

```

1  /* ComplHeap.c */
2  #include <stdlib.h>
3  #include <malloc.h>
4  #include <string.h>
5  #include <assert.h>
6  #include "ComplHeap.h"
7
8  //判断PQ[i]是否合法
9  #define InHeap(n, i)      (((-1) < (i)) && ((i) < (n)))
10 //PQ[i]的父亲节点
11 #define Parent(i)         ((i - 1) >> 1)
12 //最后一个内部节点（末节点的父亲）
13 #define LastInternal(n)   Parent(n - 1)
14 //PQ[i]的左孩子
15 #define LChild(i)         (1 + ((i) << 1))
16 //PQ[i]的右孩子
17 #define RChild(i)         ((1 + (i)) << 1)
18 //判断PQ[i]是否有父亲
19 #define ParentValid(i)    (0 < i)
20 //判断PQ[i]是否有一个（左）孩子
21 #define LChildVaild(n, i) InHeap(n, LChild(i))
22 //判断PQ[i]是否有两个孩子
23 #define RChildVaild(n, i) InHeap(n, RChild(i))
24
25 //优先级队列堆空间倍增
26 static void PQueueGrow(PQUEUE *pq)
27 {
28     pq->capacity = (pq->capacity) << 1;
29     pq->elems = realloc(pq->elems, pq->elemSize * pq->capacity);
30     assert(pq->elems);
31 }
32
33 //优先级队列堆空间倍减
34 static void PQueueReduce(PQUEUE *pq)
35 {
36     if ((pq->capacity >> 1) < pq->initCap)
37     {
38         return ;
39     }
40     pq->capacity = (pq->capacity) >> 1;
41     pq->elems = realloc(pq->elems, pq->elemSize * pq->capacity);
42     assert(pq->elems);
43 }
44
45 //优先级队列初始化
46 void PQueueNew(PQUEUE *pq, int elemSize, long long initCap, ComplHeapCmp *cmpFn,
47 ComplHeapFree *freeFn)
48 {
49     assert(0 < elemSize);
50     assert(0 < initCap);
51     assert(NULL != cmpFn);
52     pq->elemSize = elemSize;
53     pq->initCap = initCap;
54     pq->capacity = initCap;
55     pq->cmpFn = cmpFn;
56     pq->freeFn = freeFn;
57     pq->size = 0;
58     pq->elems = malloc(elemSize * initCap);
59     assert(NULL != pq->elems);
60 }
61
62 //获取优先级队列元素个数
63 long long PQueueSize(PQUEUE *pq)
64 {
65     return pq->size;
66 }
67
68 //优先级队列判空，返回值：0--非空，!0--空
69 int PQueueEmpty(PQUEUE *pq)
70 {
71     return (0 == pq->size);
72 }

```

```

73
74 //清空优先级队列所有元素
75 void PQueueMakeEmpty(PQUEUE *pq)
76 {
77     if (NULL != pq->freeFn)
78     {
79         int i;
80         for(i = 0; i < pq->size; i++)
81         {
82             pq->freeFn((char *)pq->elems + i * pq->elemSize);
83         }
84     }
85     pq->size = 0;
86     pq->elems = realloc(pq->elems, pq->elemSize * pq->initCap);
87     assert(NULL != pq->elems);
88 }
89
90 //优先级队列销毁
91 void PQueueDispose(PQUEUE *pq)
92 {
93     if (NULL != pq->freeFn)
94     {
95         int i;
96         for(i = 0; i < pq->size; i++)
97         {
98             pq->freeFn((char *)pq->elems + i * pq->elemSize);
99         }
100     }
101     free(pq->elems);
102     pq->elems = NULL;
103     pq->size = 0;
104 }
105
106 //获取当前优先级最大的元素
107 int PQueueGetMax(PQUEUE *pq, void *e)
108 {
109     if (PQueueEmpty(pq) || NULL == e)
110     {
111         return -1;
112     }
113     memcpy(e, pq->elems, pq->elemSize);
114     return 0;
115 }
116
117 //从第pos个节点开始上虑
118 static void heapFilterUp(PQUEUE *pq, long long pos)
119 {
120     long long c = pos; //current node
121     long long p = Parent(c); //parent node
122     void *tmp = malloc(pq->elemSize);
123     assert(NULL != tmp);
124     memcpy(tmp, (char *)pq->elems + c * pq->elemSize, pq->elemSize);
125     void *cAddr, *pAddr;
126     while (ParentValid(c))
127     {
128         cAddr = (char *)pq->elems + c * pq->elemSize;
129         pAddr = (char *)pq->elems + p * pq->elemSize;
130         //父节点的优先级低于待上虑节点的优先级继续上虑
131         if (pq->cmpFn(tmp, pAddr) > 0)
132         {
133             memcpy(cAddr, pAddr, pq->elemSize);
134             c = p;
135             p = Parent(p);
136         }
137         else
138         {
139             break;
140         }
141     }
142     cAddr = (char *)pq->elems + c * pq->elemSize;
143     memcpy(cAddr, tmp, pq->elemSize);
144     free(tmp);
145 }

```

```

146
147 //优先级队列插入关键码e, 返回值: 0--成功, !0--失败
148 int PQueueInsert(PQUEUE *pq, const void *e)
149 {
150     //当前队列满了
151     if (pq->capacity == pq->size)
152     {
153         return -1;
154         //队列达到扩展上限, 插入失败
155         //if ((pq->capacity << 1) < 0)
156         //{
157             // return -1;
158         //}
159         //else
160         //{
161             // PQueueGrow(pq);
162         //}
163     }
164     memcpy((char *)pq->elems + pq->size * pq->elemSize, e, pq->elemSize);
165     pq->size ++;
166     heapFilterUp(pq, pq->size - 1);
167     return 0;
168 }
169
170 static void heapFilterDown(PQUEUE *pq, long long begin, long long end)
171 {
172     long long cur = begin; //current node
173     long long left = LChild(cur); //left child position
174     void *tmp = malloc(pq->elemSize);
175     assert(NULL != tmp);
176     memcpy(tmp, pq->elems, pq->elemSize);
177     for (; left < end; cur = left, left = LChild(left))
178     {
179         void *lAddr = (char *)pq->elems + left * pq->elemSize;
180         if (left + 1 < end)
181         {
182             void *rAddr = (char *)pq->elems + (left + 1) * pq->elemSize;
183             if (pq->cmpFn(rAddr, lAddr) > 0)
184             {
185                 lAddr = rAddr;
186                 left ++;
187             }
188         }
189         //待下虑节点的优先级低于两个孩子节点中最大的优先级继续下虑
190         if (pq->cmpFn(lAddr, tmp) > 0)
191         {
192             void *cAddr = (char *)pq->elems + cur * pq->elemSize;
193             memcpy(cAddr, lAddr, pq->elemSize);
194         }
195         else
196         {
197             break;
198         }
199     }
200     void *cAddr = (char *)pq->elems + cur * pq->elemSize;
201     memcpy(cAddr, tmp, pq->elemSize);
202     free(tmp);
203 }
204
205 //优先级队列删除优先级最大的元素
206 int PQueueDeleteMax(PQUEUE *pq)
207 {
208     if (PQueueEmpty(pq))
209     {
210         return -1;
211     }
212     if (NULL != pq->freeFn)
213     {
214         pq->freeFn(pq->elems);
215     }
216     void *last = (char *)pq->elems + (pq->size - 1) * pq->elemSize;
217     if (PQueueSize(pq) > 1)
218     {

```

```

219         memcpy(pq->elems, last, pq->elemSize); //将最后一个元素覆盖到第一个元素
220     }
221     pq->size --;
222     heapFilterDown(pq, 0, pq->size);
223     //队列进行紧缩
224     //if (pq->size <= ((pq->capacity >> 1) - REDUCTION_THRESHOLD) && pq->capacity >
    pq->initCap)
225     //{
226     //    PQueueReduce(pq);
227     //}
228     return 0;
229 }
230
231 //批量建堆，Floyd建堆算法，时间复杂度O(n)
232 void PQHeapify(PQUEUE *pq)
233 {
234     int i = LastInternal(pq->size);
235     for (; InHeap(pq->size, i); i --)
236     {
237         heapFilterDown(pq, i, pq->size);
238     }
239 }

```