# HTML 2023 Fall Final Project Regular Track

Group: 為什麼會變成這樣呢 Member: 官毓韋、蘇翊軒、蔡朝暐

## 壹、資料觀察

我們認為會影響腳踏車租借狀態的因素有:時間、天氣、附近站點的租借狀態、台大附近是否有特別活動等。以下透過圖表舉例,說明我們發現的資料特性。

### 一、時間

由於要預測站點均在台大附近,因此我們猜測每週會有循環的租借行為(這週一和下週一租借行為會類似),而沒有上課的假日的行為會與平日有所不同。

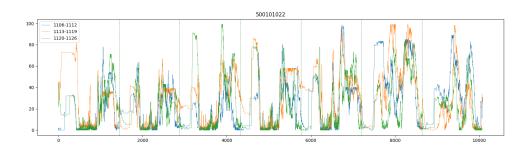
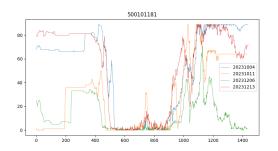


Figure 1: 捷運公館站 (2 號出口) 連三周的剩餘車數與時間關係圖

Figure 1: 橫軸為每週累積分鐘數、縱軸為車數,每天以虛線分開。可發現平日白天的車偏少,到下課時間會變多(去捷運站),並且在每周同時間有類似現象。 我們發現資料大致上會每週循環,推測是上課、社團等每週固定的校內活動,導致借車會有循環現象。另外,若當天為國慶、校慶等特別節日,行為則與平時不同。

### 二、天氣

在預想中,會影響借車意願的有雨量(雨量大會降低騎車意願)、氣溫(太熱太冷會降低騎車意願)。但經過我們觀察,即使溫度差異大,實際租借量差異也沒有明顯變動。



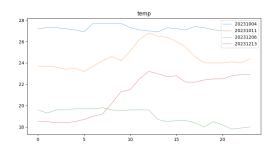


Figure 2: 捷運公館站 (3 號出口) 不同周的 Figure 3: 不同周的星期三全日溫度變化星期三剩餘車數與時間關係圖

Figure 2: 橫軸為當天累積分鐘數,縱軸是剩餘車數。

Figure 3: 横軸為累積小時數,縱軸是攝氏溫度。

可發現此站點的車數並未因為溫度而有明顯變動,反而是跟時間更有關係。故我們推測在天氣資料中溫度並沒有很強的關聯,反而是雨量與站點車數較有關係。

### 三、站點

以組員的個人觀察而言,鄰近區域的車站常有同時全滿或全空的情形,於是我們針對鄰近區域的車輛數進行檢視。經過檢視鄰近站點組合的資料,我們發現此鄰近關係並未有明顯影響。因此,我們決定分開處理每個站點,以減小複雜度、增加訓練效率。

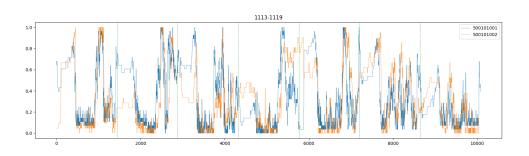


Figure 4: 捷運科技大樓 (500101001) 及復興南路二段 273 號前 (500101002) 於 11/13-11/19 剩餘腳踏車比例與時間關係圖

Figure 4: 橫軸為日累積分鐘數,縱軸為剩餘車數除以車柱數,每天以虛線分開。可發現兩者並沒有預想中的明顯相似關係。

### 四、活動

台大時而會有特別活動(如語言檢定等)或有特別節日,導致站點的車數與平常有非常大的差別,因此新增一個參數紀錄當天是否有特別節日、活動以處理此情形。

### 五、總結

我們為了簡化複雜度及避免模型 overfit,我們決定每個站點使用不同的模型(分開訓練),輸入資料大致為車柱、時間、雨量及日期特性。

## 貳、資料處理

### 一、補漏遺失資料

在 github 的 Youbike 資料有所缺漏,如果有 1 小時內連續的缺漏,我們將前後資料的平均填補;若有更大的缺漏,我們會人工檢視並考慮放棄將那一天當作測試資料,以確保資料都能完整且以一天為單位。

## 二、氣象資料

#### 歷史資料:

我們從中央氣象局公開資料平台 [1] 下載歷史氣象資料。由於沒有台大測站資料,我們使用永和測站的資料代替,若有資料缺漏以先後一小時資料填補。

#### 預測資料:

我們使用 weatherbit [2] 的 API 取得未來 240 小時的氣象預測資料。

### 三、時間循環

為使時間能在某個周期 T 內為循環數值而非遞增,我們在時間序列模型中,將累積的分鐘數 t 轉成  $\sin(\frac{2\pi t}{T}),\cos(\frac{2\pi t}{T})$ ,以強調循環性。

## 參、平均

由上面的分析,我們認為車數資料具有循環性,故我們嘗試將不同周同一時間點進行平均,可得  $E_{val}=0.31537$ 。優點是速度極快,即我們可以在整理資料的同時就算出;缺點是這樣無法應對每一周不同的狀況如天氣等等。

## 肆、時間序列相關模型

我們需要預測「連續」一個禮拜的資料,因此選用時間序列模型。我們使用了 RNN、LSTM、GRU 三個時間序列模型,並以 pytorch 在 google colab 使用 GPU 實作。輸入包含(假設 t 是從當天累積分鐘數,時雨量為 r 毫米):

1:  $\sin(\frac{2\pi t}{180})$ , 2:  $\cos(\frac{2\pi t}{180})$ , 3:  $\sin(\frac{2\pi t}{1440})$ , 4:  $\cos(\frac{2\pi t}{1440})$ , 5-11: [星期日 · · · 六?],

12:  $(\frac{1}{\exp(-2.5r)} - 0.5)$ , 13: [上課日?], 14: [節日?]

#### 輸入解釋:

1,2: 三小時循環、3,4: 一天循環、5-11,13,14: 日子特徵,12: 轉換雨量使其到一定的數值後接近持平,以符合現實生活中雨量到一定程度後借車意願就不會再降。 模型共有特性:

每 20 分鐘為一個時間段 (shape: $(72\times$  天數, 20, 14)),每時間段輸出一個值。另外訓練時隱藏狀態 h\_t 及 c\_t (for LSTM) 在每個 batch 開始時設為隨機值,並通過每個 Layer 後作為同個 batch 下一組資料的輸入。

 $batch\_size = 504($  本問), n $\_epoch=10$ 

Loss: 
$$3\left|\frac{b_{i,t}-\hat{b}_{i,t}}{s_i}\right| \times \left(\left|b_{i,t}-\frac{1}{3}\right|+\left|b_{i,t}-\frac{2}{3}\right|\right)$$

Optimizer: Adam, Learning Rate: 0.01

#### → \ R.NN

RNN (Recurrent Neural Network) 可以捕捉短期的時間依賴性。我們認為一個點當下的腳踏車數量會與前幾個小時的數量有關,因此 RNN 是一個適合的模型。

#### 1. 模型架構

 $Input(14) \rightarrow Linear(14, 200) \rightarrow RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ RNNCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow$ 

#### 2. 分析

 $E_{\rm val} = 0.32482$ 

優點:可以在初期訓練資料及預測時間少時表現較佳。

缺點:記不住太久以前的資料,導致 underfit,整體表現較平均為差。

#### 二、LSTM

LSTM (Long Short-Term Memory)[3] 是為了解決 RNN 中時間過長,以前資料會被「忘 記」的問題。由於資料會有部分的循環關係,因此採用此模型。

#### 1. 模型架構

 $Input(14) \rightarrow Linear(14, 200) \rightarrow LSTMCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ Input(14) \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ Input(14) \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Input(14) \rightarrow Linear(200, 14) \rightarrow Linear(20$ 

#### 2. 分析

 $E_{\rm val} = 0.29316$ 

優點:可以在重複性高的站點時表現較佳

缺點:遇到有季節性變化或突發事件多的站點表現會較差。

#### 三、GRU

由於 LSTM 的結構過於複雜,所耗費的運算資源較大, GRU [4] (Recurrent Neural Networks) 將模型進行簡化避免長時間梯度爆炸問題。

#### 1. 模型架構

 $Input(14) \rightarrow Linear(14, 200) \rightarrow GRUCell(200, 200) \times 3 \rightarrow ReLU \rightarrow Linear(200, 1) \rightarrow Output(1) \circ$ 

#### 2. 分析

 $E_{\rm val} = 0.28876$ 

優點:對於突發事件的處理較另外兩者好,因此 validation 也有較好的結果。

缺點:部分資料與時間相關性低的站點表現較另外兩者差。

### 四、整體優缺點

優點:三個模型都較能捕捉資料與時間的相關性。

缺點:三個模型訓練時間均較久(約20秒/站)且在資料不多時學得較差。

## 伍、Gradient Boosting

Gradient Boosting 利用集合各決策樹的結果以提高模型準確性,因此能夠減少極端值 對整體結果的影響,並且在變化大的資料上也能迅速擬合。我們認為腳踏車租借本身 帶有隨機性、且在許多時候有很不穩定的變化(像是有特別活動),因此希望能夠使 用 Gradient Boosting 來處理這樣的情形。我們使用 XGBoost 和 LightGBM 兩個基於 Gradient Boosting 的模型。以下兩個模型的輸出入如下:

#### 輸入各維度:

1: min, 2: week\_min 3: 『上課?』, 4: 『節日?』, 5: 雨量

(min:日累積分鐘數、week min:週累積分鐘數)

輸出:預測腳踏車數

### 處理權重:

由 evaluation metric 可知實際車數離中間三分之一越遠的時候,錯誤時的權重較重, 最多為普通 mse 的三倍。

首先,我們假設某些時刻車全滿或全空。因此,若在資料上表現這些重要性,使模型 特別做好這些時刻,就可能讓預測變好。

於是,我們做出第一次嘗試,使用條件式來新增加資料,在  $[0,\frac{1}{3})$  和  $(\frac{2}{3},1]$  多一倍、  $[0,\frac{1}{2})$  和  $(\frac{2}{3},1]$  多一倍等等。

再來,因為條件式的判斷難以調整以找出最好的組合,我們改使用 for 迴圈。在訓練 階段時,每筆原始訓練資料會重複放入訓練集  $3N(\lfloor |\frac{b_{\text{truth}}}{s} - \frac{1}{3}| + |\frac{b_{\text{truth}}}{s} - \frac{2}{3}| \rfloor) - (N-1)$ 次,並嘗試不同的最高資料倍數 N 找到最好的結果。

Table 1: 使用 lightgbm

| N           | train err | validation err $(11/23-11/29)$ |
|-------------|-----------|--------------------------------|
| 1           | 0.26559   | 0.31056                        |
| 10 (best N) | 0.23660   | 0.26807                        |

#### 一、XGBoost

XGBoost [5] (eXtreme Gradient Boosting) 是 Gradient Boosting 的平行化、最佳化的版 本。透過平行計算能大幅縮短時間。

#### 1. 模型架構

使用 python 套件 xgboost.XGBRegressor 實作。

參數:在我們嘗試過各種參數組合後,以下是在 validatoin 表現最好的。

lightgbm: max\_depth=6, min\_child\_weight=1, learning\_rate=0.9, n\_estimators=100

資料權重:最高倍數 N=10

#### 2. 分析

訓練結果: $E_{\text{train}} = 0.20970, E_{\text{validation}} = 0.27476$ 

優點:速度快(約30分鐘可訓練完),並且在 validation 有很好的表現。

缺點:因為每次的預測和前次的預測無關。因此,像是在有下雨的時候,lightGBM 無 法有效的去預測腳踏車數 (下大雨車數無變化時),就會在雨天表現較差。

### 二、LightGBM

LightGBM [6] 同樣是基於梯度提升決策樹模型的熱門機器學習架構。LightGBM 通常 有比 XGBoost 快的速度,但也較容易 overfit。相較 XGBoost 樹是水平地生長,生長 樹的層數(Level-wise),LightGBM 是從葉子的方向生長(Leaf-wise)。

#### 1. 模型架構

使用 python 套件 lightgbm 實作。

參數:在我們嘗試過各種參數組合後,以下是在 validatoin 表現最好的。

lightgbm: num\_leaves=31, learning\_rate=0.05, feature\_fraction=0.9, num\_round=100

資料權重:最高倍數 N=10

#### 2. 分析

訓練結果: $E_{\text{train}} = 0.23660, E_{\text{validation}} = 0.26807$ 

優點:在速度方面,lightGBM 明顯快於其他模型 (約 10 分鐘可訓練完) 比起 XGBoost

還快不少,並且在 validation 的表現也很好。

缺點:同 XGBoost,不擅長處理下雨天的情況。

## 陸、結論

根據以上的分析,我們最後選擇的是 LigntGBM ,其理由如下:

LightGBM 在速度、準確性方面都有很好的表現,尤其在速度僅需 10 分鐘就可訓練完成(若將資料倍數 N 調整成更小的值可在 5 分鐘內跑完)。而 LightGBM 本身的特性,也使得它在這次資料少、變化大的腳踏車數預測上能夠快速地做到不錯的成績。雖然在會有無法以時間關係去預測兩天情形的問題,但一般來說仍是有用的模型。

這個 Project 是要預測現實生活中的資料,實際變因非常多而變化複雜;並且在僅兩個月的資料量預測未來一周的資料,比例上太少;而秋季、學期中的資料作為訓練也較難預測出冬季、學期末的資料。我們僅能將 Score 降到約 0.3 左右,實用意義不大。如果我們有辦法獲得更多資料諸如活動資料、使用者習慣、旅次(借還車站點)、車輛調度資料並適當的量化,或是更長時間的資料,才能使用較複雜的模型如 RNN、LSTM、GRU 等做出更好的結果。

# 柒、工作分配

B11902132 官毓韋:資料觀察、平均、RNN、LSTM、GRU、Report。

B11902073 蘇翊軒:XGBoost、Lightgbm、Report。

B11902040 蔡朝暐:資料處理、XGBoost、Lightgbm、Report。

## 捌、參考資料

- [1] https://codis.cwa.gov.tw/StationData
- [2] https://www.weatherbit.io/api/weather-forecast-hourly
- [3] https://www.bioinf.jku.at/publications/older/2604.pdf
- [4] https://arxiv.org/abs/1412.3555
- [5] https://xgboost.readthedocs.io/en/stable/
- [6] https://lightgbm.readthedocs.io/en/latest/