PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DEL PERÚ FACULTAD DE CIENCIAS E INGENIERÍA

SISTEMAS OPERATIVOS

Examen 1 (Primer semestre de 2023)

Horarios 0781, 0782: prof. V. Khlebnikov

Duración: 3 horas

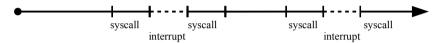
Notas: No está permitido el uso de ningún material o equipo electrónico.

La presentación, la ortografía y la gramática influirán en la calificación.

Puntaje total: 20 puntos

Pregunta 1 (3 puntos – 24 min.)

(a) (1 punto) Se presenta la traza de ejecución de un proceso que realiza las llamadas al sistema. La traza tiene 8 segmentos. Para cada segmento indique el estado del proceso y el modo de ejecución cuando esto es apropiado.



- (b) (1 punto) ¿Cuál es la llamada al sistema que pone un proceso al estado zombi?
- (c) (1 punto) En Unix, donde todo son archivos, para copiarlos se usan los programas cp y cat. Pero también se usa el programa dd que copia el contenido de un archivo bloque por bloque. Con dd se puede copiar solo una parte de archivo (usando la opción count) y se puede continuar una copia interrumpida (usando las opciones seek y skip). También se usa este programa para borrar los discos duros tomando como el archivo de entrada /dev/zero, o mejor /dev/urandom. El funcionamiento de dd parece, por ejemplo, al funcionamiento de cp:

```
$ dd if=/dev/sr0 of=~/Descargas/kill_bill_v1.iso bs=2048 count=3725646
3725646+0 registros leídos
3725646+0 registros escritos
7630123008 bytes (7,6 GB) copiados, 1942,88 s, 3,9 MB/s  # 1942 s = 32 m
$
$ dd if=/dev/urandom of=/dev/sdb1
1953456129+0 registros leídos
1953456128+0 registros escritos
1000169537536 bytes (1,0 TB) copiados, 177368 s, 5,6 MB/s  # 177368 s = 2956 m = 49 h
```

En algunos casos, mientras este programa se ejecuta, se usa la orden para enviar la señal USR1 (no KILL) al proceso:

\$ killall -USR1 dd

que produce el mismo efecto que la orden kill -USR1 <pid> pero permite identificar el proceso por el nombre del programa ejecutado por este proceso en vez de indicar su <pid> que todavía hay que averiguar.

Intente proponer para qué se usa esta última orden y qué efecto tiene. Esta propiedad de dd se menciona en su manual.

Pregunta 2 (5 puntos – 40 min.) (AB) Dado el siguiente código

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <sys/wait.h>
#include <math.h>

double final;
char cadena[60];
void crea_procesos(int);
```

```
int
main(int narg, char *argv[])
     int n:
     n = atoi(argv[1]);
    final = pow(2, (n-1));
crea_procesos(1);
    exit(0):
}
void crea_procesos(int x)
     int size;
    size = sprintf(cadena, "Proceso # %0.2d: pid=%d, ppid=%d\n", x, qetpid(), qetppid());
    write(1, cadena, size);
     if (x >= final) return;
    if (!fork()) { crea_procesos(2*x); exit(0); }
if (!fork()) { crea_procesos(2*x+1); exit(0); }
    wait(NULL);
    wait(NULL);
}
```

a) (3 puntos) Presente gráficamente el árbol de procesos (indicando el # asignado a cada proceso) que se genera durante la ejecución del programa de la siguiente manera:

```
$ ./preg2 4
```

b) (2 puntos) Modifique la función main() de tal forma que el proceso padre pueda recoger todas las salidas de los procesos hijos y ordenarlas. La función crea_procesos() no debe modificarse. El proceso padre puede encargar a un proceso la ejecución del programa sort que se ubica por la ruta /usr/bin/sort.

<u>Pregunta 3</u> (4 puntos – 32 min.) Hay dos tipos de hilos – A y B, con los siguientes códigos para intercambiar sus valores:

```
semaphore A=0, B=0;
              buf_A, buf_B;
                                        /* shared variables */
                                               B: {
      int var A; / *local variable */
                                                     int var B; / *local variable */
1
      while (1) {
                                                     while (1) {
                                              1
          var_A = ...;
                                                         var_B = ...;
                                                         signal(A);
          signal(B);
                                              4
          wait(A);
                                                         wait(B);
6
          buf_A = var_A;
                                              6
                                                         buf_B = var_B;
7
          var A = buf B;
                                                         var B = buf A;
```

- a) (2 puntos 16 min.) Si hay una sola instancia del hilo tipo A y una sola instancia del hilo tipo B que intentan lograr un *rendezvous* para intercambiar sus valores, ¿cuál es el problema con este código? Presente la secuencia de ejecución problemática indicando las líneas ejecutadas como A3, B3, etc.
- b) (2 puntos 16 min.) Si hay dos instancias (A_1, A_2) del hilo tipo A y también dos instancias (B_1, B_2) del hilo tipo B, ¿cómo puede ocurrir que los hilos B no reciben todos los valores enviados por los hilos A? Presente la secuencia de ejecución indicando las líneas ejecutadas como A_13 , B_23 , etc.

<u>Pregunta 4</u> (4 puntos – 32 min.) Aquí están el segundo (pregunta 4a) y el tercer (pregunta 4b) intentos con el código modificado de la pregunta anterior (3b) para un intercambio de valores entre las 2 parejas de dos tipos de hilos.

a) (2 puntos – 16 min.) En el código que sigue, después que una pareja de hilos A y B completen la primera fase del intercambio de mensajes, no se sabe si ellos van a continuar con su segunda fase del intercambio u otra pareja de hilos comience con su primera fase. También es posible que uno de la pareja actual continúe e intercambia su valor con un nuevo hilo del otro grupo. Para este último caso presente una situación que provoca una *race condition*. Presente la secuencia de ejecución indicando las líneas ejecutadas como A₁3, B₂3, etc.

```
semaphore A=0, B=0;
semaphore mutex=1;
int     buf A, buf B;     /* shared variables */
```

```
int var_A; / *local variable */
                                                        int var_B; / *local variable */
       while (1) {
                                                        while (1) {
 2
                                                 2
                                                 3
                                                            var_B = ...;
 3
           var_A = ...;
 4
            signal(B);
                                                 4
                                                            signal(A);
 5
                                                 5
                                                            wait(B);
           wait(A);
 6
                                                 6
                                                            wait(mutex);
           wait(mutex);
 7
                buf_A = var_A;
                                                 7
                                                                 buf_B = var_B;
 8
            signal(mutex);
                                                 8
                                                             signal(mutex);
9
            signal(B);
                                                 9
                                                             signal(A);
           wait(A);
                                                            wait(B);
10
                                                 10
11
           wait(mutex);
                                                 11
                                                            wait(mutex);
                var_A = buf_B;
                                                                 var_B = buf_A;
12
                                                 12
13
            signal(mutex);
                                                 13
                                                             signal(mutex);
14
                                                 14
                                                        }
     }
                                                      }
```

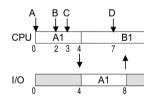
b) (2 puntos – 16 min.) Con el siguiente código es posible la perdida de valores. Presente el caso. Presente la secuencia de ejecución indicando las líneas ejecutadas como A3, B3, etc.

```
semaphore aReady=1, bReady=1;
     semaphore aDone=0; bDone=0:
                                          /* shared variables */
               buf_A, buf_B;
       int var A; / *local variable */
                                                        int var B; / *local variable */
       while (1) {
                                                       while (1) {
                                                 2
           var_A = ...;
                                                            var_B = \dots
 3
                                                 3
            wait(aReady);
                                                 4
                                                            wait(bReady);
 4
 5
                buf_A = var_A;
                                                 5
                                                                buf_B = var_B;
                signal(aDone);
                                                                signal(bDone);
 6
                                                 6
                                                 7
 7
                wait(bDone);
                                                                wait(aDone);
               var_A = buf_B;
                                                 8
 8
                                                                var_B = buf_A;
9
            signal(aReady);
                                                 9
                                                            signal(bReady);
10
       }
                                                10
                                                       }
     }
                                                     }
                                                11
11
```

<u>Pregunta 5</u> (4 puntos – 32 min.) Considere los siguientes datos y complete los diagramas de tiempo de CPU y de E/S para los siguientes algoritmos. También calcule el tiempo promedio de *turnaround* y de espera.

Process	Arrival time	1 st exec	1 st I/O	2 nd exec	2 nd I/O	3 rd exec
Α	0	4	4	4	4	4
В	2	8	1	8	-	-
С	3	2	1	2	-	-
D	7	1	1	1	1	1

a) FCFS



- b) Shortest-Process-First (SPF) for processor scheduling and FCFS for I/O.
- c) Shortest-Remaining-Time-First (SRTF) for processor scheduling.
- d) Round-Robin (RR) with time quantum of 3 for processor scheduling.



Preparado por VK con LibreOffice Writer en Linux Mint 21.1 "Vera"

Profesor del curso: V. Khlebnikov

Lima, 17 de mayo de 2023