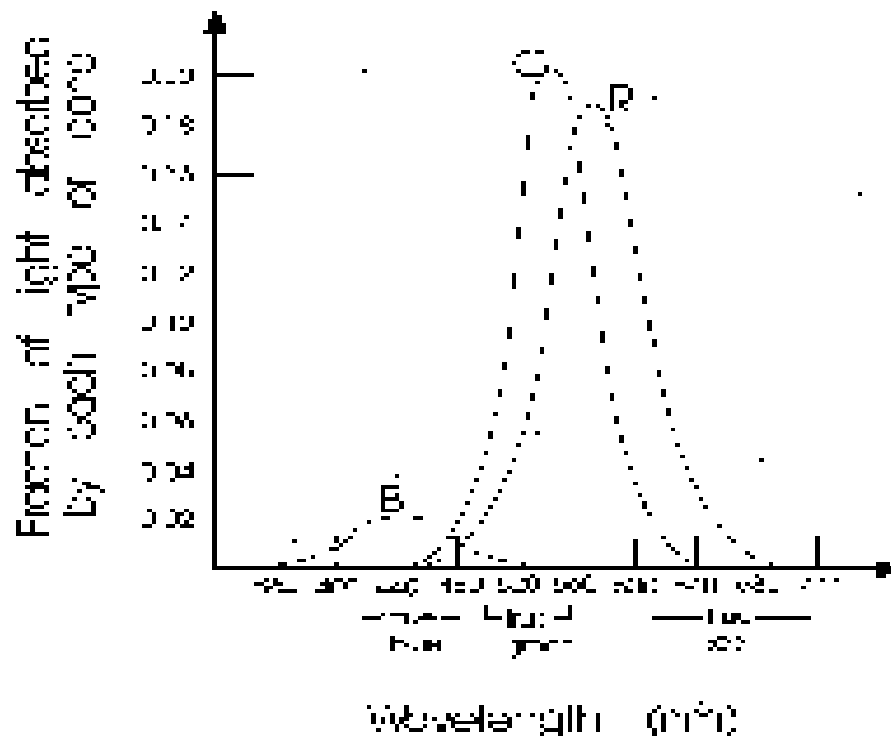
Dvoji pomnilnik

- dvojni pomnilnik reši problem utripanja
 - risanje v pomnilnik je hitrejše kot regeneracija zaslona
 - regeneracija pomeni, da zberemo gradnike
 - kopiranje je hitrejše od regeneriranja drevesne strukture
 - »poškodovani« objekti so zbrisani samo v pomnilniku
 - statični gradniki, ki morajo biti regenerirani, niso nikoli zbrisani z zaslona



Vizualno zaznavanje

- človekovo oko sestavljeno iz fotoreceptorjev: paličnice (svetlo/temno) in čepnice (barve)
- frekvenca: $430 - 750 \cdot 10^{12}$ Hz



Fotoreceptorji

- paličnice (vlakna): ~ 125 milijonov
 - občutljiva na spremembe svetlobe
 - bolj občutljiva
- čepnice (stožci): ~ 7 milijonov
 - občutljivi na barve
 - zelena in rdeča bolj občutljivo
 - modra manj občutljivo

Brezbarvna svetloba

- atribut v fizikalnem smisli
 - intenziteta: gostota moči ali energijskega toka, ki se izseva v prostorski kot
- atributi v fiziološkem smislu
 - svetlost (»lightness«): sprejeta intenziteta odbite brezbarvne svetlobe
 - svetlost (»brightness«): sprejeta intenziteta brezbarvne svetlobe lastno svetlečih objektov

Barvna svetloba

- atributi v fizikalnem smisli
 - valovna dolžina (ali frekvenca, valovna dolžina*frekvenca=svetlobna hitrost)
 - čistost: 100% čista barva je nenasičena – brez primešane bele
 - intenziteta: gostota moči ali energijskega toka, ki se izseva v prostorski kot
- atributi v fiziološkem smislu
 - barva
 - nasičenje
 - svetlost (»lightness«): sprejeta intenziteta odbite brezbarvne svetlobe
 - svetlost (»brightness«): sprejeta intenziteta brezbarvne svetlobe lastno svetlečih objektov

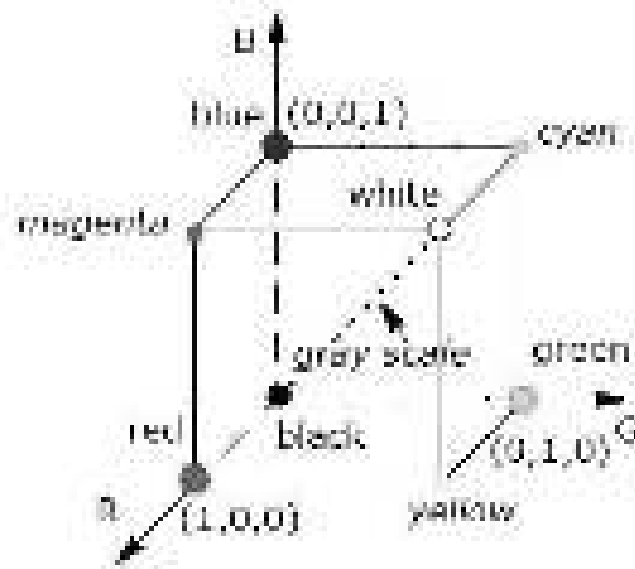
Barvni modeli

- RGB kocka: rdeča (R), zelena (G), modra (B)
 - pretežno uporabljen v računalništvu
- CMY: cianova (C), magenta (M), rumena (Y)
 - uporabljen v tiskarstvu: pigmenti absorbirajo valovne dolžine

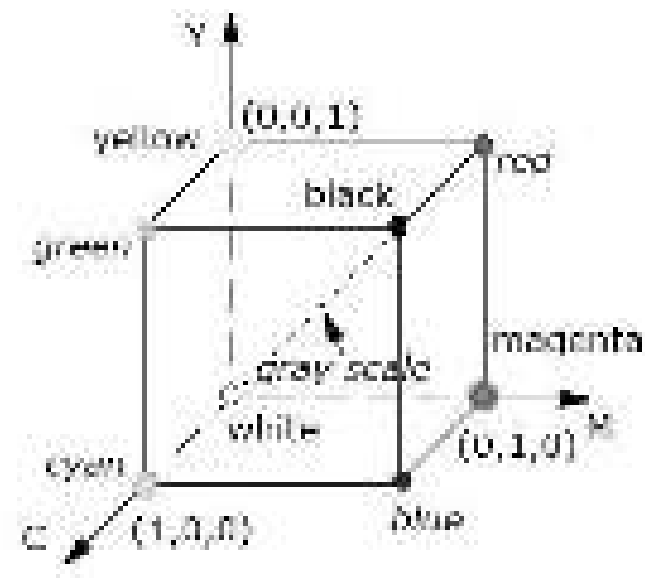


Barvni modeli

a) RGB

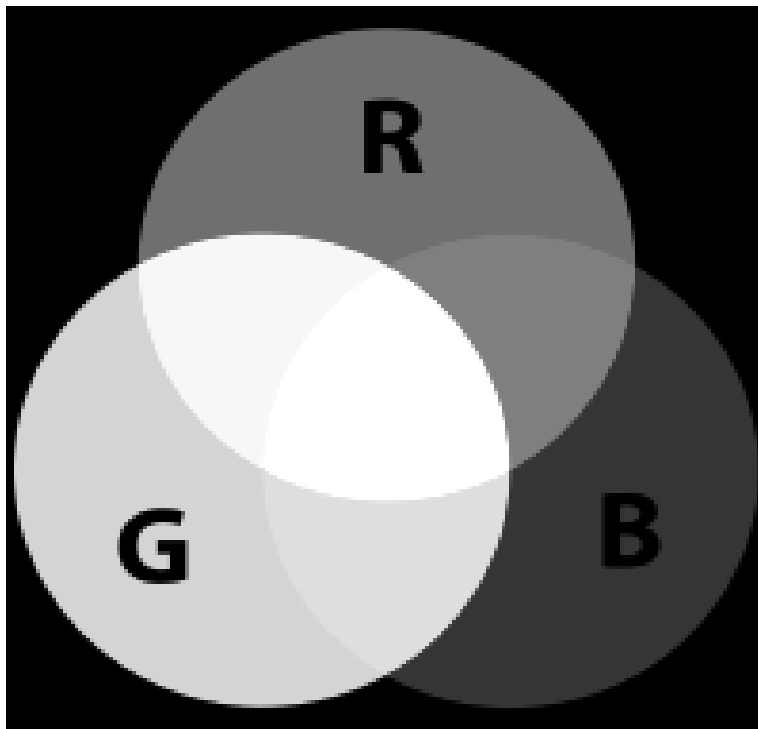


b) CMY

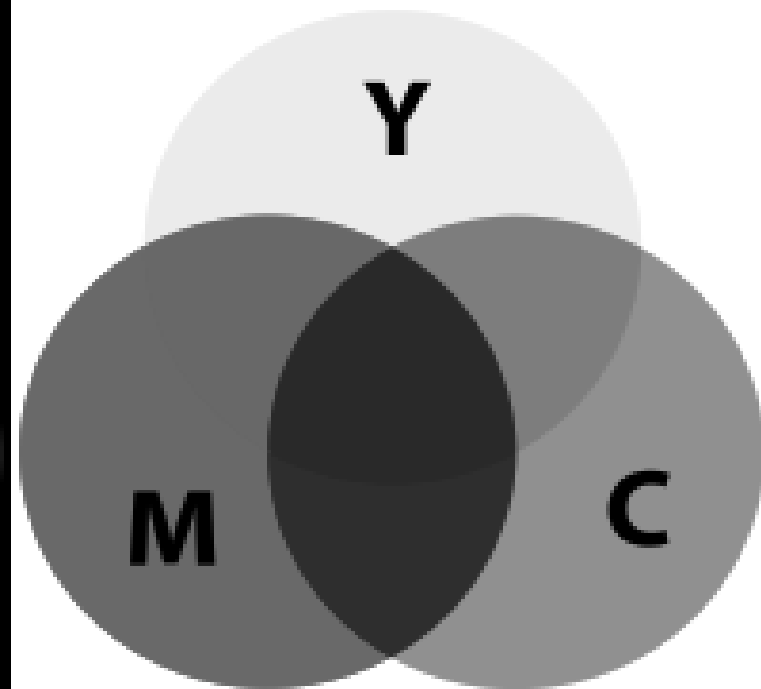




Barvni modeli



Additive RGB Color



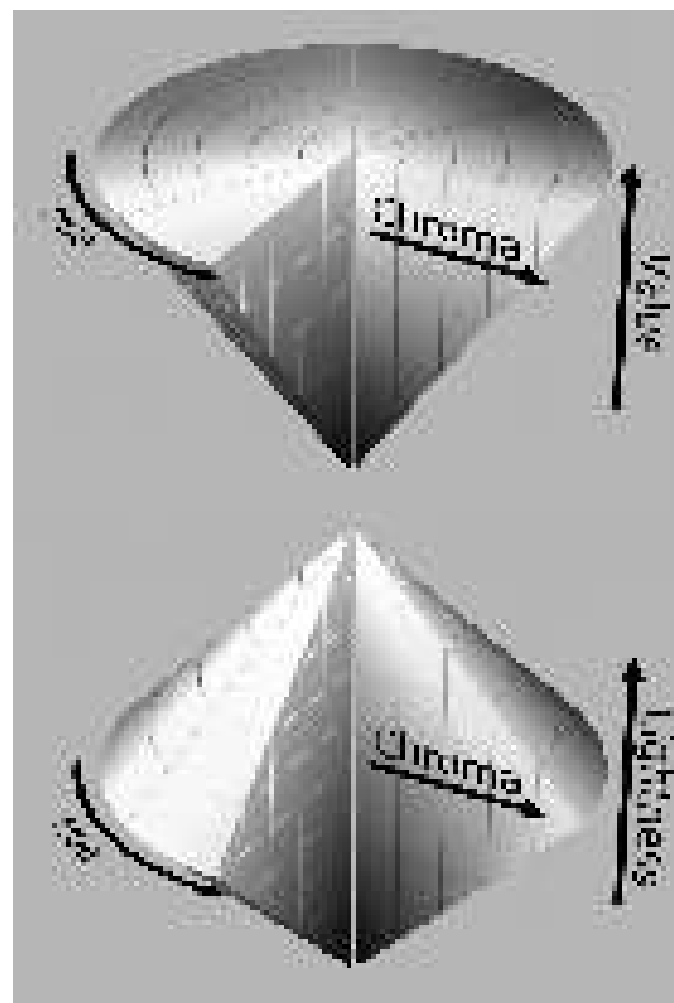
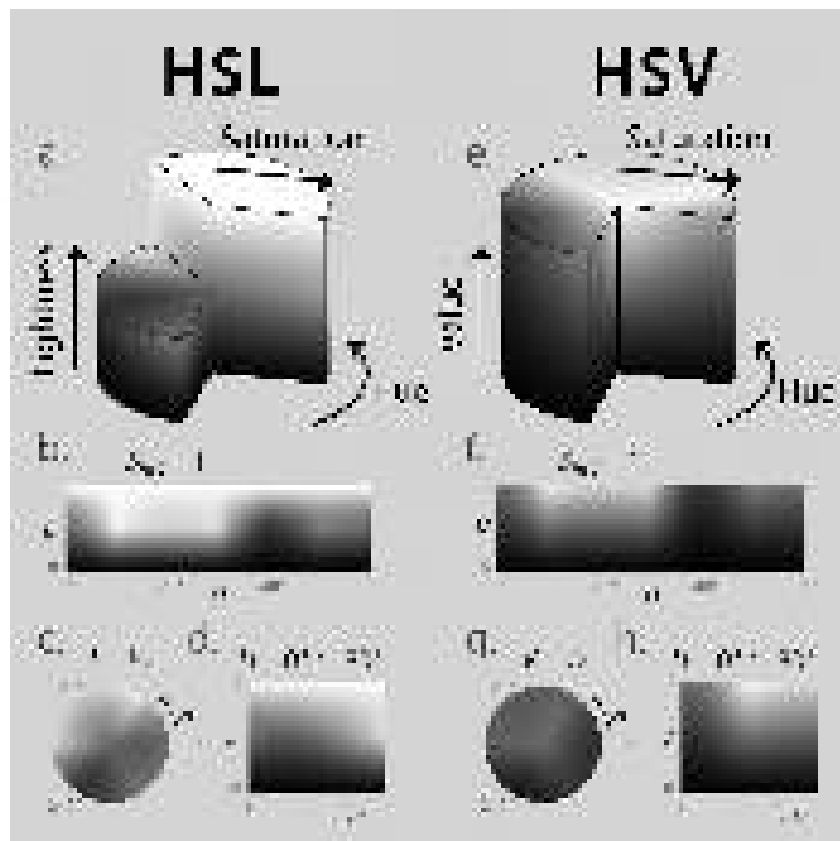
Subtractive CMY(K) Color

Barvni modeli

- HSV (ali HSB) stožec
 - odtenek (»hue«): vrsta barve, predstavlja kot okoli stožca
 - nasičenje (»saturation«): količina barve
0 % (siva) – 100 % (barva)
 - intenziteta (»value«): 0 % (temna) – 100 % (svetla)
- HSL (ali HSL) dvojni stožec
 - odtenek (»hue«): vrsta barve, predstavlja kot okoli stožca
 - nasičenje (»saturation«): količina barve
0 % (siva) – 100 % (barva)
 - intenziteta (»value«): 0 % (temna) – 100 % (svetla)
 - dvigne center HSV modela tako, da ima samo bela intenziteto 1.0, čiste barve pa imajo intenziteto 0.5

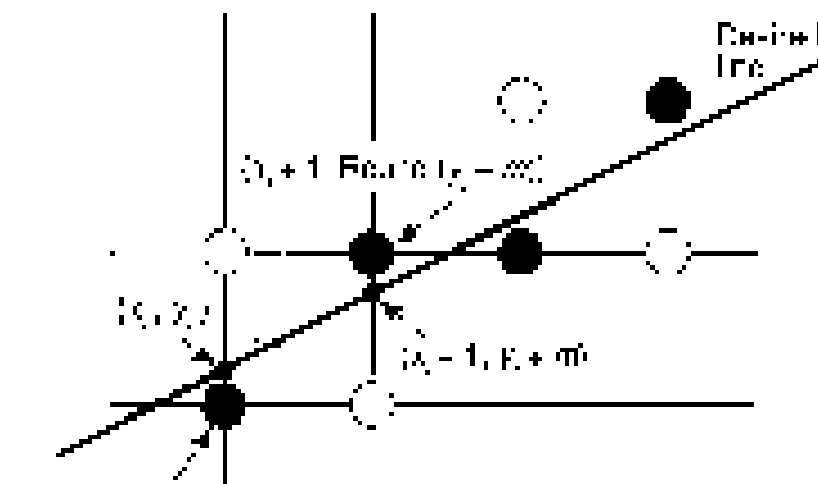
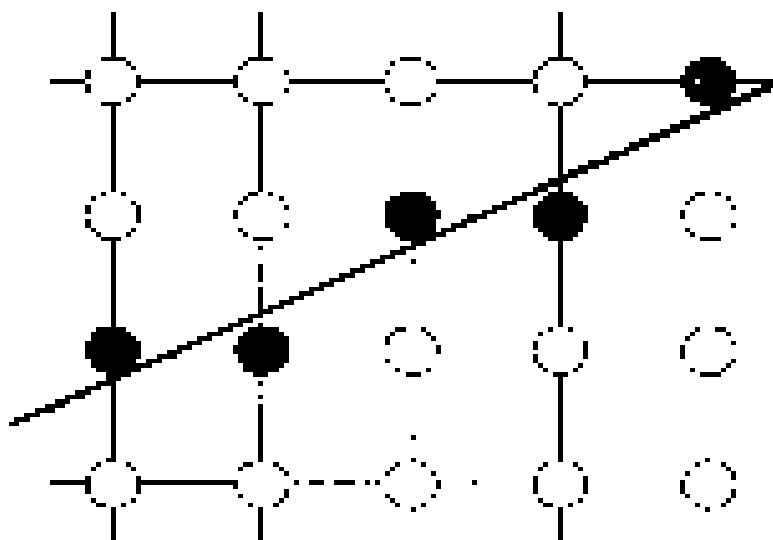


Barvni modeli



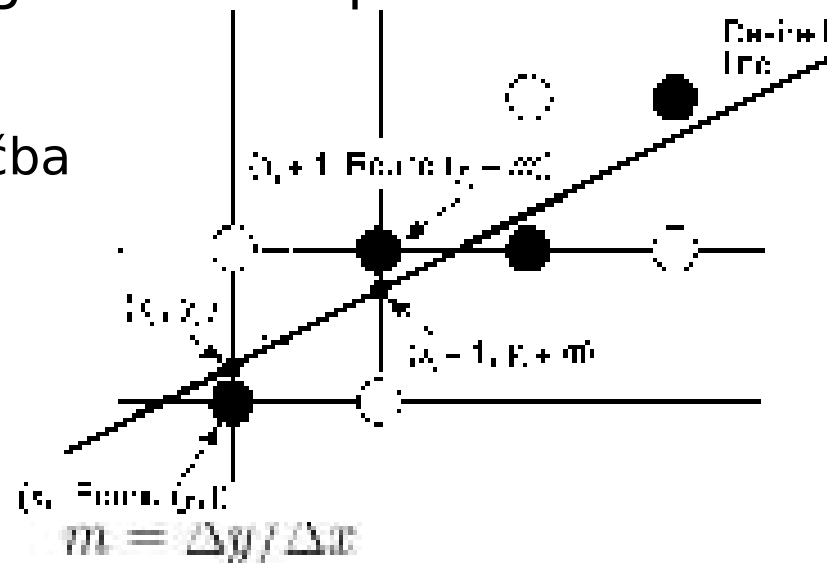
Rasterizacija

- pretvorba osnovnih grafičnih gradnikov v piksele
 - rasterizacijski algoritmi
 - za risanje črt: linearna enačba
 - osnovni algoritem



Rasterizacija

- pretvorba osnovnih grafičnih gradnikov v piksele
 - rasterizacijski algoritmi
 - za risanje črt: linearna enačba
 - osnovni algoritem



$$y_i = m \cdot x_i + B$$

$$y_{i+1} = m \cdot x_{i+1} + B = m \cdot (x_i + \Delta x) + B = y_i + m \cdot \Delta x$$

$$\text{Če } \Delta x = 1, \text{ potem: } y_{i+1} = y_i + m$$

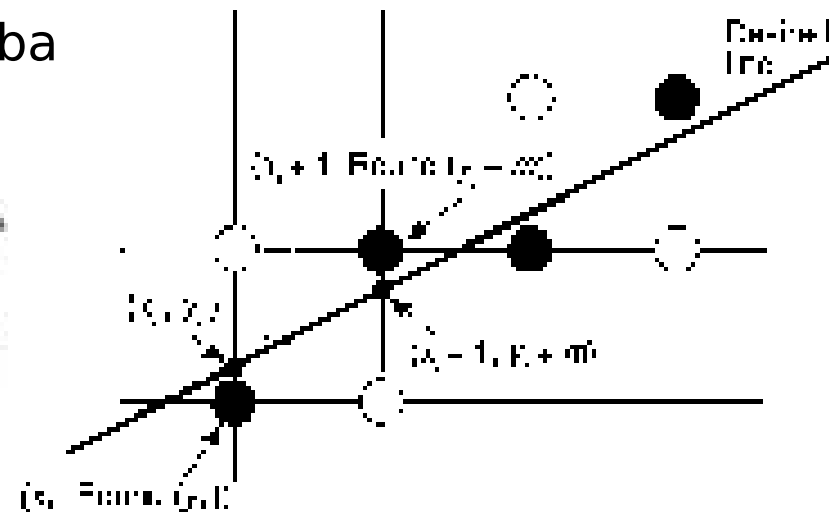
$$\text{Če } |m| > 1, \text{ potem: } x_i \leftrightarrow y_i, \Delta x = \Delta y / m = 1/m$$

Rasterizacija

- pretvorba osnovnih grafičnih gradnikov v piksele
 - rasterizacijski algoritmi
 - za risanje črt: linearna enačba
 - osnovni algoritem

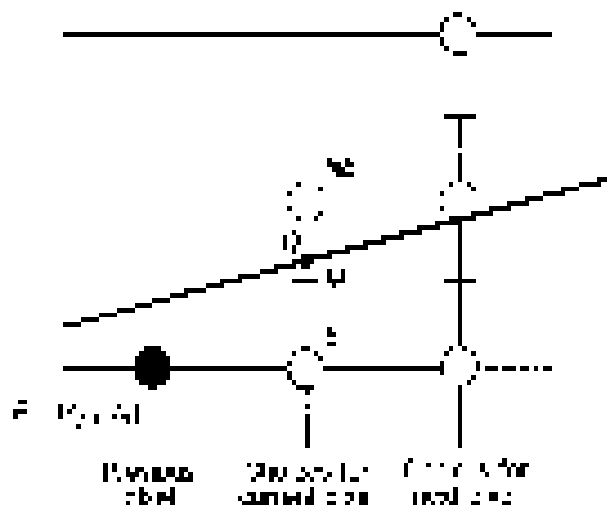
```
void Line(
    int x0, int y0,      /* Assumed: 1 <= m <= 1, x0 <= x1 */
    int x1, int y1,      /* Left endpoint */
    int value)            /* Right endpoint */
/* Value to place in line's pixels */
{
    int dx;
    double dy = y1 - y0;
    double dx = x1 - x0;
    double m = dy / dx;
    double y = y0;

    for (x = x0; x <= x1; x++) {
        WritePixel(x, Round(y), value); /* Set pixel to value */
        y += m;                          /* Step y by slope m */
    }
    /* Line */
}
```



Rasterizacija

- pretvorba osnovnih grafičnih gradnikov v piksele
 - rasterizacijski algoritmi
 - za risanje črt
 - algoritem najbližje točke



$$dx = x_1 - x_0, \quad dy = y_1 - y_0, \quad y = \frac{dy}{dx}x + B$$

$$F(x, y) = ax + by + c = 0$$

$$F(x, y) = dyx - dx y + dx B = 0$$

$$d = F(x_0 + 1, y_0 + \frac{1}{2}) = a(x_0 + 1) + b(y_0 + \frac{1}{2}) + c$$

$$C: \quad d > 0: \quad NE; \quad C: \quad d < 0: \quad E$$

$$NE: \quad d_{next} = a(x_0 + 2) + b(y_0 + \frac{1}{2}) + c$$

$$d_{next} = d_{cur} + a + b = d_{cur} + dy - dx, \quad \Delta_{NE} = dy - dx$$

$$E: \quad d_{next} = a(x_0 + 2) + b(y_0 + \frac{1}{2}) + c$$

$$d_{next} = d_{cur} + a = d_{cur} + dy, \quad \Delta_E = dy$$

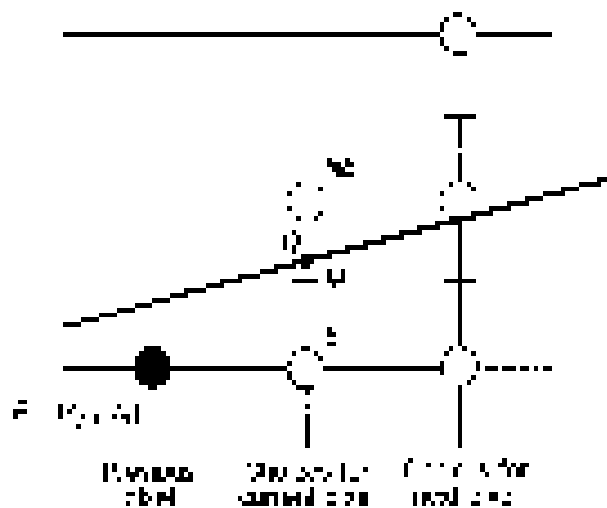
$$d_{next} = a(x_0 + 1) + b(y_0 + \frac{1}{2}) + c$$

$$d_{next} = F(x_0, y_0) + a + \frac{b}{2} = 0 + dy - dx/2, \quad d_{next} = dy - dx/2$$

$$d_{next} = 2(dy - dx/2), \quad \Delta_{NE} = 2(dy - dx), \quad \Delta_E = 2dy$$

Rasterizacija

- pretvorba osnovnih grafičnih gradnikov v piksele
 - rasterizacijski algoritmi
 - za risanje črt
 - algoritem najbližje točke



void BPPixelLine(int x0, int y0, int x1, int y1, int c, int w, int h)

```

int dx = x1 - x0;
int dy = y1 - y0;
int d = 2 * dy - dx;
int incx = 1;
int incy = 1;
int cx = x0;
int cy = y0;
while (cx < x1 || cy < y1)
    // The next pixel is
    // determined based on current value of
    // the error term and the width/height of
    
```

```

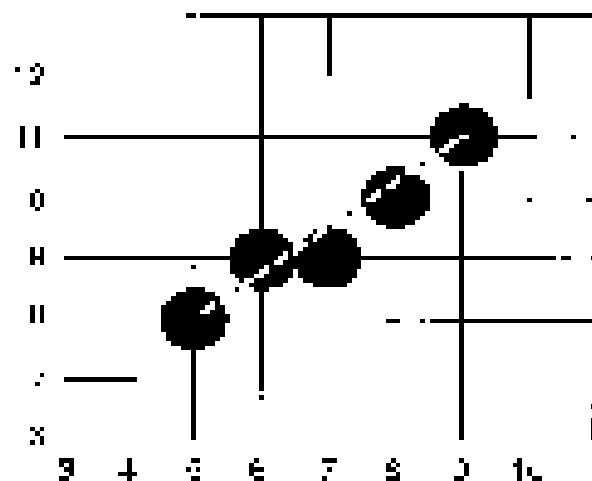
    while (cx < x1 || cy < y1)
    {
        if (d < 0)
            d += 2 * dy;
        else
            d += 2 * dx;
        cx += incx;
        cy += incy;
    }
    // The error term is
    
```

```

    WritePixel(cx, cy, color);
} // while
} // BPPixelLine()
    
```

Rasterizacija

- pretvorba osnovnih grafičnih gradnikov v piksele
 - rasterizacijski algoritmi
 - za risanje črt
 - algoritem najbližje točke



Foley et al, Slika 3.8 in 3.9

void BPPixelLine(int x0, int y0, int x1, int y1, int c, int mode)

```

int dx = x1 - x0;
int dy = y1 - y0;
int d = 2 * dy - dx;
int incx = 1;
int incy = 1;
int midpnt = dx * (dy > 0);
int x = x0;
int y = y0;
while (x != x1 || y != y1) {
    // The current pixel is
    // determined using the current value of
    // the error term and the value of dx
    BPPixel(x, y, c, mode);
    // The next pixel is
    if (d < 0) {
        // Choose x + 1
        x = x + 1;
        d = d + dx;
    } else {
        // Choose y + 1
        y = y + 1;
        d = d + dy;
    }
}

```

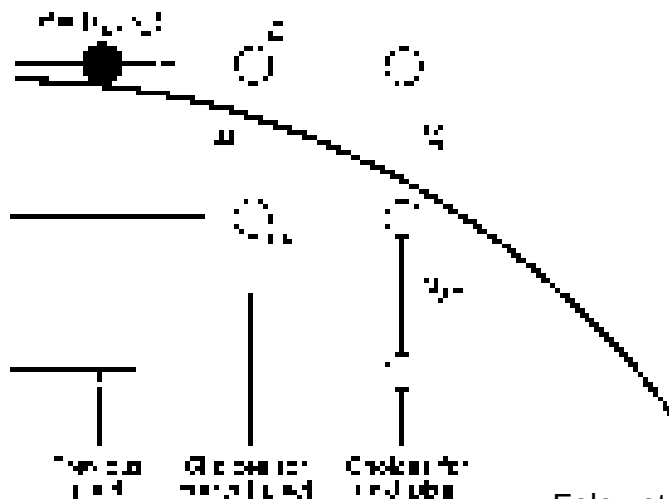
```

void BPPixelLine(int x0, int y0, int x1, int y1, int c)
{
    int dx = x1 - x0;
    int dy = y1 - y0;
    int d = 2 * dy - dx;
    int incx = 1;
    int incy = 1;
    int midpnt = dx * (dy > 0);
    int x = x0;
    int y = y0;
    while (x != x1 || y != y1) {
        // The selected pixel closest to the line is
        BPPixel(x, y, c);
        // The next pixel is
        if (d < 0) {
            // Choose x + 1
            x = x + 1;
            d = d + dx;
        } else {
            // Choose y + 1
            y = y + 1;
            d = d + dy;
        }
    }
}

```

Rasterizacija

- pretvorba osnovnih grafičnih gradnikov v piksele
 - rasterizacijski algoritmi
 - za risanje kroga
 - algoritem najbližje točke



Foley et al, Slika 3.14

$$F(x, y) = x^2 + y^2 - R^2$$

$$d_{\text{akt}} = (x_p + 1)^2 + (y_p - \frac{1}{2})^2 - R^2$$

$$\text{Če } d_{\text{akt}} \geq 0 : SE; \quad \text{Če } d_{\text{akt}} < 0 : E$$

$$SE: \quad d_{\text{novi}} = (x_p + 2)^2 + (y_p - \frac{3}{2})^2 - R^2$$

$$d_{\text{novi}} = d_{\text{akt}} + 2x_p + 3, \quad \Delta SE = 2x_p + 5$$

$$E: \quad d_{\text{novi}} = (x_p + 1)^2 + (y_p + \frac{1}{2})^2 - R^2$$

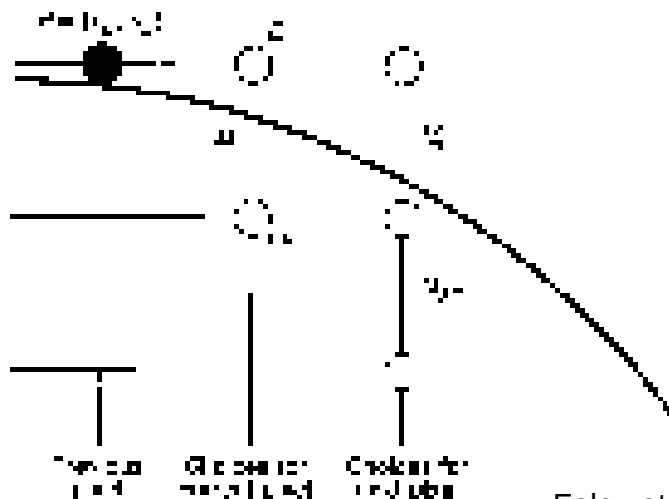
$$d_{\text{novi}} = d_{\text{akt}} + 2x_p + 3, \quad \Delta E = 2x_p + 3$$

$$d_{\text{novi}} = F(1, R - \frac{1}{2}) = 1 + (R - \frac{1}{2})^2 - R^2 = \frac{5}{4} - R$$

$$d_{\text{novi}} = 1 - R$$

Rasterizacija

- pretvorba osnovnih grafičnih gradnikov v piksele
 - rasterizacijski algoritmi
 - za risanje kroga
 - algoritem najbližje točke

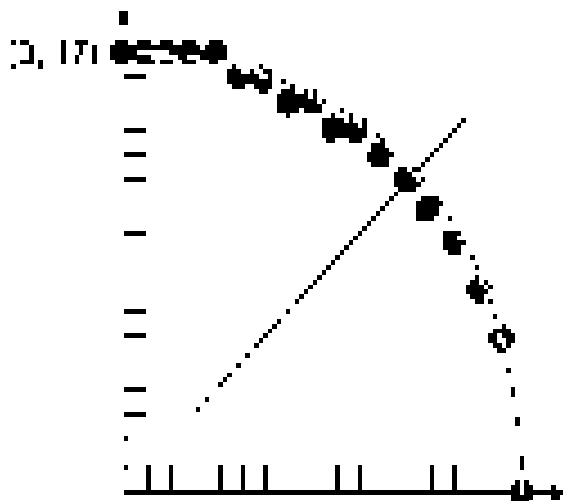


```
void MidpointCircle(int xc, int yc, int radius)
// Assumes center of circle is at origin. Integer arithmetic.
{
    int x = 0;
    int y = radius;
    int d = 1 - radius;
    CirclePoints(x, y, radius);

    while (y > 0)
    {
        if (d < 0) // Select E or W
            d = d + 2 * x + 4;
        else // Select SE or SW
            d = d + 2 * x - 4;
        x++;
        CirclePoints(x, y, radius);
    } // while
} // MidpointCircle
```

Rasterizacija

- pretvorba osnovnih grafičnih gradnikov v piksele
 - rasterizacijski algoritmi
 - za risanje kroga
 - algoritem najbližje točke



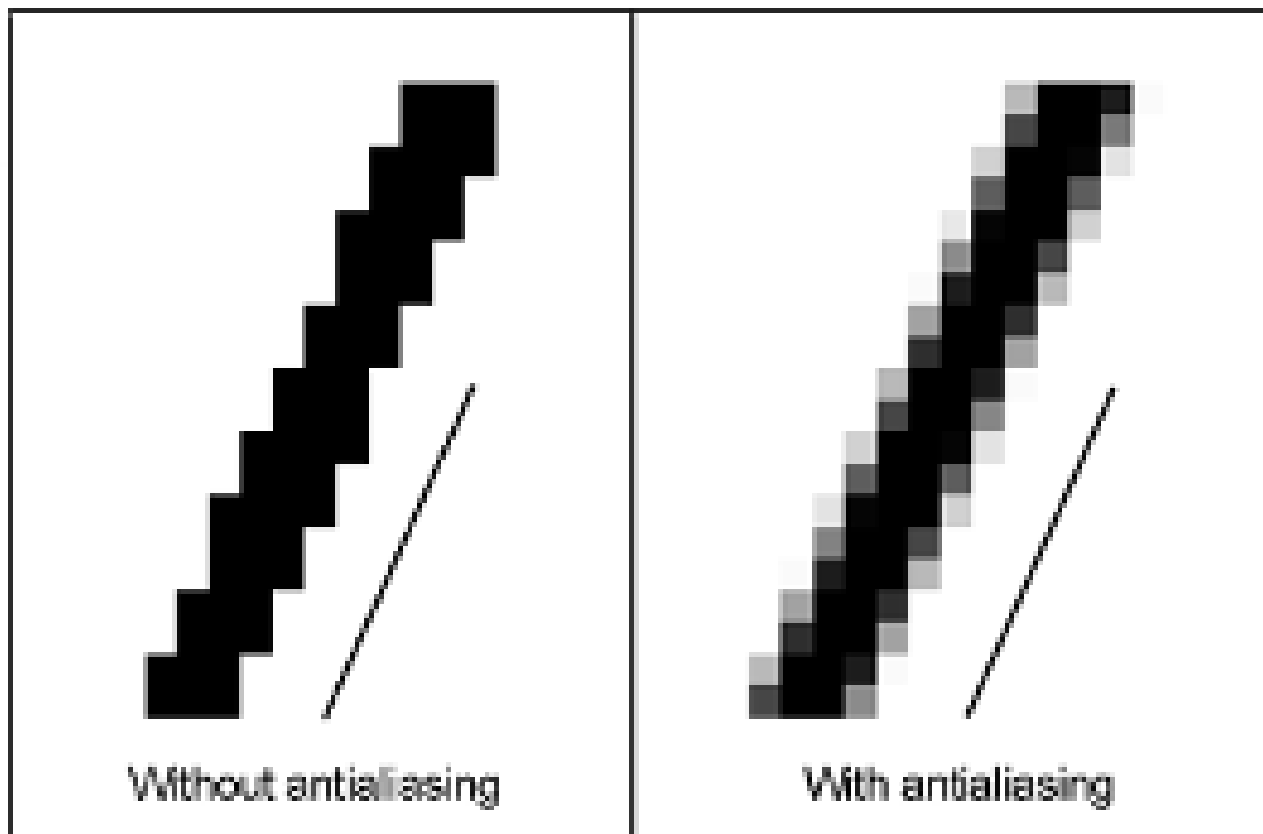
Foley et al, Slika 3.12 in 3.15

```
void MidpointCircle(int radius, int mode)
// Assumes center of circle is at origin. Integer arithmetic.
{
    int x = 0;
    int y = radius;
    int d = 1 - radius;
    CirclePoints(x, y, mode);

    while (y > 0)
    {
        if (d < 0) // Select E or W
            d = d + 2 * x + 3;
        else // Select SE or SW
            d = d + 2 * x + 5;
        x++;
        CirclePoints(x, y, mode);
    } // while
} // MidpointCircle
```

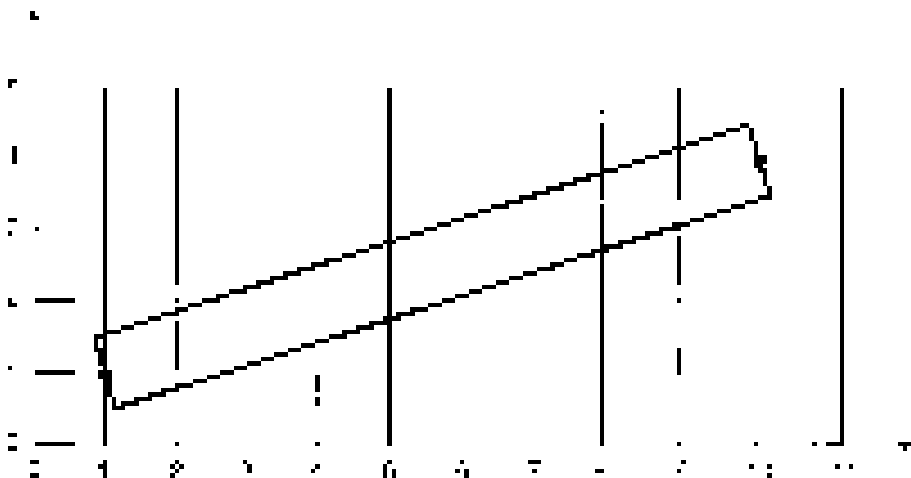
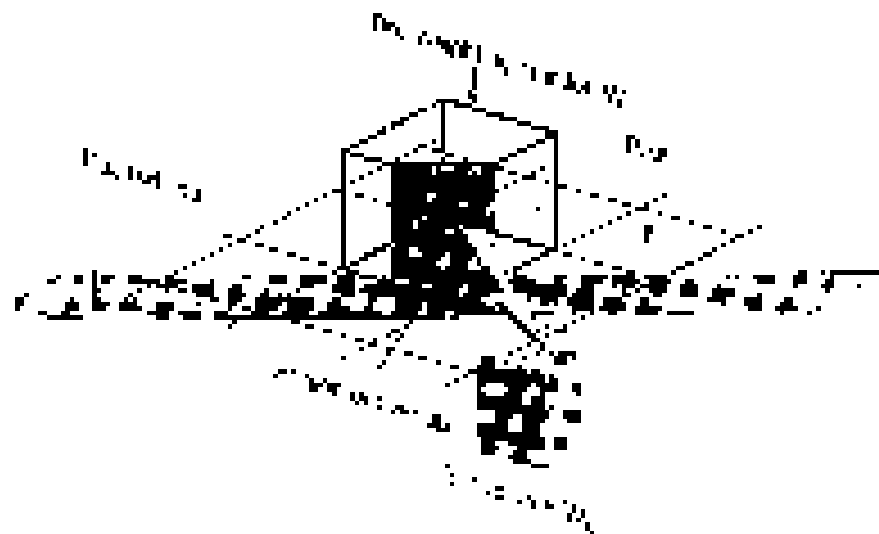



Glajenje osnovnih gradnikov



Glajenje osnovnih gradnikov

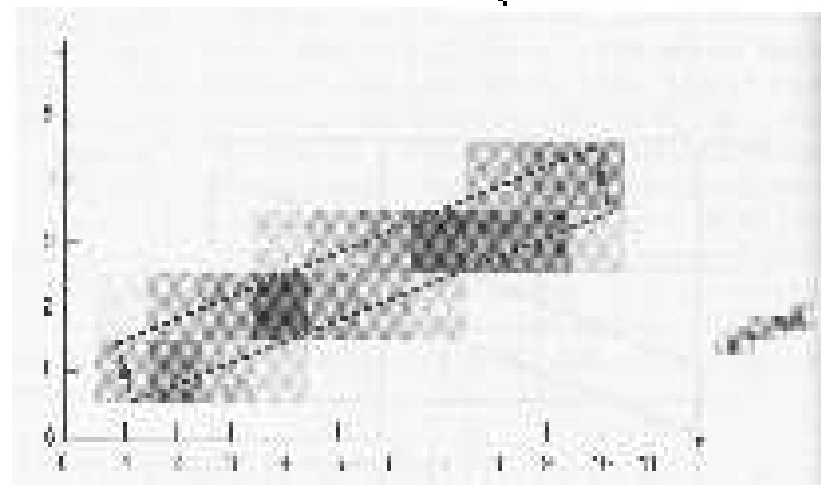
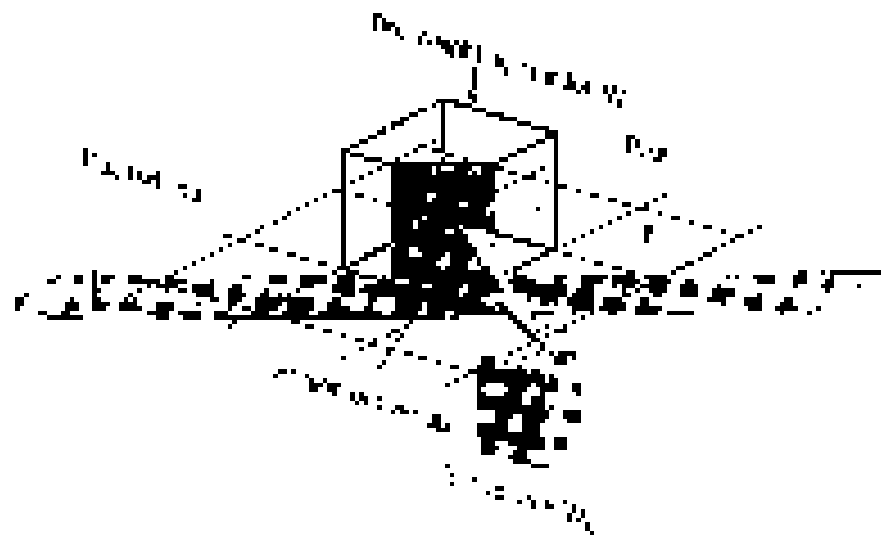
- glajenje z neuteženim prekrivanjem površine



Foley et al, Slika 3.55 in 3.57

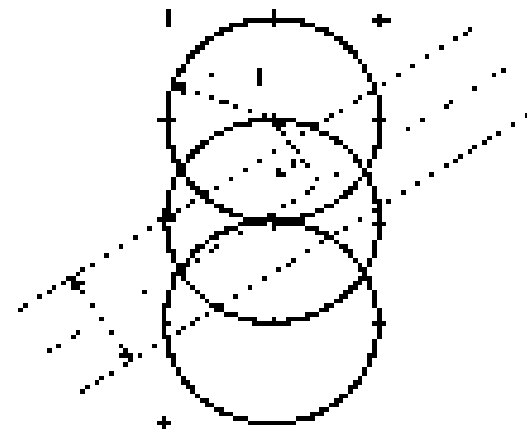
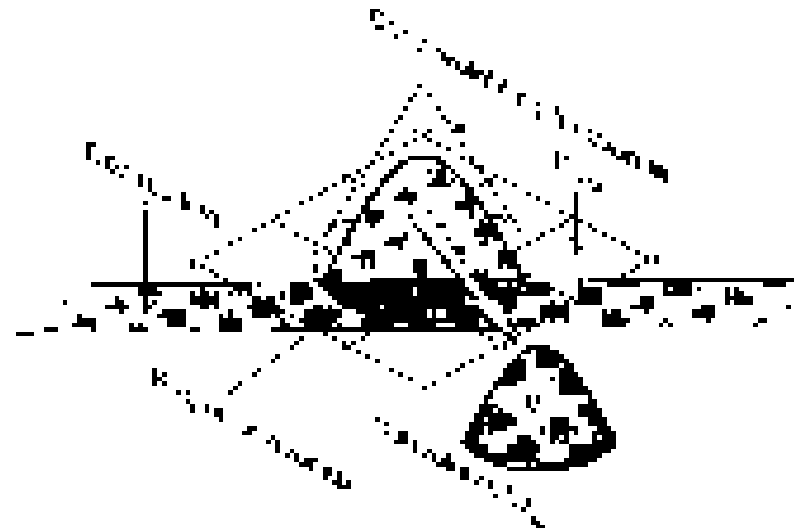
Glajenje osnovnih gradnikov

- glajenje z neuteženim prekrivanjem površine
 - bolj oddaljen piksel ima manjšo intenziteto
 - gradnik nima učinka na intenziteto če ni prekrivan
 - enako velika področja prekrivanja prispevajo enako intenziteto ne glede na oddaljenost



Glajenje osnovnih gradnikov

- glajenje z uteženim prekrivanjem površine
 - bolj oddaljen piksel ima manjšo intenziteto
 - gradnik ima učinen na intenziteto tudi če ni prekrivanja (krog z radijem ena)
 - enako velika področja prekrivanja imajo večji učinek, če so bližje središču piksla



Barvanje poligonov

- prva ideja: rekurzija
 - težave: hitro pride do porabe pomnilnika, počasno
- izboljšava: iterativni vrstični postopek barvanja
 1. naključno izberi piksel (ključni piksel) v poligonu
 2. barvaj levo in desno od piksla do robov poligona
 3. v neobarvanih pikslih v vrstici zgoraj in nato spodaj izbiraj ključne piksele, ki imajo na desni za soseda rob in jih shrani v sklad
 4. iz sklada vzemi naslednji ključni piksel
 5. če je ključni piksel obarvan skoči na točko 4, sicer pa na točko 2

Barvanje poligonov



(a)



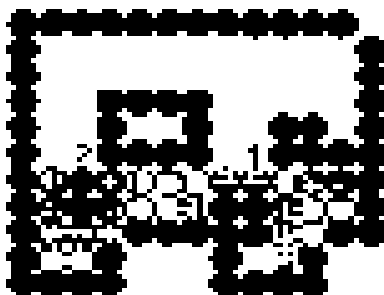
(b)



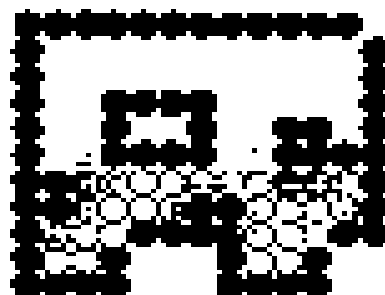
(c)



(d)



(e)



(f)