

《数值计算方法》课程



解方程组 (对称正定矩阵的方程组解法)

胡建芳

(研究方向: 计算机视觉)

<http://sdcs.sysu.edu.cn/content/5143>

计算机学院

课程回顾

■ 迭代法：不动点法

$A=D+L+U$ 分解, $\rightarrow Dx+Lx+Ux=b$

雅可比迭代法

$$Dx(k+1)=b-Lx(k)-Ux(k),$$

Gauss-Siedel迭代法

$$Dx(k+1)=b-Lx(k+1)-Ux(k),$$

连续过松弛

引入动量, 前一次迭代的值

收敛性

不动点迭代乘子的谱半径小于1

严格对角占优矩阵的迭代是收敛的

**A是某类特殊矩阵, 例如
上三角矩阵, 下三角矩阵,
对角矩阵。
对称正定矩阵, 怎么求解?**

迭代法

■ 正定矩阵:

定义 2.12 $n \times n$ 矩阵 A 是对称的(symmetric), 若 $A^T = A$. 矩阵 A 是正定的(positive-definite), 若对所有的 $x \neq 0, x^T A x > 0$.

定理 1: A 是对称矩阵, 则 A 是正定的当且仅当所有的特征值都是正数。

定理 2: 如果 A 是 $n \times n$ 对称正定矩阵, X 是一个满秩的 $n \times m$ 矩阵, $n \geq m$, 则 $X^T A X$ 是 $m \times m$ 对称正定矩阵。

定理 3: 如果 A 是 $n \times n$ 的对称正定矩阵, 则存在上三角 $n \times n$ 矩阵 R 使得 $A = R^T R$ 。

怎么求解 $Ax = b$, A 为对称正定矩阵?

迭代法

■ 正定矩阵分解法:

对矩阵A分解, $Ax=b \rightarrow R' Rx=b$, 其中R是上三角矩阵

两步法,

1, 求解 $R' c=b$

2, 求解 $Rx=c$

迭代法

■ 最速下降法:

问题：解 $Ax=b$ ，其中， A 为对称正定矩阵。

原理： $Ax=b \Leftrightarrow \min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$ 。 A 是对称正定矩阵。

其中， $f(x) = \frac{1}{2} x^T A x - b^T x$ 。

注： $\because \nabla f(x) = Ax - b, \nabla^2 f(x) = A$
 \therefore 当 A 对称正定时， $\nabla f(x) = Ax - b = 0 \Leftrightarrow \min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$ 。

如何寻找 $f(x)$ 的极小点呢？

迭代法

■ 最速下降法： 向量/矩阵求导公式

The Matrix Cookbook

[<http://matrixcookbook.com>]

Kaare Brandt Petersen
Michael Syskind Pedersen

VERSION: NOVEMBER 14, 2008

$$\frac{\partial \mathbf{x}^T \mathbf{a}}{\partial \mathbf{x}} = \frac{\partial \mathbf{a}^T \mathbf{x}}{\partial \mathbf{x}} = \mathbf{a}$$

$$\frac{\partial \mathbf{a}^T \mathbf{X} \mathbf{b}}{\partial \mathbf{X}} = \mathbf{a} \mathbf{b}^T$$

$$\frac{\partial \mathbf{a}^T \mathbf{X}^T \mathbf{b}}{\partial \mathbf{X}} = \mathbf{b} \mathbf{a}^T$$

$$\frac{\partial \mathbf{a}^T \mathbf{X} \mathbf{a}}{\partial \mathbf{X}} = \frac{\partial \mathbf{a}^T \mathbf{X}^T \mathbf{a}}{\partial \mathbf{X}} = \mathbf{a} \mathbf{a}^T$$

$$\frac{\partial \mathbf{X}}{\partial X_{ij}} = \mathbf{J}^{ij}$$

$$\frac{\partial (\mathbf{X} \mathbf{A})_{ij}}{\partial X_{mn}} = \delta_{im} (\mathbf{A})_{nj} = (\mathbf{J}^{mn} \mathbf{A})_{ij}$$

$$\frac{\partial (\mathbf{X}^T \mathbf{A})_{ij}}{\partial X_{mn}} = \delta_{in} (\mathbf{A})_{mj} = (\mathbf{J}^{nm} \mathbf{A})_{ij}$$

迭代法

■ 最速下降法:

基本思想就是下降法:

从某一点 $x^{(0)}$ 出发,逐步产生一串点:

$$x^{(0)}, x^{(1)}, \dots, x^{(k)}, \dots$$

使

$$f(x^{(0)}) > f(x^{(1)}) > \dots f(x^{(k)}) > \dots$$

并以“**最快的速度**”下降到 $f(x)$ 的极小值。

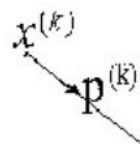
完成任务的关键就是确定每步的**下降方向**!

迭代法

■ 最速下降法:

具体过程: 已求得 $x^{(k)}$

1: 在 $x^{(k)}$ 处确定一个使 $f(x)$ 下降的方向 $p^{(k)}$;



2: 在射线 $x = x^{(k)} + tp^{(k)}$ 上求 $f(x)$ 的极小点 $x^{(k+1)}$,

$$\text{即 } f(x^{(k+1)}) = \min_{t>0} f(x^{(k)} + tp^{(k)})$$

3: 判断 $\|\nabla f(x^{(k+1)})\| \leq \varepsilon$, 或 $\|x^{(k+1)} - x^{(k)}\| \leq \varepsilon$!

是! $x^* \approx x^{(k+1)}$, 停止; 否! $k = k + 1$, 转 1.

迭代法

■ 最速下降法:

问题 $f(x^{(k+1)}) = \min_{t>0} f(x^{(k)} + tp^{(k)})$ 的解决!

$$\begin{aligned} f(x^{(k)} + tp^{(k)}) &= \frac{1}{2}(x^{(k)} + tp^{(k)})^T A(x^{(k)} + tp^{(k)}) - b^T(x^{(k)} + tp^{(k)}) \\ &= \frac{1}{2}(p^{(k)})^T Ap^{(k)} \cdot t^2 + (p^{(k)})^T (Ax^{(k)} - b) \cdot t \\ &\quad + \frac{1}{2}(x^{(k)})^T Ax^{(k)} - b^T x^{(k)} \end{aligned}$$

$$\frac{df}{dt} = (p^{(k)})^T Ap^{(k)} \cdot t + (p^{(k)})^T (Ax^{(k)} - b) = 0$$

导出 $x^{(k+1)}$:

迭代法

■ 最速下降法:

$$\begin{aligned} r^{(k)} &= b - Ax^{(k)} \\ t_k &= \frac{(r^{(k)})^T p^{(k)}}{(p^{(k)})^T A p^{(k)}} \\ x^{(k+1)} &= x^{(k)} + t_k p^{(k)} \end{aligned}$$

t_k 称之为 $x^{(k)}$ 到 $x^{(k+1)}$ 的步长。

迭代法

■ 最速下降法:

下降方向 $p^{(k)}$ 的确定!

函数的负梯度方向是函数值下降最快的方向，因此，取 $p^{(k)} = -f'(x^{(k)}) = b - Ax^{(k)} = r^{(k)}$ 为下降方向。

最速下降法:

$$\begin{aligned} r^{(k)} &= b - Ax^{(k)} \\ t_k &= \frac{(r^{(k)})^T r^{(k)}}{(r^{(k)})^T A r^{(k)}} \\ x^{(k+1)} &= x^{(k)} + t_k r^{(k)} \end{aligned}$$

迭代法

■ 最速下降法:

近似解的误差估计

$$\|x^{(k)} - x^*\|_A = \left(\frac{\lambda_n - \lambda_1}{\lambda_n + \lambda_1} \right)^k \|x^{(0)} - x^*\|_A$$

注: λ_1 、 λ_n 分别是A的最小和最大特征值, 收敛速度由 $q = \frac{\lambda_n - \lambda_1}{\lambda_n + \lambda_1}$ 决定。q 越小收敛越快。

迭代法

■ 最速下降法:

小 结

最速下降法有简单易行，保稀疏性等特点，但当 A 的最大特征值远远大于最小特征值时收敛速度变得非常慢。最速下降法并非最速！

共轭梯度法可使这一问题得到一定改善！

迭代法

■ 最速下降法:

例1: 用最速下降法解方程组

$$\begin{bmatrix} 4 & 3 & 0 \\ 3 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 24 \\ 30 \\ -24 \end{bmatrix}$$

A的特征值:0.8377,4.0000,7.1623

A的真解: $x=[3 \quad 4 \quad -5]$

$q=0.7906$.

最速下降法迭代29次, 得到满足精度0.0005的解:

$$X=[2.9998 \quad 4.0003 \quad -4.9999]$$

迭代法

■ 共轭梯度法：

定义： 向量 p 、 q 称之为关于对称正定矩阵 A 共轭，如果满足 $p^T A q = 0$ 。

正交矩阵概念的拓展

迭代法

■ 共轭梯度法:

定理1: 设 p_1, p_2, \dots, p_n 是关于 n 阶对称正定矩阵 A 共轭的向量组, 则以 $p^{(k)}$ 为下降方向的算法:

$$x^{(0)} \in R^n; r^{(0)} = b - Ax^{(0)}; k = 1, 2, \dots$$

$$t_k = \frac{(r^{(k-1)})^T p^{(k)}}{(p^{(k)})^T A p^{(k)}};$$

$$x^{(k)} = x^{(k-1)} + t_k p^{(k)};$$

$$r^{(k)} = b - Ax^{(k)} = r^{(k-1)} - t_k A p^{(k)}$$

有 $Ax^{(n)} = b$, 即 $r^{(n)} = 0$.

迭代法

■ 共轭梯度法:

$$\text{证明:} \because Ax^{(n)} = Ax^{(n-1)} + t_n Ap^{(n)} = Ax^{(0)} + \sum_{k=1}^n t_k Ap^{(k)}$$

$$r^{(n)} = b - Ax^{(n)} = r^{(0)} - \sum_{k=1}^n t_k Ap^{(k)}$$

$$\begin{aligned} \therefore (r^{(n)}, p^{(j)}) &= (r^{(0)}, p^{(j)}) - (t_j Ap^{(j)}, p^{(j)}) \\ &= (r^{(0)}, p^{(j)}) - (r^{(j-1)} - r^{(j)}, p^{(j)}) \\ &= (r^{(0)}, p^{(j)}) - (r^{(j-1)}, p^{(j)}) \\ &= (r^{(0)}, p^{(j)}) - (r^{(0)} - \sum_{k=1}^{j-1} t_k Ap^{(k)}, p^{(j)}) \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$\therefore r^{(n)} \text{ 与 } p^{(1)}, p^{(2)}, \dots, p^{(n)} \text{ 正交, 必有 } r^{(n)} = 0$$

迭代法

■ 共轭梯度法：

定理1说明：取A共轭的方向的下降算法至多n步得到n阶线性代数方程组的精确解。把这种方法称之为共轭梯度法（CG）。

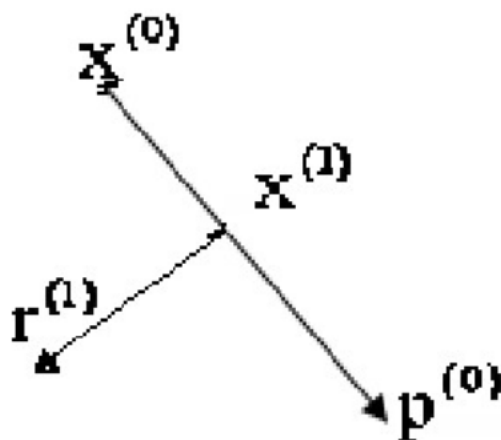
如何寻找A共轭的方向呢？

迭代法

■ 共轭梯度法:

开始: $\forall x^{(0)} \in \mathbb{R}^n, r^{(0)} = b - Ax^{(0)}, p^{(0)} = r^{(0)};$

$$t_0 = \frac{(p^{(0)})^T p^{(0)}}{(p^{(0)})^T A p^{(0)}}, x^{(1)} = x^{(0)} + t_0 p^{(0)}.$$



迭代法

■ 共轭梯度法:

对于 $k = 1, 2, \dots$

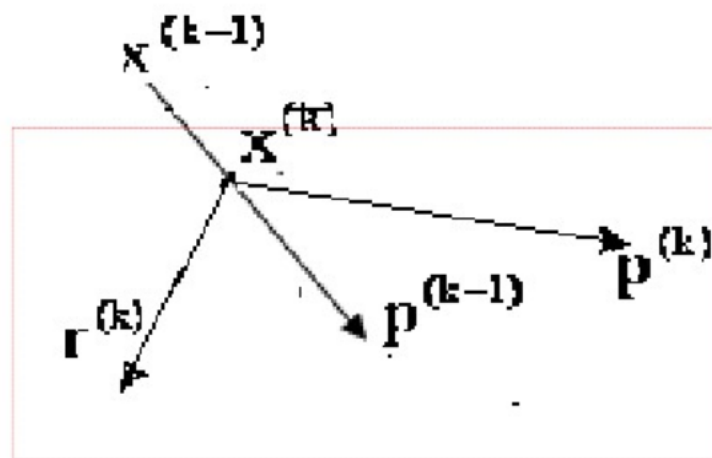
现有 $\mathbf{x}^{(k)}$ 及共轭方向 $\mathbf{p}^{(k-1)}$, 则

$$\mathbf{r}^{(k)} = \mathbf{b} - \mathbf{A}\mathbf{x}^{(k)}$$

在 $\mathbf{r}^{(k)}$ 和 $\mathbf{p}^{(k-1)}$ 确定的超平面上
找共轭方向

$$\mathbf{p}^{(k)} = \mathbf{r}^{(k)} + s_k \mathbf{p}^{(k-1)}$$

其中
$$s_k = -\frac{(\mathbf{p}^{(k-1)})^T \mathbf{A} \mathbf{r}^{(k)}}{(\mathbf{p}^{(k-1)})^T \mathbf{A} \mathbf{p}^{(k-1)}}$$



迭代法

■ 共轭梯度法:

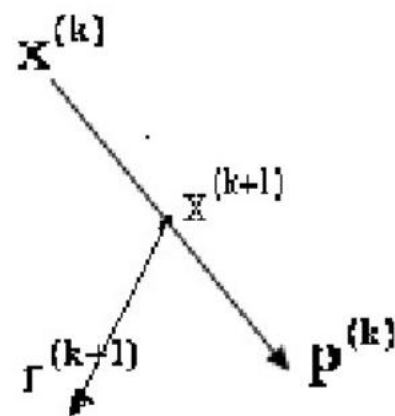
对于 $k = 1, 2, \dots$

现有 $\mathbf{x}^{(k)}$ 及共轭方向 $\mathbf{p}^{(k)}$, 则

$$t_k = \frac{(\mathbf{r}^{(k)})^T \mathbf{p}^{(k)}}{(\mathbf{p}^{(k)})^T \mathbf{A} \mathbf{p}^{(k)}}$$

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} + t_k \mathbf{p}^{(k)}$$

$$\mathbf{r}^{(k+1)} = \mathbf{b} - \mathbf{A} \mathbf{x}^{(k+1)}$$



迭代法

■ 共轭梯度法:

综合上述, 有下面的共轭梯度法:

$$\forall \mathbf{x}^{(0)} \in \mathbb{R}^n, \mathbf{r}^{(0)} = \mathbf{b} - \mathbf{A}\mathbf{x}^{(0)}, \mathbf{p}^{(0)} = \mathbf{r}^{(0)};$$

对于 $k = 0, 1, 2, \dots$

$$t_k = \frac{(\mathbf{r}^{(k)})^T \mathbf{p}^{(k)}}{(\mathbf{p}^{(k)})^T \mathbf{A} \mathbf{p}^{(k)}}$$

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} + t_k \mathbf{p}^{(k)}$$

$$\mathbf{r}^{(k+1)} = \mathbf{b} - \mathbf{A}\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{r}^{(k)} - t_k \mathbf{A} \mathbf{p}^{(k)}$$

$$s_k = -\frac{(\mathbf{p}^{(k)})^T \mathbf{A} \mathbf{r}^{(k+1)}}{(\mathbf{p}^{(k)})^T \mathbf{A} \mathbf{p}^{(k)}}$$

$$\mathbf{p}^{(k+1)} = \mathbf{r}^{(k+1)} + s_k \mathbf{p}^{(k)}$$

迭代法

■ 共轭梯度法:

可以证明：CG产生的序列有

1、 $p^{(0)}, p^{(1)}, \dots, p^{(k)}, \dots$ 是两两关于A共轭的;

2、 $(p^{(i)})^T r^{(k)} = 0, i = 0, 1, \dots, k-1;$

3、 $r^{(0)}, r^{(1)}, \dots, r^{(k)}, \dots$ 是两两正交的;

3、 $(r^{(k)}, Ap^{(i)}) = 0, i \neq k, k+1$

4、 $r^{(n)} = 0.$

迭代法

■ 共轭梯度法:

由此, 可使CG进一步简化为:

$$\forall \mathbf{x}^{(0)} \in \mathbf{R}^n, \mathbf{r}^{(0)} = \mathbf{b} - \mathbf{A}\mathbf{x}^{(0)}, \mathbf{p}^{(0)} = \mathbf{r}^{(0)};$$

对于 $k = 0, 1, 2, \dots$

$$t_k = \frac{(\mathbf{r}^{(k)})^T \mathbf{p}^{(k)}}{(\mathbf{p}^{(k)})^T \mathbf{A} \mathbf{p}^{(k)}} = \frac{(\mathbf{r}^{(k)})^T \mathbf{r}^{(k)}}{(\mathbf{p}^{(k)})^T \mathbf{A} \mathbf{p}^{(k)}}$$

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} + t_k \mathbf{p}^{(k)}$$

$$\mathbf{r}^{(k+1)} = \mathbf{b} - \mathbf{A}\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{r}^{(k)} - t_k \mathbf{A} \mathbf{p}^{(k)}$$

$$s_k = -\frac{(\mathbf{p}^{(k)})^T \mathbf{A} \mathbf{r}^{(k+1)}}{(\mathbf{p}^{(k)})^T \mathbf{A} \mathbf{p}^{(k)}} = \frac{(\mathbf{r}^{(k+1)})^T \mathbf{r}^{(k+1)}}{(\mathbf{r}^{(k)})^T \mathbf{r}^{(k)}}$$

$$\mathbf{p}^{(k+1)} = \mathbf{r}^{(k+1)} + s_k \mathbf{p}^{(k)}$$

迭代法

■ 共轭梯度法:

CG近似解的误差估计

$$\left\| \mathbf{X}^{(k)} - \mathbf{X}^* \right\|_A = \left(\frac{\sqrt{\lambda_n} - \sqrt{\lambda_1}}{\sqrt{\lambda_n} + \sqrt{\lambda_1}} \right)^k \left\| \mathbf{X}^{(0)} - \mathbf{X}^* \right\|_A$$

注: λ_1 、 λ_n 分别是A的最小和最大特征值,收敛速度

由 $q = \frac{\sqrt{\lambda_n} - \sqrt{\lambda_1}}{\sqrt{\lambda_n} + \sqrt{\lambda_1}}$ 决定。q越小收敛越快。

比较最速下降法与CG的q, CG的收敛性好于最速下降法。然而, 当A的特征值不集中时, 收敛比较慢! 这时需要对A进行预处理, 称为预优共轭梯度算法。

迭代法

■ 共轭梯度法:

例4：用最速下降法解方程组

$$\begin{bmatrix} 4 & 3 & 0 \\ 3 & 4 & -1 \\ 0 & -1 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 24 \\ 30 \\ -24 \end{bmatrix}$$

A的特征值:0.8377,4.0000,7.1623 , $q=0.4903$.

A的真解: $x=[3 \quad 4 \quad -5]$

CG迭代3次，得到满足精度0.0005的解:

$$X=[3.0000 \quad 4.0000 \quad -5.0000]$$

作业

■ 作业:

用共轭梯度法求解线性方程组 $Ax=b$, 其中

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & & & \\ 1 & -2 & 1 & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & 1 & -2 & 1 \\ & & & 1 & -2 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$n = 100, n = 1\,000$ 与 $n = 10\,000$:



群名称: 数值计算方法
群 号: 1132838842

THE END