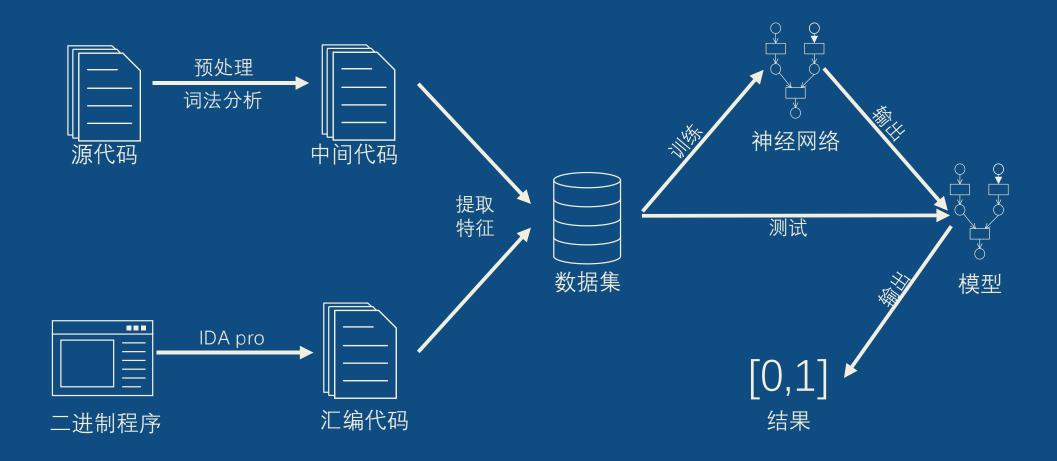


框架设计





跨类代码 函数级 相似性检测





特征选择与提取









CFG

源代码与二进制代码都可以分 析得到其对应的CFG 源代码与其编译得到的二进制 代码的CFG之间具有强相关性













代码字面量



代码语义序列

C语言	二进制语言	
代码行数	指令数	
字符串数量	字符串数量	
数字数量	立即数数量	
计算指令数量	计算指令数量	
位移指令数量	位移指令数量	
函数调用数量	函数调用指令数量	
返回命令数量	返回指令数量	

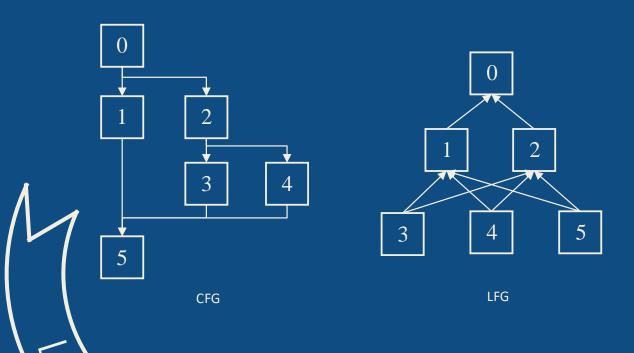
指令序列	关键字序列		
add	+=		
call	=		
mov	(
cmp)		
jz	==		











LFG提取方法

- 1) 提取目标函数的CFG
- 2) 以函数入口基本块为根节点,依照CFG对其它 基本块进行广度优先搜索确定基本块层级
- 3) 按照基本块之间的层级关系生成基本块间路径

LFG优势

- 1) LFG可以直接从CFG中提取
- 2) LFG可以使CFG上"距离"较远的点"拉近"
- 3) LFG的全连接结构很适合结合MLP的思想
- 4) LFG可以削减分支中过长旁路的影响







C语言代码特征提取



gcc预编译

flex词法分析 及标准化

基本块划分

CFG生成

节点特征提取

源语言的复杂性

cfg分析

特征选取问题





二进制代码特征提取



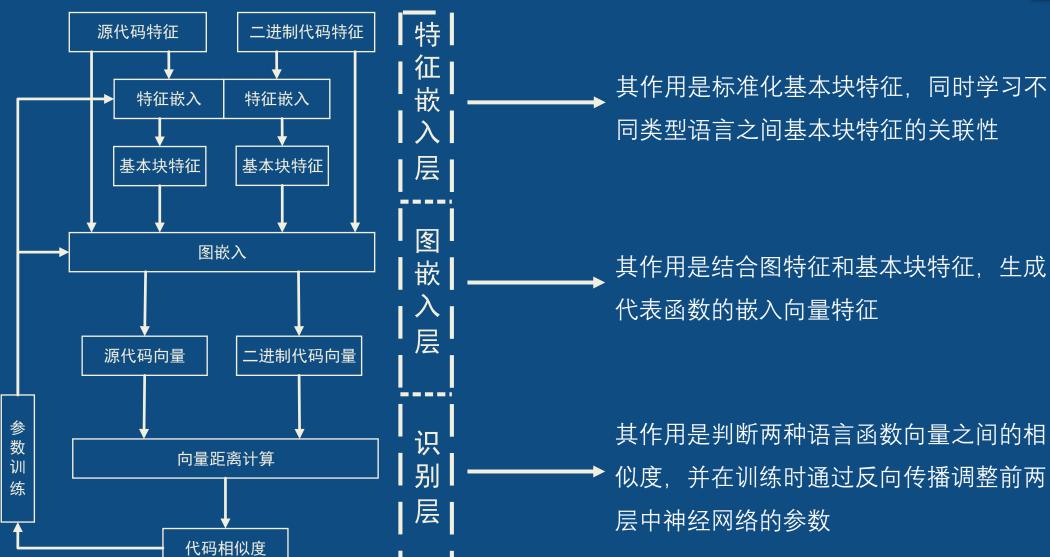


模型构建与实现



GSN模型整体框架

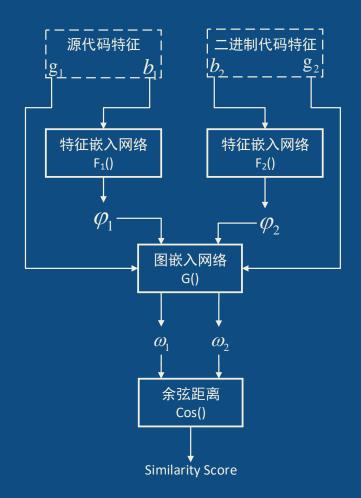






伴孪生网络判断框架





孪生网络:参数完全共享

伪孪生网络: 参数不共享

伴孪生网络: 参数部分共享

基本块特征嵌入——不共享

不同的语言基本块特征存在明显差别

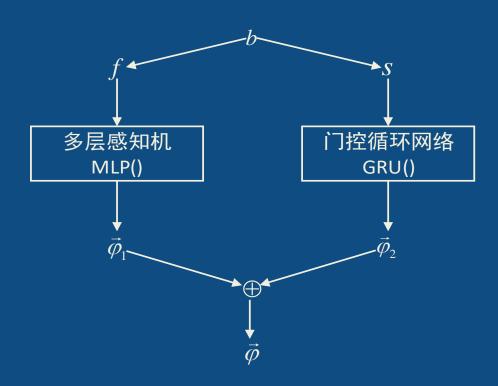
节点迭代过程——共享

不同语言的大部分CFG可以通过固定变换相互转换

similarity score = $\cos(G(g_1, F_1(b_1)), G(g_2, F_2(b_2)))$

基本块特征处理





F(b) = MLP(f) + GRU(s)

F: 基本块特征嵌入函数

b: 基本块特征

f: 代码字面量特征

s: 代码序列语义

将基本块特征单向转化为向量特征,学习特征间的内在联系,与欠完备自编码器类似

MLP——结构简单,收敛迅速

GRU——适合序列,收敛迅速



图嵌入过程设计



Structure2vec节点迭代过程

$$\mu_{v}^{(t+1)} = F(x_{v}, \sum_{u \in N(v)} \mu_{u}^{(t)}), \forall v \in V$$
(4-1)

GSN中非线性函数F的设计

$$\mu_{v}^{(t+1)} = \tanh\left(x_{v} + MLP\left(\sum_{t \in N(v)} \alpha_{uv}^{(t)} \mu_{u}^{(t)}\right)\right), \forall v \in V$$
 (4-2)

注意力机制的计算过程

$$\alpha_{vu}^{(t)} = \frac{\exp\left(leaky _relu\left(\vec{a}^T \left[\mu_v^{(t)} \| \mu_u^{(t)}\right]\right)\right)}{\sum_{k \in N(v)} \exp\left(leaky _relu\left(\vec{a}^T \left[\mu_v^{(t)} \| \mu_k^{(t)}\right]\right)\right)}$$
(4-3)

非线性化计算过程

$$MLP(\mu_{v}^{(t+0.5)}) = \underbrace{W_{n} \times relu(W_{n-1} \times \dots \times relu(W_{1} \mu_{v}^{(t+0.5)}))}_{nlevel}$$
(4-4)

GSN一次节点迭代过程计算公式

$$G(x, CFG, LFG) = w \left(\sum_{v \in V} F(x_v, \sum_{u \in CFG(v)} \mu_u^{(t)}) + \sum_{v \in V} F(x_v, \sum_{u \in LFG(v)} \mu_u^{(t)}) \right) + b$$
 (4-5)

 $\mu_{\nu}^{(t)}$: 经过t次迭代后节点 ν 的嵌入, $\mu_{\nu}^{(0)}=0$

F: 一个通用的非线性函数

X,: 节点的特征向量

N: 所有节点的集合

N(v): 与节点v相连的节点的集合

添加注意力机制

多个图嵌入融合



GSN模型分析



引入注意力机制的节点迭代

GSN通过注意力机制带来的权重,也可以隐含地体现 CFG在执行时的主要路径,这也为模型的可解释性带来了 优势。

使用双向传播代替传统 GAT网络中的单向传播,反向 传播信息可以作为正向传播 信息的一种良好补充。

引入注意力机制,解决了 优化带来CFG差别的情况,使 在不同CFG结构上计算得到相 似的图嵌入向量得以实现。

基于跨模态检索的伴孪生网络

GSN在跨模态检索中,结合跨类代码检测的实际情况, 提出了伴孪生网络架构。

通过不同的方式进行计算 基本块嵌入,可以对不同语言 的特性分别进行学习,避免丢 失信息。

通过使用相同的方式对图 结构进行拓扑计算,使得图计 算过程中的模型参数能够被共 享,这不仅减少了模型训练时 所需要训练的参数,还减少了 模型所需要学习的特征空间。

添加代码序列语义特征

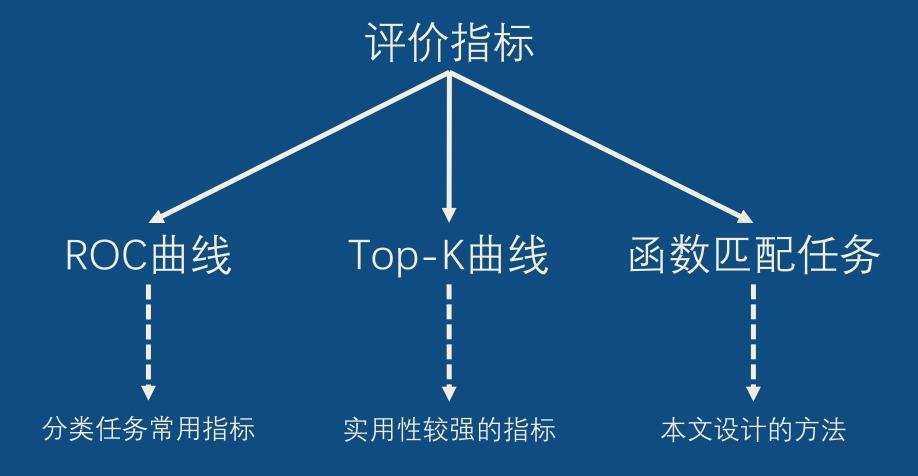
在之前的代码相似性比较的工作中,大部分工作使用的是代码字面量作为节点的特征。由于缺乏语义特征,使得这些工作在代码功能性相似上很难更近一步。

GSN在代码字面量地基础 上,引入了代码语义序列特 征,并使用合适的结构进行 学习,解决了函数特征缺乏 代码功能性语义的问题。



实验结果与结论







ROC曲线缺陷



假设在一个实际测试中,正样例个数为N,负样例个数为M,在某一阈值下ROC曲线对应的点为(FPR, TPR)

$$precision = \frac{TP}{TP + FP} = \frac{N * TPR}{N * TPR + M * FPR} = \frac{1}{1 + \frac{M}{N} * \frac{FPR}{TPR}}$$

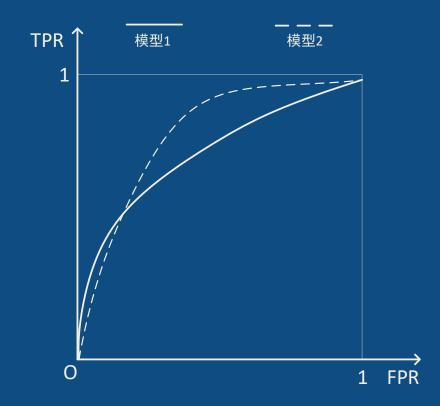
源函数集合X的大小为x,二进制函数集合Y的大小为y

$$precision = \frac{1}{1 + \frac{xy - \min(x, y)}{\min(x, y)} * \frac{FPR}{TPR}} = \frac{1}{1 + [\max(x, y) - 1] * \frac{FPR}{TPR}}$$

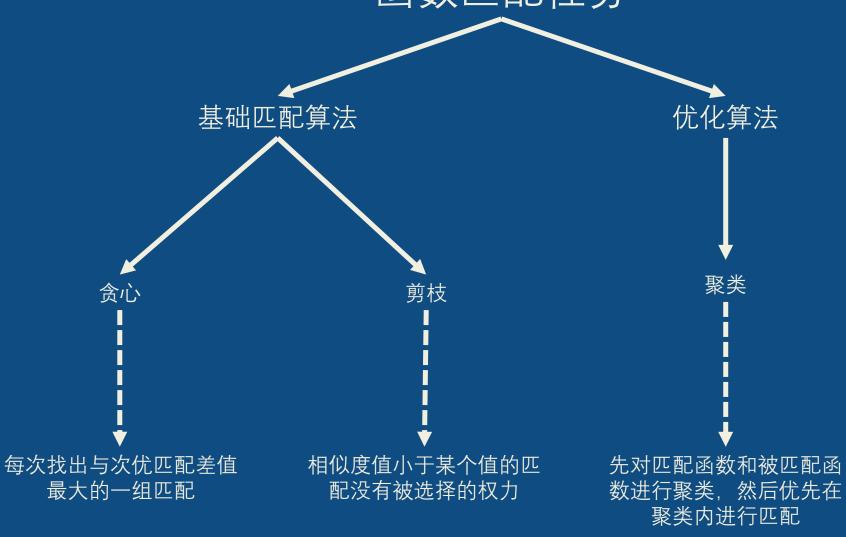
代数变换后

$$\frac{TPR}{FPR} = \frac{p}{1-p} * [\max(x, y) - 1]$$

max(x,y)-1可以近似看作函数集规模。当精确率p达到50%以上时, TPR/FPR(点到原点的斜率)的值至少要达到L。这只占ROC曲线很小的一部分,ROC曲线的整体特性失去了作用



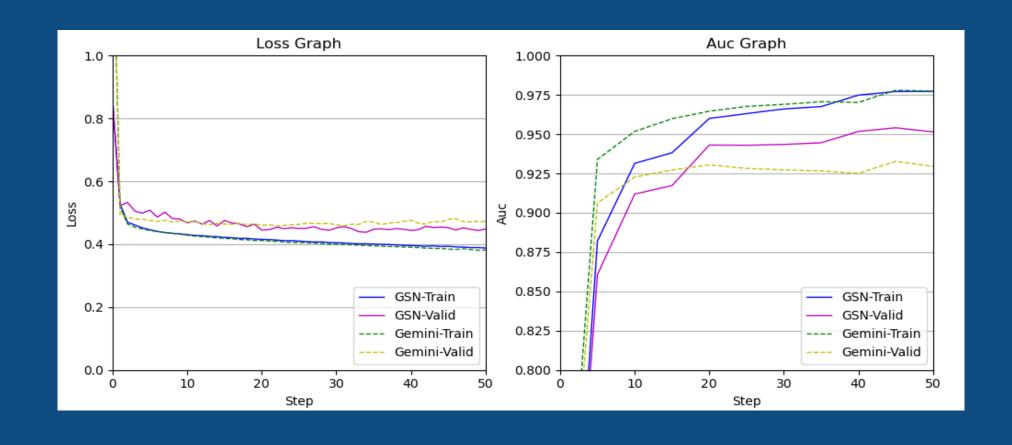






跨类代码相似性比较

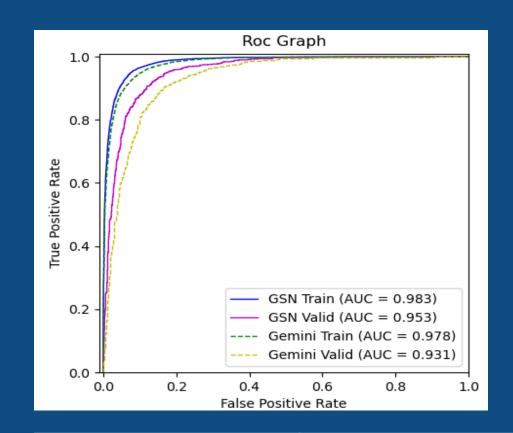


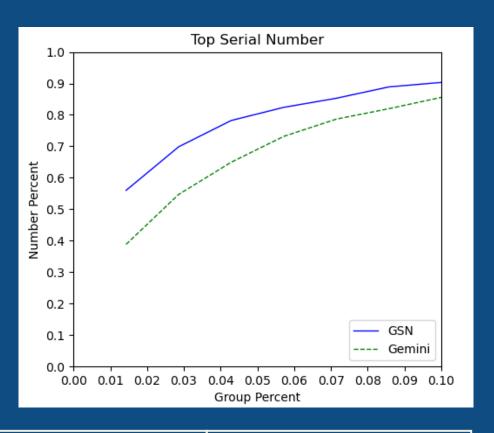




跨类代码相似性比较



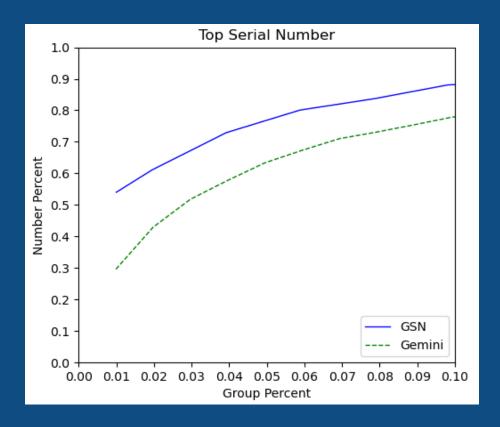




GSN Top-1准确率	GSN 匹配准确率	Gemini Top-1准确率	Gemini 匹配准确率
43/100	60/100	25/100	35/100



二进制代码抗优化测试



学

模型改进点测试

