

Messung

Um zu überprüfen, ob unsere hergeleitete Formel korrekt ist, führen wir eine Messung durch. Hierbei messen wir die Schwingperioden T und leiten daraus einen Wert für die Erdbeschleunigung g her.

Messergebnisse Schwingperioden

$$T_1 = 1,52s \quad T_2 = 1,46s \quad T_3 = 1,46s \quad T_4 = 1,44s$$

Messergebnis Länge des Pendels

$$l = 50cm \quad \Delta l = 1,5cm = 0,015m$$

Nun ermitteln wir mithilfe von Mittelwert, Standardabweichung und Fehlerfortpflanzung einen Wert für g :

Mittelwert T :

$$\overline{\Delta T} = \frac{1}{4} \cdot (1,52s + 1,46s + 1,46s + 1,44s) = 1,47s$$

Standardabweichung σ_T :

verwendete Formel: $\sigma = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}$

$$\sigma_T \approx 0,0346s$$

Fehler des Mittelwerts T :

$$\sigma_{\overline{\Delta T}} = 0,0173s = \frac{\sigma_T}{\sqrt{4}}$$

Berechnung Fehlerintervall

Unsere hergeleitete Formel lautet:

$$T = 2\pi \cdot \sqrt{\frac{l}{g}}$$

Diese lässt sich umformen zu:

$$g(l, T) = 4\pi^2 \cdot \frac{l}{T^2}$$

Mittels Gauss'scher Fehlerfortpflanzung erhalten wir folgendes Fehlerintervall:

$$\Delta g = \sqrt{\frac{\partial g}{\partial l} \Delta l + \frac{\partial g}{\partial T} \Delta T}$$

$$= \sqrt{\frac{4\pi^2 \cdot \Delta l}{T^2} + \left(-\frac{8\pi^2 \cdot l}{T^3} \cdot \Delta T\right)}$$

Setzen wir für $T = \overline{\Delta T}$ in Δg ein, so erhalten wir:

$$\Delta g = 0,243 \text{ m/s}^2$$

und für g :

$$g = 4\pi^2 \cdot \frac{l}{(\overline{\Delta T})^2} \approx 9,135 \text{ m/s}^2$$

Wir erhalten somit für g mit Δg :

$$g \pm \Delta g = 9,135 \text{ m/s}^2 \pm 0,243 \text{ m/s}^2$$

Wählen wir \tilde{g} als größtmöglichen Wert innerhalb des Fehlerintervalls:

$$\tilde{g} = g + \Delta g$$

Dann ergibt sich folgende prozentuale Abweichung für den tatsächlichen Wert $g_{\text{real}} = 9,81 \text{ m/s}^2$

$$\frac{g_{\text{real}} - \tilde{g}}{g_{\text{real}}} \approx 0,044 = 4,4\%$$

Ein gutes Ergebnis.