1、跟踪器部分一旦跟踪失败只能等到已知形式的目标出现时才能重新建立跟踪

2、对行人等铰接类的目标跟踪效果一般

3、只能处理单目标

\*4、对于严格的背景跟踪（例如静态相机下），可以延伸使用背景差等方法