# Programación Orientada a Objetos Tema 4. Polimorfismo

José Fidel Argudo Argudo Francisco Palomo Lozano Inmaculada Medina Bulo Gerardo Aburruzaga García



Versión 1.0





#### Índice

- Polimorfismo de sobrecarga
- Polimorfismo en tiempo de ejecución
- Olimorfismo paramétrico

# Polimorfismo de sobrecarga

#### Pasos:

- Coincidencia exacta o trivial
- Promociones
- Conversiones estándar
- Conversiones definidas por el usuario
- Coincidencia con elipsis

# Polimorfismo en tiempo de ejecución

```
1 #include <iostream>
3 class B {
4 public:
   virtual void mostrar() { std::cout << i << ""dentro"de" B\n"; }</pre>
6 int i;
7 }:
8 class D: public B {
9 public:
void mostrar() { std::cout << i << "_dentro_de_D\n"; }
11 };
13 int main() {
14 B b, *pb = &b;
   D d:
15
   d.i = 1 + (b.i = 1); // b.i = 1, d.i = 1 + 1;
16
17     pb->mostrar(); // B::mostrar()
  pb = \&d;
18
   pb->mostrar(); // D::mostrar()
19
20 }
```

# Polimorfismo en tiempo de ejecución (virtual.h)

```
1 #include <iostream>
2 using namespace std;
   class B {
5 public:
    virtual void mostrar(int i)
      { cout << i << "...dentro...de...B::mostrar(int)\n"; }
    virtual void mostrar(double d)
      { cout << d << "_identro_ide_iB::mostrar(double)\n"; }
    virtual void mostrar(char c)
10
11
      { cout << c << "\dentro\de\B::mostrar(char)\n"; }
12 };
14 class D: public B {
15 public:
    virtual void mostrar(int i)
      { cout << i << "udentroudeuD::mostrar(int)\n"; }
17
18 };
```

#### Polimorfismo en tiempo de ejecución

```
#include "virtual.h"
3 int main()
    D d:
    B b, *pb = &d;
    b.mostrar(9); // B::mostrar(int)
    b.mostrar(9.5); // B::mostrar(double)
    b.mostrar('a'); // B::mostrar(char)
10
    d.mostrar(9); // D::mostrar(int)
11
   d.mostrar(9.5); // D::mostrar(int)
12
    d.mostrar('a'); // D::mostrar(int)
13
    pb->mostrar(9); // D::mostrar(int)
14
    pb->mostrar(9.5); // B::mostrar(double)
15
    pb->mostrar('a'); // B::mostrar(char)
16
17 }
```

# Polimorfismo en tiempo de ejecución

```
class Figura {
2 public:
   virtual ~Figura() {};
4 virtual double area() const { return 0.0; } // por omisión
5 };
7 class Rectangulo: public Figura {
8 public:
    Rectangulo(double lado_1, double lado_2);
    double area() const;
10
11 protected:
double lado_1, lado_2;
13 };
15 class Circulo: public Figura {
16 public:
  Circulo(double radio);
17
  double area() const;
18
19 private:
    double radio;
21 };
```

# Polimorfismo en tiempo de ejecución. Ejemplo de uso

```
vector<Figura*> figura;
// se rellena el vector con las direcciones de
// diversas figuras (rectángulos y círculos).
// ...
double area = 0.0;
for (size_t i = 0; i < figuras.size(); ++i)
area += figura[i]->area(); // área total de todas las figuras
```

# Clases abstractas (figura.h)

```
1 class Figura {
2 public:
3   virtual ~Figura();
4   virtual double area() const = 0;
5   // ...
6   virtual void mostrar() const = 0;
7 };
9  // Destructor virtual vacio
10 inline Figura::~Figura() {}
```

### Clases abstractas (circulo.h)

```
1 #include <iostream>
2 #include <cmath>
4 class Circulo: public Figura {
5 public:
    Circulo(double radio): radio(radio) {}
7 double area() const;
8 void mostrar() const;
9 private:
    double radio;
11 };
13 inline double Circulo::area() const
14 { return 4.0 * std::atan(1.0) * radio * radio; }
16 inline void Circulo::mostrar() const
17 { std::cout << "Circulo(" << radio << ")": }</pre>
```

# Clases abstractas (rectangulo.h)

```
1 #include <iostream>
3 class Rectangulo: public Figura {
  public:
    Rectangulo(double lado_1, double lado_2);
6 double area() const;
void mostrar() const;
8 protected:
    double lado_1, lado_2;
10 };
12 inline Rectangulo::Rectangulo(double lado_1, double lado_2):
    lado_1(lado_1), lado_2(lado_2) {}
13
15 inline double Rectangulo::area() const
16 { return lado_1 * lado_2; }
18 inline void Rectangulo::mostrar() const
19 { std::cout << "Rectángulo(" << lado_1 << ",_" << lado_2 << ")"; }
```

# Clases abstractas (cuadrado.h)

```
1 #include <iostream>
3 class Cuadrado: public Rectangulo {
4 public:
    Cuadrado (double lado);
   void mostrar() const;
7 };
   inline Cuadrado::Cuadrado(double lado):
    Rectangulo(lado, lado) {}
10
12 inline void Cuadrado::mostrar() const
13 { std::cout << "Cuadrado(" << lado_1 << ")"; }</pre>
```

# Clases abstractas (prueba-1.cpp)

```
1 Figura* figura_aleatoria() {
     double x = rand() \% 9 + 1, y = rand() \% 9 + 1;
2
     switch (rand() % 3) {
     case 0: return new Rectangulo(x, y);
    case 1: return new Cuadrado(x);
    default: return new Circulo(x);
  }
   int main() {
     srand(time(0));
11
     for (int i = 0; i < 10; ++i) {
12
       Figura* f = figura_aleatoria();
13
    cout << "Figura_=_";
14
   f->mostrar();
15
     cout \langle " | t" \langle " | Area_{\square} =_{\square}" \langle f - area() \langle endl;
16
       delete f;
17
18
19 }
```

# Clases abstractas (prueba-2.cpp)

```
1 Figura& figura_aleatoria() {
     double x = rand() \% 9 + 1, y = rand() \% 9 + 1;
2
     switch (rand() % 3) {
     case 0: return *new Rectangulo(x, y);
    case 1: return *new Cuadrado(x);
6 default: return *new Circulo(x);
  }
   int main() {
     srand(time(0));
11
     for (int i = 0; i < 10; ++i) {
12
       Figura& f = figura_aleatoria();
13
    cout << "Figura<sub>□</sub>=<sub>□</sub>";
14
   f.mostrar();
15
     cout \langle " | t" \langle " | Area_{\square} = " | \langle f.area() | \langle endl;
16
       delete &f;
17
18
19 }
```

```
class B {
2 public:
3 virtual ~B() {}
4 // ...
5 }:
6 class D: public B {
7 // ...
8 };
10 void procesar(B* pb)
11 {
     if (D* pd = dynamic_cast<D*>(pb)) {
12
      // El objeto apuntado por «pb» es de tipo «D»
13
      // Así «pb» se convierte sin problemas en «pd»
14
15
   else {
16
      // El objeto apuntado por «pb» no es de tipo «D»
17
    // La conversión ha fallado
18
19
20 }
```

```
void procesar2(B& b)

try {

D& d = dynamic_cast<D&>(b);

// El objeto «b» es de tipo «D».

// La referencia a «b» se convierte sin problemas en «d».

catch (std::bad_cast&) {

// El objeto «b» no es de tipo «D».

// La conversión ha fallado.

}
```

#### Operador typeid()

Devuelve por referencia un objeto no modificable (const) de un tipo de la biblioteca estándar llamado type\_info, definido en la cabecera <typeinfo>.

```
void f(Figura% r, Figura* p)
{
  typeid(r);  // tipo del objeto referido por r
  typeid(*p);  // tipo del objeto al que apunte p
  typeid(p);  // tipo Figura*; válido pero evidente
}
```

```
1 class type_info { // Interfaz de la clase
2 public:
    // Al tener como único constructor declarado explícitaemte , pero
    // suprimido, el de copia, entonces no tiene constructores.
   // Los objetos type info se crean con el operador typeid ().
     virtual ~type_info(); // Es una clase polimórfica .
     bool operator == (const type_info&) const noexcept; // Los objetos son
8
     bool operator!=(const type_info&) const noexcept;// comparables,
     bool before (const type_info&) const noexcept; // se pueden clasificar
10
     size_t hash_code() const noexcept; // y almacenar en c. desordenados.
11
     const char* name() const noexcept; // Nombre (codificado) del tipo.
12
     type_info(const type_info&) = delete; // Los objetos no se pueden
14
     type_info& operator=(const type_info&) = delete; // copiar.
15
16 };
```

### Polimorfismo paramétrico

- Soportado en C++ mediante el uso de plantillas (templates), las cuales permiten usar tipos de datos como parámetros de la definición de clases y funciones.
- Proporciona el mecanismo para aplicar técnicas de programación genércia.
- Una plantilla es una definición genércia de una clase (o función) que no depende de los tipos concretos de sus parámetros reales, sino de las propiedades de los parámetros formales que se usen en la definición.

### Polimorfismo paramétrico

```
1 // pila.h
2 template <typename T> class Pila {
3 public:
    explicit Pila(unsigned TamaMax); // requiere ctor. T()
5 void push(const T& x);
6 // ... declaraciones del resto de miembros
7 };
8 // Los métodos de una plantilla de clase se definen
9 // como plantillas de funciones.
10 template <typename T>
11 Pila<T>::Pila(unsigned TamaMax) {
12 // ...
14 template <typename T>
15 Pila<T>::push(const T& x) {
16 // ...
17 }
```

#### Polimorfismo paramétrico

#### Instanciación de plantillas

Las clases (o funciones) específicas las genera automáticamente el compilador cuando especializamos la plantilla al proporcionar los parámetros reales.

# Polimorfismo paramétrico (vector.h)

```
1 #ifndef VECTOR H
2 #define VECTOR_H
3 #include <cassert>
4 #include <vector>
5 using std::vector;
   template <typename T> class Vector {
   public:
    explicit Vector(size_t n = 1, T x = T());
    T& operator [](size_t i);
10
     const T& operator [](size_t i) const;
11
    Vector& operator +=(const Vector& a);
12
    Vector& operator -=(const Vector& a);
13
    Vector& operator *=(const T& k);
14
     size_t dimension() const;
15
     void mostrar() const;
16
  protected:
     vector<T> v; // elementos
18
19 };
```

# Polimorfismo paramétrico (vector.h)

```
21 // Definiciones inline
23 // Constructor
24 template <typename T> inline
25 Vector<T>::Vector(size_t n, T x): v(n, x) {}
27 // Resto de funciones miembro definidas inline
28 // ...
30 // Definiciones de plantillas no inline
32 #include "vector.cpp"
34 #endif // VECTOR H
```

# Polimorfismo paramétrico (matriz.h)

```
#ifndef MATRIZ_H
2 #define MATRIZ H
3 #include "vector.h"
4 #include <cassert>
5 template <typename T> class Matriz {
  public:
    explicit Matriz(size_t m = 1, size_t n = 1);
    Matriz(const Vector<T>& v);
    Vector<T>& operator [](size_t i);
9
     const Vector<T>& operator [](size_t i) const;
10
    Matriz& operator +=(const Matriz& a);
11
    Matriz& operator -=(const Matriz& a);
12
    Matriz& operator *=(const Matriz& a);
13
    Matriz& operator *=(const T& k);
14
    size t filas() const:
15
     size_t columnas() const;
16
    void mostrar() const;
17
18 protected:
     size_t m, n; // dimensión
19
     Vector<Vector<T> > a; // elementos
20
21 };
```

# Polimorfismo paramétrico (matriz.h)

```
23 // Definiciones inline
25 // Constructor
26 template <typename T> inline
27 Matriz<T>::Matriz(size_t m, size_t n):
    m(m), n(n), a(m, Vector < T > (n)) {}
30 // Resto de funciones miembro definidas inline
31 // ...
33 // Definiciones de plantillas no inline
35 #include "matriz.cpp"
37 #endif // MATRIZ H
```

#### Polimorfismo de sobrecarga

# Polimorfismo paramétrico (prueba.cpp)

```
1 #include "matriz.h"
2 #include <iostream>
3 #include <algorithm>
4 using namespace std;
6 Matriz<double> identidad(size_t m = 1, size_t n = 1);
8 int main()
     Matriz<double> a = 2.0 * identidad(4, 2);
10
11
     Matriz<double> b = 3.0 * identidad(2, 4);
     Matriz<double> c = a * b;
12
     cout << "a, =, " << endl;
14
     a.mostrar();
15
     cout << "b_{\sqcup}=_{\sqcup}" << endl;
16
    b.mostrar():
17
     cout << "c_{\sqcup}=_{\sqcup}a_{\sqcup}*_{\sqcup}b" << endl;
18
     c.mostrar():
19
20 }
```

# Polimorfismo paramétrico (prueba.cpp)

```
22  // Matriz identidad
23  Matriz<double> identidad(size_t m, size_t n)
24  {
25    Matriz<double> c(m, n); // matriz nula
26    for (size_t i = 0; i < min(m, n); ++i)
27    c[i][i] = 1.0;
28    return c;
29 }</pre>
```

# Polimorfismo paramétrico: deducción de parámetros

#### Polimorfismo paramétrico: especialización

```
1 template <typename T>
2 ostream& operator << (ostream& os, const Matriz<T>&);
4 template <>
   ostream& operator << <bool>(ostream& os, const Matriz<bool>& M)
6 {
    os << boolalpha;
     for (size_t i = 0; i < filas(); ++i) {</pre>
       for (size_t j = 0; j < columnas() ++j)</pre>
         os << (*this)[i][j] << 'u';
10
       os << endl;
11
12
    return os;
13
14 }
```

# Polimorfismo paramétrico: friend en plantillas

```
1 template <typename T> class Matriz {
2 public:
3 // ...
4 friend void auxiliar();
5 template <typename S>
friend Vector<S> operator *(const Matriz<S>&, const Vector<S>&);
7 // ...
8 };
1 template <typename T> class Matriz;
2 template <typename S>
3 Vector<S> operator *(const Matriz<S>&, const Vector<S>&);
5 template <typename T> class Matriz {
6 public:
7 // ...
  friend void auxiliar();
   friend
  Vector<T> operator *<T>(const Matriz<T>&, const Vector<T>&);
11 // ...
12 };
```

# Polimorfismo paramétrico: static en plantillas

```
1 template <typename T> class C {
2 public:
static int n; // específico
4 // ...
7 // ...
9 C<int> v1, v2; // v1.n y v2.n son el mismo atributo, C<int>::n
10 C<double> v3; // v3.n es C<double>::n
```

### Polimorfismo paramétrico: Parámetros de plantillas

```
1 template <typename T1, typename T2>
2 bool operator ==(const vector<T1>& a, const vector<T2>& b)
3 {
4    const size_t n = a.size();
5    if (n != b.size())
6     return false;
7    for (size_t i = 0; i < n; ++i)
8    if (a[i] != b[i])
9     return false;
10    return true;
11 }</pre>
```

# Polimorfismo paramétrico: Parámetros de plantillas

```
1 template <typename T, size_t n> class Buffer {
2   T b[n];
3    // ...
4 };
6  // ...
8 Buffer<char, 20> a, b;
9 Buffer<char, 10> c;

11 a = b; // bien
12 c = a; // ERROR, se detecta en tiempo de compilación
```

# Polimorfismo paramétrico: Parámetros de plantillas

```
1 template <typename T = char, size_t n = 256> class Buffer {
2   T b[n];
3    // ...
4 };
6  // ...
8 Buffer<double> a;
9 Buffer<> b;
```